

1 Varietà differenziabili e funzioni lisce

Definizione 1 (Carta). M insieme. Una carta di M è la coppia (U, x) con:

- $U \subseteq M$
- $x : U \rightarrow x(U) \subseteq \mathbb{R}^m$ biiezione¹ e $x(U)$ aperto². x è chiamata parametrizzazione di U .

Definizione 2 (Carte compatibili). Le carte $(U_\alpha, x_\alpha), (U_\beta, x_\beta)$ sono compatibili se $F_{\beta\alpha} = x_\beta \circ x_\alpha^{-1} : x_\alpha(U_\alpha \cap U_\beta) \rightarrow \mathbb{R}^m$ è diffeomorfismo³.

TODO:DISEGNO 220301 Osservazioni:

- Una carta è sempre compatibile con sè stessa
- l'inversa di F esiste sempre ma non è detto sia liscia

Definizione 3 (Atlante). $\mathcal{A} = \{(U_\alpha, x_\alpha)\}_{\alpha \in I}$ collezione di carte di M a due a due compatibili tc $M = \bigcup_{\alpha \in I} U_\alpha$

Definizione 4 (Varietà differenziabile). Coppia (M, \mathcal{A}) con $x_\alpha(U_\alpha) \subseteq \mathbb{R}^m$ aperto $\forall \alpha \in I$.

Esempio 1. $M = \mathbb{R}^m$.

L'unica carta è $x = id_{\mathbb{R}^m} : U = M = \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m$.

$id(M)$ aperto essendo immagine di aperto.

$\mathcal{A} = \{(M, id_M)\}$.

Quindi \mathbb{R}^m è varietà.

Esempio 2. $M \subset \mathbb{R}^m$ aperto.

L'unica carta è $x = id_M : U = M \rightarrow \mathbb{R}^m$.

$id(M)$ aperto essendo immagine di aperto.

$\mathcal{A} = \{(M, id_M)\}$.

Quindi ogni aperto di \mathbb{R}^m è varietà.

Esempio 3. $M = S^n$ (sfera n-dimensionale). TODO: DA FARE 220301

Dato che esiste una definizione di mappe lisce su \mathbb{R}^m posso introdurre grazie all'atlante una definizione di mappe lisce su varietà.

Definizione 5 (Applicazione liscia). M, N varietà differenziabili di dimensione m, n . $f : M \rightarrow N$ è liscia in $p \in M$ se $\forall (U, x), (V, y)$ carte di M, N con $p \in U, f(p) \in V$ la funzione $F = y \circ f \circ x^{-1} : x(U \cap f^{-1}(V)) \rightarrow \mathbb{R}^n$ è⁴ liscia in $x(p)$ con $x(U \cap f^{-1}(V))$ aperto di \mathbb{R}^m .

TODO:DISEGNO 220308 Verificare la proprietà per ogni carta è problematico

Osservazione 1. È sufficiente effettuare la verifica per una sola coppia di carte.

¹ $\exists x^{-1} : x(U) \rightarrow U$

² $\forall u \in U \exists \epsilon \geq 0$ tc $B_\epsilon(u) = \{x \in \mathbb{R}^m : \|x - u\| \leq \epsilon\}$. Segue che $U = \bigcup_{u \in U} B_\epsilon(u)$

³Mappa liscia con inversa liscia

⁴In generale $f(U) \neq V$, per questo si prende l'intersezione

Proof. Supponiamo $F = y \circ f \circ x^{-1}$ liscia, bisogna mostrare che $w \circ f \circ v^{-1}$ sia liscia. $w \circ f \circ v^{-1} = w \circ (y^{-1} \circ y) \circ f \circ (x^{-1} \circ x) \circ v^{-1} = (w \circ y^{-1}) \circ (y \circ f \circ x^{-1}) \circ (x \circ v^{-1})$ che è composizione di F (liscia per ipotesi) e di due cambi di carta che sono diffeomorfismi e quindi lisci. TODO:DISEGNO 220301 \square

Osservazione 2. M, N, S varietà, $f : M \rightarrow N, g : N \rightarrow S$ lisce. $g \circ f : M \rightarrow S$ liscia.

Proof. Sia $p \in M$, carte $(U, x), (V, y), (W, z)$ di M, N, S tc $p \in U, f(p) \in V, g(f(p)) \in W$. Devo mostrare che $z \circ (g \circ f) \circ x^{-1}$ è liscia su $(g \circ f)(U \cap W)$. TODO:DISEGNO $z \circ (g \circ f) \circ x^{-1} = z \circ g \circ (y^{-1} \circ y) \circ f \circ x^{-1} = (z \circ g \circ y^{-1}) \circ (y \circ f \circ x^{-1})$ composizione di funzioni lisce per l'ipotesi f, g lisce. \square

Esempio 4. M varietà, $N = \mathbb{R}^n$ (l'unica carta è $(\mathbb{R}^n, id_{\mathbb{R}^n})$). $f : M \rightarrow \mathbb{R}^n$ è liscia se $id_{\mathbb{R}^n} \circ f \circ x^{-1} = f \circ x^{-1}$ è liscia.

Esempio 5. Una parametrizzazione è liscia? (U, x) carta di M . $x : U \rightarrow \mathbb{R}^m$ per quanto visto è una mappa fra le varietà U con atlante $\{(U, x)\}$ e \mathbb{R}^m . Dalla quanto visto prima x è liscia se $x \circ x^{-1}$ è liscia. Ma si tratta dell'identità e quindi di una funzione liscia.

1.1 Fibre

La sfera è un insieme del tipo $F^{-1}(b)$ con $F = \sum x_i^2$ e $b = 1$. Esiste un modo semplice per capire se insiemi di questo tipo sono varietà, la cui dimostrazione sfrutta il teorema della funzione inversa⁵.

Teorema 1. $U \subseteq \mathbb{R}^{m+n}$ aperto

$F : U \rightarrow \mathbb{R}^m$ liscia

$!!b \in \mathbb{R}^m$ tc $rk J_a F$ massimale per ogni $a = F^{-1}(b)$

allora:

$F^{-1}(b) = \{x \in U : F(x) = b\}$ è varietà di dimensione n

TODO: CARTE

Proof. TODO: PROOF 220301 \square

Osservazione 3. $F : \mathbb{R}^{n+m} \rightarrow \mathbb{R}^m$ immersione su $F^{-1}(b)$, $f : \mathbb{R}^{n+m} \rightarrow \mathbb{R}$ liscia. Allora $f|_M : M = F^{-1}(b) \rightarrow \mathbb{R}$ è liscia. Infatti deve essere liscia $f \circ x^{-1}$ ma x abbiamo visto essere liscia. ???è vero???

2 Spazio tangente e differenziale

Definizioni di derivata su varietà. $p \in M$ voglio fare somma e prodotto di $f : U \rightarrow \mathbb{R}, g : V \rightarrow \mathbb{R}$ con $p \in U \cap V$ e f, g lisce. Problema: se $V \neq U$ somma e prodotto sono definite solo su $U \cap V$. Voglio togliere riferimenti al dominio. Definisco l'algebra dei germi $C^\infty(M, p) := \{(U, f) : p \in U, f : U \rightarrow \mathbb{R} \text{ liscia}\} / \sim$ con la relazione di equivalenza $(U, f) \sim (V, g)$ se $f = g$ su $W = U \cap V, p \in W$. La classe di equivalenza di (U, f) è detta germe di f . In pratica mi preoccupo solo del comportamento delle funzioni molto vicino a p . Posso quindi scrivere

⁵TODO: TEOREMA FUNZIONE INVERSA

$[(U, f)]_{\sim} + [(V, g)]_{\sim} = [(U, f) + (V, g)]_{\sim}$ e $[(U, f)]_{\sim}[(V, g)]_{\sim} = [(U, f)(V, g)]_{\sim}$.
Per semplicità da qui in avanti $[(U, f)]_{\sim} \equiv f$.

Posso introdurre lo spazio tangente in due modi equivalenti: tramite derivazioni e tramite cammini.

2.1 Derivazioni

Definizione 6 (Derivazione). Applicazione $v : C^\infty(M, p) \rightarrow \mathbb{R}$ ⁶

- lineare: $v(\lambda f + \mu g) = \lambda v(f) + \mu v(g)$ con $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$
- soddisfa leibniz: $v(fg) = v(f)g + fv(g)$

Queste mappe esistono? Un esempio immediato:

Esempio 6. Carta (U, x) di M , $x : x(U) \rightarrow \mathbb{R}^m$. Se f è liscia $x(p)$ è liscia in intorno di $x(p) \in x(U)$ per definizione. Posso quindi avere una derivazione sui germi di questa funzione composta. Definisco

$$\left(\frac{\partial}{\partial x_i} \Big|_p \right) (f) := \left(\frac{\partial f \circ x^{-1}}{\partial t_i} \right) (x(p))$$

con t_i le coord su \mathbb{R}^m . Si verifica facilmente che sono derivazioni.

L'insieme delle derivazioni su $C^\infty(M, p)$ è spazio vettoriale su campo \mathbb{R} con somma tra vettori e prodotto per scalare definiti in modo naturale.

Osservazione 4. $\left\{ \frac{\partial}{\partial x_i} \Big|_p \right\}_{i=1}^m$ base di $T_p M$ e quindi $\dim T_p M = m = \dim M$ ⁷

Teorema 2. $v \in T_p M$, (x, U) carta di M $v = \sum_i^m a_i \frac{\partial}{\partial x_i} \Big|_p$ con

$$a_i = v(x_i)$$

Proof. Osservo:

$$\left(\frac{\partial}{\partial x_i} \Big|_p \right) (x_j) = \left(\frac{\partial x_j \circ x^{-1}}{\partial t_i} \right) (x(p))$$

e $((x_1 \dots x_m) \circ x^{-1})(t) = (x \circ x^{-1})(t) = t = (t_1 \dots t_m)$. Quindi

$$\left(\frac{\partial}{\partial x_i} \Big|_p \right) (x_j) = \left(\frac{\partial t_j}{\partial t_i} \right) (x(p)) = \delta_{ij}$$

$$v(x_j) = \sum_i^m a_i \frac{\partial}{\partial x_i} \Big|_p (x_j) = a_j \quad \square$$

Teorema 3. $v \in T_p M$, $(U, x), (V, y)$ carte di M , $v = \sum_i^m a_i \frac{\partial}{\partial x_i} \Big|_p = \sum_i^m b_i \frac{\partial}{\partial y_i} \Big|_p$ con

$$a = J_{y(p)} F \cdot b$$

dove $F = x \circ y^{-1}$ è il cambio di coordinate.

⁶Vanno lette: $v(\lambda[(U, f)]_{\sim} + \mu[(V, g)]_{\sim}) = \lambda v([(U, f)]_{\sim}) + \mu v([(V, g)]_{\sim})$ e $v([(U, f)]_{\sim}[(V, g)]_{\sim}) = v([(U, f)]_{\sim})[(V, g)]_{\sim} + [(U, f)]_{\sim}v([(V, g)]_{\sim})$

⁷Il concetto di dimensione per spazi vettoriali e per varietà è definito in modo diverso.

Proof. Per quanto visto nella dimostrazione prima e usando la definizione degli elementi della base:

$$a_j = \sum b_i \left(\frac{\partial}{\partial y_i} \Big|_p \right) (x_j) = \sum b_i \left(\frac{\partial x_j \circ y^{-1}}{\partial t_i} \right) (y(p))$$

che chiamando $F = x \circ y^{-1}$ è proprio il prodotto matrice-vettore. \square

Vogliamo legare spazi tangenti di M, N collegate da mappa liscia Φ .
 Problema: devo far agire sui germi di N derivazioni che agiscono sui germi di M .
 Devo prima di tutto introdurre un oggetto che mi faccia passare da $C^\infty(N, \Phi(p))$ a $C^\infty(M, p)$.

Definizione 7 (Pull-back).

$$\Phi^* : C^\infty(N, \Phi(p)) \rightarrow C^\infty(M, p) : g \mapsto \Phi^*(g) := g \circ \Phi$$

Osservazione 5. Φ^* è lineare: $\Phi^*(\lambda g + \mu h) = \lambda \Phi^*(g) + \mu \Phi^*(h)$

Proof. Devo mostrare che l'identità vale $\forall x \in M$. $\Phi^*(\lambda g + \mu h)(x) = (\lambda g + \mu h)(\Phi(x)) = \lambda g(\Phi(x)) + \mu h(\Phi(x)) = \lambda \Phi^*(g)(x) + \mu \Phi^*(h)(x)$ \square

Definizione 8 (Differenziale). $(d\Phi)_p : T_p M \rightarrow T_{\Phi(p)} N : v \mapsto (d\Phi)_p(v) := v(\Phi^*(g)) (= v(g \circ \Phi))$

Proprietà.

- È mappa fra spazi vettoriali: vogliamo sia lineare

Proprietà 1. $(d\Phi)_p(\lambda v + \mu u) = (d\Phi)_p(v) + (d\Phi)_p(u)$

Proof. L'uguaglianza vale iff $((d\Phi)_p(\lambda v + \mu u))(g) = ((d\Phi)_p(v))(g) + ((d\Phi)_p(u))(g) \quad \forall g \in C^\infty(N, \Phi(p))$. Dalla definizione di spazio tangente $((d\Phi)_p(\lambda v + \mu u))(g) = (\lambda v + \mu u)(g \circ \Phi) = \lambda v(g \circ \Phi) + \mu u(g \circ \Phi) = ((d\Phi)_p(v))(g) + ((d\Phi)_p(u))(g)$. \square

- differenziale dell'identità

Proprietà 2. $(did_M)_p = id_{T_p M}$

Proof. $v(g \circ id_M) = v(g) \quad \forall g$ \square

- Composizione di differenziali

Proprietà 3. $\Phi : M \rightarrow N, \Psi : N \rightarrow S$ lisce, $p \in M$ allora $(d\Psi)_{\Phi(p)} \circ (d\Phi)_p = (d(\Psi \circ \Phi))_p : T_p M \rightarrow T_{\Psi(\Phi(p))} S$

Proof. Vale iff $(d(\Psi \circ \Phi))_p(v) = ((d\Psi)_{\Phi(p)} \circ (d\Phi)_p)(v) \quad \forall v \in T_p M$. Fissata v vale iff $((d(\Psi \circ \Phi))_p(v))(h) = (((d\Psi)_{\Phi(p)} \circ (d\Phi)_p)(v))(h) \quad \forall h \in C^\infty(S, \Psi(\Phi(p)))$. $((d(\Psi \circ \Phi))_p(v)) = v(h \circ (\Psi \circ \Phi)) = v((h \circ \Psi) \circ \Phi) = ((d\Phi)_p(v))(h \circ \Psi) = (((d\Psi)_{\Phi(p)}((d\Phi)_p(v)))(h)$. \square

- Differenziale dell'inversa

Proprietà 4. Se $\Phi : M \rightarrow N$ diffeo con inversa Ψ allora $(d\Psi)_{\Phi p} : T_p M \rightarrow T_{\Phi(p)} N$ è isomorfismo con inversa $(d\Psi)_{\Phi(p)}$.

Proof. $\Psi \circ \Phi = id_M$. Per la p2 $(d(\Psi \circ \Phi))_p = id_{T_p M}$. Per la p3 $(d\Psi)_{\Phi(p)} \circ (d\Phi)_p = id_{T_p M}$. Analogamente per la composizione inversa. \square

Siccome il differenziale è lineare vogliamo ottenerne la forma matriciale

Teorema 4. $(U, x), (V, y)$ carte di M, N . $\Phi_M \rightarrow N$ liscia. Su questa base

$$(d\Phi)_p = J_{x(p)} F$$

con $F = y \circ \Phi \circ x^{-1}$

Proof. Il differenziale applicato a un elemento della base di $T_p M$ è un elemento della base di $T_{\Phi(p)} N$, quindi $(d\Phi)_p(\frac{\partial}{\partial x_j})|_p = \sum^n v_{ij} \frac{\partial}{\partial y_i}|_{\Phi(p)}$ con $v_{ij} \in \mathbb{R}$. Per quanto visto $v_{ij} = (d\Phi)_p(\frac{\partial}{\partial x_j})|_p(y_i) = (\frac{\partial}{\partial x_j})(y_i \circ \Phi) = \frac{\partial y_i \circ \Phi \circ x^{-1}}{\partial x_j}$. Ponendo $F = (F_1 \dots F_n)$ con $F_i = y_i \circ \Phi \circ x^{-1}$ la tesi. \square

2.2 Cammini

$\gamma : (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow M$, $\gamma(0) = p$ cammino.

Definizione 9 (Vettore tangente). $\gamma_*(f) := \frac{df \circ \gamma}{d\tau}(0)$ con $\tau \in (-\varepsilon, \varepsilon)$.

$f \circ \gamma : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$: ho una derivata nel senso comune del termine.

Definizione 10 (Differenziale). γ cammino, $\Phi : M \rightarrow N$ liscia.

$$(d\Phi)_{\gamma_*} := (\Phi \circ \gamma)_*$$

cioè il vettore tangente ottenuto mappando il cammino su N mediante Φ .

Ogni $v \in T_p M$ è del tipo γ_* per un certo γ .

Esempio 7. $T_p \mathbb{R}^m = \mathbb{R}^m$ infatti:

Carta $(\mathbb{R}^m, id_{\mathbb{R}^m})$. $v = \sum_i^m a_i \frac{\partial}{\partial t_i}|_p \leftrightarrow a = (a_1 \dots a_m)$

Preso $\gamma : (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow \mathbb{R}^m$, con $p = \gamma(0)$ $\gamma_*(f) = (\frac{df(\gamma_1(\tau) \dots \gamma_m(\tau))}{d\tau})|_{\tau=0} = \sum \frac{\partial f}{\partial t_i} \gamma'_i(0)$ e quindi per confronto $\gamma'_i(0) = a_i$.

La definizione di differenziale ottenuta a partire dalle derivazioni deve essere la stessa di quella ottenuta a partire dai cammini.

Osservazione 6. Le due definizioni di differenziale sono equivalenti

Proof. Per la definizione data usando le derivazioni $((d\gamma_*)_p)(g) = \gamma_*(g \circ \Phi) = \frac{dg \circ \Phi \gamma}{d\tau}|_{\tau=0} = \frac{dg \circ (\Phi \gamma)}{d\tau}|_{\tau=0} = (\Phi \circ \gamma)_*(g)$ e questo vale per tutte le g . \square

2.3 Fibre

Teorema 5. $M = F^{-1}(b) \subseteq \mathbb{R}^{n+m}$ con $F : \mathbb{R}^{n+m} \rightarrow \mathbb{R}^n$ allora $\forall a \in M$ $T_a M \equiv \ker((dF)_a) \cong \ker(J_a F)$ dove $(dF)_a : T_a \mathbb{R}^{n+m} \rightarrow T_b \mathbb{R}^n$ e $J_a F : \mathbb{R}^{n+m} \rightarrow \mathbb{R}^n$.

Proof. $rk(J_a F)$ è massimo e quindi uguale a n . Per il teorema di nullità+rango $\dim(\ker(F_a F)) = n + m - n = m = \dim(T_a M)$. Resta da mostrare che $T_a M \subseteq \ker(J_a F) \cong \ker((dF)_a)$. Sia $v \in T_a M$, prendo $\gamma : (-\epsilon, \epsilon) \rightarrow M : 0 \mapsto a$ t.c. $\gamma_* = v$ ($\gamma_*(f) = \frac{\partial f \circ \gamma}{\partial \tau} \big|_{\tau=0}$) allora $((dF)_a \gamma_*)(g) = \gamma_*(g \circ F)$ con $g \in C^\infty(\mathbb{R}^n, b)$. Su M $F(a) = b$ costante e quindi $((dF)_a v)(g) = ((dF)_a \gamma_*)(g) = \gamma_*(g \circ F) = \gamma_*(g(b)) = 0$ ovvero $v \in \ker((dF)_a)$ □

Esempio 8 (Spazio tangente a S^n). $S^n = F^{-1}(1)$ con $F : \mathbb{R}^{n+1} \rightarrow \mathbb{R} : (x_0, \dots, x_n) \mapsto \langle x, x \rangle$. $T_x S^n = \ker(J_x F) = \{y \in \mathbb{R}^{n+1} : \langle x, y \rangle = 0\}$ (dato che $J_x F = 2(x_0, \dots, x_n)$ ovvero il fatto noto che i tangenti alla sfera sono ortogonali al raggio).

3 Fibrato tangente e campi vettoriali

Idea: considerare tutti gli spazi tangenti a una varietà M .

Definizione 11 (Fibrato tangente).

$$TM := \bigsqcup_{p \in M} T_p M$$

unione disgiunta dei tangenti cioè se $v \in TM$ allora $v \in T_p M$ per un unico p .

L'unione disgiunta è necessaria perchè non saprei dare significato ai punti di intersezione fra due tangenti considerati contemporaneamente. L'unione disgiunta mi permette di considerare la mappa proiettiva $\pi : TM \rightarrow M : v \mapsto \pi(v) = p$ se $v \in T_p M$.

Osservazione 7. TM è varietà, $\dim TM = 2 \dim M$

Proof. Cerco carte compatibili di TM costruite a partire da carte di M . Data $(U, x) \forall p \in U$ $\{\frac{\partial}{\partial x_i} \big|_p\}_i$ è base di $T_p M$. Considero l'isomorfismo tra $T_p M$ e \mathbb{R}^m che associa ad ogni derivazione il vettore delle coordinate nella sua base a . Posso quindi costruire la biiezione (la carta)

$$\tilde{x} : TU \rightarrow \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^m : v \mapsto (x(p), a)$$

dove: $TU \equiv \pi^{-1}(U) \equiv \sqcup_{p \in U} T_p M$; $x(U) \times \mathbb{R}^m \subseteq \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^m$ aperto perchè $x(U)$ aperto per definizione di carta.

Resta compatibilità. $(TU, \tilde{x}), (TV, \tilde{y})$ carte di TM . Cambiando base $(\tilde{y} \circ \tilde{x}^{-1}) = \tilde{y}(\sum a_i \frac{\partial}{\partial x_i} \big|_p) = \tilde{y}(\sum b_i \frac{\partial}{\partial y_i} \big|_p) = (y(p), b)$. Ma $y(p)$ liscia essendo parametrizzazione di V ; $b = J_{x(p)}(y \circ x^{-1})a$ è matrice con entrate lisce dato che $y \circ x^{-1}$ deve essere liscia per la compatibilità di x, y . Allo stesso modo $\tilde{x} \circ \tilde{y}$ è liscia e quindi le carte sono compatibili. □

Osservazione 8. $\pi : TM \rightarrow M$ è liscia

Proof. TODO: PER ESERCIZIO □

Esempio 9. $M = \mathbb{R}^m$ con atlante $(\mathbb{R}^m, id_{\mathbb{R}^m})$. TM è diffeomorfo a $\mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^m$ ovvero a $M \times M$.

Idea: grazie a fibrato tangente posso definire applicazione che associa a $p \in M$ un vettore tangente.

Definizione 12 (Campo vettoriale). M varietà, $\pi : TM \rightarrow M$. Un campo vettoriale X su $V \subseteq M$ aperto è l'applicazione **liscia** $X : V \rightarrow TV = \pi^{-1}V \subseteq TM$ tale che $\pi \circ X = id_V$

La richiesta equivale a dire $\pi(X(p)) = p \forall p \in V$, ovvero $X(p) \in \pi^{-1}(p) = T_p M$ (il campo vettoriale valutato in p è un elemento del tangente in p , ovvero è una derivazione). Notazione: $X(p) = X_p$.

Teorema 6. Se (U, x) è carta di M la rappresentazione di un campo vettoriale è $X_p = \sum_{i=1}^m a_i(p) \frac{\partial}{\partial x_i} |_p$ con $a_i : U \rightarrow \mathbb{R}$ lisce.

Proof. la carta di M induce: carta (TU, \tilde{x}) di TM e base $\frac{\partial}{\partial x} |_p$ di $T_p M$. Quindi $X_p = \sum a_i(p) \frac{\partial}{\partial x_i} |_p$ e la richiesta che X sia liscia significa richiedere $\tilde{x} \circ X \circ x^{-1}$ liscia. Indicando con t le coordinate di \mathbb{R}^m ($\tilde{x} \circ X \circ x^{-1} = \tilde{x}(X(x^{-1}(t))) = \tilde{x}(X_p) = (x(p), (a_1(p) \dots a_m(p))) = (t, [(a_1 \circ x^{-1})(t), \dots (a_m \circ x^{-1})(t)])$). La prima coordinata è a funzione identità che è liscia. Le altre sono $a_i \circ x^{-1} = id_{\mathbb{R}} \circ a_i \circ x^{-1}$. La richiesta che siano lisce è per definizione a_i lisce. □

2 modi per costruire oggetti a partire da cv e funzioni lisce:

- Un nuovo campo vettoriale

Definizione 13. X, Y cv su $U \subseteq M$, $f, g : U \rightarrow \mathbb{R}$ lisce (!!). $(fX + gY)(p) := f(p)X_p + g(p)Y_p \in T_p M$ (scalari per derivazioni).

È importante che f, g lisce perchè così $fX + gY$ è liscio e quindi è un campo vettoriale.

- Una nuova funzione liscia

Definizione 14. X cv su $U \subseteq M$, $f : U \rightarrow \mathbb{R}$. $(Xf)(p) : X_p(f)$

Questa è liscia infatti: $(Xf)(p) = \sum (a_i(p) \frac{\partial}{\partial x_i} |_p)(f) = \sum a_i(p) \frac{\partial f \circ x^{-1}}{\partial t_i}$ (con t_i le coordinate di \mathbb{R}^m) e abbiamo a_i lisce per ipotesi di cv, $x(p)$ liscia siccome parametrizzazione, la derivata di $f \circ x^{-1}$ liscia perchè $f \circ x^{-1} \in C^\infty(x(U))$. Notazione pesante: per semplicità scriviamo $Xf = \sum a_i \frac{\partial f}{\partial x_i}$ in modo analogo a come faremmo in \mathbb{R}^m .

Osservazione 9. Vale *leibnitz* $X(fg) = X(f)g + fX(g)$

Definizione 15. (Uguaglianza fra campi) X, Y cv su $U \subseteq M$. $X = Y \iff X_p = Y_p \forall p \in U \iff X(f) = Y(f) \forall f : U \rightarrow \mathbb{R}$ aperti, $\forall f : U \rightarrow \mathbb{R}$

Una domanda naturale: $X(f)$ è liscia, ma allora dato Y cv, l'applicazione $f \mapsto Y(X(f))$ è un campo vettoriale? In generale no, infatti se $M = \mathbb{R}$, $X = Y = \frac{d}{dt}$ si ha $Y(X(fg)) = X(f'g + fg') = f''g + fg'' + 2f'g' \neq f''g + fg'' = Y(X(f))g + fY(X(g))$ ovvero non vale leibnitz e quindi non ho una derivazione. Vogliamo quindi un'operazione che combini due cv a produrre un cv.

Definizione 16 (Parentesi di Lie). $[X, Y](f) := X(Y(f)) - Y(X(f))$

Proprietà (si vedono con semplici conti)

- $[X, Y] = -[Y, X]$
- $[X, [Y, Z]] + [Y, [Z, X]] + [Z, [X, Y]] = 0$

Teorema 7. (U, x) carta di M , $X = \sum X_i \frac{\partial}{\partial x_i}$, $Y = \sum Y_i \frac{\partial}{\partial x_i}$ allora $[X, Y] = \sum_i (\sum_j (X_j \frac{\partial Y_i}{\partial x_j} - \frac{\partial X_i}{\partial x_j} Y_j)) \frac{\partial}{\partial x_i}$

Proof. $X(Y(f)) = X(\sum_j Y_j \frac{\partial f}{\partial x_j}) = \sum_i X_i (\sum_j \frac{\partial Y_j}{\partial x_i} \frac{\partial f}{\partial x_j} + Y_j \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j})$.
 $Y(X(f)) = Y(\sum_i X_i \frac{\partial f}{\partial x_i}) = \sum_j Y_j (\sum_i \frac{\partial X_i}{\partial x_j} \frac{\partial f}{\partial x_i} + X_i \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i})$. Per schwarz in entrambi i termini compare $X_i Y_j \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}$ e quindi nelle parentesi di Lie si cancella (ovvero non compaiono derivate seconde, come dev'essere). I coefficienti di $[X, Y]$ sono lisci essendo X, Y campi vettoriali. \square

Idea: siccome $(d\phi)_p : T_p M \rightarrow T_{\phi(p)} N$, dato X cv su M voglio trovare " $d\phi X$ " su N . Non posso semplicemente applicare il differenziale eprchè se ϕ non è iniettiva ci sono $p \neq q \in M$ t.c. $\phi(p) = \phi(q) \in N$ ma d'altro canto nulla garantisce che $(d\phi)_p X_p = (d\phi)_q X_q$ dove il primo sta in $T_{\phi(p)} N$ e il secondo in $T_{\phi(q)} N$ che coincidono. Quindi l'operazione non è ben definita in questo punto. TODO:DISEGNO 220329

Definizione 17 (Campi correlati(1)). $\phi : M \rightarrow N$, X, X' cv su M, N sono ϕ -correlati se $X'_{\phi(p)} = (d\phi)_p X_p \forall p \in M$

Definizione 18 (Campi correlati(2)). $\phi : M \rightarrow N$, X, X' cv su M, N sono ϕ -correlati se $X'(g) \circ \phi = X(g \circ \phi) \forall g : V \rightarrow \mathbb{R}, \forall V$ aperti di N

Osservazione 10. Le due definizioni sono equivalenti

Proof. $(X'(g) \circ \phi)(p) = (X'(g))(\phi(p)) = X'_{\phi(p)}(g)$. Se X' correlato a X secondo la prima definizione questo è uguale a $((d\phi)_p X_p)(g) = X_p(g \circ \phi) = (X(g \circ \phi))(p)$ ovvero la seconda definizione. Ho una catena di uguaglianze e quindi posso permutare i termini fino a ottenere che la seconda definizione implica la prima. \square

Le parentesi di Lie si comportano bene rispetto alla correlazione, ovvero

Teorema 8. X ϕ -correlato a X' , Y ϕ -correlato a Y' allora $[X, Y]$ ϕ -correlato a $[X', Y']$.

Proof. $[X, Y](g \circ \phi) = X(Y(g \circ \phi)) - Y(X(g \circ \phi)) = X(Y'(g) \circ \phi) - Y(X'(g) \circ \phi) = X'(Y'(g)) \circ \phi - Y'(X'(g)) \circ \phi = [X', Y'](g) \circ \phi$ \square

Chiarite le problematiche per comodità si può scrivere $X' = d\phi X$ se i due campi sono correlati e la proprietà delle parentesi di Lie assume la forma suggestiva $[d\phi X, d\phi Y] = d\phi [X, Y]$.

3.1 Fibre

Teorema 9. Se $M = F^{-1}(b)$ con $F : \mathbb{R}^{n+m} \rightarrow \mathbb{R}^n$ allora $TM = G^{-1}(b, 0)$ con $G : (\mathbb{R}^{n+m})^2 \rightarrow (\mathbb{R}^n)^2 : (x, y) \mapsto (F(x), J_x F(y))$.

Proof. La jacobiana di G in $(b, 0)$ ha rango massimo dato che può essere scritta a blocchi come

$$J_{(x,y)} G(b, 0) = \begin{pmatrix} J_x F(b) & O \\ * & J_x F(b) \end{pmatrix}$$

Siccome la jacobiana di F in b ha rango n allora la jacobiana di G ha rango $2n$ ovvero rango massimo. Quindi TM così definito è una varietà descritto da una carta che ha la struttura delle carte del fibrato tangente. \square

Esempio 10. (Fibrato tangente di S^n) S^n caratterizzata da $\langle x, x \rangle = 1$; $T_x S^n$ caratterizzato da $\langle x, y \rangle = 0$. Sono equazioni quadratiche quindi molto semplici. Il fibrato tangente sarà allora $TS^n = G^{-1}(1, 0)$ con $G : \mathbb{R}^{n+1} \times \mathbb{R}^{n+1} \rightarrow \mathbb{R}^2 : (x, y) \mapsto (\langle x, x \rangle, \langle x, y \rangle)$ (si può verificare facilmente il risultato del teorema precedente in questo caso).

Nel caso $n = 1$ la condizione $\langle x, y \rangle = 0$ è soddisfatta prendendo $y = t(-x_2, x_1) \forall t \in \mathbb{R}$. Per $n = 1$ $TS^1 \cong S^1 \times \mathbb{R}$ e quindi un punto del fibrato (x_1, x_2, y_1, y_2) dove $(x_1, x_2) \in S^1$ è descritto da (x_1, x_2, t) ovvero il cilindro. Segue inoltre che $TS^1 \cong S^1 \times \mathbb{R}$ (" \cong " = diffeomorfo).

Esempio 11. (Campi vettoriali su S^n) Consideriamo campi mai nulli (ovvero campi del tipo $p \in M \mapsto (x(p), y(p)) \in TS^n$ tale che $cy \neq 0 \forall p$). Su S^{2n+1} è sempre possibile costruire campi di questo tipo costruendo un campo di questo tipo prendendo $y(x) = (-x_2, x_1, \dots, -x_{2n+2}, x_{2n+1})$. Ovviamente questa costruzione non funziona per S^{2n} e in effetti si dimostra che quando la dimensione della sfera è pari ogni campo vettoriale sulla sfera ha almeno un punto in cui è nullo (pettinare la sfera).

4 Gruppi e algebre di Lie

Definizione 19 (Gruppo di Lie). G è gruppo di Lie se è varietà differenziabile dotata di due applicazioni lisce $\mu : G \times G \rightarrow G$, $\nu : G \rightarrow G$ e un elemento e tale che G sia gruppo con operazioni $g_1 g_2 := \mu(g_1, g_2)$, $g^{-1} = \nu(g)$, $g g^{-1} = e$.

Definizione 20 (Omomorfismo tra gruppi di Lie). $\phi : G \rightarrow G$ tale che sia omomorfismo tra gruppi e sia liscia.

Definizione 21 (Sottogruppo di Lie). $H \subseteq G$ sottogruppo è sottogruppo di Lie se è anche sottovarietà.

Esempio 12. (Gruppi su \mathbb{R})

$(\mathbb{R}, +)$ con $\mu(x, y) = x + y$, $\nu(x) = -x$.

$(\mathbb{R}^\times, \cdot)$ con $\mu(x, y) = xy$, $\nu(x) = 1/x$.

$\exp : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^\times$ è omomorfismo fra questi due gruppi.

Definizione 22 (Traslazione a sinistra). $g \in G$ definisco traslazione a sinistra $L_g : G \rightarrow G : h \mapsto \mu(g, h) = gh$

Proprietà:

- Continuità

Proprietà 5. L_g è liscia

Proof. Siccome μ liscia per definizione. \square

- Traslazione per l'elemento neutro

Proprietà 6. $L_e = id_G$

- Composizione

Proprietà 7. $L_g \circ L_{g'} = L_{gg'}$

Proof. $(L_g \circ L_{g'})(h) = L_g(L_{g'}(h)) = g(g'h) = gg'(h) = L_{gg'}h$ dove ho usato l'associatività del gruppo. \square

- Inversa

Proprietà 8. L_g è diffeomorfismo

Proof. Dalle precedenti proprietà segue che $L_g \circ L_{g^{-1}} = L_e = id_G = L_{g^{-1}} \circ L_g$ ovvero esiste l'inversa che è ancora una traslazione a sinistra e quindi è liscia \square

- Differenziale

Proprietà 9. $(dL_g)_h$ è isomorfismo

Proof. Dalle proprietà del differenziale siccome L_g è diffeomorfismo. \square

Definizione 23 (Campi X^v). $v \in T_e G$ fissato X^v campo vettoriale su G è definito da $(X^v)_g := (dL_g)_e v \in T_g G$

Osservazione: $X_e^v = (X^v)_e = (dL_e)_e v = id_{T_e G} v$.

Definizione 24 (Campi invarianti a sinistra). X campo vettoriale su G è invariante a sinistra se $(dL_g)_h X_h = X_{L_g(h)} = X_{gh} \in T_{gh} G, \forall g, h \in G$.

In altre parole significa che X è L_g -correlato con sè stesso. Esistono campi così?

Teorema 10. X è invariante a sinistra iff è nella forma X^v per un certo $v \in T_e G$.

Proof. Dimostro che ogni X^v è invariante a sinistra ovvero che vale $(dL_g)_h X_h^v = X_{gh}^v$. Usando le proprietà del differenziale e della traslazione a sinistra $(dL_g)_h X_h^v = (dL_g)_h ((dL_h)_e(v)) = (dL_g \circ L_h)_e(v) = (dL_{gh})_e(v) = X_{gh}^v$.

Dimostro che ogni campo invariante a sinistra (cioè $(dL_g)_h X_h = X_{gh}$) è del tipo X^v per un certo $v \in T_e G$. Prendo nella definizione $h = e$, allora $(dL_g)_e X_e = X_{ge} = X_g$ ma $X_e \in T_e G$ e quindi $X_g = X_g^v$ con $v = X_e$. \square

Da quanto detto abbiamo il seguente ragionamento. G gruppo di Lie su cui sono definiti X, Y campi vettoriali invarianti a sinistra, ovvero tc X, Y sono L_g -correlati con loro stessi $\forall g \in G$. Ma allora $[X, Y]$ è L_g -correlato con sè stesso e quindi è invariante a sinistra.

- X invariante a sinistra $\iff X = X^v$ per un certo $v \in T_e G$
- Y invariante a sinistra $\iff Y = X^w$ per un certo $w \in T_e G$
- $[X, Y]$ invariante a sinistra $\iff [X, Y] = X^z$ per un certo $z \in T_e G$

Le parentesi di Lie inducono un'operazione che associa a due elementi di $T_e G$ un elemento di $T_e G$.

Definizione 25 (Prodotto di Lie o commutatore). $x, y, z \in T_e G$, il prodotto di Lie $[v, w] = z$ iff le parentesi di Lie $[X^v, X^w] = X^z$

Definizione 26 (Algebra di Lie). Spazio vettoriale \mathfrak{g} dotato di applicazione bilineare $\mathfrak{g} \times \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g} : (a, b) \mapsto [a, b]$ che goda delle proprietà

- $[a, b] = -[b, a]$
- identità di Jacobi.

4.1 Gruppi matriciali

$GL(n, \mathbb{R}) = \{A \in M_n(\mathbb{R}) : \det A \neq 0\}$ è un gruppo di Lie con sottogruppi di Lie, ad esempio, $SO(n) = \{A \in M_n(\mathbb{R}) : AA^t = id, \det A = 1\}$ e $SL(n) = \{A \in M_n(\mathbb{R}) : \det A = 1\}$.

Vediamo prima di tutto che $GL(n, \mathbb{R})$ è un gruppo di Lie. $GL(n, \mathbb{R}) \subset M_n(\mathbb{R}) \cong \mathbb{R}^{n^2}$ e in particolare è un aperto: essendo diffeomorfo ad un aperto di \mathbb{R}^k è una varietà con atlante $\{id_{GL(n, \mathbb{R})}\}$. Prendo come μ il prodotto tra matrici, che è liscio in quanto polinomiale, e come ν l'operazione che ad una matrice associa la sua inversa rispetto al prodotto. $A^{-1} = \frac{1}{\det A} A^\#$ con $A^\#_{ij} = (-1)^{i+j}$ per il determinante della sottomatrice ottenuta cancellando da A la j -esima riga e la i -esima colonna. Siccome in $GL(n, \mathbb{R})$ il determinante è sempre diverso da zero questa operazione non dà problemi ed è liscia.

5 Algebra multilineare

Definizione 27 (k-forme alternanti). V sv su \mathbb{R} . Una k -forma alternante è un'applicazione $f : V \times V \times \dots \times V \equiv V^k \rightarrow \mathbb{R}$ lineare in ogni variabile e tc $f(v_1, \dots, v_k) = 0$ se $v_i = v_j$ per $i \neq j$.

Osservazione 11. $f(v_1, \dots, v_k) = 0$ se $v_i = v_j$ per $i \neq j$ equivale a $f(v_1, \dots, v_k) = \epsilon(\sigma) f(v_{\sigma_1}, \dots, v_{\sigma_k})$.

Proof. Verifico doppia implicazione.

(\Rightarrow) Suppongo $v_i = v_j = v + w$ per certe $i \neq j$. Per la multilinearità $0 = f(\dots v + w \dots v + w \dots) = f(\dots v \dots v \dots) + f(\dots v \dots w \dots) + f(\dots w \dots v \dots) + f(\dots w \dots w \dots) = f(\dots v \dots w \dots) + f(\dots w \dots v \dots)$ ovvero $f(\dots v \dots w \dots) = -f(\dots w \dots v \dots)$: lo scambio porta un $-$. S_k gruppo permutazioni è generato dagli scambi e $\epsilon : S_k \rightarrow \{\pm 1\}$ è omomorfismo, quindi la tesi.

(\Leftarrow) $f(\dots v \dots v \dots) = -f(\dots v \dots v \dots)$ dato che lo scambio lascia inalterata f , ma quindi se due elementi sono uguali $f = 0$. \square

Esempio 13. $V = \mathbb{R}^n$, $\det : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} : (v_1 \dots v_n) \mapsto \det(v_1, \dots, v_n) = \det(v_1 | v_2 \dots | v_n)$ è una n -forma alternante.

Definizione 28. $Alt^k(V)$ insieme delle k -forme alternanti su V

Con le operazioni $(\lambda f + \mu g)(v_1, \dots, v_k) = \lambda f(v_1 \dots v_k) + \mu g(v_1 \dots v_k)$, $Alt^k(V)$ è sv. Ha quindi senso studiarne la dimensione e cercarne una base. Alcune osservazioni.

- $Alt^0(V) = \mathbb{R}$ per definizione
- $Alt^1(V) = V^*$ (duale: tutte le mappe lineari $V \rightarrow \mathbb{R}$)
- $Alt^k(V) = \{0\}$ se $k > \dim V = n$, infatti: siccome $k > n$ $v_1 \dots v_k$ sono necessariamente linearmente dipendenti. Supponiamo $v_k = \sum_{i=1}^{k-1} c_i v_i$, allora per ogni k -forma si ha $f(v_1 \dots v_k) = \sum_{i=1}^{k-1} c_i f(\dots v_i \dots v_i) = 0$

Lemma 1. $\dim(Alt^k(V)) \leq \binom{n}{k}$ se $k \leq n$.

Proof. scelta e_1, \dots, e_n base di V , $v_1, \dots, v_k \in V$ si scrivono $v_j = \sum_{i_j=1}^n v_{ji_j} e_{i_j}$ (il pedice alle i serve solo a ricordare a quale vettore sto facendo riferimento ed è utile nel prossimo passaggio). $f(v_1, \dots, v_k) = \sum_{i_1}^n v_{1,i_1} f(e_{i_1}, v_2 \dots v_k) = \sum_{i_1, i_2}^n v_{1,i_1} v_{2,i_2} f(e_{i_1}, e_{i_2}, v_3 \dots v_k) = \dots = \sum_{i_1, \dots, i_k}^n v_{1,i_1} \dots v_{k,i_k} f(e_{i_1}, \dots, e_{i_k})$. Posso considerare solo i termini della sommatoria in cui tutti gli e_{i_j} sono diversi (negli altri casi f si annulla) e posso quindi riordinarli con una permutazione σ tc $i \leq i_{\sigma_1} < i_{\sigma_2} < \dots < i_{\sigma_k} \leq n$. Perciò f è determinata da al massimo $\binom{n}{k}$ costanti. \square

Se trovo un insieme di $\binom{n}{k}$ k -forme linearmente indipendenti ho base e dimensione. Per farlo introduco l'operazione:

Definizione 29 (Prodotto esterno o wedge). $\wedge : Alt^r(V) \times Alt^s(V) \rightarrow Alt^{r+s}(V) : (f, g) \mapsto f \wedge g$ tc

- $f \wedge g = (-1)^{rs} g \wedge f$
- $f \wedge (g \wedge h) = (f \wedge g) \wedge h$.

Osservazione 12. $f \in Alt^1(V)$ allora $f \wedge f = 0$

Osservazione 13. $f_1, \dots, f_k \in Alt^1(V)$ allora $f_1 \wedge \dots \wedge f_k = \epsilon(\sigma) f_{\sigma_1} \wedge \dots \wedge f_{\sigma_k}$

Osservazione 14. $f_1, \dots, f_k \in Alt^1(V) = V^*$ allora il prodotto esterno è una k -forma e in particolare $(f_1 \wedge \dots \wedge f_k)(v_1, \dots, v_k) = \det(f_j(v_i))$

Prendo $I = \{i_1, \dots, i_k\} \subseteq \{1, \dots, n\}$ ordinato e $v_1 \dots v_k \in V$. Prendo poi $e_1 \dots e_n$ e $\epsilon_1 \dots \epsilon_n$ basi di V, V^* (cioè $\epsilon_i(e_j) = \delta_{ij}$) e definisco $\epsilon_I = e_{i_1} \wedge \dots \wedge e_{i_k}$. Ho che $v_j = \sum_{i_j=1}^n v_{ji_j} e_{i_j}$ e $\epsilon_{i_j}(v_j) = v_{ji_j}$. Ne segue che, definite $\epsilon_I = e_{i_1} \wedge \dots \wedge e_{i_k}$ al variare di I , queste hanno la forma

$$\epsilon_I(v_1, \dots, v_k) = \det \begin{pmatrix} \epsilon_{i_1}(v_1) & \dots & \epsilon_{i_1}(v_k) \\ \vdots & & \vdots \\ \epsilon_{i_k}(v_1) & \dots & \epsilon_{i_k}(v_k) \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} v_{1i_1} & \dots & v_{ki_1} \\ \vdots & & \vdots \\ v_{1i_k} & \dots & v_{ki_k} \end{pmatrix}$$

Ho $\binom{n}{k}$ possibili scelte di I : ho costruito una famiglia di $\binom{n}{k}$ k -forme. DEVO MOSTRARE SONO LI

Si scrive $Alt^k(V) = \bigwedge^k V^*$

6 Forme differenziali

ciao