# Systemy wbudowane

Magdalena Ośka Nr indeksu: 221492

15 maja 2017

# 1 Kod Hamminga

Kod ten pozwala wykrywać i skorygować pojedyńcze przekłamania bitów w odebranym słowie binarnym. W zadaniu 2, należy napisać kod kodera i dekodera z 4 na 7 bitów.

## 1.1 Kodowanie

- 1. Mamy słowo składające się z 4 bitów:  $b_3b_2b_1b_0$ .
- 2. Umieszczamy je w słowie koda Hamminga:

Gdzie wszystkie pozycje będące potęgami 2 (czyli:1,2,4) są bitami parzystości, a pozostałe to bity informacyjne.

3. Zasada kodowania bitów:

Każdy bit ma unikalną kombinację sprawdzających go bitów parzystości.

4. Niech nasze słowo ma na przykład wartość 1011, wtedy:

Obliczamy bity parzystości:

$$x_0 = 1 \oplus 1 \oplus 1 = 1$$

$$x_1 = 1 \oplus 0 \oplus 1 = 0$$

$$x_2 = 1 \oplus 0 \oplus 1 = 0$$

Po obliczeniu bitów parzystości podajemy je w odpowiednie miejsca w słowie:

1

#### 1.2 Dekodowanie

- 1. Załóżmy, że nastąpiło przekłamanie  $b_2: 1010101 > 1110101$ "
- 2. Według tabeli z pkt 1.1.3 obliczamy bit parzystości:

```
c_0 = b_3 + b_1 + b_0 + x_0, czyli c_0 = 1 \oplus 1 \oplus 1 \oplus 1 \oplus 1 = 0

c_1 = b_3 + b_2 + b_0 + x_1, czyli c_1 = 1 \oplus 1 \oplus 1 \oplus 0 = 1

c_2 = b_3 + b_2 + b_1 + x_2, czyli c_2 = 1 \oplus 1 \oplus 1 \oplus 0 = 1
```

- 3. Otrzymaliśmy 110 czyli dziesiętnie jest to liczba 6, która oznacza pozycję w słowie kodowym, na której wystąpiło przekłamanie.
- 4. Aby naprawić wiadomość należy zanegować otrzymany w ten sposób bit: 1110101" > 1010101

# 2 Implementacja

## 2.1 encoder

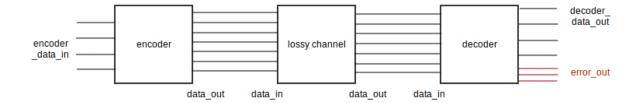
```
ENTITY encoder IS
PORT(
data_in: in std_logic_vector(3 downto 0) := (others => '0');
data_out: out std_logic_vector(6 downto 0) := (others => '0')
);
END encoder;
ARCHITECTURE Behavioral OF encoder IS
BEGIN
PROCESS(data_in)
BEGIN
data_out(0) <= data_in(0) xor data_in(1) xor data_in(3);</pre>
data_out(1) <= data_in(0) xor data_in(2) xor data_in(3);</pre>
data_out(2) <= data_in(0);</pre>
data_out(3) <= data_in(1) xor data_in(2) xor data_in(3);</pre>
data_out(4) <= data_in(1);</pre>
data_out(5) <= data_in(2);</pre>
data_out(6) <= data_in(3);</pre>
END PROCESS;
END; ...
2.2
     decoder
ENTITY decoder IS
```

```
ENTITY decoder IS
PORT(
data_out: out std_logic_vector(3 downto 0) := (others => '0');
data_in: in std_logic_vector(6 downto 0) := (others => '0');
error_out: out std_logic_vector(2 downto 0) := (others => '0'));
END decoder;

ARCHITECTURE Behavioral OF decoder IS
signal checker : std_logic_vector(2 downto 0);
BEGIN
PROCESS(data_in)
```

```
BEGIN
checker(0) <= data_in(6) xor data_in(4) xor data_in(2) xor data_in(0);</pre>
checker(1) <= data_in(6) xor data_in(5) xor data_in(2) xor data_in(1);</pre>
checker(2) <= data_in(6) xor data_in(5) xor data_in(4) xor data_in(3);</pre>
error_out <= "000";
if checker = "011" then
data_out(0) <= not data_in(2);</pre>
error_out <= checker;</pre>
else data_out(0) <= data_in(2);</pre>
end if;
if checker = "101" then
data_out(1) <= not data_in(4);</pre>
error_out <= checker;</pre>
else data_out(1) <= data_in(4);</pre>
end if;
if checker = "110" then
data_out(2) <= not data_in(5);</pre>
error_out <= checker;</pre>
else data_out(2) <= data_in(5);</pre>
end if;
if checker = "111" then
data_out(3) <= not data_in(6);</pre>
error_out <= checker;</pre>
else data_out(3) <= data_in(6);</pre>
end if;
END PROCESS;
END;
```

## 2.3 Schemat połączenia komponentów



#### 2.4 test bench

Deklaracja komponentów do testu:

```
COMPONENT lossy_channel
GENERIC (N : positive);
PORT(
data_in : IN std_logic_vector(N-1 downto 0);
clk : IN std_logic;
data_out : OUT std_logic_vector(N-1 downto 0)
```

```
);
END COMPONENT;
COMPONENT encoder IS
PORT(
data_in : IN std_logic_vector(3 downto 0);
data_out : OUT std_logic_vector(6 downto 0)
);
END COMPONENT;
COMPONENT decoder IS
PORT(
data_out: out std_logic_vector(3 downto 0);
data_in: in std_logic_vector(6 downto 0);
error_out: out std_logic_vector(2 downto 0)
);
END COMPONENT;
Zestawienie encode i decode po dwóch stronach kanału.
uut: lossy_channel
GENERIC MAP ( N => WIDTH )
PORT MAP (
data_in => data_in,
clk => clk,
data_out => data_out
);
eencoder: encoder
PORT MAP (
data_in => encoder_data_in,
data_out => data_in
);
ddecoder: decoder
PORT MAP (
data_in => data_out,
error_out => error_out,
data_out => decoder_data_out
);
```

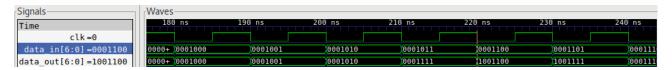
# 3 Sprawdzenie poprawności działania

### 3.1 Kanał stratny

```
magdalena@magdalena-GP60-2PE:~/Desktop/embedded_systems/lista7$ ghdl -r lossy_ch
annel_tb --vcd=lossy_channel.vcd
lossy_channel_tb.vhd:65:26:@220ns:(assertion error): flip!
lossy_channel_tb.vhd:65:26:@230ns:(assertion error): flip!
lossy_channel_tb.vhd:65:26:@240ns:(assertion error): flip!
```

Rysunek 1: Kanał stratny bez kodowania Hamminga

Przesłanie przez kanał stratny kolejno danych liczbowych od 0 do  $15^1$  zakłamane zostaje 3 krotnie. Błedy zgłaszane są przez asercję w momentach 220ns, 230ns i 240ns.



Rysunek 2: Wykres poziomów sygnałów kanału stratnego

Na wykresie widać, że w momencie:

- 220ns zgłoszona została zmiana bitu 3,
- 230ns zgłoszona została zmiana bitu 7,
- 240ns zgłoszone zostały zmiany bitów 2 i 7.

W dwóch przypadkach zmiany dotyczą tylko jednego bitu. Możemy się zabezpieczyć przed utratą danych stosując kodowanie Hamminga.

# 3.2 Kanał stratny z kodowaniem Hamminga

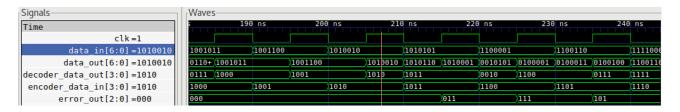
Oczekujemy, że zakłamania jednego bitu danych w przesyle zostaną naprawione dzięku użyciu kodowania Hamminga.

```
magdalena@magdalena-GP60-2PE:~/Desktop/embedded_systems/lista7/zadanie2$ ghdl -r
  lossy_channel_tb --vcd=lossy_channel_tb.vcd
  lossy_channel_tb.vhd:95:13:@220ns:(assertion error): 3
  lossy_channel_tb.vhd:95:13:@230ns:(assertion error): 7
  lossy_channel_tb.vhd:95:13:@240ns:(assertion error): 5
  lossy_channel_tb.vhd:96:24:@240ns:(assertion error): flip!
```

Rysunek 3: Kanał stratny zabezpieczony przez kodowanie Hamminga

Ponownie zostały przesłane dane liczbowe od 0 do 15, tym razem uzupełnione przez bity parzystości. Wykorzystany generator liczb pseudolosowych LFSR pozwala przy każdym uruchomieniu uzyskać takie samo zachowanie kanału stratnego.

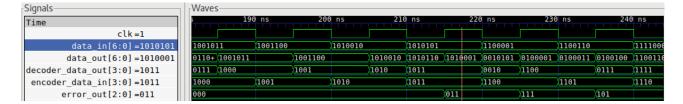
W tym wypadku zakłamanie znów wystąpiło 3 krotnie, jednak błąd w danych wystąpił jedynie raz dzięki zastosowaniu kodowania Hamminga.



Rysunek 4: Moment poprawnego przesyłu danych bez zakłamania przez kanał stratny

Gdy kanał stratny nie spowoduje zakłamania, wszystko przebiega poprawnie,  ${\tt error\_out}$  przyjmuje wartość "000".

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Stosujemy szerokość kanału taką jakiej wymaga kodowanie Hamminga w celu umożliwienia porównania. Dlatego dane liczbowe 0-15, które wymagają maksymalnie 4 bitów dopełniane są przez '0' od lewej do szerokości 7 bitów.



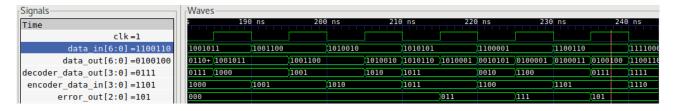
Rysunek 5: Moment przesyłu danych z zakłamaniem 3 bitu przez kanał stratny

error\_out w 220ns wskazuje, że bit 3 został zakłamany w trakcie przesyłu, jednak dane zwrócone przez dekoder są takie same jak te, które zostały zakodowane przed ich wysłaniem. Dzięki kodowaniu Hamminga udało się odzyskać zakłamany bit.



Rysunek 6: Moment przesyłu danych z zakłamaniem 7 bitu przez kanał stratny

error\_out w 230ns wskazuje, że bit 7 został zakłamany w trakcie przesyłu, jednak dane zwrócone przez dekoder są takie same jak te, które zostały zakodowane przed ich wysłaniem. Dzięki kodowaniu Hamminga udało się odzyskać zakłamany bit.



Rysunek 7: Moment przesyłu danych z zakłamaniem 2 i 7 bitu przez kanał stratny

error\_out w 240ns wskazuje, że bit 5 został zakłamany w trakcie przesyłu, jednak po analizie wartości data\_in oraz data\_out widać, że zakłamaniu uległy bity 2 i 7. Ponieważ zmiana dotyczy dwóch bitów, kodowanie Hamminga nie było w stanie naprawić błędu, a dane zwrócone przez dekoder są inne niż zakodowane przed wysłaniem.