Algoritmi e Strutture Dati

Capitolo 3
Strutture dati elementari

Camil Demetrescu, Irene Finocchi, Giuseppe F. Italiano



Gestione di collezioni di oggetti

Tipo di dato:

 Specifica delle operazioni di interesse su una collezione di oggetti (es. inserisci, cancella, cerca)

Struttura dati:

 Organizzazione dei dati che permette di supportare le operazioni di un tipo di dato usando meno risorse di calcolo possibile



Il tipo di dato Dizionario

```
tipo Dizionario:
dati:
   un insieme S di coppie (elem, chiave).
operazioni:
   insert(elem\ e, chiave\ k)
      aggiunge a S una nuova coppia (e, k).
   delete(chiave k)
      cancella da S la coppia con chiave k.
   search(chiave\ k) \rightarrow elem
      se la chiave k è presente in S restituisce l'elemento e ad essa associato,
      e null altrimenti.
```



Il tipo di dato Pila

```
tipo Pila:
dati:
   una sequenza S di n elementi.
operazioni:
   isEmpty() \rightarrow result
      restituisce true se S è vuota, e false altrimenti.
   push(elem e)
       aggiunge e come ultimo elemento di S.
   pop() \rightarrow elem
       toglie da S l'ultimo elemento e lo restituisce.
   top() \rightarrow elem
      restituisce l'ultimo elemento di S (senza toglierlo da S).
```



Il tipo di dato Coda

```
tipo Coda:
dati:
   una sequenza S di n elementi.
operazioni:
   isEmpty() \rightarrow result
       restituisce true se S è vuota, e false altrimenti.
   enqueue(elem e)
       aggiunge e come ultimo elemento di S.
   dequeue() \rightarrow elem
      toglie da S il primo elemento e lo restituisce.
   first() \rightarrow elem
      restituisce il primo elemento di S (senza toglierlo da S).
```



Tecniche di rappresentazione dei dati

Rappresentazioni indicizzate:

I dati sono contenuti in array

Rappresentazioni collegate:

 I dati sono contenuti in record collegati fra loro mediante puntatori



Pro e contro

Rappresentazioni indicizzate:

- Pro: accesso diretto ai dati mediante indici
- Contro: dimensione fissa (riallocazione array richiede tempo lineare)

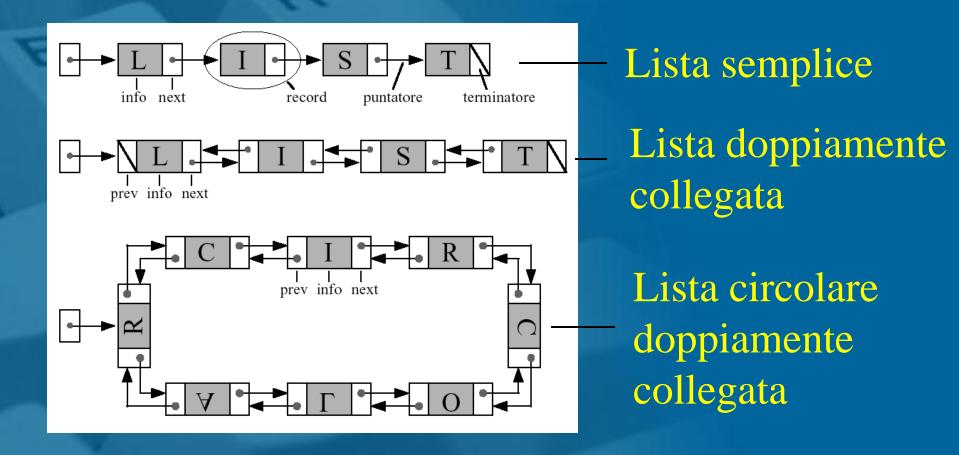
Rappresentazioni collegate:

- Pro: dimensione variabile (aggiunta e rimozione record in tempo costante)
- Contro: accesso sequenziale ai dati





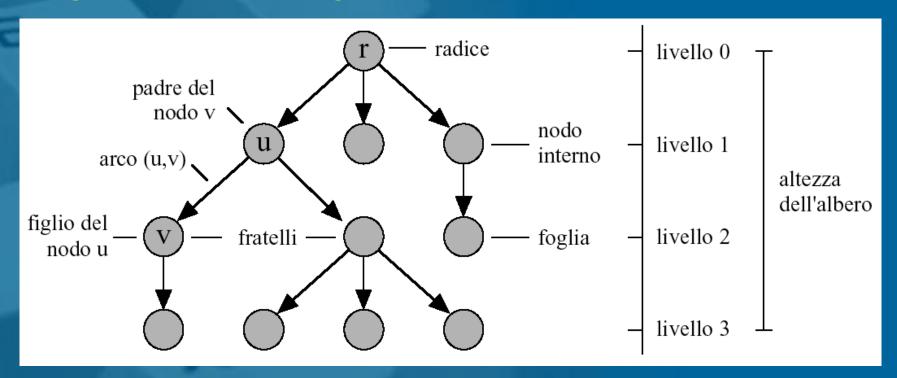
Esempi di strutture collegate





Alberi

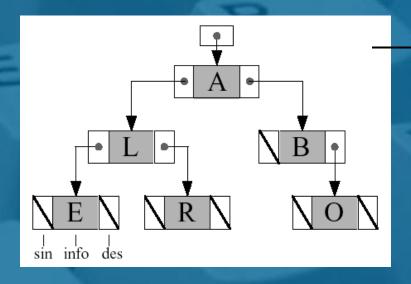
Organizzazione gerarchica dei dati



Dati contenuti nei nodi, relazioni gerarchiche definite dagli archi che li collegano

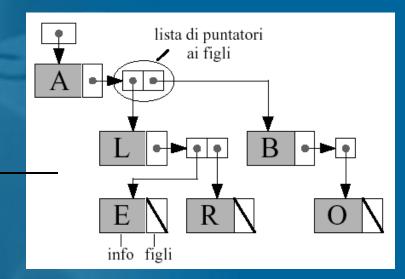


Rappresentazioni collegate di alberi



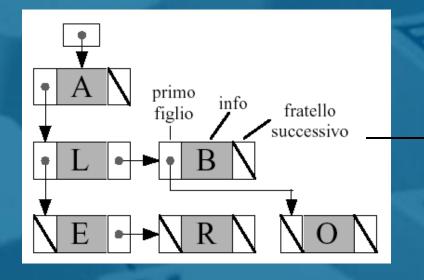
Rappresentazione con puntatori ai figli (nodi con numero limitato di figli)

Rappresentazione con liste di puntatori ai figli (nodi con numero arbitrario di figli)





Rappresentazioni collegate di alberi



Rappresentazione di tipo primo figliofratello successivo (nodi con numero arbitrario di figli)



Visite di alberi

Algoritmi che consentono l'accesso sistematico ai nodi e agli archi di un albero

Gli algoritmi di visita si distinguono in base al particolare ordine di accesso ai nodi





Algoritmo di visita generica

visitaGenerica visita il nodo re tutti i suoi discendenti in un albero

```
{f algoritmo} visita{f Generica}(nodo\ r)
```

- 1. $S \leftarrow \{r\}$
- 2. while $(S \neq \emptyset)$ do
- 3. estrai un nodo u da S
- 4. visita il nodo u
- 5. $S \leftarrow S \cup \{ \text{ figli di } u \}$

Richiede tempo O(n) per visitare un albero con n nodi a partire dalla radice



L'algoritmo di visita in profondità (DFS) parte da r e procede visitando nodi di figlio in figlio fino a raggiungere una foglia. Retrocede poi al primo antenato che ha ancora figli non visitati (se esiste) e ripete il procedimento a partire da uno di quei figli.



Versione iterativa (per alberi binari): L'insieme S è implementato come una pila

```
algoritmo visitaDFS(nodo\ r)
   Pila S
   S.push(r)
   while (not S.isEmpty()) do
      u \leftarrow \texttt{S.pop}()
      if (u \neq \text{null}) then
          visita il nodo u
          S. push(figlio destro di u)
          S. push(figlio sinistro di u)
```



Visita ricorsiva in *preordine* (per alberi binari): la radice viene visitata prima dei figli sinistro e destro

```
algoritmo visitaPreORic(nodo r)
```

- 1. if (r=null) then return
- 2. visita il nodo r
- 3. visitaPreORic(figlio sinistro di r)
- 4. VisitaPreORic(figlio destro di r)



Visita ricorsiva in *postordine* (per alberi binari): la radice viene visitata dopo figlio destro e figlio sinistro

```
algoritmo visitaPostORic(nodo r)
```

- 1. if (r=null) then return
- 2. visitaPostORic(figlio sinistro di r)
- 3. visitaPostORic(figlio destro di r)
- 4. visita il nodo r



Visita ricorsiva in *inordine* (per alberi binari): la radice viene visitata dopo figlio destro e prima del figlio sinistro

```
algoritmo visitaInORic(nodo r)
```

- 1. if (r=null) then return
- 2. visitaInORic(figlio sinistro di r)
- 3. visita il nodo r
- 4. visitaInORic(figlio destro di r)



Algoritmo di visita in ampiezza

L'algoritmo di visita in ampiezza (BFS) parte da r e procede visitando nodi per livelli successivi. Un nodo sul livello i può essere visitato solo se tutti i nodi sul livello i-1 sono stati visitati.





Algoritmo di visita in ampiezza La struttura S è implementata come una coda

```
algoritmo visitaBFS(nodo r)
   Coda C
   C.enqueue(r)
   while (not C. isEmpty()) do
      u \leftarrow C.dequeue()
      if (u \neq \text{null}) then
          visita il nodo u
          C. enqueue (figlio sinistro di u)
          C. enqueue (figlio destro di u)
```



Riepilogo

- Nozione di tipo di dato come specifica delle operazioni su una collezione di oggetti
- Rappresentazioni indicizzate e collegate di collezioni di dati: pro e contro
- Organizzazione gerarchica dei dati mediante alberi
- Rappresentazioni collegate classiche di alberi
- Algoritmi di esplorazione sistematica dei nodi di un albero (algoritmi di visita)