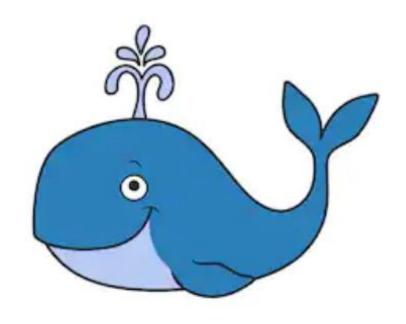
# אוניברסיטה הפתוחה מבוא לראייה ממוחשבת

# Humpback Whale Identification



200648822 - מגיש: לויטס אור

2019 – פברואר

# תוכן עניינים

3	תיאור קוד הפרויקט
4	 סביבת העבודה
5	 עיבוד הנתונים
10	 המודל
12	 חיזוי
13	 סיכום
14	ביבליוגרפיה

# **Abstract**

במסגרת הקורס בחרתי לבצע פרויקט של זיהוי לוותינים שהוא חלק מתחרות ב-"קאגל".

:הליך העבודה כולל ארבעה מרכיבים

- בחירת סביבת עבודה
- ארגון ועיבוד מקדים של הנתונים.
- פירוט המודל בו השתמשתי בתהליך העבודה.
  - חיזוי תמונות הבדיקה באמצעות המודל •

# מצורפים הקבצים:

- roject.ipynb מחברת jupyter, שבה פיתחתי את הקוד.
- סקייפט שמכיל את הקוד מהמחברת, קל להרצה. -Run\_model.py
- Precious run examples מספר צילומי מסך של הרצות קודמות.
  - Submission.csv קובץ ההגשה שהמודל שלי יצר.
- . בתור קובץ אקסל test/train) שהוא יצר bounding boxes- עם קוד המתלב וה-Matlab שהוא יצר
  - . Or\_model.h5 סמודל המאומן שלי.
  - .epoch של סט הולידציה והאימון לכל lossa של ה-History.pkl
    - . Model\_tictoc.pkl זמן הריצה של המודל בשניות.

# תיאור קוד הפרויקט

\*המושג "חלון" – קטע קוד במחברת jupyter הנמצא בקטע Code אחד (נראה כמו חלון).

בקוד המצורף (מחברת Project.ipynb) לכל חלון ניתנה כותרת. לדוגמא, החלון השני מלמעלה כותרתו היא – "Constants". לכל חלק במסמך יש הפנייה לחלון המתאים, כדי להקל על מציאתו, בנוסף לתיעוד, נרשם הסבר קצר על הנעשה בכל חלון, ההסבר חוזר על עיקרי הדברים הרשומים במסמך זה.

הפרויקט נבנה באופן מודולרי כך שכל חלון יכול לרוץ עצמאי ללא קשר לחלונות האחרים. בתחילת כל חלון מבוצעת הפרויקט נבנה באופן מודולרי כך שכל חלון היוד מתקבל פלט (נדרש להריץ פעם אחת בתחילת הקוד את חלון ה import וה הכנה של הנתונים הדרושים לו ובסופו מתקבל פלט (נדרש להריץ פעם אחת בתחילת הקוד את חלון האופן עצמאי. (constants), כך שניתן לבחון כל חלון באופן עצמאי.

כמו כן, הקוד חולק ל- 3 חלקים עיקריים:

- Preprocessing
  - Training •
  - Predictions •

ניתן לדלג על אחד משני השלבים הראשונים או על שניהם ביחד ולהשתמש בתוצאות שהתקבלו מההרצות הקודמות של כל חלק, באמצעות שינוי האינדיקציות הרשומות בחלון "Constants":

- START\_FROM\_SCRATCH להתחיל את כל התהליך מההתחלה (ברירת מחדל: False).
- DO\_TRAINING, מבצע רק את True, מדלג על הPreprocessing. ערך -DO\_TRAINING ( ברירת True). מחדל: True).

כיוון שבמהלך העבודה חוויתי ניתוקים מהרשת והצורך להריץ את תהליך ה-Training הממושך, העברתי את הקוד למסמך פייתון (run model.py) והרצתי אותו על השרת המרוחק.

```
SAMPLE FILE
                                                           '/home/or/whales/sample_submission.csv' # The sample submission file
                                                                                                                            # Folder of all the test pic
# The test con fil
                                                    = '/home/or/whales/test'
 TEST FOLDER
                                                                                                                                                   # The test of all the test pic

# Folder of all the train pic

# All the oic tha has the same hash

# Pic to hash matching
                                                    = "./train.csv"
 TRAINING FILE
 TRAIN_FOLDER
                                                    = '/home/or/whales/train'
= "/home/or/whales/h2ps.pickle"
H2PS = "/home/or/whales/h2ps.pickle" # All the oic tha has the same hash
P2H = "/home/or/whales/p2h.pickle" # Pic to hash matching
H2P = "/home/or/whales/p2p.pickle" # Hash to pic matching
P2SIZE = "/home/or/whales/p2size.pickle" # Size of picures
CONV_TRAIN_FILE = "/home/or/whales/conv_train.csv" # Train.csv after update close pictures
CONV_SUB_FILE = "/home/or/whales/conv_sub.csv" # Submission.csv after update close pictures
TRAINING_FILE_3_NO_W = "/home/or/whales/train_3channel.csv" # Updated train.csv after transform all pic to 3 cahnnels wit
TRAIN_FOLDER_SCHANNEL = '/home/or/whales/train_aghanel' # Updated train.csv after transform with augmentation of pict
TRAINING_FILE_FINAL = "/home/or/whales/train_final.csv" # Updated train.csv after transform with augmentation of pict
TRAINING_FILE_FINAL = '/home/or/whales/train_final.csv" # Train file without the validation set
TRAIN_FOLDER_FINAL = '/home/or/whales/train_final' # Directory of updated train.csv after transform with augment
VALID_FILE_FINAL = "/home/or/whales/validation_final' # Validation file the final csv file
VALID_FOLDER_FINAL = '/home/or/whales/validation_final'
 H2PS
                                                  = '/home/or/whales/validation_final'
= '/home/or/whales/BB_train.csv'
= '/home/or/whales/BB_test.csv'
                                                                                                                                                         # Validation directory
# Boundin boxes file for training
# Boundin boxes file for test
 VALID_FOLDER_FINAL
 BB TRAIN
                                                    = '/home/or/whales/submission.csv'
= '/home/or/whales/history.pkl'
                                                                                                                                                         # Submission file
# The history of the model
 SUBMISSION FILE
 HISTORY_FILE
 MODEL_TIME
                                                     - '/home/or/whales/Model_tictoc.pkl'
                                                                                                                                                          # The runung time for the model
                                                    = 100
 BATCH SIZE
                                                                                                                                                          # Batch size
 IMAGE_SIZE
                                                    = 224
                                                                                                                                                          # Image one dimention
 TARGET_SIZES
CLASSES
                                                     = (IMAGE_SIZE,IMAGE_SIZE)
                                                                                                                                                          # Total image dimentions
                                                                                                                                                         # Total image armentions
# Number of classes
# Number of epochs
# Number of steps in the validation
# Index of the nw whale for the test time augmentation
# Number of predications per whales, for the test time augmentation
# Threshold of certainty for the test time augmentation
# Name if the the previous trained model
                                                     = 5004
 VALIDATION_STEPS = 10
NEW_WHALE_INDEX = 0
NUMBER_OF_PREDICATIONS= 5
                                                    = 100
 THRESHOLD.
                                                    = 0.276
                                                     = "/home/or/whales/Or_model.h5"
 MODEL_FILE
 VALIDIDATION_PRECENT = 0.3
                                                                                                                                                          # Number of pictures taken to the validation
                                                                                                                                                          # After this number of epochs, if thre is no improvment in th
 EPOCH_WAIT_IMPROVE
 # Indication if to do all the preprocessing all over again(or
# Indication if to train the model again or use the existing
 START FROM SCRATCH
                                                   = False
 DO TRAINING
```

.jupyter במחברת "Constants" איור (1)- חלון קוד ה האינדיקציות נמצאות בתחתית החלון.

# <u>סביבת העבודה</u>

בחירת סביבת העבודה – במהלך העבודה, ניסיתי מספר סביבות פיתוח, ונמצא כי כל סביבה עבודה נותנת אפשרויות שונות.

# בחירת סביבת העבודה(השתנתה עם הזמן):

- 1. Google collab סביבה עבודה שהשתמשנו במהלך קורס, היא מאופיינת בזכרון אחסון של 15GB בלבד. ניסיתי להשתמש במקביל במספר חשבונות ולהעביר נתונים מאחד לשני. לאחר מספר ניסיונות ,עלה כי התהליך מאוד איטי ומסורבל, לכן בחרתי לא להשתמש בסביבת עבודה זו .
- בסביבת Google collab- סביבת עבודה במסגרת התחרות, בעלת זמן עיבוד מהיר יותר מ-Google collab. בסביבת געודה זו לא ניתן לשמור קבצים (הם נמחקים אחרי timeout של כ- 6 שעות) ומאחר וקיימת הנחייה לפיה אסור להשתמש בחומרים אחרים ברשת, הביא אותי לעזיבה של סביבת עבודה זו.
  - Google Cloud 3- מכונה וירטואלית בגוגל בה ניתן להגדיר זיכרון ואף לשמור קבצים. סביבת עבודה זו הינה בתשלום.

בסופו של דבר נבחרה סביבת Google Cloud, הסביבה הוקמה עם 100GB של אחסון ועם GPU אחד של GPU. Tesla P100, כאשר זיכרון הRAM של המחשב הוא Tesla P100.

מאחר ועלות השימוש גבוהה לא השארתי את המכונה דלוקה. במידה ויהיה צורך להריץ את הקוד במכונה המרוחקת, אפשר לשלוח לי מייל ל: <u>orlevitas@gmail.com</u> ואני אדליק אותה מחדש.

# עיבוד הנתונים

סט התמונות הכלול בפרויקט הינו מאתגר במיוחד, מהסיבות הבאות:

- 1. אחוז גבוה מתמונות הושמט מהליך האימון; 9664 תמונות מתוך 25361 תמונות אימון, (38%~) הם "new whale, שפירושו שקול ל- "אין לנו מושג איזה לוויתן זה", (ראה TTA בהמשך).
  - 2. מקבץ תמונות של gray scale יחד עם תמונות color, בגדלים שונים(הכי גדולה היא 1050X750).
    - .3 תמונות רבות מטושטשות.
    - 4. סיווגים רבים ( 2073 סיווגים, כ<sup>41</sup>% ) בעלי תמונה אחת בלבד.
- 5. תמונות כפולות. תמונה שהופיעה גם בסט האימון וגם בסט הבדיקה, בנוסף עוד תמונה שהופיעה פעמיים בסט האימון.

### סדר בסט התמונות (בקוד: Finding similar images and update the records):

לפי [1], סט הנתונים ששימש בתחרות קודמת הכיל תמונות כמעט זהות עם סיווגים שונים. בהסתמך על עבודה זו השתמשתי באותו רעיון, לזהות תמונות כמעט זהות.

זיהוי תמונות מאוד קרובות אחת לשנייה מבוסס על יצירת פונקציית גיבוב לכל תמונה ובדיקה של מרחק פונקצייה כזו לפונקציית תמונה אחרת. פונקציית הגיבוב שנבחרה היא של [2] אשר משמשת לזהות תמונות דומות בתעשייה כדי למנוע copy rights violation.

תמונות קרובות נבחרו עם דמיון של לפחות 90% אחוזים בניהן ושמרחק ה-Hamming יהיה קטן מ-6.

### קרבת דמיון:



(grayscale איור(2)- אילוסטרציה של קרבת דמיון, לפי[3], התמונה משמאל(המקורית) עם יחס קרבת דמיון של 96.8% לתמונה האמצעית(אחרי cropped, increased color saturation).

### :Hamming מרחק



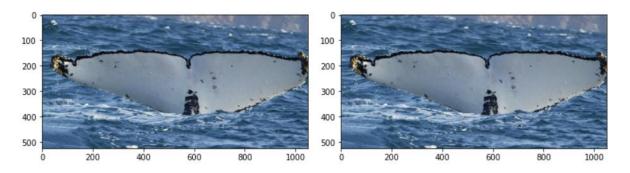
איור(3)- אילוסטרציה של מרחק Hamming, לפי [4], ל-2 התמונות יש מרחק של 3, ניתן לראות שהן זהות.



איור(4)- אילוסטרציה של מרחק Hamming, עם מרחק של 32, ניתן לראות שהתמונות מאוד דומות.

במהלך הבדיקה (Finding similar images and update the records:Part 2), נמצאה רשומה זהה של אותו לוויתן (אותה תמונה), הנמצאת בtrain וגם בtest, לכן הוענק לה ld מה- train (סיווג של test).

כמו כן נמצאו 2 תמונות מאוד קרובות אחת לשנייה. אם נבחן אותן לעומק, נמצא שהן ממש זהות:



איור(5)- שתי התמונות הזהות הנמצאות בסט האימון.

כיוון שהתמונות מאוד קרובות אחת לשנייה ובעלות אותו הסיווג(w\_7a8ce16), נמחקה אחת מהן.

פלט של חלון: הקובץ עם הרשומות המעודכנות של נתוני האימון נשמר לפי הקבוע: CONV\_TRAIN\_FILE ושל נתוני הבדיקה נשמר לפי הקבוע: CONV\_SUB\_FILE.

### יישור התמונות לפי אותו מימד וסינון סיווג(בקוד: Formatting the images):

במסד הנתונים ישנן תמונות צבעוניות ותמונות אפורות. על מנת להפוך את כל התמונות לייצוג זהה, וללא הסתמכות על המודל שיעשה זאת עבורנו, כל תמונה הוסבה ל-3 ערוצים , במצב בו תמונות רק בעלות ערוץ אחד, הן הוכפלו 3 פעמים.

בנוסף, מאחר שסיווג של לוויתן חדש (new whale) משמעותה אי ידיעת סוג הלוויתן, הושמטו כל הסיווגים של הלוויתנים החדשים (ראה TTA בתהליך החיזוי בהמשך).

פלט של חלון: בסוף התהליך נשמרו התמונות בתיקיה הרשומה בקבוע: TRAIN\_FOLDER\_3CHANNEL. והקובץ עם הרשומות המעודכנות של נתוני האימון נשמר לפי הקבוע: TRAINING\_FILE\_3\_NO\_W.

# יצירת אוגמנטציות ויישום של Bounding Boxes):

מאחר ובהליך זיהוי תמונות רק הזנב של הלוייתן חשוב ולא הרקע, ייצרתי bounding boxes שיתחמו את הזנב על מנת לקבל תוצאות טובות יותר בהרצת המודל.

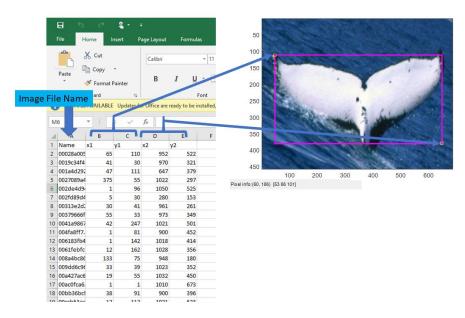
ה bounding boxes יוצרו ב- MATLAB (ראה קוד מצורף), והושמו על פי הלוגיקה כמפורט:

- כל תמונה הומרה לHSV, ממנה לקחו הsaturation וההמרה של הV ל-Gray scale.
  - בחלקי התמונות של הזנבות זוהו שני דפוסים;
  - 1. כאלה שיש להן saturation ועוצמת ו-Gray scale נמוכים מהרקע:
- נמצאו שני thresholds בהיסטוגרמה של התמונות ונלקחו הsaturation הנמוכים ממאו שני מרוב בהיסטוגרמה של התמונות ונלקחו מהסף התחתון.
- בוצע חיתוך בין שתי התמונות שהתקבלו ונלקחו 2 קואורדינטות שתוחמות את הפיקסלים שנמצאו בוצע חיתוך בין שתי התמונות שהתקבלו ונלקחו
  - 2. כאלה שיש להן saturation גבוהה ועוצמת ו-Gray scale נמוכה מהרקע:
  - נמצאו שני thresholds בהיסטוגרמה של התמונות ונלקחה הGray scale הנמוך מהסף התחתון והרפאו שני saturation הגבוה מהסף העליון.
- בוצע חיתוך בין שתי התמונות שהתקבלו ונלקחו 2 קואורדינטות שתוחמות את הפיקסלים שנמצאו באיחוד.
  - זנבות שהBoundig boxes שהתקבלו היו קטנים מ10%, נחשבו כלא מוצלחים.

# Histogram Values Below Thresh Intersection Saturation Bounding Box

### **Tail Bounding Box Detection**

.Bounding boxes איור (6): איור סכמתי של לוגיקת יצירת



איור(7): קובץ הbounding boxes ומיקומי הנקודות היוצרות ריבוע התוחם את הזנב.

בסוף התהליך ל-16672 תמונות יוצרו bounding boxes . כל שאר התמונות פשוט הותאמו לגודל התמונה שהמודל קיבל(ראה חלון Applying the augmentations בקוד).

# דוגמאות:



איור(8): דוגמאות לbounding boxes התוחמות את את הזנב.

לאחר יצירת מסד נתונים של התמונות , לכל תמונה בוצעו ארבעה סוגי אוגמנטציות (בחלון Defining the לאחר יצירת מסד נתונים של התמונות , לכל תמונה בוצעו ארבעה סוגי אוגמנטציות (augmentations

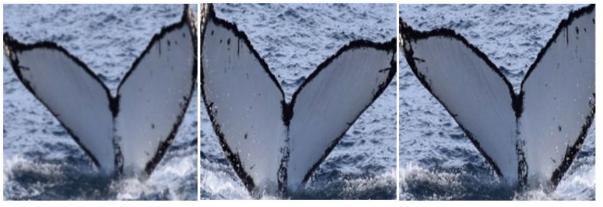
- הפיכת התמונה שמאלה-ימינה והוספת טשטוש גאוסי.
- הזזת התמונה רנדומלית בטווחים: שמאלה-ימינה(20-0 פיקסלים) ולמעלה-למטה(20-0 פיקסלים) ושינוי התמונה לגודל הקלט של המודל(לפי הקבוע IMAGE\_SIZE).
  - הזזת התמונה באותו קנה מידה כמו באוגמנטציה הקודמת והפיכת התמונה שמאלה-ימינה.

# התמונה המקורית:



איור(9): תמונה מקורית בסט האימון.

# :האוגמנטציות שלה



איור(10): האוגמנטציות של התמונה מקורית בסט האימון.

בסוף התהליך נשמרו התמונות לתיקיה הרשומה בקבוע: TRAIN\_FOLDER\_FINAL. והקובץ עם הרשומות המעודכנות של נתוני האימון נשמר לפי הקבוע: TRAINING\_FILE\_FINAL.

# <u>המודל</u>

# המודל (בקוד Training):

נעשה שימוש במודל המבוסס על החומר שנלמד בקורס, InceptionResNetV2.

המודל השתמש בכל השכבות של InceptionResNetV2, ללא ה-Fully connected והוספו עליו average pooling בגודל c231n סיו של Drop out ,2X2 של Drop out ,2X2 של בעזרת Fully connected. בנוסף לפי קורס Adam של באופטימייזר המומלץ של של Obce של סטנפורד[5], השתמשתי באופטימייזר המומלץ של השל של השתמשתי באופטימייזר המומלץ של השרמשתי באופטימייזר המומלץ של השתמשתי באומלץ של השתמשתי באומלץ המומלץ של השתמשתי באומלץ של באומלץ של השתמשתי באומלץ של בא

בחירת מודל עם Fully connected נמוך, כיוון שאימון המודל דורש זמן רב. כמו כן השתמשתי בכל השכבות המאומנות של המודל InceptionResNetV2(מתחת לFully connected), כפשרה בין זמן ריצה למידת דיוק טוב יותר(כמו שראינו בתרגיל הקודם בקורס).

כדי לקבל תחזיות יותר טובות ולהימנע מ-overfitting, יצרתי validation set אשר מהווה 30% מסך כל התמונות ונמצאות בו לפחות תמונה אחת מכל class (יצירת סט "ולידציה" נמצאת בקוד ב:Create validation set הערה: על מנת לחסוך במקום, על חשבון מודולריות מלאה, הועברו התמונות מהסט הכולל וכך נוצרו סט האימון וסט ולידציה. כדי להריץ את החלון הזה יש צורך להריץ גם את החלון שלפניו שיוצר את הסט הכולל לפני הפיצול לשני הסטים).

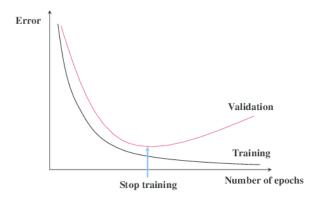
### הקלט למודל היה:

- סט אימון של 43299 תמונות מ5004 סיווגים שונים •
- סט ולידציה של 19485 תמונות מ5004 סיווגים שונים

על מנת לקבל מגוון רחב יותר של תוצאות השתמשתי גם באוגמנטציות של תמונות בזמן אימון המובנה של keras.

5 לקבלת מודל הטוב ביותר ולהימנע מoverfitting נוצר תנאי עצירה: אם הvalidation accuracy, לא משתפר תוך Epochs, אז תהליך האימון עוצר והמודל נשמר, ראה איור 11.

לא ביצעתי שמירת המודל תוך כדי אימון, אחרי כל Epoch של שיפור הvalidation, מאחר שנדרש זמן ארוך לשמירה ביצעתי שמירת לכל שמירה) והסתפקתי במודל הכי טוב בטווח של Epochs 5.



איור(11)- overfitting של המודל ונקודה בה המודל המאומן הוא הטוב ביותר.

בוצעו מס' רב של הרצות ובכל אחת מההרצות המודל הגיע לoverfitting. בכל הרצה שונו ההיפר-פרמטרים:

- נבדקו האופטימייזרים המומלצים הבאים לפי cs231n, [5]: Nesterov Momentum ו-Adam ו-Adam שונו הערכים שלהם, עד שבסוף נקבע הערכים המומלצים לפי[7].
  - .dropouta שונו ערכי
  - .L2/L1/L1\_L2 regularizations הוספו ערכי
  - .nodes נוספים עם מספר שונה של Fully connected layers
    - נלקחו משקלים מאומנים ממספר שכבות משתנה של המודל.
      - נבדקו המודלים InceptionResNetV2 ו- ResNet50.
        - .new\_whale הורץ המודל עם הסיווג
  - עם מספר רב יותר של אוגמנטציות(4 במקום 3, יצר סט אימון של 54936 וסט ולידציה של 23544).
    - .early stopping בלי •
    - שונים. Batch sizes •

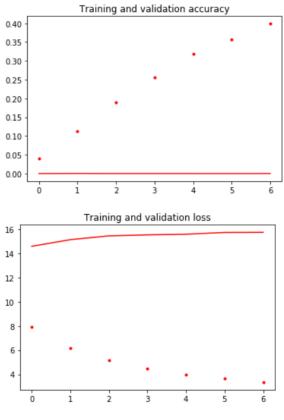
### בכל ההרצות קיבלתי את אותה התוצאה:

Name	Submitted	Wait time	Execution time 0 seconds	Score
submisssion.csv	just now	0 seconds		0.276
Complete				

.kaggleאיור (12)- התוצאה

המודל רץ במשך 5085.564310 שניות.

\*מצורפים מספר צילומי מסך של ריצות לדוגמה עם היפר-פרמטרים שונים בתקייה Previous run example (ברוב batch), ולא כל פרטרים שונים בתקייה של להראות את התוצאה בצורה הריצות הפלט במסך היה של כל איטרציה של הbatch ולא כל epoch ולכן לא היה אפשרי להראות את התוצאה בצורה קומפקטית ע"י צילום מסך אחד).

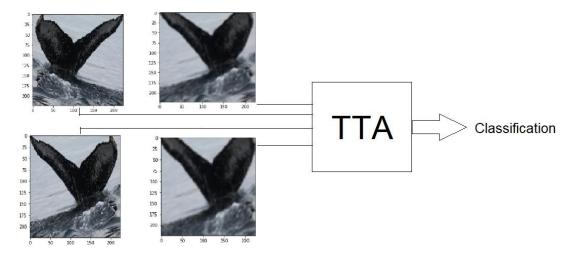


איור(13)- גרפים של הדיוק והloss עבור סט הולידציה וסט האימון. סט האימון מסומן בנקודות וסט הולידציה בקו רציף. ניתן לראות בצורה ברורה שמגיעים לoverfitting, כיוון שהloss של סט האימון יורד ושל סט הולידציה עולה.

# <u>חיזוי(בקוד Predictions):</u>

על מנת לחזות את הסיווג של תמונות הtest, השתמשתי בTTA)Test Time Augmentation), לפי מקור [6], שיטה זו נתנה שיפור בתוצאות ואפשרה להכניס את הסיווג "new whale" שהושמט מתהליך האימון.

הרעיון מאחורי TTA, הוא שהחיזויים אמורים להיות כולם או רובם אותו הדבר, גם בשינויים של תמונה(מבצעים עליה אוגמנטציה). כמו כן, אם קיים ביטחון גבוה לגבי הסיווג הנכון, ניתן להוסיף סיווג אחר, במקרה שלנו "new whale".



איור(14) – אילוסטרציה לקלט לTTA איור(14)

ארבעה גרסאות של חיזוי תמונות הוכנסו לTTA:

- 1. התמונה מקורית.
- 2. היפוך התמונה המקורית בכיוון שמאל-ימין.
- 3. הזזת התמונה רנדומלית בטווחים: שמאלה-ימינה(20-0 פיקסלים) ולמעלה-למטה(20-0 פיקסלים) ושינוי התמונה לגודל הקלט של המודל(לפי הקבוע IMAGE\_SIZE).
- 4. הזזת התמונה באותו קנה מידה כמו באוגמנטציה הקודמת והפיכת התמונה שמאלה-ימינה והוספת טשטוש.

### <u>החשיבה בשימוש TTA:</u>

עבור כל תמונה שלא קבלה חיזוי מראש(שנמצאת גם בסט האימון – בוצע בPreprocess)מבוצעות הפעולות כמפורט:

- e במצב בו לתמונה קיים Bounding box, או לא קיים Bounding box במצב בו לתמונה קיים Bounding box או לא קיים פרובל
  - בנוסף לתמונה המקורית מייצרים עוד שלושה אוגמנטציות.
  - כל ארבעת התמונות יעברו חיזוי ויבוצע עבור כל אחת מהן חמישה חיזויים וניתן אינדקס לכל אחד מהם המבטא את מידת החיזוי [מהחיזוי הטוב ביותר לנמוך].
    - החיזויים הטובים ביותר הוכנסו לרשימה הסופית לפי הסדר(מסיווג גבוהה לנמוך) באופן הבא:
- נבדק הסיווג הכי נפוץ בכל אחד מכל המיקומים של האינדקסים של החיזויים, אם יותר
   מחיזוי אחד מצביע על אותו סיווג , הוא יכנס לרשימה הפלט הסופית (החיזוי הבא הכי סביר לאותה גרסה של התמונה), אחרת:
  - נלקח הסיווג בעל סבירות הכי גבוהה מכל המיקומים של האינדקסים של החיזויים לתוך רשימת הפלט הסופית (החיזוי הבא הכי סביר לאותה גרסה של התמונה).
    - העברת האינדקס של החיזוי הנבחר לסיווג הבא עם החיזוי הכי גבוהה.
  - יסומן במקום לפניו הסיווג שלא עבר את הסף(Threshold = 0.276) יסומן במקום לפניו הסיווג new whale ". •

# סיכום

השתתפות בפרוייקט זיהוי הלוויתנים, היא מאתגרת ככל ועבורי בפרט. לראשונה נחשפתי לנושאים רבים שהם חלק מהותי מהעבודה :

- .Deep learning •
- שפת תכנות- פייתון.
- הרמת מכונה מרוחקת (Google Cloud).
  - מערכת הפעלה לינוקס.

במהלך הפרויקט ולימוד מעמיק בנושאים השונים עלתה ההבנה כי תהליך עיבוד הנתונים חשוב לפחות כמו בחירת המודל וכיולו, לכן הוקדש גם זמן רב לתהליך עיבוד הנתונים.

בוצעו ניסיונות רבים על מנת לגרום למודל להימנע מverffiting ולהגיע לתוצאות טובות יותר. כל שלב בקוד (אוגמטציה, חלוקה לסט validation ו- validation וכו'), נבדק מספר פעמים לוודא שפועל כשורה. המסקנה שהתקבלה הצביעה על כך שההיפר-פרמטרים של המודל אינם מכווננים נכון. לפי קורס cs231n של סטנדפורד, קביעת ההיפר-פרמטרים דורשת חיפוש רחב טווח במרחב הפרמטרים האפשריים ונדרשות הרצות רבות עד למציאת הערכים האופטימליים. לכן אני סבור שהמודל הגיע למינימום מקומי ונדרשות עוד בדיקות עם היפר-פרמטרים שונים.

למרות התוצאה שקיבלתי והזמן הרב שהוקדש לפרוייקט, אני רוצה לציין כי הפרויקט היה מאוד מאתגר, מהנה ומלמד.

# ביבליוגרפיה

- [1]https://www.kaggle.com/seesee/siamese-pretrained-0-822
- [2] https://www.phash.org
- [3]https://cloudinary.com/blog/how\_to\_automatically\_identify\_similar \_images\_using\_phash
- [4]https://packagist.org/packages/jenssegers/imagehash
- [5]http://cs231n.github.io/neural-networks-3/
- [6]https://www.kaggle.com/andrewkh/test-time-augmentation-ttaworth-it
- [7]https://machinelearningmastery.com/adam-optimizationalgorithm-for-deep-learning/