Orlando Ramos Flores

#### Contenido

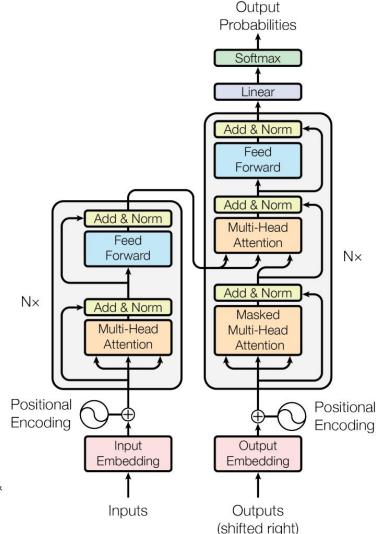
- Transformers
  - Encoder
  - Self-Attention
  - Multi-Head Attention
  - Positional Encoding
  - Residual connections
  - Decoder
- Implementación en Pytorch

### ¿Qué es un Transformer?

- Un Transformer es una arquitectura para transformar una secuencia en otra con la ayuda de un Encoder y Decoder (seq2seq, con algunas diferencias).
- La principal diferencia de los Transformers con los modelos seq2seq es que eliminan la necesidad de usar Redes Recurrentes (GRU, LSTM, Bi-LSTM).
- El Transformer es un modelo bastante complejo que utiliza varios tipos nuevos de bloques de construcción o capas.

## Transformer: Arquitectura

- Encoder (izquierda).
  - Compuesto por una pila de N=6 capas idénticas.
  - Cada capa tiene dos subcapas.
  - El primero es un mecanismo multi-head self-attention.
  - El segundo es una red position-wise FFN simple.
  - Una conexión residual alrededor de cada una de las dos subcapas,
  - Seguida de de una capa de normalización.



Vaswani, A., Shazeer, N., Parmar, N., Uszkoreit, J., Jones, L., Gomez, A. N., ... & Polosukhin, I. (2017). Attention is all you need. Advances in neural information processing systems, 30.

## Transformer: Arquitectura

- Decoder (derecha).
  - Compuesto por una pila de N=6 capas idénticas.
  - Además de las dos subcapas en cada capa del encoder, el decoder inserta una tercera subcapa, que realiza multi-head attention sobre la salida de la pila del encoder.
  - De forma similar al encoder, se emplean conexiones residuales alrededor de cada una de las subcapas,
  - Seguidas de una capa de Normalización
  - También se modifica la subcapa self-attention en la pila del decoder para evitar que las posiciones presten atención a las posiciones posteriores.

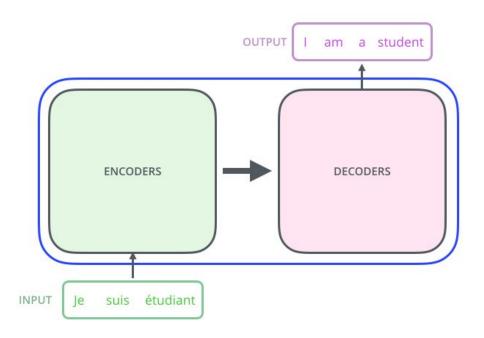
Output **Probabilities** Softmax Linear Add & Norm Feed Forward Add & Norm Add & Norn Multi-Head Feed Attention Forward N× Add & Norm  $N \times$ Add & Norm Masked Multi-Head Multi-Head Attention Attention Positional Positional Encoding Encoding Output Input Embedding Embedding Outputs Inputs (shifted right)

Vaswani, A., Shazeer, N., Parmar, N., Uszkoreit, J., Jones, L., Gomez, A. N., ... & Polosukhin, I. (2017). Attention is all you need. Advances in neural information processing systems, 30.

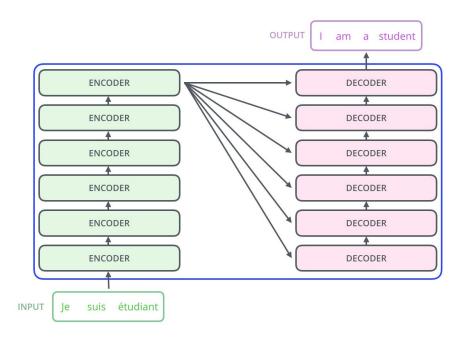
## Transformers: Intuición ilustrada



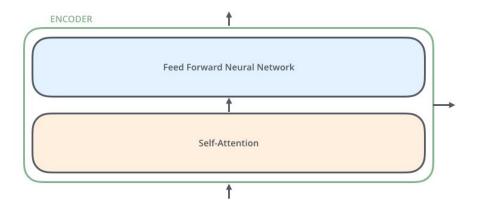
 Al abrir el Transformer, vemos un componente de codificación, un componente de decodificación y conexiones entre ellos.



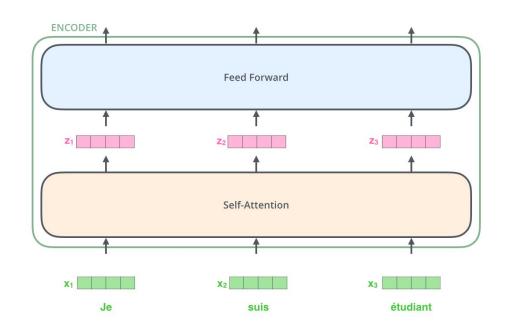
- El componente encoder es una pila de codificadores
- Se apilan seis de ellos uno encima del otro
- El componente decoder es una pila de decodificadores del mismo número



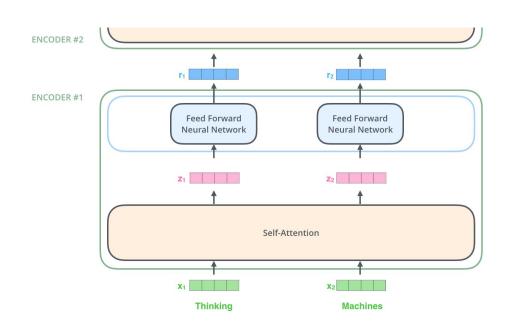
- Los encoders son todos idénticos en estructura (pero no comparten pesos)
- Cada uno se divide en dos subcapas
- Las entradas del encoder fluyen primero a través de una capa self-attention, una capa que ayuda al encoder a ver otras palabras en la oración de entrada mientras codifica una palabra específica.
- Las salidas de la capa self-attention se envían a una red neuronal de FFN.
- La misma red FFN se aplica de forma independiente a cada posición.



- Los embeddings solo ocurre en el encoder de más abajo.
- La abstracción que es común para todos los encoders, es que reciben una lista de vectores, cada uno de tamaño 512: en el encoder inferior, serían word embeddings, pero en otros encoders, sería la salida del encoder que está directamente debajo.
- El tamaño de esta lista es un hiper-parámetro que se puede configurar; básicamente, sería la longitud de la oración más larga en nuestro conjunto de datos de entrenamiento.



- Como se ha mencionado, un encoder recibe una lista de vectores como entrada.
- Procesa esta lista pasando estos vectores a una capa de "self-attention",
- Luego a una red neuronal de avance (FFN),
- Después se envía la salida hacia arriba al siguiente encoder.



- Anteriormente se ha visto cómo el decoder de una RNN podría prestar atención a una secuencia de entrada para capturar incrustaciones contextuales de cada entrada.
- Sin embargo, en lugar de que el decoder atienda al encoder, se puede modificar el modelo para que el encoder se atienda a sí mismo. Esto se llama self-attention (autoatención).
- En términos sencillos, el mecanismo self-attention permite que las entradas interactúen entre sí ("self") y descubran a quién deben prestar más atención ("attention").

- Dada una secuencia de entrada  $\mathbf{x_1}$ , ...,  $\mathbf{x_n}$  donde  $\mathbf{x_i}$   $\mathbf{c}\mathbb{R}^d$ , self-attention puede generar una secuencia de salida del mismo tamaño usando:  $\mathbf{y}_i = \operatorname{Attn}(\mathbf{x}_i, (\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_1), \dots, (\mathbf{x}_n, \mathbf{x}_n))$
- Donde la query es x<sub>i</sub>, y las keys y values son todas las entradas (válidas) x<sub>1</sub>, ..., x<sub>n</sub>
- Para usar esto en el decoder, se establece x<sub>i</sub> = y<sub>i-1</sub>, n = i 1, de modo que todas las salidas generadas previamente estén disponibles.

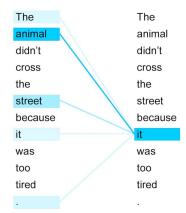
- En el momento del entrenamiento, ya se conocen todas las salidas, por lo que podemos evaluar la función anterior en paralelo, superando el cuello de botella secuencial del uso de RNN.
- Además de mejorar la velocidad, la self-attention puede brindar mejores representaciones del contexto.
- Como ejemplo, considere traducir las oraciones:

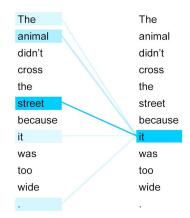
The animal didn't cross the street because it was too tired.

L'animal n'a pas traversé la rue parce qu'il était trop fatigué.

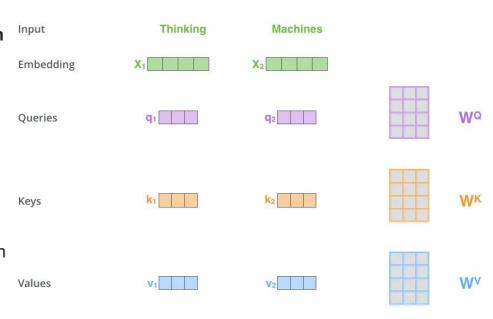
The animal didn't cross the street because it was too wide. L'animal n'a pas traversé la rue parce qu'elle était trop large.

- Traducir del inglés:
  - "The animal didn't cross the street because it was too tired"
  - "The animal didn't cross the street because it was too wide"
- Para generar un pronombre del género correcto en francés, se necesita saber a qué se refiere "it", esto se llama resolución de correferencia.
- En el primer caso, la palabra "it" se refiere al animal.
- En el segundo caso, la palabra "it" se refiere a la calle.
- La self-attention aplicada a la oración en inglés puede resolver esta ambigüedad.
- En la primera oración, la representación de "it" depende de las representaciones anteriores de "animal", mientras que en la última depende de las representaciones anteriores de "street".

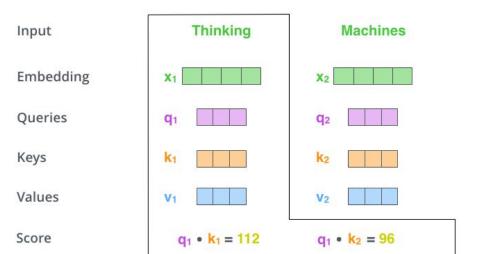




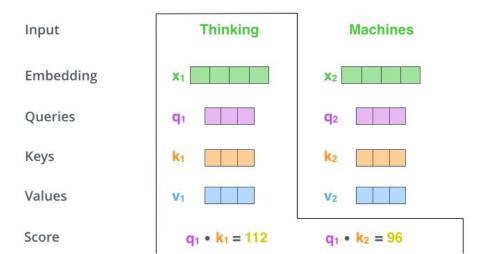
- El primer paso para calcular la self-attention es crear tres vectores de cada uno de los vectores de entrada del encoder (en este caso, la incrustación de cada palabra).
- Entonces, para cada palabra, creamos un vector de consulta (Q), un vector clave (K) y un vector de valor (V).
- Estos vectores se crean multiplicando la incrustación por tres matrices que se entrenaron durante el proceso de entrenamiento.
- Estos nuevos vectores son más pequeños en dimensión que el vector de embeddings
- Query, Key y Value: son abstracciones (vectores) útiles para calcular y pensar la atención.



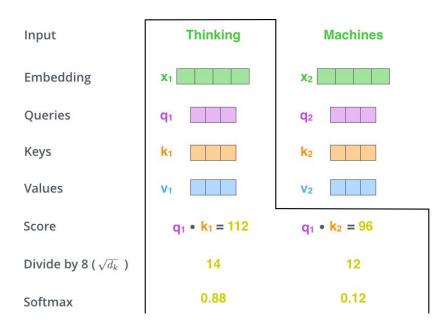
- El segundo paso para calcular self-attention es calcular un score.
- Se está calculando self-attention de la primera palabra en este ejemplo, "Thinking".
- Se necesita calcular cada palabra de la oración de entrada contra esta palabra.
- El score determina cuánto enfoque colocar en otras partes de la oración de entrada a medida que se codifica una palabra en una posición determinada.



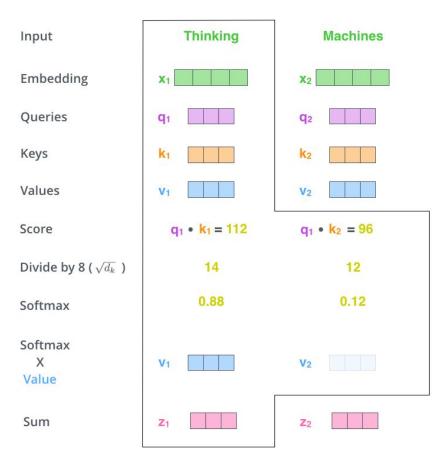
- El score se obtiene calculando el producto punto del query vector con el key vector de la palabra respectiva que se está calculando.
- Entonces, si se está procesando self-attention de la palabra en la posición #1, el primer score sería el producto punto de q1 y k1.
- La segunda puntuación sería el producto escalar de q1 y k2.



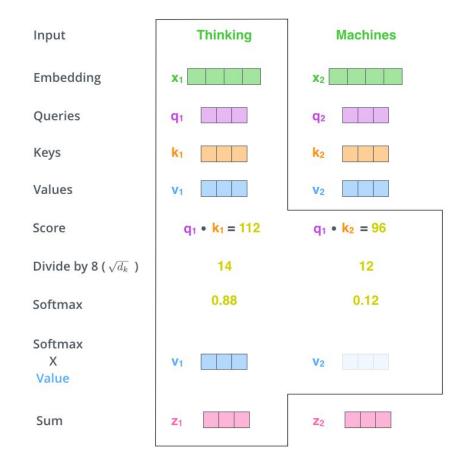
- El tercer y cuarto paso consisten en dividir las puntuaciones por 8 (la raíz cuadrada de la dimensión de los key vector utilizados en el paper: 64).
- Esto lleva a tener gradientes más estables.
- Podría haber otros valores posibles aquí, pero este es el predeterminado), luego se pasa el resultado a través de una operación softmax.
- Softmax normaliza los scores para que todos sean positivos y sumen 1.
- Los scores softmax determinan cuánto expresa cada palabra en esta posición.
- La palabra en esta posición tendrá el score de softmax más alto, pero a veces es útil prestar atención a otra palabra que sea relevante para la palabra actual.



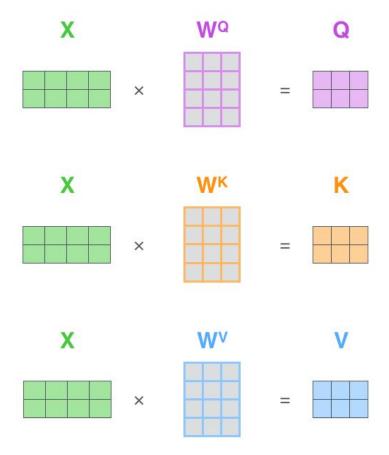
- El quinto paso es multiplicar cada value vector por el score softmax (en preparación para sumarlos).
- La intuición aquí es mantener intactos los valores de las palabras en las que queremos centrarnos y "ahogar" las palabras irrelevantes (multiplicándolas por números pequeños como 0.001).
- El sexto paso es sumar los weighted value vectors.
- Esto produce la salida de la capa de self-attention en esta posición (para la primera palabra).
- Eso concluye el cálculo de **self-attention**.



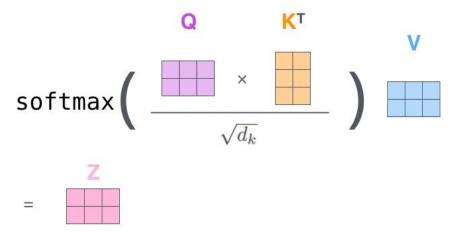
- El vector resultante es uno de los que se envían a la red FFN.
- Sin embargo, en la implementación real, este cálculo se realiza en forma de matriz para un procesamiento más rápido.



- El primer paso es calcular las matrices Query, Key y Value.
- Se realiza empaquetando los embeddings en una matriz X y multiplicándola por las matrices de peso que se han entrenado (WQ, WK, WV).



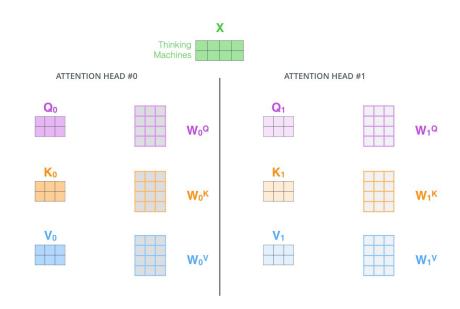
 Finalmente, dado que se está tratando con matrices, se pueden condensar los pasos dos a seis en una fórmula para calcular los resultados de la capa de self-attention.



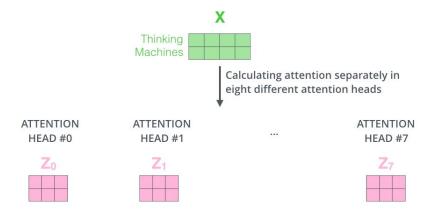
El mecanismo llamado atención de "múltiples cabezas" mejora el rendimiento de la capa de atención de dos maneras:

- 1. Amplía la capacidad del modelo para enfocarse en diferentes posiciones.
- 2. Da a la capa de atención múltiples "subespacios de representación".
  - Con la atención de varios cabezales no solo se tiene uno, sino varios conjuntos de matrices de ponderación de Query/key/Value (el Transformador usa ocho cabezas de atención, por lo que se termina con ocho conjuntos para cada encoder/decoder).
  - Cada uno de estos conjuntos se inicializa aleatoriamente.
  - Luego, después del entrenamiento, cada conjunto se usa para proyectar los embeddings de entrada (o vectores de encoders/decoders inferiores) en un subespacio de representación diferente.

- Con Multi-head attention, se mantienen matrices de peso Q/K/V separadas para cada cabeza, lo que da como resultado matrices Q/K/V diferentes.
- Como se hizo previamente, se multiplica X por las matrices WQ/WK/WV para producir matrices Q/K/V.

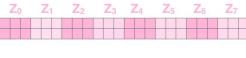


 Si se hace el mismo cálculo self-attention descrito anteriormente, solo ocho veces diferentes con diferentes matrices de peso, se termina con ocho matrices Z diferentes.



- Esto deja un pequeño desafío.
- La capa FFN no espera ocho matrices, espera una sola matriz (un vector para cada palabra).
- Así que se necesita una forma de condensar estas ocho en una sola matriz.

1) Concatenate all the attention heads



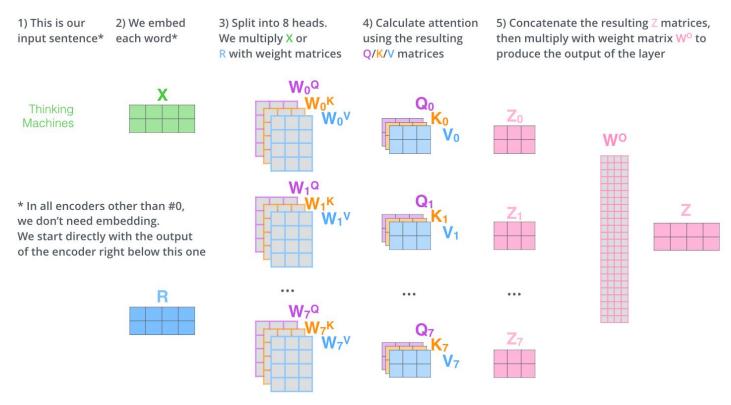
3) The result would be the Z matrix that captures information from all the attention heads. We can send this forward to the FFNN



2) Multiply with a weight matrix Wo that was trained jointly with the model

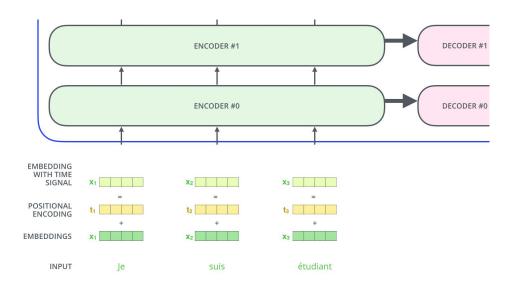
X





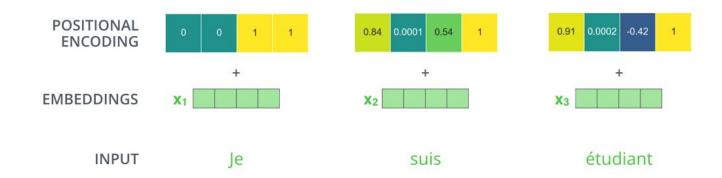
## Transformer: Positional Encoding

- El Positional Encoding explica el orden de las palabras en la secuencia de entrada.
- El Transformer agrega un vector a cada embedding de entrada.
- Estos vectores siguen un patrón específico que aprende el modelo, lo que le ayuda a determinar la posición de cada palabra o la distancia entre diferentes palabras en la secuencia.
- La intuición aquí es que agregar estos valores a los embeddings proporciona distancias significativas entre los vectores de embeddings una vez que se proyectan en vectores Q/K/V y durante la atención del producto punto.



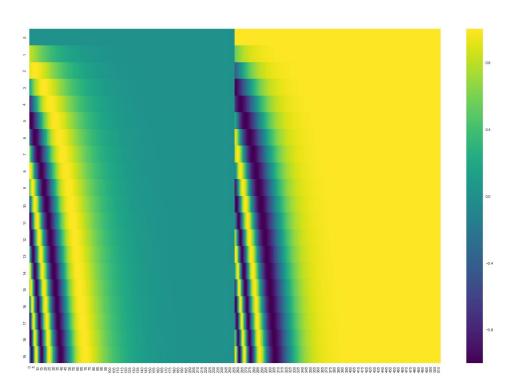
## Transformer: Positional Encoding

• Si se asume que la incrustación tiene una dimensionalidad de 4, los positional encodings reales se verían:



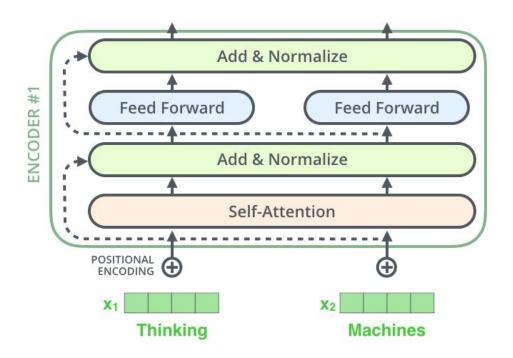
## Transformer: Positional Encoding

- En la siguiente figura, cada fila corresponde a una positional encoding de un vector.
- La primera fila sería el vector que se agregaría al embedding de la primera palabra en una secuencia de entrada.
- Cada fila contiene 20 palabras (filas) con un tamaño de incrustación de 512 (columnas), cada uno con un valor entre 1 y -1.
- Están codificados por colores para que el patrón sea visible.
- Los valores de la mitad izquierda los genera una función (que usa el seno),
- Y los valores de la mitad derecha los genera otra función (que usa el coseno).
- Luego se concatenan para que cada uno forme los vectores positional encoding.



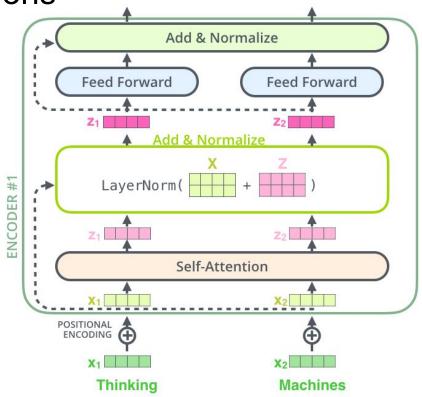
#### Transformer: Residual connections

Un detalle de la arquitectura del encoder es que cada subcapa (self-attention, FFN) en cada encoder tiene una conexión residual a su alrededor, y va seguida de un paso de normalización de capa.



Transformer: Residual connections

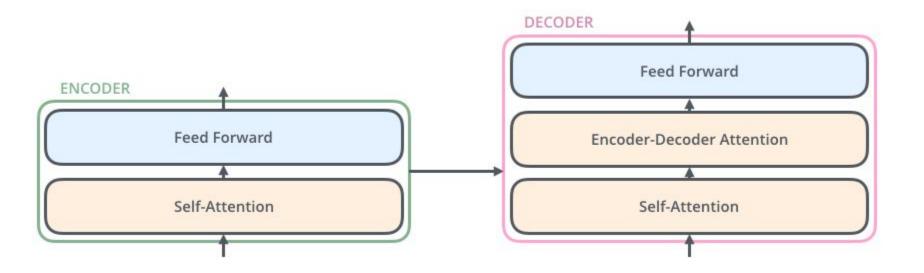
- Un detalle de la arquitectura del encoder es que cada subcapa (self-attention, FFN) en cada encoder tiene una conexión residual a su alrededor, y va seguida de un paso de normalización de capa.
- Si los vectores se pudieran visualizar y la operación de capa de normalización asociada con la self-attention, se vería así:



The Illustrated Transformer – Jay Alammar – Visualizing machine learning one concept at a time

He, K., Zhang, X., Ren, S., & Sun, J. (2016). Deep residual learning for image recognition. In Proceedings of the IEEE conference on computer vision 34 and pattern recognition (pp. 770-778).

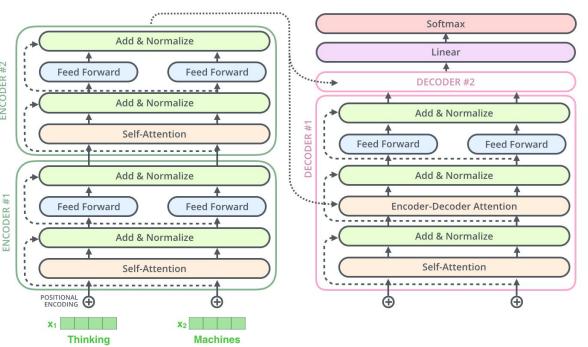
#### Transformer: Decoder



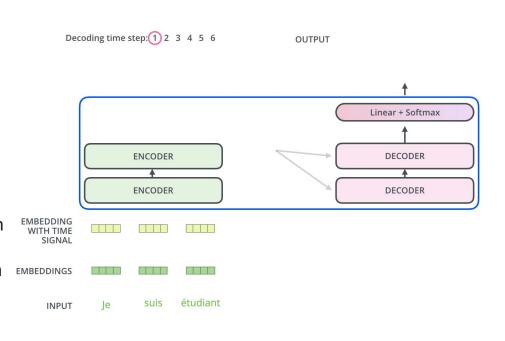
#### Transformer: Decoder

 Todo lo descrito anteriormente se aplica también a las subcapas del decoder.

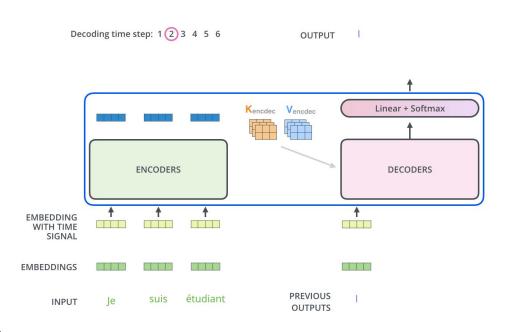
Si se asume un Transformer de 2 gencoders y decoders apilados, se verían así:



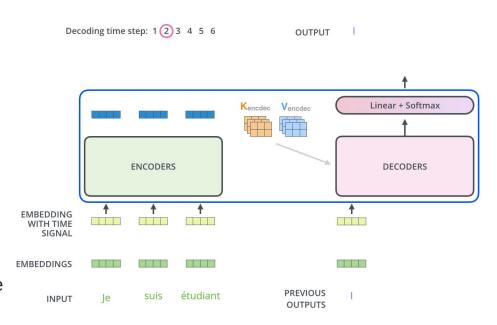
- El encoder comienza procesando la secuencia de entrada.
- La salida del encoder superior se transforma luego en un conjunto de vectores de atención K y V.
- Estos son utilizados por cada decoder en su capa de "encoder-decoder attention" que ayuda al decoder a enfocarse en los lugares apropiados en la secuencia de entrada
- Cada paso en la fase de decodificación genera un elemento de la secuencia de salida (la oración de traducción al inglés en este caso).



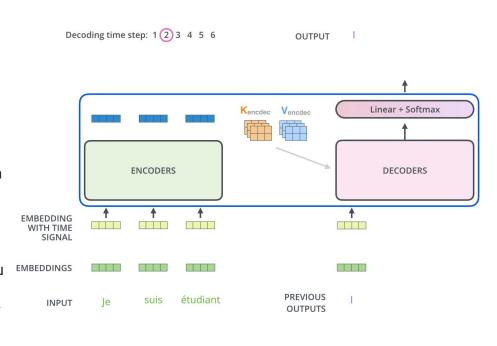
- Los siguientes pasos repiten el proceso hasta que se alcanza un símbolo especial que indica que el decodificador del transformador ha completado su salida.
- La salida de cada paso se alimenta al decoder inferior en el siguiente paso de tiempo, y los decoders aumentan sus resultados de decodificación al igual que lo hicieron los encoders.
- Tal como se hizo con las entradas del encoder, se incrustan y agrega el positional encoding a esas entradas del decoder para indicar la posición de cada palabra.



- Las capas self-attention en el decoder funcionan de una manera ligeramente diferente a la del encoder:
  - En el decoder, la capa self-attention solo puede atender posiciones anteriores en la secuencia de salida.
  - Esto se hace enmascarando posiciones futuras (configurándolas en -inf) antes del paso softmax en el cálculo de self-attention.

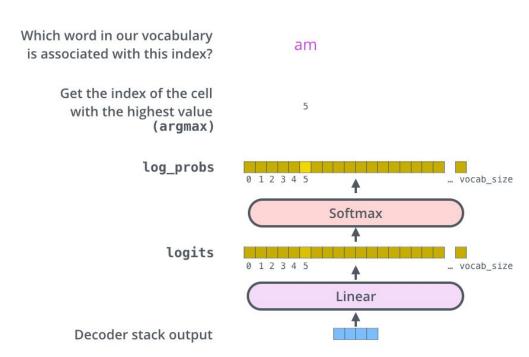


- Las capas self-attention en el decoder funcionan de una manera ligeramente diferente a la del encoder:
  - En el decoder, la capa self-attention solo puede atender posiciones anteriores en la secuencia de salida.
  - Esto se hace enmascarando posiciones futuras (configurándolas en -inf) antes del paso softmax en el cálculo de self-attention.
  - La capa "Encoder-Decoder Attention" funciona como la self-attention de múltiples cabezas, excepto que crea su matriz de Queries a partir de la capa debajo de ella y toma la matriz de Keys y Values de la salida de la pila del codificador.



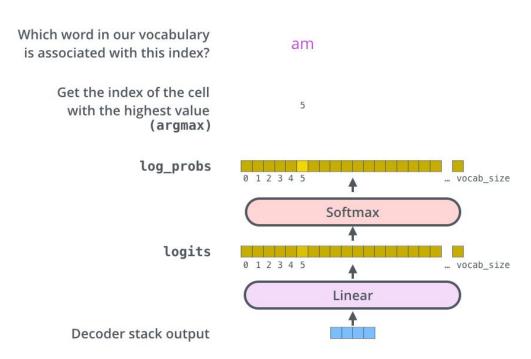
# Transformer: La capa FC final y Softmax

- La pila del decoder genera un vector de floats. ¿Cómo se convierte eso en una palabra? Ese es el trabajo de la capa final Linear, seguida de una capa Softmax.
- La capa lineal final es una red neuronal simple totalmente conectada (FC) que proyecta el vector producido por la pila de decoders en un vector mucho, mucho más grande llamado vector logits.



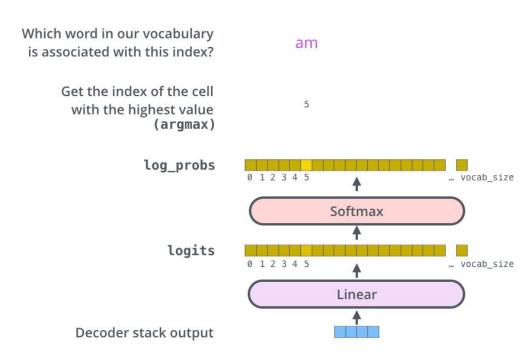
# Transformer: La capa FC final y Softmax

- Supongamos que el modelo conoce 10,000 palabras únicas en inglés (el "vocabulario de salida") que aprendió de su conjunto de datos de entrenamiento.
- Esto haría que el vector logits tenga 10,000 celdas de ancho, cada celda correspondiente al score de una palabra única.
- Así es como interpretamos la salida del modelo seguido de la capa FC.



# Transformer: La capa FC final y Softmax

- La capa softmax entonces convierte esos scores en probabilidades (todos positivos, todos suman 1.0).
- Se elige la celda con la probabilidad más alta y la palabra asociada a ella se produce como salida para este paso de tiempo.
- Esta figura comienza desde abajo con el vector producido como salida de la pila del decodificador.
- Luego se convierte en una palabra de salida.



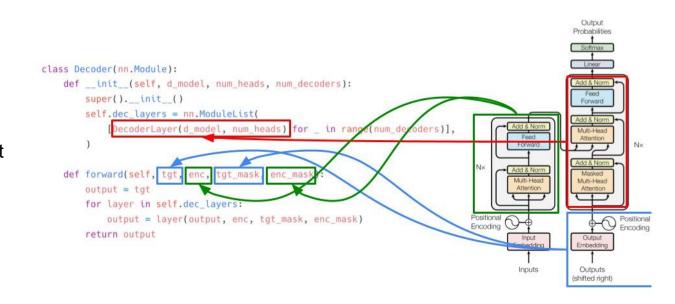
# Implementación Transformers Pytorch

```
Output
                                                                                                        Probabilities
class Transformer(nn.Module):
                                                                                                         Linear
    def init (
                                                                                                        Add & Norm
         self, d model=512, num heads=8, num encoders=6, num decoders=6
                                                                                                         Forward
    ):
                                                                                                        Add & Norm
         super().__init__()
                                                                                            Add & Norm
         self.encoder = Encoder(d_model, num_heads, num_encoders)
                                                                                             Forward
         self.decoder = Decoder(d_model, num_heads, num_decoders)
    def forward(self, src, tgt, src_mask, tgt_mask):
         enc_out = self.encoder(src, src_mask)
                                                                                   Positional O
                                                                                                                 Positional
         dec_out = self.decoder(tgt, enc_out, src_mask, tgt_mask)
                                                                                                                 Encoding
                                                                                             Input
         return dec out
                                                                                            Embedding
                                                                                                        Embedding
                                                                                             Inputs
                                                                                                         Outputs
                                                                                                        (shifted right)
```

- El encoder se compone de N capas de encoders.
- Implementemos esto también como una caja negra.
- La salida de un
   encoder pasa como
   entrada al siguiente
   encoder y así
   sucesivamente.
- La máscara de origen sigue siendo la misma hasta el final.

```
Output
class Encoder(nn.Module):
    def __init__(self, d_model, num_heads, num_encoders):
         super().__init__()
                                                                                                             Forward
        self.enc layers = nn.ModuleList(
              EncoderLayer(d_model, num_heads) for _ in range(num_encoders)],
                                                                                                Forward
    def forward(self, src, src_mask)
         output = src
         for layer in self.enc_layers:
             output = layer(output, src_mask)
                                                                                      Encoding O
                                                                                                                     Encoding
        return output
                                                                                               Embedding
                                                                                                            Embedding
                                                                                                Inputs
                                                                                                             Outputs
                                                                                                           (shifted right)
```

- De forma similar, el decoder está compuesto por capas de decoders.
- El decoder toma de entrada la última capa del encoder y los target embeddings y la target mask.
- enc\_mask es lo mismo que src\_mask

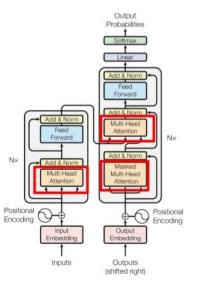


- La capa del encoder.
- Consiste en multi-headed attention, una FFN y dos capas de normalización.
- En la función forward se observa cómo funcionan las conexiones de salto.
- Es solo agregar entradas originales a las salidas.

```
class EncoderLayer(nn.Module):
   def __init__(self, d_model, num_heads, d_ff=2048, dropout=0.3):
        super(). init ()
        # attention
        self.attn = MultiHeadedAttention(d_model, num_heads, dropout=dropout)
                                                                                                                 Add & Non
                                                                                                                     Feed
        self.ffn = nn.Sequential(
                                                                                                                   Forward
            nn.Linear(d model, d ff),
            nn.ReLU(inplace=True),
            nn.Dropout(dropout),
                                                                                                                Add & Norm
           nn.Linear(d ff, d model),
                                                                                                                  Multi-Head
            nn.Dropout(dropout),
        # layer norm
        self.attn_norm = nn.LayerNorm(d_mode
        self.ffn_norm = nn.LayerNorm(d_mode)
                                                                                                   Encoding
                                                                                                                     Input
   def forward(self, src, src_mas
                                                                                                                 Embedding
        X = STC
        x = x + self.attn(q=x, k=x, v=x, mask=src mask)
        x = self.attn norm(x)
                                                                                                                   Inputs
        x = x + self.ffn(x)
        x = self.ffn norm(x)
        return x
```

- Multi-head attention.
- Lo vemos 3 veces en la arquitectura.
- Multi-head attention
   no es más que muchas
   capas diferentes de
   self-attention.
- Las salidas de estas self-attention se concatenan para formar una salida con la misma forma que la entrada.

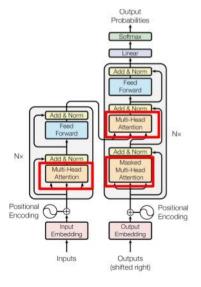
```
class MultiHeadedAttention(nn.Module):
   def __init__(self, d_model, num_heads, dropout):
        super(). init_()
       self.d model = d model
       self.num heads = num heads
       self.dropout = dropout
        self.attn_output_size = self.d_model // self.num_heads
        self.attentions = nn.ModuleList(
             SelfAttention(d_model, self.attn_output_size)
             for _ in range(self.num heads)
           ],
        self.output = nn.Linear(self.d_model, self.d_model)
   def forward(self, q, k, v, mask):
       x = torch.cat(
           layer(q, k, v, mask) for layer in self.attentions
          1. dim=-1
        x = self.output(x)
```



return x

- Si el número de cabezas es 8 y d\_model (embedding size) es 512, cada self-attention producirá una salida de tamaño 64.
- Estos se concatenan para dar una salida final de tamaño 64 x 8 = 512.
- Esta salida se pasa a través de una capa densa.

```
class MultiHeadedAttention(nn.Module):
   def __init__(self, d_model, num_heads, dropout):
        super().__init__()
       self.d model = d model
       self.num heads = num heads
       self.dropout = dropout
       self.attn output size = self.d model // self.num heads
        self.attentions = nn.ModuleList(
             SelfAttention(d_model, self.attn_output_size)
             for _ in range(self.num heads)
           ],
         self.output = nn.Linear(self.d_model, self.d_model)
   def forward(self, q, k, v, mask):
       x = torch.cat(
            layer(q, k, v, mask) for layer in self.attentions
          1. dim=-1
        x = self.output(x)
```



return x

- La self-attention en palabras simples es atención en la misma secuencia.
- "Me gusta definirlo como una capa que te dice qué token ama a otro token en la misma secuencia".
- Para la autoatención, la entrada se pasa a través de 3 capas lineales: query, key y value.

```
class SelfAttention(nn.Module):
    def init (self, d model, output size, dropout=0.3):
        super().__init__()
        self.query = nn.Linear(d_model, output_size)
        self.key = nn.Linear(d model, output size)
                                                                                           Feed
                                                                                          Forward
        self.value = nn.Linear(d model, output size)
        self.dropout = nn.Dropout(dropout)
                                                                                N×
    def forward(self, q, k, v, mask=None):
        bs = q.shape[0]
        tgt_len = g.shape[1]
        seq len = k.shape[1]
                                                                              Positional
        query = self.query(q) -
                                                                              Encoding
        key = self.key(k) <
                                                                                         Embedding
        value = self.value(v) -
        dim k = key.size(-1)
                                                                                           Inputs
        scores = torch.bmm(query, key.transpose(1, 2)) / np.sqrt(dim_k)
```

- En la función forward, se aplica la fórmula para self-attention: softmax(Q·K<sup>T</sup>/ dim(k))V.
- torch.bmm realiza la multiplicación matricial por lotes.
- dim(k) es la raíz cuadrada de k.
- Tener en cuenta: q, k, v (entradas) son las mismas en el caso de self-attention.

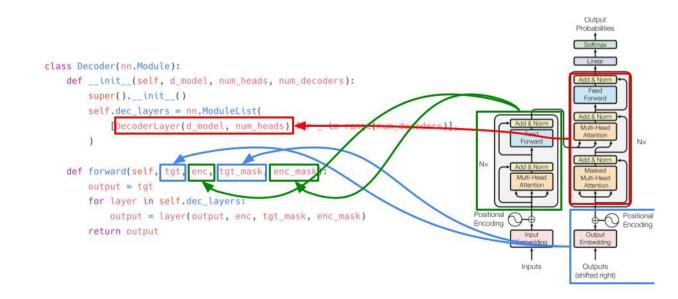
```
def forward(self, q, k, v, mask=None):
    bs = q.shape[0]
    tgt_len = q.shape[1]
                                          softmax
    seq_len = k.shape[
    query = self.query(q)
    key = self.key(k)
    value = self.value(v)
    dim_k = key.size(-1)
    scores torch.bmm(query, key.transpose(1, 2)) / np.sqrt(dim_k)
    if mask is not None:
       expanded_mask = mask[., None, :].expand(bs, tgt_len, leq_len)
       scores = scores.masked_fill(expanded_mask == 0, -float("Inf"))
   weights = F.softmax(scores, dim=-1
    outputs = torch.bmm(weights, value
    return outputs
```

 La máscara solo dice dónde no mirar (por ejemplo, tokens de relleno)

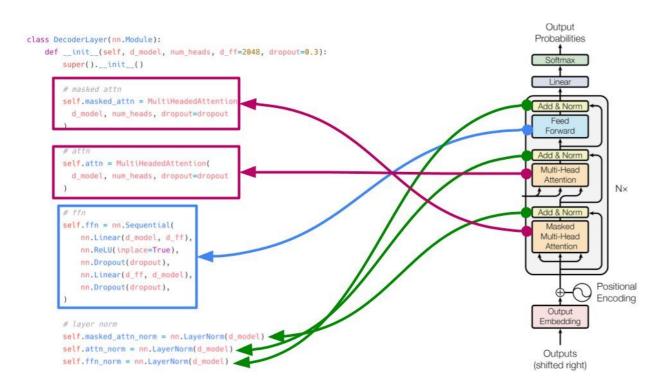
```
if mask is not None:
    expanded_mask = mask[:, None, :].expand(bs, tgt_len, seq_len)
    scores = scores.masked_fill(expanded_mask == 0, -float("Inf"))
```

- mask tells the model where not to look
- padding = 0, tokens = 1
- mask: batch size x sequence length
- expanded mask: batch size x sequence length x sequence length
- don't use mask = 0 for scores

 La implementación del decoder es similar a la del encoder excepto por el hecho de que cada decoder también toma la salida del encoder final como entrada.



- La capa del decoder consta de dos tipos diferentes de atención.
- La versión
   enmascarada tiene una
   máscara adicional
   además de la máscara
   de relleno.
- La multi-head attention normal toma la key y el value de la salida final del encoder.
- La key y el value aquí son los mismos.



 La query proviene de la salida de la masked multi-head attention enmascaradas (después de la capa de normalización).

```
Output
    # ffn
                                                                                                    Probabilities
    self.ffn = nn.Sequential(
                                                                                                     Softmax
        nn.Linear(d_model, d_ff),
        nn.ReLU(inplace=True),
                                                                                                      Linear
        nn.Dropout(dropout),
                                                                                                    Add & Norm
        nn.Linear(d_ff, d_model),
                                                                                                      Feed
        nn.Dropout(dropout),
                                                                                                     Forward
                                                                                                    Add & Norm
    # laver norm
                                                                                                    Multi-Head
    self.masked attn norm = nn.LayerNorm(d model)
    self.attn_norm = nn.LayerNorm(d_model)
    self.ffn_norm = nn.LayerNorm(d_model)
                                                                                                    Add & Norm
                                                                                                      Masked
                                                                                                     Multi-Head
def forward(self, tgt, enc, tgt mask, enc mask):
    x = x + self.masked attn(g=x, k=x, v=x, mask=tgt mask)
    x = self.masked_attn_norm(x)
                                                                                                                Positional
    x = x + self.attn(q=x, k=enc, v=enc, mask=enc_mask)
                                                                                                                Encoding
    x = self.attn_norm(x)
                                                                                                    Embeddina
    x = x + self.ffn(x)
    x = self.ffn norm(x)
    return x
                                                                                                     Outputs
                                                                                                   (shifted right)
```

- En la máscara especial para targets, también conocida como subsequent mask.
- La subsequent mask simplemente le dice al decoder que no mire tokens en el futuro.
- Esto se usa además de la máscara de relleno y se usa solo para la parte de entrenamiento.

```
if mask is not None:
    expanded_mask = mask[:, None, :].expand(bs, tgt_len, seq_len)
    subsequent mask = 1 - torch.triu(
        torch.ones((tgt_len, tgt_len), device=mask.device, dtype=torch.uint8), diagonal=1
     subsequent_mask = subsequent_mask[None, :, :].expand(bs, tgt_len, tgt_len)
    scores = scores.masked fill(expanded mask == 0, -float("Inf"))
    scores = scores.masked_fill(subsequent_mask == 0, -float("Inf"))
                                T-1 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0
                                T-4 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0,
                                   1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 0
                                T-8 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1
```

- Hasta este punto se tienen todos los componentes básicos, excepto el positional encoding.
- El positional encoding le da al modelo una idea sobre dónde se ubican los tokens entre sí.
- Para implementar la codificación posicional, ¡simplemente podemos usar una capa de incrustación!

- Así es como se verán las entradas y salidas.
- Aquí, batch size = 32, longitud de secuencia de entrada = 128, longitud de secuencia de salida = 64.
- Agregamos un FC + softmax a la salida del decoder.
- Esto da una predicción simbólica para cada posición (un problema de clasificación)

