

Entwurfsdokumentation

Visuelle Programmiersprache für den Physikunterricht zur Datenerfassung auf einem Raspberry Pi

Version 1.1

David Gawron Stefan Geretschläger Leon Huck
Jan Küblbeck Linus Ruhnke

24. September 2019

Inhaltsverzeichnis

1	Ziel der Entwurfsdokumentation	4
2	Klassenbeschreibung	5
2.1	Backend und Cache	5
2.2	Model	7
2.2.1	ModelManager	7
2.2.2	Core	8
2.2.3	BuildingBlock	12
2.2.4	MRunReaction	13
2.2.5	MRunInfo	14
2.2.6	FacadeViewModel	14
2.2.7	SensorLogic	15
2.2.8	TransformationLogic	16
2.2.9	RepresentationLogic	17
2.2.10	ChannelLogic	18
2.2.11	BuildingBlockBuilder	21
2.3	Controller	26
2.3.1	CommandManager	27
2.3.2	Command bzw. konkrete Befehle	27
2.3.3	Verbindung zum View	30
2.3.4	Verbindung zum Model	31
2.4	View	32
2.4.1	MainWindow	32
2.4.2	Menues	33
2.4.3	Configuration	34
2.4.4	BuildingBlockProperties	40
2.4.5	Button	44
2.4.6	OptionAndHelp	45
2.4.7	Exception	48
2.4.8	FacadeModelView	50
2.4.9	FacadeControllerView	51
3	Sequenzdiagramme	54
3.1	Block hinzufügen komplett	54
3.2	Block hinzufügen, undo, redo	57
3.3	Füge Verbindung hinzu	57
3.4	Backend und Cache	57
4	Änderungen am Pflichtenheft	67
5	Anhang	67

1 Ziel der Entwurfsdokumentation

Die Entwurfsdokumentation soll, aufbauend auf das Pflichtenheft, Entwurfsentscheidungen festhalten. Der Rahmen des Entwurfes wird durch einen *Model-View-Controller* (MVC) gebildet. Die Daten werden durch das Backend zu der Verfügung gestellt. Jedes dieser Pakete kommuniziert über eine Fassade. Dadurch werden die Pakete von einander abgekoppelt. Durch diesen grundlegenden Aufbau wird die Software in vier unabhängige Komponenten aufgeteilt, die unabhängig voneinander implementiert und später erweitert werden können.

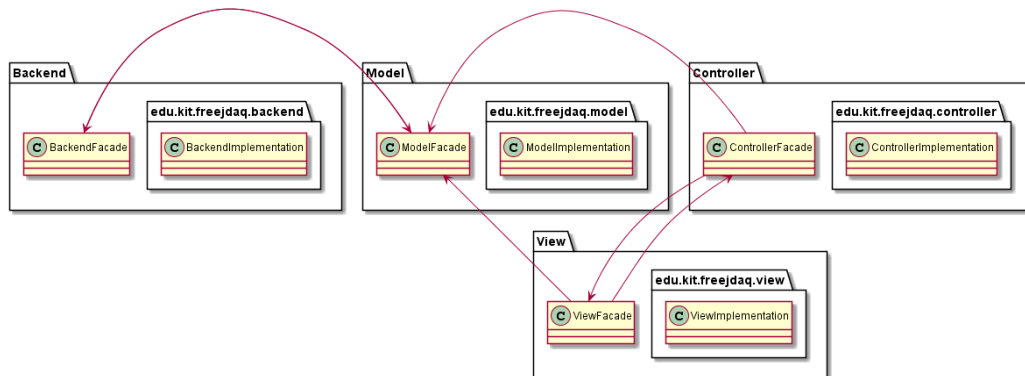


Abbildung 1: Die grobe Struktur des Entwurfs

2 Klassenbeschreibung

Diese Kapitel gibt einen Einblick über den Aufbau und die Funktionalität der Pakete und Klassen unseres Entwurfes. Aufgeteilt haben wir das Kapitel in die 4 Teilbereiche Backend, Model, Controller und View. Diese Unterkapitel sind jeweils wieder nach Entwurfspaketen unterteilt, welche eine bestimmte Funktionalität darstellen. In diesen Paketen werden alle enthaltenen Klassen beschrieben und ihre Funktion erläutert.

2.1 Backend und Cache

Das Back-End ist verantwortlich für den Datenaustausch mit dem Raspberry Pi. Dieser soll zur Erfüllung der folgenden Aufgaben dienen:

Es soll ermittelt werden können, welche Sensoren er unterstützt, d. h. welche Sensoren bei der Erstellung von Messkonfigurationen verwendet werden können, und alle notwendigen Infos über diese Sensoren einholen können. Der SensorInfoAgent bringt dies in Erfahrung und bietet seine Dienste über die Schnittstelle IAccessToSensorInfo an.

Nach Erstellung einer Messkonfiguration kann eine Instanz der Klasse MRunAgent zugehörige Messdaten anfordern und einen Messlauf steuern. Dessen Dienste bietet das Backend über das Interface IAccessToMRun an.

Für das Softwareprojekt soll lediglich eine Anbindung per Netzwerk und SSH realisiert werden, jedoch wurde bei der Ausarbeitung des Entwurfs eine Erweiterbarkeit für andere Kommunikationsschnittstellen zum Raspberry Pi angestrebt.

Der PickupPoint soll im globalen Kontext einen einheitlichen Zugriffspunkt auf die Funktionalität des Backends anbieten und hat so gesehen die Aufgabe eines Mediators.

Des Weiteren sollen die von mehreren Sensoren asynchron eintreffenden Messdaten einer koordinierten Verarbeitung zugeführt werden können. Hierbei spielen das Interface MStreamListener eine maßgebliche Rolle, die rohen Messdaten (inklusive Fehlercodes) an den Cache weiterleitet und Verbindungsabbrüche meldet.

Um die anwendungsspezifischen Kommunikationsaufgaben kümmern sich die folgenden Klassen:

- SshCommandGetSensorIds benutzt SSH und ermittelt die Informationen, die zum Darstellen der Sensorprototypen benötigt werden.

- SshCommandCopyFromPi benutzt SCP und lädt zusätzliche Meta-Informationen zu einem Sensor in Form einer YAML-Datei nach.
- SshCommandCopyToPi benutzt SCP und kopiert die in einer Messkonfiguration veränderte Bausteininformationen, wie beispielsweise veränderte Abtastrate oder Messbereich, auf den Raspberry Pi.
- SshCommandMRunAtPi startet ein Mess-Skript zu und liefert kontinuierlich Messdaten von einem Sensor bzw. von einem Kanal eines Sensors.
- Alle SSH-spezifischen Implementierungen greifen auf die Funktionalität der Klasse SshToPi zu, die nicht nur mit SCP, sondern auch mit SCP umzugehen weiß. SshToPi greift wiederum auf die Funktionalität der Klasse SystemProcessCommandLine zurück.

Um eine Erweiterbarkeit für andere Kommunikationsschnittstellen zum Backend sicherzustellen, benutzen aufrufende Klassen diese Klassen nicht direkt, sondern verwenden Interfaces, und zur Erzeugung der Klassen wird eine abstrakte Fabrikmethode eingesetzt.

Jeder Sensor bzw. Kanal eines Sensors hat eine eigene Instanz von SshCommandMRunAtPi in einem eigenen Thread, und erzeugt ein eigenes Stream von Messdaten. Die Nebenläufigkeit wird durch den MRunAgent ins Leben gerufen, und die Messdaten werden in einer einheitlichen Instanz von MStreamListener im Cache zusammengeführt.

Der Cache sorgt in äquidistanten Zeitschritten dafür, dass die zusammengehörenden Messdaten aller Sensorkanäle einer Messkonfiguration gebündelt an eine Instanz, die IMRunListener implementiert, weitergeleitet werden.

Des Weiteren kann der Cache adäquat reagieren, falls in ein oder anderen Messdatenstrom ErrorCodes auftauchen, und diese Information weiterleiten. Auch bei Verbindungsabbrüchen oder im Falle eines Time-Outs wird die Instanz von IMRunListener benachrichtigt.

Die Spezifikation der zu Backend und Cache gehörenden Klassen und Interfaces ist in den entsprechenden Packages des globalen Klassendiagramms enthalten. Die zum Kapitel 3.4 gehörenden Abbildungen 56 bis 61 zeigen die zugehörigen Sequenzdiagramme.

2.2 Model

Das Modul Model stellt den Model-Teil des MVC-Entwurfsmusters da und ist für die Erstellung und Verwaltung der Datenstrukturen der Anwendung verantwortlich. Außerdem verarbeitet sie die Sensordaten so, dass diese in Graphen und Tabellen angezeigt werden können. Das Modul besteht dem Modulmanager, den Paketen Core, BuildingBlockBuilder, Sensor-, Transformation-, Representation- und ChannelLogic und diverser Fassaden.

2.2.1 ModelManager

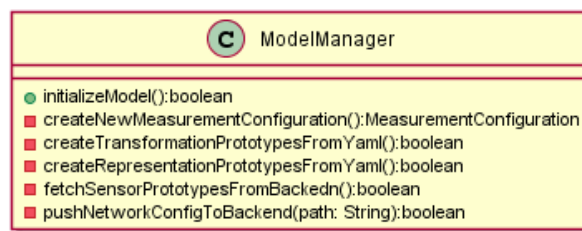


Abbildung 2: Darstellung der Klasse ModelManager

Die Klasse ModelManager ist in Abbildung 2 zu sehen. Sie hat die Aufgabe das Modul Model zu initialisieren. Dazu werden die folgenden sechs Methoden benutzt:

- Die Methode *initializeModel* initialisiert das Modul Model. Dabei nutzt sie vor allem die fünf anderen privaten Methoden.
- Die private Methode *createNewMeasurementConfiguration* erstellt eine neue leere Messkonfiguration für den Startbildschirm.
- Die private Methode *createTransformationPrototypesFromYaml* lässt den Director des BuildingBlockBuilder-Pakets alle von der Anwendung angebotenen Transformationsprototypen erbauen und fügt diese dann dem BuildingBlockDirectory hinzu.
- Die private Methode *createRepresentationPrototypesFromYaml* lässt den Director des BuildingBlockBuilder-Pakets alle von der Anwendung angebotenen Darstellungsprototypen erbauen und fügt diese dann dem BuildingBlockDirectory hinzu.
- Die private Methode *fetchSensorPrototypesFromBackend* holt die Yaml-Dateien von dem Backend und lässt den Director des BuildingBlockBuilder-Pakets alle von

der Anwendung angebotenen Sensorprototypen erbauen und fügt diese dann dem BuildingBlockDirectory hinzu.

- Die private Methode *pushNetworkConfigToBackend* liefert dem Backend die nötigen Netzwerkinformationen um mit dem RaspberryPi zu kommunizieren.

2.2.2 Core

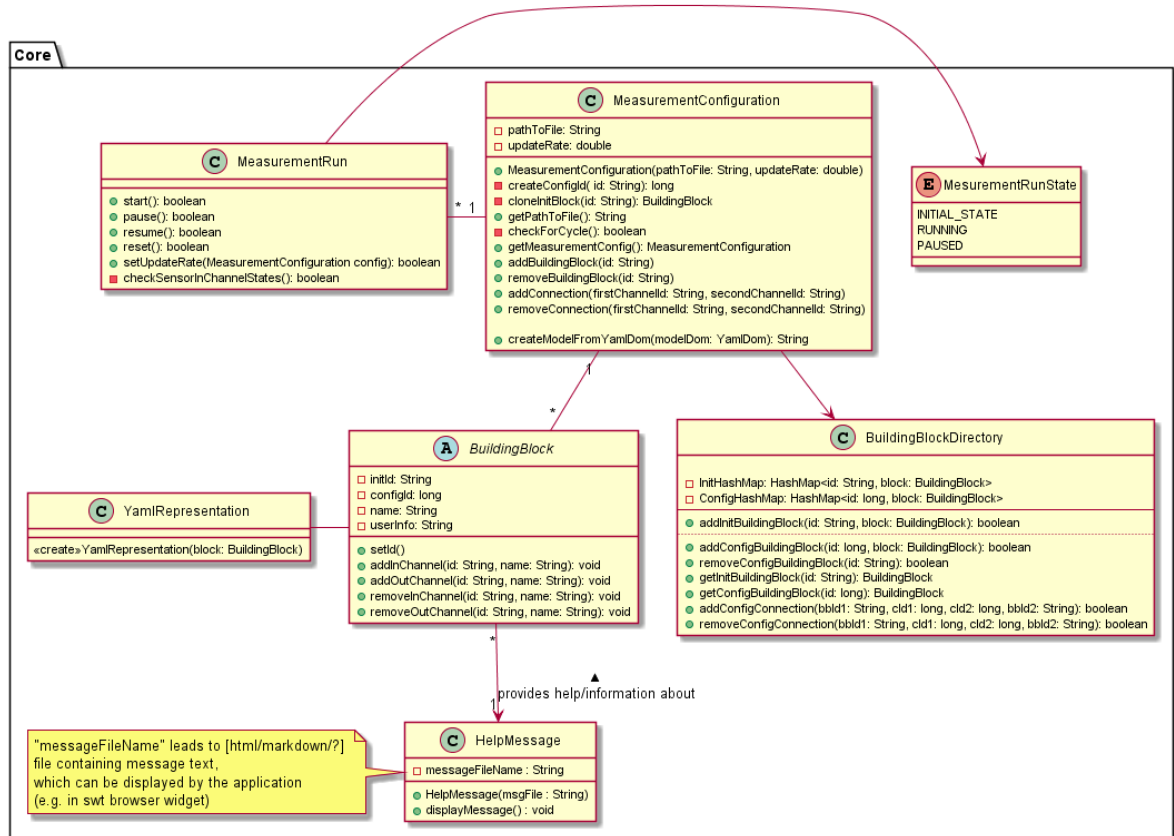


Abbildung 3: Aufbau des Pakets Core

Die Struktur des Pakets Core ist in Abbildung 3 zu sehen. Das Paket Core beinhaltet zentrale Klassen die für die Funktionalität des Models wichtig sind.

BuildingBlockDirectory Die Klasse BuildingBlockDirectory ist in Abbildung 4 zu sehen. Das erste Attribut der Klasse ist InitHashMap. Sie dient zur Speicherung einer HashMap, die von allen Bausteinen einer Messkonfiguration die initId speichert und

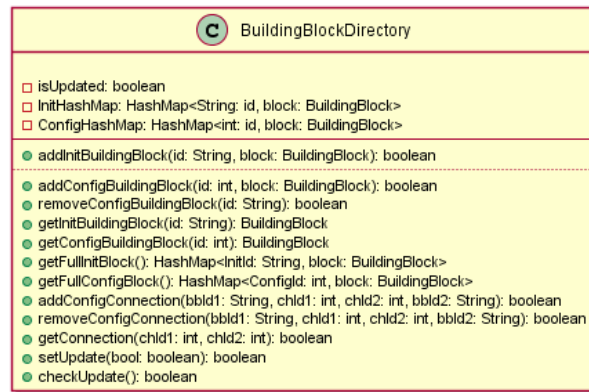


Abbildung 4: Darstellung der Klasse BuildingBlockDirectory

zuordnet. Als zweites Attribut ist ConfigHashMap. Sie dient zur Speicherung einer HashMap, die von verfügbaren Prototypbausteinen die configId speichert und zuordnet. Das letzte Attribut isUpdated gibt an, ob d Zur Verwaltung der Hashmaps sind folgende Methoden vorhanden:

- Die Methode *addInitBuildingBlock* fügt der InitHashmap einen Bausteinprototypen hinzu.
- Die Methode *addConfigBuildingBlock* fügt der ConfigHashmap einen Baustein hinzu.
- Die Methode *removeConfigBuildingBlock* entfernt von der ConfigHashmap einen Baustein.
- Die Methode *getInitBuildingBlock* gewährt den Zugriff auf einen bestimmen Baustein der Messkonfiguration.
- Die Methode *getConfigBuildingBlock* gewährt den Zugriff auf einen bestimmen Bausteinprototypen.
- Die Methode *getFullInitBlock* gibt die Hashmap aller Bausteinprototypen als Rückgabewert zurück.
- Die Methode *getFullConfigBlock* gibt die Hashmap aller Bausteine der aktuellen Messkonfiguration als Rückgabewert zurück.
- Die Methode *addConfigConnection* fügt eine Verbindung zwischen zwei Bausteinen einer Messkonfiguration hinzu.

- Die Methode *removeConfigConnection* entfernt eine Verbindung zwischen zwei Bausteinen einer Messkonfiguration.
- Die Methode *getConnection* gibt an, ob zwei Kanäle verbunden sind.
- Die Methode *checkUpdate* prüft, ob ein der BuildingBlockDirectory aktuell ist.
- Die Methode *setUpdate* stellt den Status des BuildingBlockDirectory ein.

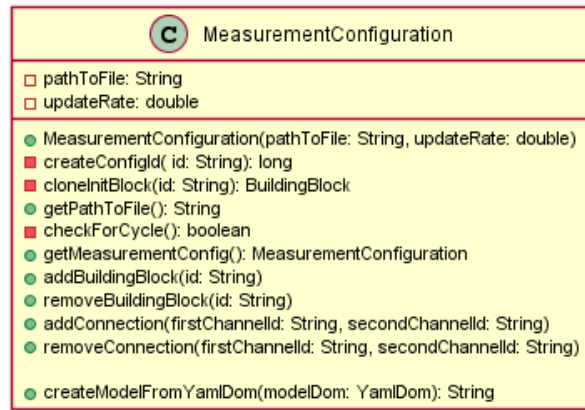


Abbildung 5: Darstellung der Klasse MeasurementConfiguration

MeasurementConfiguration Die Klasse *MeasurementConfiguration* ist in Abbildung 5 zu sehen. Eine *MeasurementConfiguration* kann durch den Konstruktor *MeasurementConfiguration* erstellt werden. Sie hat dabei als erstes Attribut *pathToFile* einen Pfad zu dem Speicherort und als zweites Attribut *updateRate*. *UpdateRate* speichert den globalen Takt, mit der die Messkonfiguration einen Satz von Daten verarbeitet. Eine Instanz einer *MeasurementConfiguration* stellt im Model eine komplette Messkonfiguration dar. Diese wird durch die folgenden Methoden verwaltet:

- Die private Methode *createConfigId* erstellt zu einem Bausteinprototypen eine *ConfigId*, um Instanzen des selben Bausteinprototypen unterscheiden zu können.
- Die private Methode *cloneInitBlock* erstellt eine Kopie eines Bausteinprototypen, gibt ihm eine neue ungenutzte *configId* und gibt diesen Block als Rückgabewert zurück.
- Die Methode *getPathToFile* liefert den Pfad zur Datei des Messkonfiguration.
- Die private Methode *checkForCycle* prüft die Messkonfiguration auf Zyklen.

- Die Methode *getMeasurementConfig* liefert eine Messkonfiguration.
- Die Methode *addBuildingBlock* fügt der Messkonfiguration einen Bausteinprototypen hinzu. Diese ist öffentlich verfügbar und greift auf die private Methode *cloneInitBlock* zurück.
- Die Methode *removeBuildingBlock* entfernt einen Baustein von der Messkonfiguration, der durch die *initId* und die *configId* eindeutig bestimmt werden kann.
- Die Methode *addConnection* fügt eine Verbindung zwischen zwei Kanälen hinzu.
- Die Methode *removeConnection* entfernt eine Verbindung zwischen zwei Kanälen.
- Die Methode *createModelFromYamlDom* erstellt eine Messkonfiguration aus einer Datei.

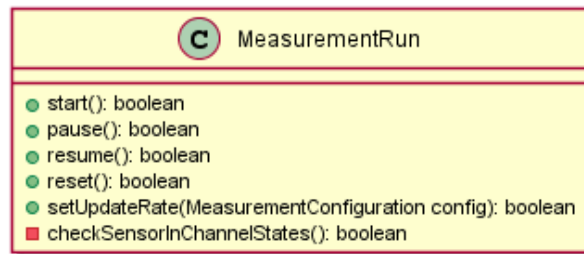


Abbildung 6: Darstellung der Klasse MeasurementRun

MeasurementRun Die Klasse MeasurementRun ist in Abbildung 6 zu sehen. Ein MeasurementRun repräsentiert im Model einen Versuchslauf. Zu dessen Verwaltung gibt es folgende Methoden:

- Die Methode *start* startet den Messlauf.
- Die Methode *pause* pausiert den Messlauf.
- Die Methode *resume* lässt den Messlauf fortfahren.
- Die Methode *reset* setzt die Fortschritte eines Messlaufs zurück und löscht alle bisher verarbeiteten Daten.
- Die Methode *setUpdateRate* überschreibt die Updaterate der zugehörigen Messkonfiguration.

- Die private Methode *checkSensorInChannelStates* prüft den Status aller Eingangskanäle der Sensorbausteine.

2.2.3 BuildingBlock

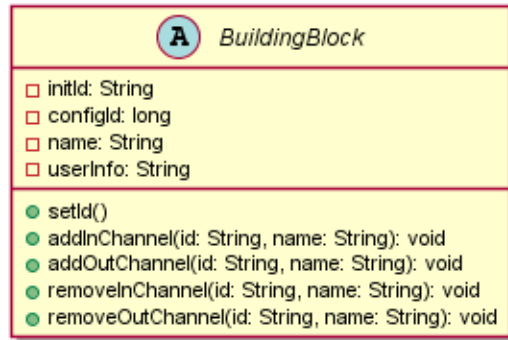


Abbildung 7: Darstellung der Klasse BuildingBlock

Die abstrakte Klasse *BuildingBlock* ist in Abbildung 7 zu sehen. Sie stellt im Modell einen *BuildingBlock* dar und speichert die nötigen Daten als folgende Attribute:

- Das Attribut `initId` speichert als einen String eine eindeutige ID zur Unterscheidung von *BuildingBlock* Prototypen.
- Das Attribut `configId` dient als eindeutige ID zur Unterscheidung von *BuildingBlock* Instanzen innerhalb einer Messkonfiguration, da auch mehrere *BuildingBlocks* eines Typs innerhalb einer Messkonfiguration auftreten können und unterschieden werden müssen.
- Das Attribut `name` speichert den Namen eines *BuildingBlocks* als String dar.

Ein *BuildingBlock* hat eine beliebige Menge an In- und OutChannels, deren Anzahl durch die folgenden Methoden verwaltet kann:

- Die Methode *addInChannel* fügt dem *BuildingBlock* einen InChannel hinzu.
- Die Methode *removeInChannel* entfernt einen bestimmten InChannel von dem *BuildingBlock*.
- Die Methode *addOutChannel* fügt dem *BuildingBlock* einen OutChannel hinzu.

- Die Methode *removeOutChannel* entfernt einen bestimmten OutChannel von dem BuildingBlock.
- Die Methode *setConfigId* setzt die ConfigId des Bausteins, um ihn von anderen Instanzen des selben Bausteinprototyps unterscheiden zu können.

YamlRepresentation Die Klasse YamlRepresentation erstellt aus einem Baustein eine Yaml-Datei. Dabei wird die Methode *makeYamlRepresentation* benutzt.

HelpMessage Die Klasse HelpMessage enthält einen Konstruktor HelpMessage, der ein entsprechendes HelpMessage-Objekt erstellt. Ein HelpMessage-Objekt speichert zu einem zugehörigen BuildingBlock einen Tooltip mit Informationen über den entsprechenden BuildingBlock. Die Verbindung zu der Datei, die die Informationen enthält, ist als Attribut *messageFileName* gespeichert. Die Methode *displayMessage* ermöglicht es, die Informationen anzuzeigen.

2.2.4 MRunReaction

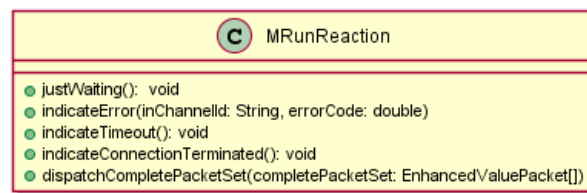


Abbildung 8: Darstellung der Klasse MRunReaction

Die Klasse MRunReaction ist in Abbildung ?? zu sehen. Sie implementiert das Interface MRunForward, welches im Cache-Modul zu finden ist. MRunReaction dient als Verbindung zwischen Cache und Modul. Der Datenfluss vom Cache zu den Sensorbausteinen im Model wird durch die folgenden fünf Methoden verwaltet.

Die Methode *justWaiting* signalisiert dem Modul, dass eine Verbindung besteht, aber kein Datenfluss stattfindet. Durch die Methode *indicateError* dient dazu, dem Model das Auftreten eines Fehlers zu signalisieren. Dabei wird als Parameter ein Fehlercode und die ID des betroffenen Eingangschannels beigefügt. Durch die Methode *timeOut* wird eine außerplanmäßige Unterbrechung einer Verbindung signalisiert. Durch die Methode *connectionTerminated* wird hingegen das planmäßige Schließen einer Verbindung signalisiert. Die Methode *dispatchCompletePacketSet* übergibt dem Model ein Set aus

Datenpaketen, so dass jeder Eingangskanal jedes Sensors in der Messkonfiguration ein Packet erhält. Ein Datenpaket besteht hier aus Wert, Zielchannel und Zeitstempel.

2.2.5 MRunInfo

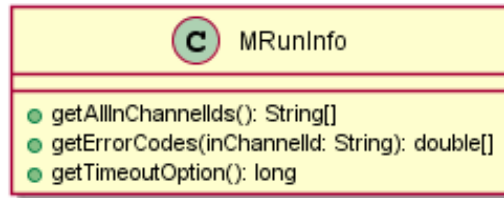


Abbildung 9: Darstellung der Klasse MRunInfo

Die Klasse MRunInfo ist in Abbildung 9 zu sehen. Sie implementiert das Interface MRunInfo vom Cache-Modul. Sie dient dazu, Informationen über den Datenfluss zu erhalten. Diese Informationen werden durch die drei folgenden Methoden erhalten:

- Die Methode *getAllInChannelIds* übergibt dem Model alle Ids von aktiven Kanälen.
- Die Methode *getErrorCodes* übergibt dem Model die ErrorCodes der Kanäle.
- Die Methode *getTimeoutOption* übergibt dem Model die Optionen für TimeOuts.

2.2.6 FacadeViewModel

Die Struktur des Pakets FacadeViewModel ist in Abbildung 10 zu sehen. Das Paket FacadeViewModel stellt die Schnittstelle dar, die vom View angeboten und vom Model benutzt wird. Die Facade ist intern in drei Interfaces aufgeteilt um den nutzenden Klassen nur die benötigten Methoden zu übergeben. Die Interfaces sind über die Pickup-Klasse mit dem Modul verbunden.

PickUpPointViewFacades Die Klasse PickUpPointViewFacades stellt die Schnittstelle zwischen den Interfaces und dem Model dar und kapselt diese von einander. Durch ihre Methoden wird das entsprechende geforderte Interface zurückgegeben, dessen Methoden dann verwendet werden können.

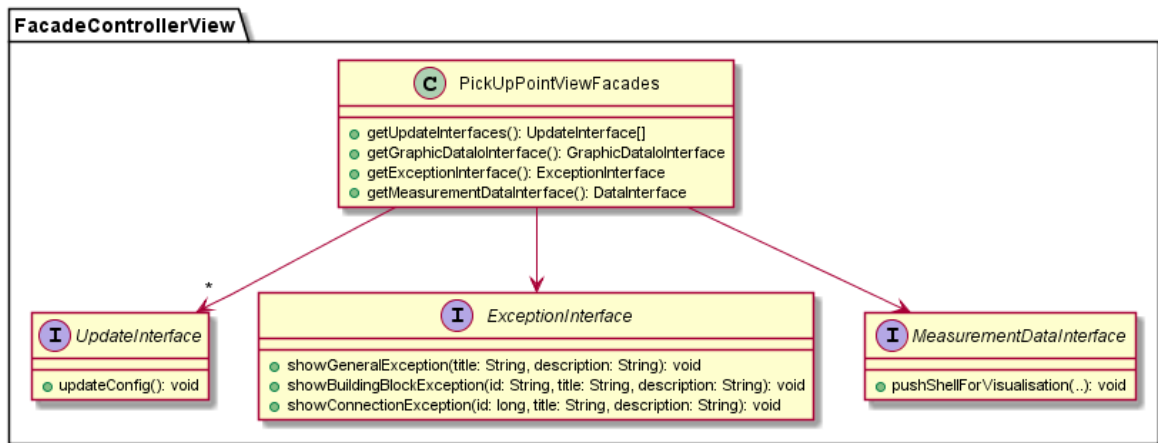


Abbildung 10: Aufbau des Pakets FacadeViewModel

MeasurementDataInterface Das Interface MeasurementDataInterface ermöglicht es dem Model, durch die Methode *pushShellForVisualisation*, dem View einen XY-Graphen als Shell zu übergeben, der dann in der GUI dargestellt werden soll.

ExceptionInterface Das Interface ExceptionInterface ermöglicht es dem Model, dem View eine Exception zu übergeben. Durch die Methoden *showGeneralException*, *showBuildingBlockException* und *showConnectionException* kann die Art der Exception konkretisiert werden.

UpdateInterface Das Interface UpdateInterface ermöglicht es dem Model der View durch die Methode *updateConfig* die Veränderungen der Messkonfiguration zu signalisieren.

2.2.7 SensorLogic

Die Struktur des Pakets SensorLogic ist in Abbildung 11 zu sehen. Das Paket speichert die Datenstrukturen von verschiedenen Arten von Sensorbausteinen. Dabei wird zwischen physischen Sensoren und virtuellen Sensoren unterschieden.

Sensor Die abstrakte Klasse Sensor dient als Oberklasse aller Sensorbausteine im Model und gibt die Signatur der Methode *processValue* als abstrakte Methode vor.

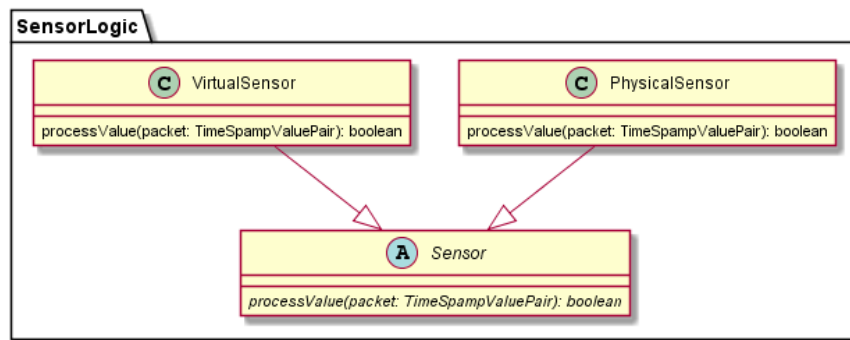


Abbildung 11: Aufbau des Pakets SensorLogic

VirtualSensor Die Klasse VirtualSensor stellt einen Sensorblock dar, der Daten aus einer Datei liest. Dabei enthält die Datei Messwerte aus vergangenen Messläufen oder maschinell erzeugte Daten. Die Methode *processValue* verarbeitet Daten, die über die Eingangskanäle eintreffen.

PhysicalSensor Die Klasse PhysicalSensor stellt einen Sensorblock dar, der Daten aus einem realen Sensor über das Backend erhält. Die Methode *processValue* verarbeitet Daten, die über die Eingangskanäle eintreffen.

2.2.8 TransformationLogic

Transformation

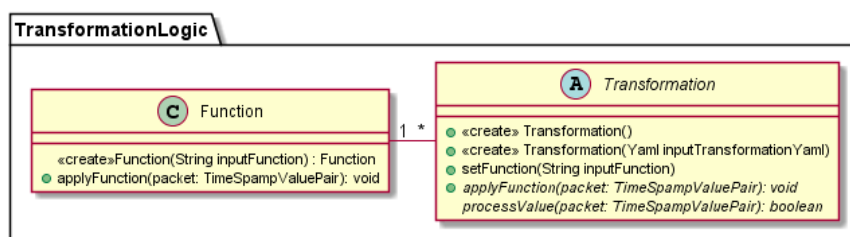


Abbildung 12: Aufbau des Pakets TransformationLogic

Function Die Struktur des Pakets TransformationLogic ist in Abbildung 12 zu sehen. Das Paket dient zur Repräsentation einer Transformation innerhalb des Models. Jeder Transformation hat genau eine Funktion, die sie auf die Daten aus Paketen anwendet.

Transformation Die Klasse Transformation hat zwei Konstruktoren. Ein Konstruktor erstellt eine Transformation aus einer Yaml-Datei. Der andere erstellt eine generische Transformation, die keine Yaml-Datei benötigt. Um Funktionalität der Transformation zu verwalten, werden folgende Methoden implementiert:

- Die Methode *setFunction* setzt die Funktion, die die Transformation haben soll.
- Die abstrakte Methode *applyFunction* gibt die Signatur an. Die Methode wird dann in der Klasse Function implementiert.
- Die Methode *processValue* verarbeitet ein Paket, indem es die Funktion der Transformation auf den Wert des Pakets anwendet.

Function Die Klasse Function hat einen Konstruktor zu Erstellung einer Funktion aus einem String. Diese Funktion wird dann durch die Methode *applyFunction* auf die Daten von Paketen angewendet.

2.2.9 RepresentationLogic

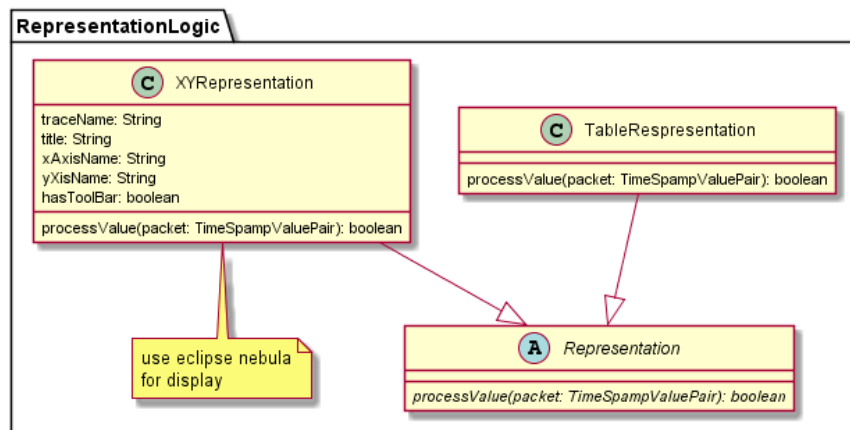


Abbildung 13: Aufbau des Pakets RepresentationLogic

Die Struktur des Pakets RepresentationLogic ist in Abbildung 13 zu sehen. Das Paket dient zur Repräsentation einer Darstellung innerhalb des Models. Dabei wird zwischen Graphen und Tabellen unterschieden.

Representation Die abstrakte Klasse Sensor dient als Oberklasse aller Darstellungsbau-
steine im Model und gibt die Signatur der Methode *processValue* als abstrakte Methode
vor.

TableRepresentation Die Klasse TableRepresentation stellt im Model eine Darstellung
von Daten durch eine Tabelle dar. Die Methode *processValue* verarbeitet die eintreffen-
den Daten.

XYRepresentation Die Klasse XYRepresentation stellt im Model eine Darstellung von
Daten durch einen Graph dar. Ein XYGraph die folgenden Attribute:

- Das Attribut *traceName* speichert den Namen des Traces.
- Das Attribut *title* speichert den Titel des Graphen.
- Das Attribut *xAxisName* speichert den Namen der X-Achse.
- Das Attribut *yAxisName* speichert den Namen der Y-Achse.
- Das Attribut *hasToolBar* gibt an, ob der Graph eine interaktive Toolbar anbietet.

Die Methode *processValue* verarbeitet die eintreffenden Daten und erstellt mit Hilfe der
externen Library Eclipse Nebula einen Graphen.

2.2.10 ChannelLogic

Die Struktur des Pakets ChannelLogic ist in Abbildung 14 zu sehen. Die Klasse re-
präsentiert die Datenstruktur eines Kanals. Dabei wird das Entwurfsmuster Zustand
mit folgenden Rollen verwendet:

- Die Rolle der Clients wird durch die Klasse Channel erfüllt.
- Die Rolle des Zustandes wird von der abstrakten Klasse ChannelState erfüllt.

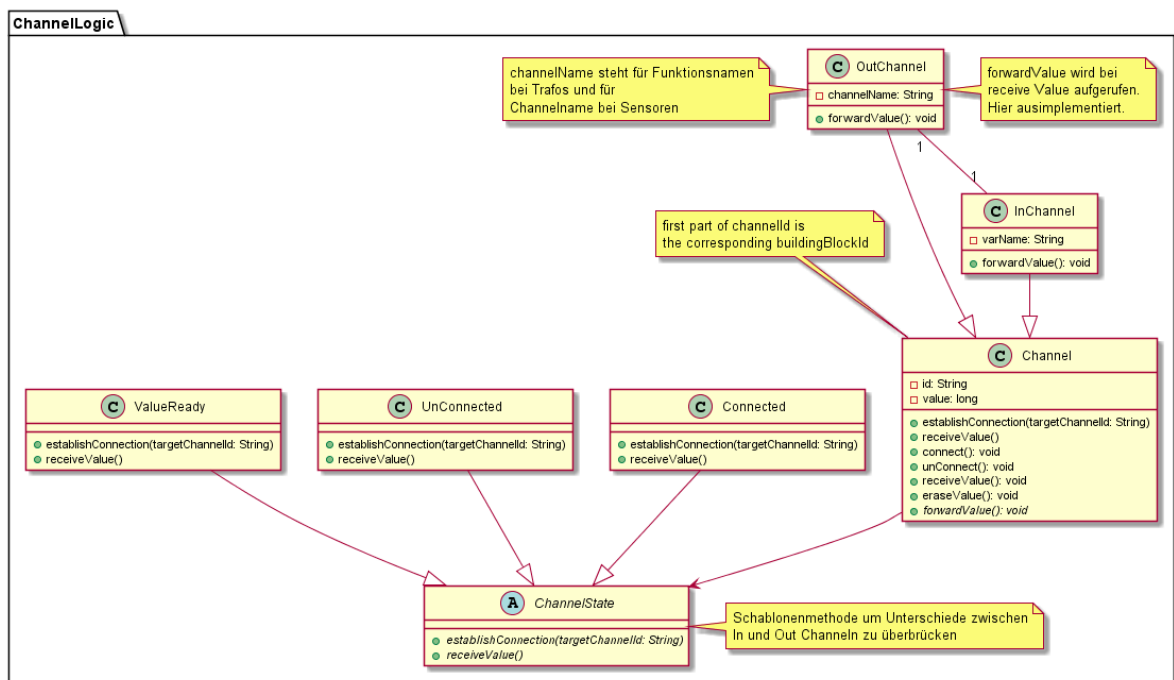


Abbildung 14: Aufbau des Pakets ChannelLogic

- Die Rolle des konkreten Zustandes wird durch die Klassen `Connected`, `UnConnected` und `ValueReady` erfüllt.

Das Entwurfsmuster ermöglicht es, die Anzahl der Zustände bei Bedarf zu erweitern.

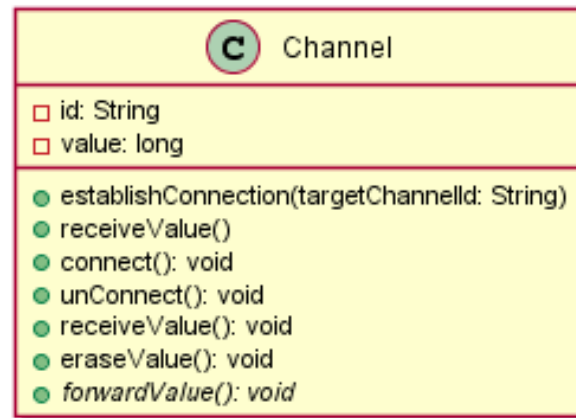


Abbildung 15: Darstellung der Klasse Channel

Channel Die Klasse Channel ist in Abbildung 15 zu sehen. Die Klasse Channel dient als Repräsentation eines Kanals im Model. Ein Kanal als Attribut eine eindeutige Id und einen Wert. Der Wert ist ein konkreter Wert eines Messlaufs und wird im Channel temporär zwischengespeichert. Ein Kanal hat die Aufgabe Daten zu empfangen und wieder zu versenden. Außerdem dient er als Ausgangspunkt einer Verbindung unter verschiedenen Bausteinen. Um die Verbindung und den Datenfluss zu verwalten, hat ein Kanal folgende Methoden:

- Die Methode *establishConnection* ermöglicht es dem Kanal eine Verbindung mit einem anderen Kanal einzugehen. Dabei ist nur eine Verbindung zwischen einem Eingangs- und einem Ausgangskanal möglich.
- Die Methode *receiveValue* ermöglicht es dem Kanal einen Wert zu empfangen.
- Die Methode *connect* wechselt den Zustand eines Kanals zu: verbundenen.
- Die Methode *unConnect* wechselt den Zustand eines Kanals zu: nicht verbundenen.
- Die Methode *eraseValue* löscht den Wert, der im Channel gespeichert ist.

- Die abstrakte Methode *forwardValue* dient dazu einen erhaltenen Wert weiter zu versenden. Die Implementierung der Methode ist in den Unterklassen zu finden.

InChannel Die Klasse InChannel ist eine Unterklasse von Channel und dient als Datenstruktur eines Eingangskanals im Model. Ein InChannel hat das zusätzliche Attribut *varName*, das den Namen des Eingangskanal speichert. Die Methode *forwardValue* wird hier implementiert.

OutChannel Die Klasse InChannel ist eine Unterklasse von Channel und dient als Datenstruktur eines Ausgangskanals im Model. Das zusätzliche Attribut *channelName* speichert den Namen den Ausgangskanals. Im Falle eines Ausgangskanal eines Sensorbausteins handelt es sich um Namen, der in der Yaml-Datei steht. Im Falle eines Ausgangskanals einer Transformation, wird hier der Name der Funktion gespeichert. Die Methode *forwardValue* wird hier implementiert.

ChannelState Die abstrakte Klasse ChannelState gibt als abstrakter Zustand die Signaturen der Methoden für der konkreten Zustände vor. Außerdem werden Unterschiede zwischen In- und OutChannel der Methoden *establishConnection* und *receiveValue* durch eine Schablonenmethode überbrückt.

Connected Die Klasse Connected repräsentiert den verbundenen Zustand eines Kanals.

UnConnected Die Klasse UnConnected repräsentiert den unverbundenen Zustand eines Kanals.

ValueReady Die Klasse ValueReady repräsentiert einen "bin bereit" Zustand des Kanal. Damit wird signalisiert, dass der Channel einen Wert erfolgreich empfangen hat und weiter versenden kann.

2.2.11 BuildingBlockBuilder

Der Aufbau des Pakets BuildingBlockBuilder, zu sehen in Abbildung 16, setzt das Entwurfsmuster Erbauer um. Die Rollen sind dabei folgendermaßen umgesetzt:

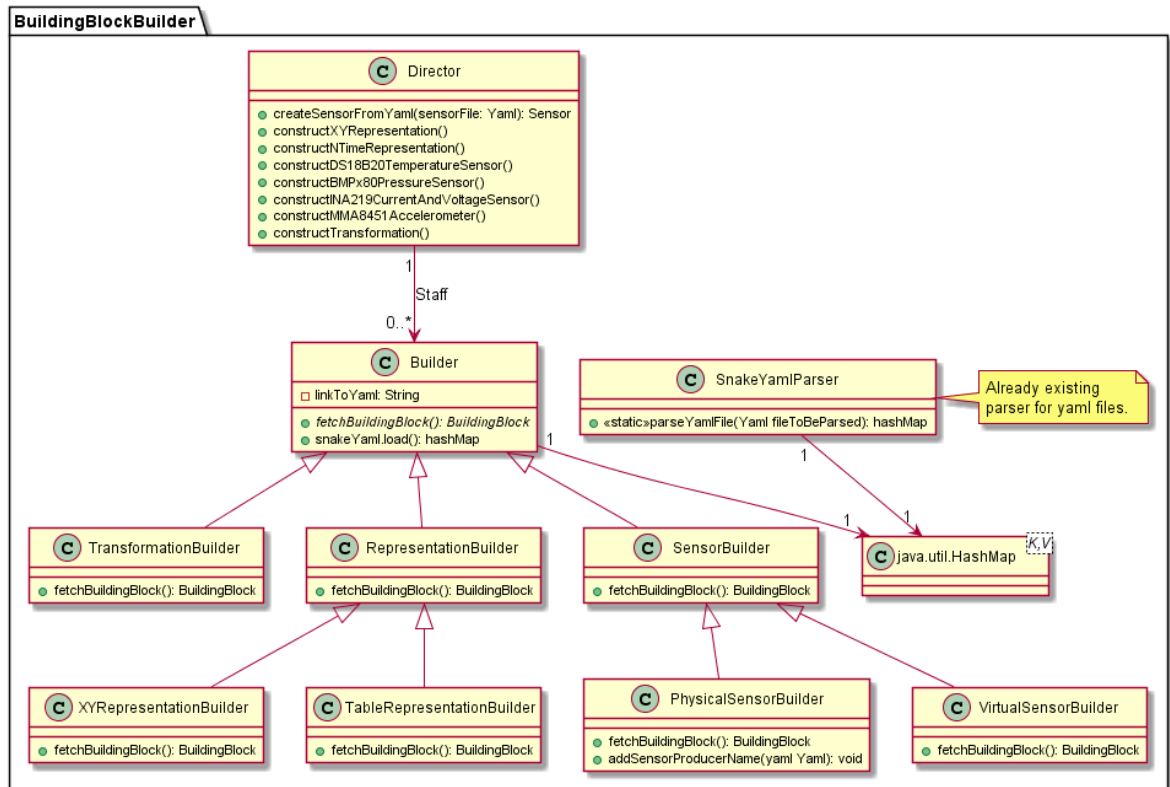


Abbildung 16: Aufbau des Pakets BuildingBlockBuilder

- Die Klasse *Director* erfüllt die Rolle des *Direktors*.
- Die Klasse *Builder* erfüllt die Rolle eines *Erbauers*.
- Die Klassen *SensorBuilder*, *TransformationBuilder*, *RepresentationBuilder*, *VirtualSensorBuilder*, *PhysicalSensorBuilder*, *XYRepresentationBuilder* und *TableRepresentationBuilder* erfüllen die Rolle der *konkreten Erbauer*.
- Die Rollen der *Produkte* werden in den Paketen *SensorLogic*, *TransformationLogic* und *RepresentationLogic* als entsprechende Bausteine erfüllt.

Hier wurde bewusst das Erbauer Entwurfsmuster ausgewählt, da es leicht erweitern lässt, in dem man eine Methode im Director und einen konkreten Erbauer hinzufügt. Wir haben uns gegen die abstrakte Fabrik entschieden, da sich diese schwerer erweitern lässt.

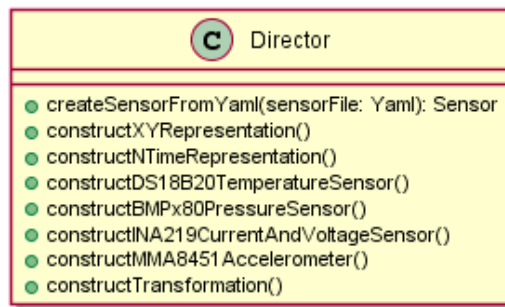


Abbildung 17: Darstellung der Klasse Director

Director Die Klasse Director ist in Abbildung 17 zu sehen. Sie bietet eine Reihe an *construct...* Methoden an, mit denen konkrete BuildingBlocks erstellt werden können. Der resultierende BuildingBlock wird dann in einer HashMap im BuildingBlockDirectory abgelegt. Dabei kann die Auswahl an Methoden durch neue Methoden erweitert werden, um neue Arten von Blöcken erbauen zu können. Dabei muss auch jeweils ein neuer konkreter Erbauer implementiert werden. In erster Linie hat der Director die Aufgabe, beim Start der Anwendung die angebotenen Prototypen zu erstellen und im BuildingBlockDirectory zu speichern.

Builder Die Klasse Builder ist die Oberklasse aller konkreten Builder. Sie hat als Attribut eine Verbindung zu einer Yaml-Datei. Mit Hilfe dieser Yaml-Datei kann ein entsprechender BuildingBlock erstellt werden. Die Yaml-Datei wird durch die Methode *snakeYaml.load* geladen, welche durch das externe Paket *SnakeYamlParser* angeboten wird.

Die abstrakte Methode *fetchBuildingBlock* gibt die Signatur für die konkreten Erbauer vor. In den konkreten Erbauern kann der Director durch diese Methode einen entsprechenden BuildingBlock anfordern und als Rückgabewert erhalten, sobald er erbaut wurde.

SensorBuilder Die Klasse erstellt als konkreter Erbauer durch Aufrufen der Methode *fetchBuildingBlock* aus einer Yaml-Datei einen TransformationsBlock und gibt ihn als Rückgabewert zurück. Die Verbindung zu der entsprechenden Yaml-Datei wird als Attribut von der Oberklasse Builder geerbt.

VirtualSensorBuilder Die Klasse erstellt als konkreter Erbauer durch Aufrufen der Methode *fetchBuildingBlock* aus einer Yaml-Datei einen VirtualsensorBlock und gibt ihn als Rückgabewert zurück. Die Verbindung zu der entsprechenden Yaml-Datei ist als geerbtes Attribut vorhanden.

PhysicalSensorBuilder Die Klasse erstellt als konkreter Erbauer durch Aufrufen der Methode *fetchBuildingBlock* aus einer Yaml-Datei einen PhysicalSensorBlock und gibt ihn als Rückgabewert zurück. Die Verbindung zu der entsprechenden Yaml-Datei ist als geerbtes Attribut vorhanden. Der PhysicalSensorBuilder fügt dem Sensorblock durch die Methode *addSensorProducerName* zusätzlich noch den Werknamen des Sensors hinzu.

TransformationBuilder Die Klasse erstellt als konkreter Erbauer durch Aufrufen der Methode *fetchBuildingBlock* aus einer Yaml-Datei einen TransformationsBlock und gibt ihn als Rückgabewert zurück. Die Verbindung zu der entsprechenden Yaml-Datei wird als Attribut von der Oberklasse Builder geerbt.

RepresentstationBuilder Die Klasse erstellt als konkreter Erbauer durch Aufrufen der Methode *fetchBuildingBlock* aus einer Yaml-Datei einen RepresentationBlock und gibt ihn als Rückgabewert zurück. Die Verbindung zu der entsprechenden Yaml-Datei wird als Attribut von der Oberklasse Builder geerbt.

TableRepresentstationBuilder Die Klasse erstellt als konkreter Erbauer durch Aufrufen der Methode *fetchBuildingBlock* aus einer Yaml-Datei einen TableRepresentationBlock und gibt ihn als Rückgabewert zurück. Die Verbindung zu der entsprechenden Yaml-Datei wird als Attribut von der Oberklasse Builder geerbt.

XYRepresentastionBuilder Die Klasse erstellt als konkreter Erbauer durch Aufrufen der Methode *fetchBuildingBlock* aus einer Yaml-Datei einen XYRepresentationBlock und gibt ihn als Rückgabewert zurück. Die Verbindung zu der entsprechenden Yaml-Datei wird als Attribut von der Oberklasse Builder geerbt.

java.util.HashMap Die Klasse repräsentiert die Struktur des Datentyps, der durch die Klasse SnakeYamlParser verwendet wird.

SnakeYamlParser Diese Klasse stellt ein externes Paket dar, welches den SnakeYaml-Parser implementiert.

2.3 Controller

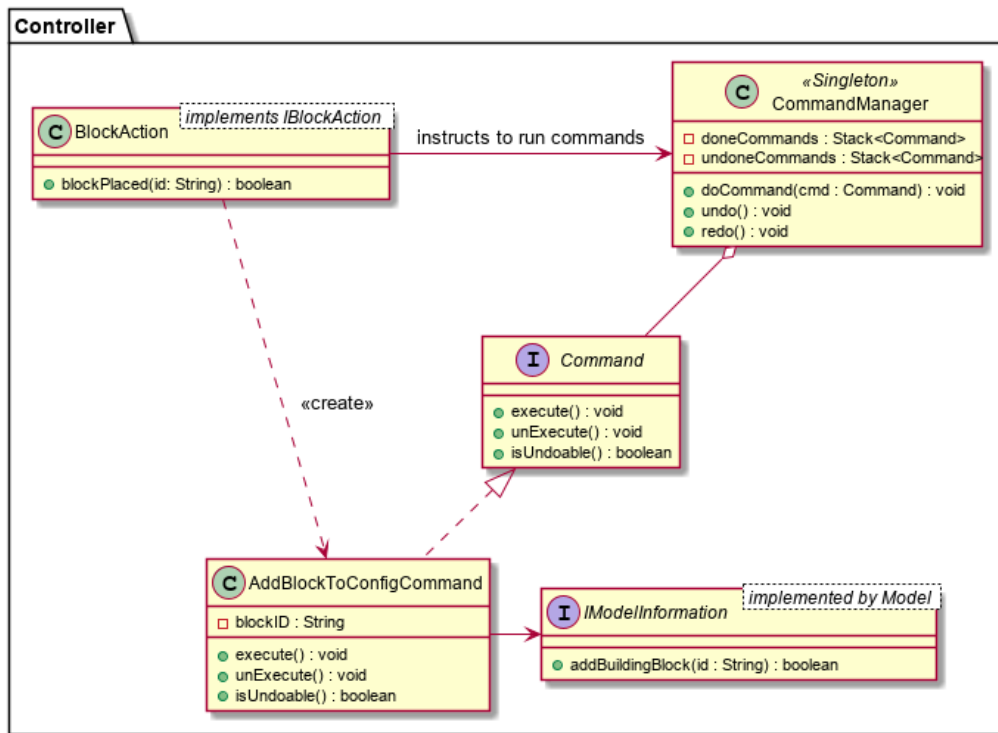


Abbildung 18: Die Struktur des Controllers (Ausschnitt)

Der Aufbau des Controllers setzt das Entwurfsmuster *Kommando* (*Command*) um. Die Rollen sind dabei folgendermaßen:

- Die Klasse *CommandManager* erfüllt die Rolle des *Aufrufers* (*Invoker*).
- Die Schnittstelle *Command* erfüllt die Rolle eines *Befehls* im abstrakten Sinne.
- Die Klassen, welche *Command* implementieren, erfüllen die Rolle der *konkreten Befehle*.
- Die Rolle des (bzw. der) *Klienten* wird durch die Klassen *ButtonAction*, *BlockAction*, bzw. *ConnectionAction* erfüllt. Diese bilden die Schnittstelle, über welche das *View*-Modul auf den Controller zugreift.
- Die Rolle der *Empfänger* wird durch die Schnittstelle(n) zum *Model*-Modul erfüllt.

2.3.1 CommandManager

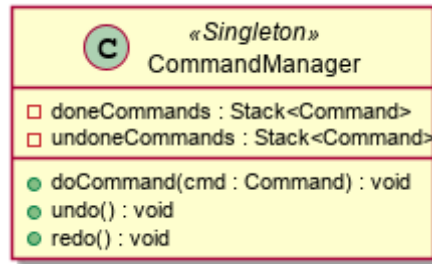


Abbildung 19: Die Klasse CommandManager

Die Klasse **CommandManager** hat die Funktion, die Ausführung konkreter Befehle zu veranlassen. Der **CommandManager** ist als *Singleton* definiert um sicherzustellen, dass von allen Klienten auf dieselbe Instanz zugegriffen wird.

Anhand eines *Undo*- und eines *Redo-Stacks* bietet der **CommandManager** außerdem die Möglichkeit an, bereits ausgeführte Befehle rückgängig zu machen (bzw. rückgängig gemachte Aktionen wiederherzustellen). Nicht alle Befehle können rückgängig gemacht werden.

Die Verwendung des **Command**-Musters ermöglicht zudem Erweiterungsmöglichkeiten wie beispielsweise eine Warteschlange für Befehle. Falls nötig können derartige Erweiterungen umgesetzt werden, ohne Programmcode außerhalb des Entwurfsmusters verändern zu müssen.

2.3.2 Command bzw. konkrete Befehle

Die Schnittstelle **Command** und die konkreten Klassen, welche die Schnittstelle implementieren, sind die Befehle des Controllers. Jeder konkrete Befehl kapselt eine genau definierte Funktionalität. Weitere Befehle können problemlos hinzugefügt werden, ohne bestehende Klassen verändern zu müssen.

Beim konstruieren eines Befehlobjektes können gegebenenfalls Parameter übergeben werden, beispielsweise eine eindeutige *Block-ID* für Bausteine. Durch Aufrufen der *execute()*-Methode wird der jeweilige Befehl ausgeführt.

Bestimmte Befehle können durch *unExecute()* rückgängig gemacht werden. In diesen Fällen wird von *isUndoable()* immer *true* zurückgegeben.

Andere Befehle können nicht rückgängig gemacht werden. Dann ist die Methode *unExecute()* leer und *isUndoable()* gibt *false* zurück.

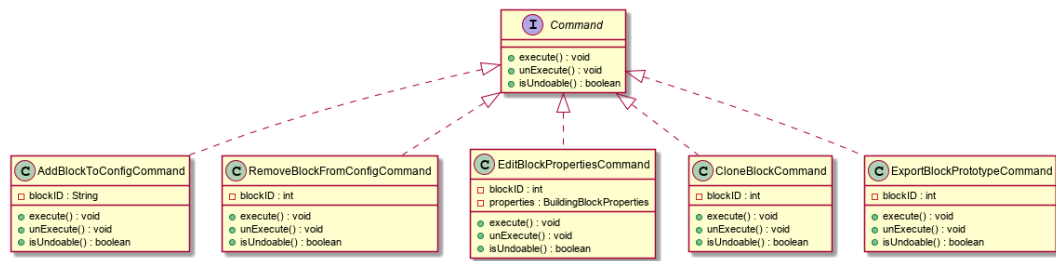


Abbildung 20: Baustein-Befehle

AddBlockToConfigCommand Dieser Befehl fügt einen gegebenen Baustein zum Konfigurationsfeld hinzu und kann rückgängig gemacht werden.

RemoveBlockFromConfigCommand Dieser Befehl entfernt einen Baustein aus dem Konfigurationsfeld und kann rückgängig gemacht werden.

EditBlockPropertiesCommand Dieser Befehl verändert die Eigenschaften eines Bausteins.

CloneBlockCommand Dieser Befehl kloniert einen bestehenden Bausteinprototyp.

ExportBlockPrototypeCommand Dieser Befehl exportiert einen Bausteinprototypen als Datei.

CreateChannelConnectionCommand Dieser Befehl erstellt eine Verbindung zwischen zwei gegebenen Kanälen (welche wiederum zu Bausteinen gehören) und kann rückgängig gemacht werden.

ModifyChannelConnectionCommand Dieser Befehl verändert Start- und/oder Endpunkt einer Verbindung zwischen zwei Kanälen und kann rückgängig gemacht werden.

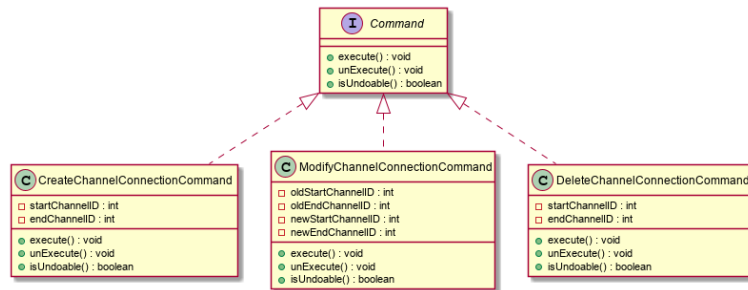


Abbildung 21: Verbindungs-Befehle

DeleteChannelConnectionCommand Dieser Befehl löscht eine Verbindung zwischen zwei Kanälen und kann rückgängig gemacht werden.

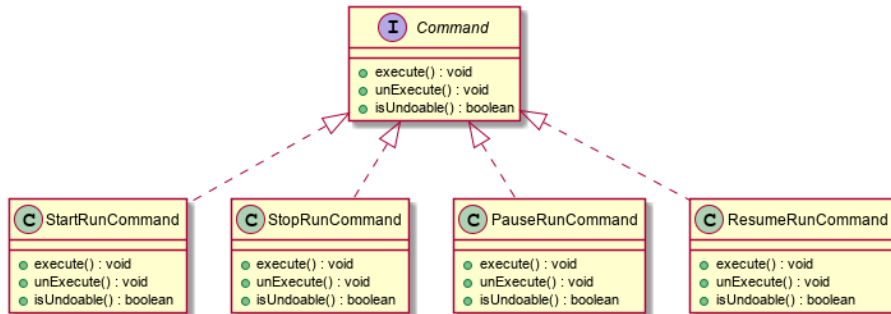


Abbildung 22: Messlauf-Befehle

StartRunCommand Dieser Befehl startet einen Messlauf.

StopRunCommand Dieser Befehl beendet einen aktiven Messlauf.

PauseRunCommand Dieser Befehl pausiert einen aktiven Messlauf.

ResumeRunCommand Dieser Befehl setzt einen pausierten Messlauf fort.

SaveConfigCommand Dieser Befehl speichert die aktuelle Messkonfiguration an einem übergebenen Dateipfad.

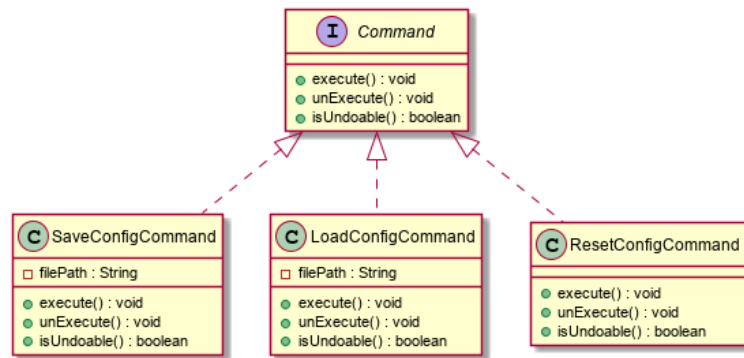


Abbildung 23: Messkonfigurations-Befehle

LoadConfigCommand Dieser Befehl lädt eine Messkonfiguration von einem angegebenen Pfad.

ResetConfigCommand Dieser Befehl entfernt alle Elemente aus dem Konfigurationsfeld. (Verwendung optional.)

2.3.3 Verbindung zum View

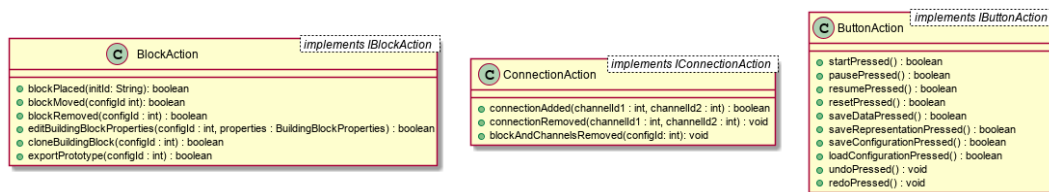


Abbildung 24: Schnittstellenimplementierung View zu Controller

Durch das View-Modul werden mehrere Schnittstellen definiert, anhand derer die View-Klassen die Ausführung von Befehlen veranlassen können. (Abschnitt 2.4.9)

BlockAction Die Klasse BlockAction implementiert die Schnittstelle IBlockAction des Views.

ButtonAction Die Klasse ButtonAction implementiert die Schnittstelle IButtonAction des Views.

ConnectionAction Die Klasse ConnectionAction implementiert die Schnittstelle IConnectionAction des Views.

2.3.4 Verbindung zum Model

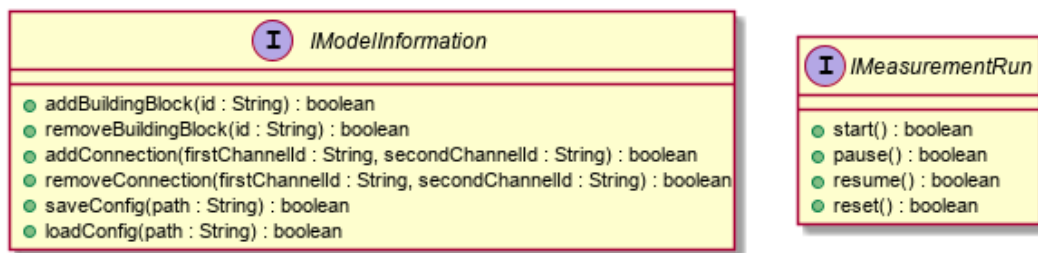


Abbildung 25: Schnittstelle Controller zu Model

Es werden Schnittstellen vorgegeben, die durch das Model-Modul implementiert werden. Ihre Methoden erlauben es den Klassen des Controllers, gezielt auf Funktionalität des Models zuzugreifen.

IModelInformation Diese Schnittstelle stellt Methoden zur Verfügung, anhand derer die Messkonfiguration und darin enthaltene Bausteine verändert werden können.

IMeasurementRun Diese Schnittstelle stellt Methoden zur Verfügung, anhand derer ein Messlauf gestartet, beendet, angehalten und fortgeführt werden kann.

2.4 View

Das Paket View, stellt gemäß des MVC- Entwurfsmusters die Darstellungen des Modells dar und realisiert Benutzerinteraktionen auf der graphischen Benutzeroberfläche.

2.4.1 MainWindow

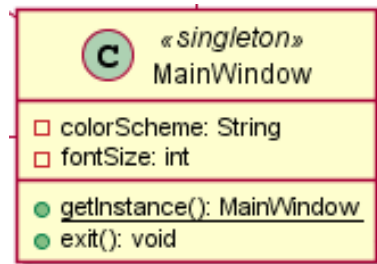


Abbildung 26: Die Klasse MainWindow

Die Klasse `MainWindow`, zu sehen in Abbildung 26, stellt den Rahmen der Benutzeroberfläche dar. Alle Restlichen graphischen Oberflächen werden durch das `MainWindow` instanziiert. Dazu gehört das Konfigurationsfeld, Buttonmenü, Konfigurationsbausteinmenü, Hilfe , Optionen und Fehlerfenster. Da `MainWindow`, das Entwurfsmuster Singleton verwendet, kann die Anwendung nur ein `MainWindow` besitzen soll. Bei Schließen des `MainWindow` wird ebenso die gesamte Anwendung beendet.

2.4.2 Menues

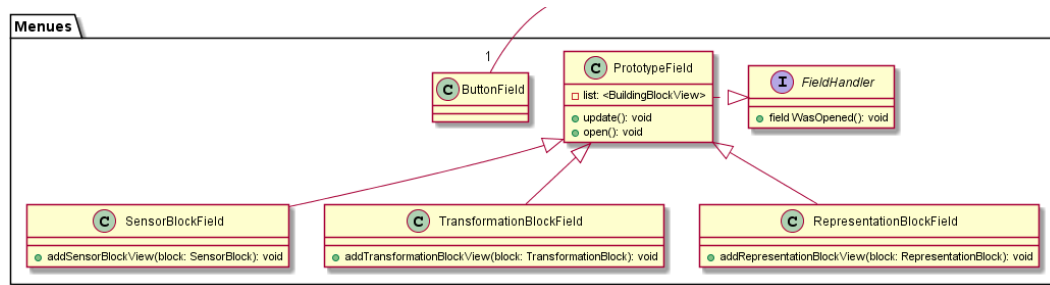


Abbildung 27: Aufbau des Menü-Paket

Menüs bieten dem Benutzer eine übersichtliche visuelle Zusammenfassung der Darstellungen der konkreten Bausteine und Knöpfe.

PrototypeField Die Klasse **PrototypeField** ist die Über-Klasse zu **SensorBlockField**, **TransformationBlockField** und **RepresentationBlockField**. Sie stellt die Menüfläche dar, in welcher vordefinierte Konfigurationsbausteine je nach Kategorie dargestellt werden und der Benutzer sie mit dem Mauszeiger in das Konfigurationsfeld ziehen und damit positionieren kann. Diese vordefinierten Bausteine werden über das Backend eingelesen und werden über das Model im Directory zur Verwendung auf der Benutzeroberfläche bereitgestellt.

FieldHandler Das Interface **FieldHandler** nimmt Benutzereingaben entgegen, in diesem Fall werden das Öffnen der Menüflächen registriert und an das Feld weitergeleitet.

SensorBlockField Die Klasse **SensorBlockField** stellt die Menüfläche dar, in welcher alle Sensorbausteine angezeigt werden.

TransformationBlockField Die Klasse **TransformationBlockField** stellt die Menüfläche dar, in welcher alle Transformationsbausteine angezeigt werden.

RepresentationBlockField Die Klasse **RepresentationBlockField** stellt die Menüfläche dar, in welcher alle Representationsbausteine angezeigt werden.

ButtonField Die Klasse ButtonField stellt die Menüfläche dar, in welcher alle konkreten Knöpfe platziert sind und diese für den Benutzer verwendbar sind.

2.4.3 Configuration

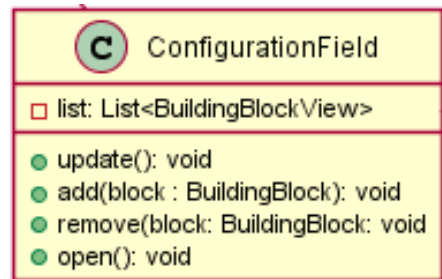


Abbildung 28: Aufbau des Konfigurationsfeld

ConfigurationField Die Klasse KonfigurationField, zu sehen in Abbildung 28 stellt das Konfigurationsfeld dar, in welchem der Benutzer eine Messkonfiguration aufbauen kann. Konfigurationsbausteine, welche der Benutzer in das Konfigurationsfeld platziert werden in einer Liste gespeichert. Konfigurationsbausteine, welche der Benutzer aus dem Konfigurationsfeld entfernt, werden aus der Liste gelöscht. Beim Platzieren der Konfigurationsbausteine in das Konfigurationsfeld wird dem Konfigurationsbaustein eine eindeutige Position zugeteilt, welche in Form von einer x-Koordinate und einer y-Koordinate dargestellt wird. Die Liste der Bausteine kann ebenfalls von außerhalb ausgelesen oder gesetzt werden, falls z.B die Anordnung der Bausteine und Verbindungen gespeichert oder gesetzt werden soll.

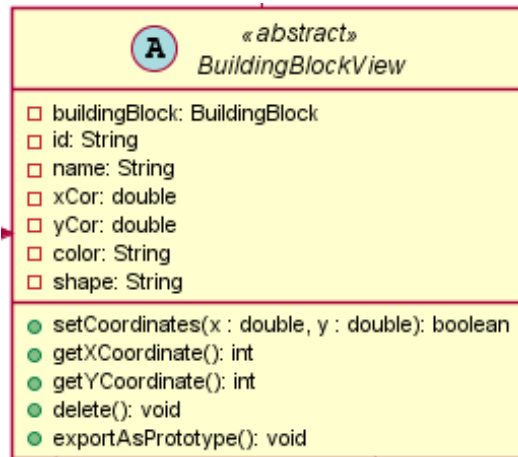


Abbildung 29: Aufbau des BuildingBlockView

BuildingBlockView Die Klasse BuildingBlockView ist in Abbildung 29 zu sehen. Sie stellt die Überklasse der Darstellungen der Konfigurationsbausteine. Bausteine werden über das Directory erzeugt, indem zu jedem im Directory gespeicherten Baustein eine Darstellung dieses Bausteins erzeugt wird. Name und InitId bleiben bei Erzeugung des Bausteins gleich, jedoch wird der Baustein, um die visuellen Komponenten Koordinaten, Farbe, Form und Größe erweitert. Konfigurationsbausteine besitzen eine eindeutige Initialisierungs-ID, darunter versteht man die ID, welche der Baustein beim Erstellen durch das Model bekommt. Jede konkrete Instanz dieses Baustein besitzt diese Initialisierungs-ID (InitId). Wenn ein Baustein mehrfach durch den Benutzer in das Konfigurationsfeld gezogen wird, könnte dies dazu führen, dass diese Initialisierungs-ID nicht mehr eindeutig für diesen Baustein wäre. Deswegen besitzt jeder im Konfigurationsfeld platzierte Baustein eine Konfigurations-ID. Diese ID ist eindeutig für diesen Baustein und somit ist dieser Baustein unterscheidbar von weiteren Bausteinen gleichem Prototyps. Ebenfalls besitzt ein Baustein einen Namen und falls sie im Konfigurationsfeld platziert werden ihre Position anhand der Koordinaten x und y. Form, Farbe und Größe sind ebenfalls festgelegt. Bausteine werden über das Directory erzeugt, indem zu jedem im Directory gespeicherten Baustein eine Darstellung dieses Bausteins erzeugt wird. Name und InitId bleiben bei Erzeugung des Bausteins gleich, jedoch wird der Baustein, um die visuellen Komponenten Koordinaten, Farbe, Form erweitert.

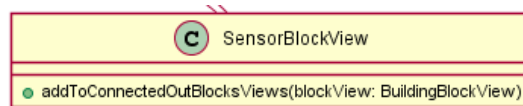


Abbildung 30: Aufbau des SensorBlockView

SensorBlockView Die Klasse SensorBlockView stellt einen Sensorbaustein dar. Sensorbausteine, welche in dem Konfigurationsfeld platziert werden, können mit anderen Bausteinen verbunden werden, was im Messlauf einen Datenfluss über die verbundenen Bausteine erlaubt. Sensorbausteine besitzen, im Gegensatz zu anderen Konfigurationsbausteinen nur Datenausgänge, über welche sie verbunden werden können, da Sensoren, gemäß physikalischer Repräsentation nur Datenausgänge besitzen.

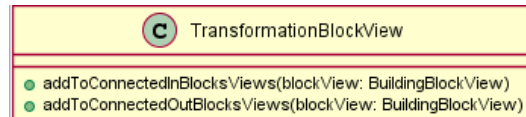


Abbildung 31: Aufbau des TransformationBlockView

TransformationBlockView Die Klasse TransformationBlockView ist die visuelle Darstellung einer Transformation dar. Transformationsbausteine besitzen eine vordefinierte Funktion, welche die Messdaten nach der Funktion transformiert. Transformationbausteinen besitzen Eingänge, welche Daten von Sensorenbausteinen oder anderen Transformationenbausteinen empfangen können. Ausgänge der Transformationsbausteine können nur an weitere Transformationsbausteine oder Darstellungsbausteine angebunden werden, um einen sinnvollen Datenfluss zu ermöglichen.

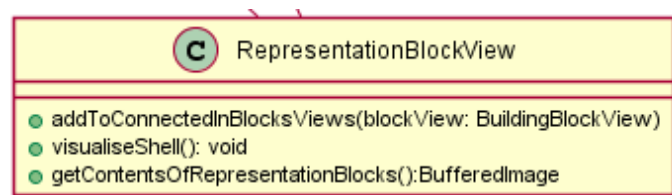


Abbildung 32: Aufbau des RepresentationBlockView

RepresentationBlockView Die Klasse RepresentationBlockView stellt einen Darstellungsbaustein dar, dieser bestimmt, wie die Messdaten visualisiert werden. Dafür bekommt der Repräsentationsbaustein die visuelle Darstellung in dem Darstellungsgerüst (z.B: Graph, Tabelle) mit den dargestellten Messdaten. Zur Speicherung der visuellen Darstellung der Daten muss ein Bild erstellt werden, welches zum Speichern weiter geleitet wird. Darstellungsbausteine besitzen nur Eingänge, da visualisierte Messdaten nicht mehr verarbeitet werden.

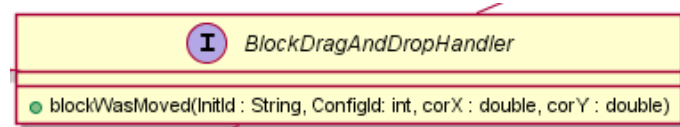


Abbildung 33: Aufbau des BlockDragAndDropHandler

BlockDragAndDropHandler Über das Interface BlockDragAndDropHandler, welches in Abbildung 33 zu sehen ist, wird der Anwendung mitgeteilt, dass ein Konfigurationsbaustein durch Drag-and-Drop in der GUI bewegt wurde. Es wird übergeben, um welchen eindeutigen Konfigurationsbaustein es sich handelt, indem bei Konfigurationsbausteinen, welche zuvor nicht im Konfigurationsfeld platziert die Initialisierungs-ID übergeben wird. Bei Konfigurationsbausteinen, welche bereits im Konfigurationsfeld liegen und nicht mehr durch die Initialisierungs-ID eindeutig unterscheidbar sind, wird die Konfigurations-ID übergeben. Ebenfalls wird die Position auf welche der Konfigurationsbaustein gesetzt wurde durch die x- und y- Koordinaten mitübergeben.

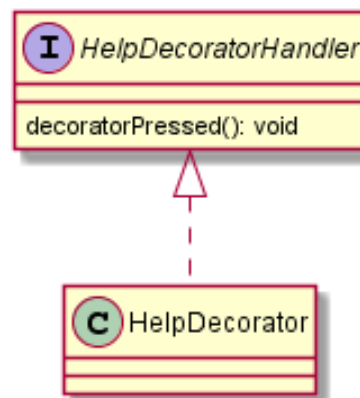


Abbildung 34: Klasse HelpDecorator mit Interface HelpDecoratorHandler

HelpDecorator Jeder Konfigurationsbaustein besitzt eine kurze Beschreibung seiner Art und Funktionalität. Diese Beschreibung wird über das Fenster der Klasse HelpDecorater dem Benutzer dargestellt. Die Abbildung der Klasse ist in Abbildung 34 zu sehen.

HelpDecoratorHandler Das Interface HelpDecoraterHandler, zu sehen in Abbildung 34 wird von der Klasse HelpDecorater implementiert und registriert wenn der Benutzer den HelpDecorater öffnen will, in dem er darauf drückt.

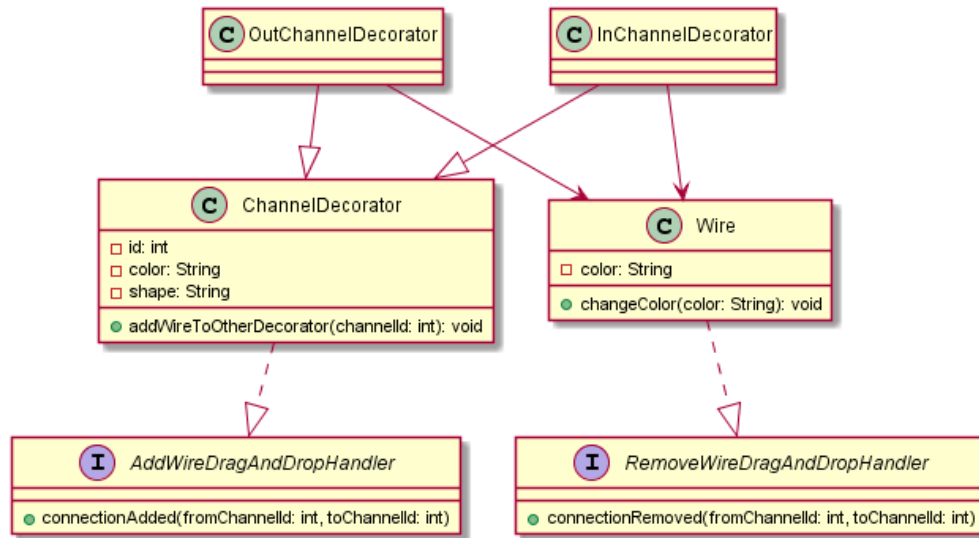


Abbildung 35: Aufbau der ChannelDecorator-Logik

ChannelDecorator Die Klasse ChannelDecorator stellt die Überklasse zu den Klassen InChannelDecorator und OutChannelDecorator dar. Ein ChannelDecorator ist ein Objekt, welches durch Konfigurationsbausteine instanziiert werden. Ein ChannelDecorator stellt die Schnittstelle zu anderen ChannelDecorator dar, um zwei Bausteine miteinander zu verbinden. Dies geschieht durch die Methode addWireToOtherDecorator. Um diese ChannelDecorator eindeutig unterscheiden zu können besitzen diese eine eindeutige ID. Zur visuellen Repräsentation der Ein- und Ausgänge besitzen diese eine Farbe und Form.

InChannelDecorator Die Klasse InChannelDecorator erbt von der Klasse ChannelDecorator und stellt einen Kanaleingang eines Konfigurationsbausteins dar. Über einen Kanaleingang können nur Messdaten in den Konfigurationsbaustein reinkommen und werden je nach Bausteinart verarbeitet.

OutChannelDecorator Die Klasse OutChannelDecorator ist ebenfalls eine Unterklasse der Klasse ChannelDecorator und stellt einen Kanalausgang eines Konfigurationsbaustein dar. Über diese Kanalausgänge werden Messdaten aus einem Sensor oder bereits bearbeitete Messdaten an den nächsten Konfigurationsblock weitergegeben.

Wire Die Klasse Wire stellt die visuelle Darstellung einer Verbindung zwischen einem InChannelDecorator und einem OutChannelDecorator dar. Jede Verbindung besitzt eine

Farbe, welche sich z.B in einem Fehlerfall ändern kann, um den Benutzer auf den Fehler bei dieser Verbindung aufmerksam zu machen.

AddWireDragAndDropHandler Damit der Benutzer zwei Konfigurationsbausteine mit einer Verbindung verbinden kann, gibt das Interface `AddWireDragAndDropHandler` an die Anwendung weiter, wenn der Benutzer zwei `ChannelDecorater` miteinander verbunden hat, indem er die eindeutige ID dieser mitgibt.

RemoveWireDragAndDropHandler Um eine Verbindung zu entfernen gibt das Interface `RemoveWireDragAndDropHandler` an die Anwendung weiter, wenn eine Verbindung entfernt wurde. Mitgegeben werden als Parameter hierbei die zwei eindeutigen IDs der Kanal Ein- und Ausgänge.

2.4.4 BuildingBlockProperties

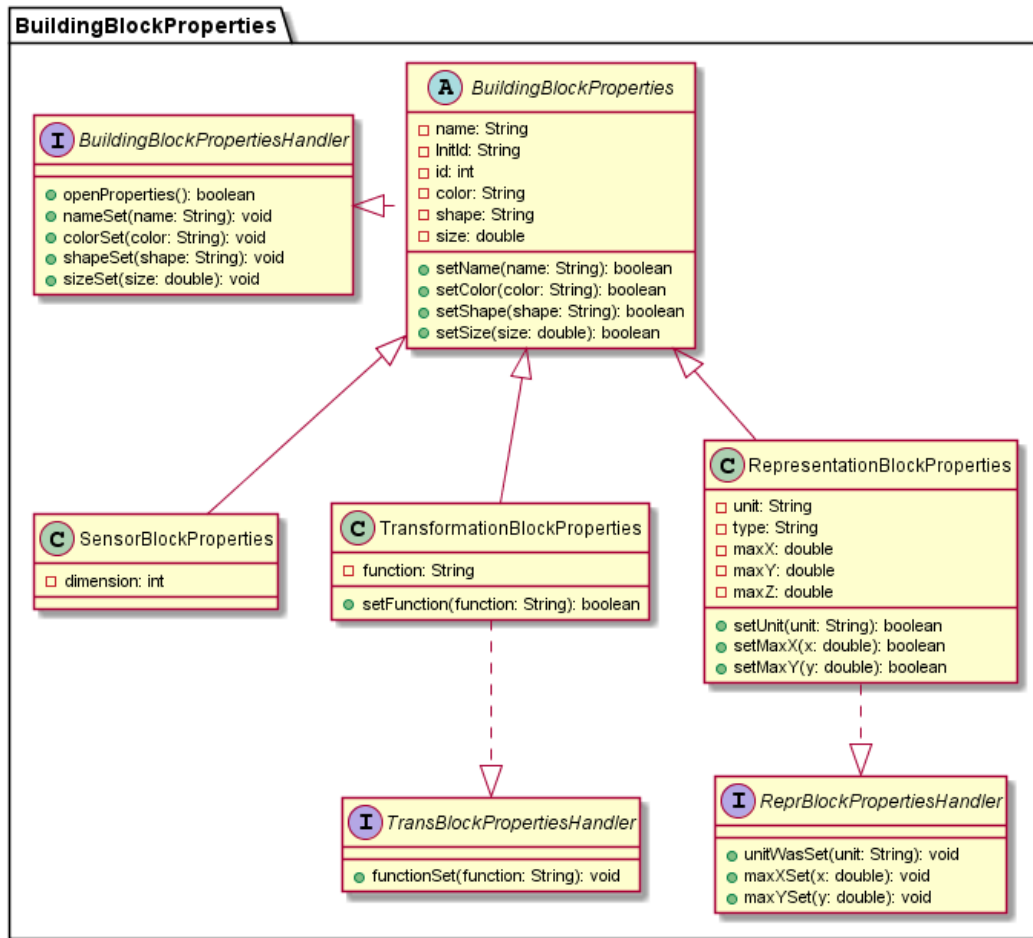


Abbildung 36: Aufbau des BuildingBlockProperties-Paket

Damit Benutzer Informationen über einzelne Bausteine bekommt, welche ihm das Benutzen der Anwendung erleichtern würden, wie auch eine tiefere Einsicht über die Funktionsweise bietet, stellt jeder Baustein ein eigenes „Eigenschaften-Menü“ bereit, in welchem dem Benutzer die wichtigsten Eigenschaften zu sehen bekommt.

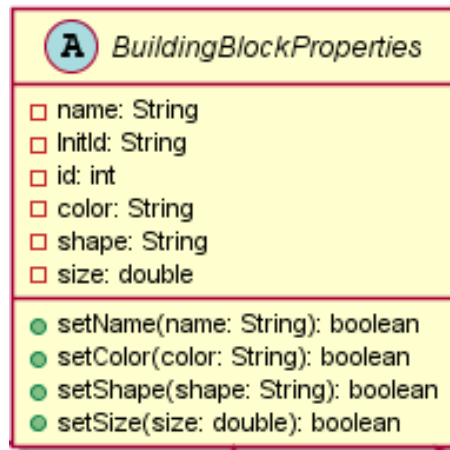


Abbildung 37: Aufbau der BuildingBlockProperties

BuildingBlockProperties Die abstrakte Klasse BuildingBlockProperties stellt alle Eigenschaften der konkreten Bausteine dar, welche alle Arten von Bausteinen (Sensor, Transformation, Darstellung) gemeinsam haben. Dazu gehören der Name, Initialisierungs-ID, eindeutige Konfigurations-ID, Farbe, Form und Größe. Da einzelne Eigenschaften unveränderlich sein sollen, wie die IDs lassen sich nur Name, Farbe, Form und Größe verändern.

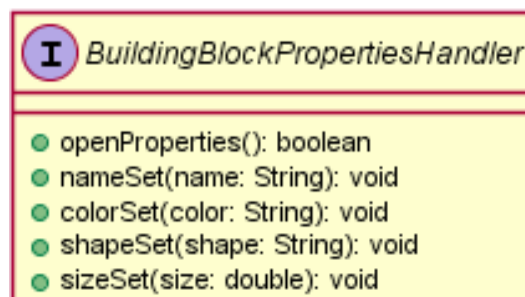


Abbildung 38: Aufbau des BuildingBlockPropertiesHandler

BuildingBlockPropertiesHandler Das Interface BuildingBlockPropertiesHandler wird von der Klasse BuildingBlockProperties implementiert und lässt den Benutzer durch mehrere Methoden das Eigenschaften-Fenster öffnen und Attribute der Baustein-Eigenschaften verändern. Bei allen Darstellungen von Konfigurationsbausteinen lässt sich der Name, Farbe, Form und Größe verändern.



Abbildung 39: Klasse SensorBlockProperties

SensorBlockProperties Neben den gemeinsamen Eigenschaften besitzt die Unterklasse **SensorBlockProperties** ebenfalls das Attribut der Dimension, welches darstellt über wie viele Kanäle dieser Sensor Messdaten liefert. Da dieses Attribut für Sensoren unveränderlich ist, kann diese ebenfalls vom Benutzer nicht verändert werden.

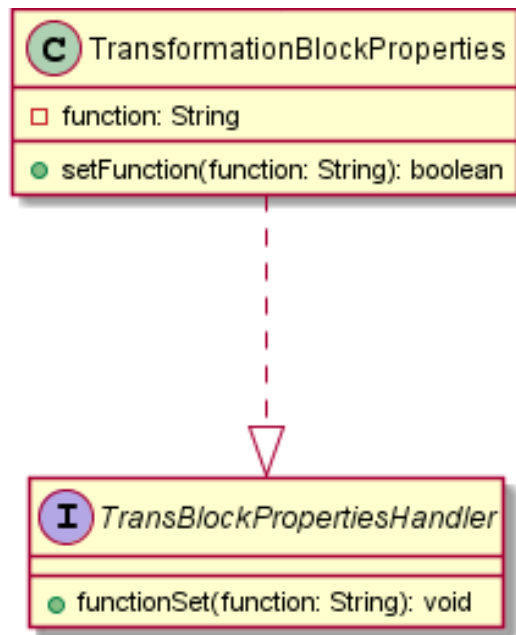


Abbildung 40: Aufbau der Klasse TransformationBlockProperties und dem Interface TransBlockPropertiesHandler

TransformationBlockProperties Transformationsbausteine besitzen neben den Standard-Eigenschaften noch eine vordefinierte Funktion für jeden Transformationsbaustein. Um dem Benutzer zu erlauben neue Transformationsbausteine zu definieren ist die Funktion veränderbar.

TransBlockPropertiesHandler Da der Benutzer bei einem Transformationsbaustein nur die Funktion verändern kann nimmt dieser Handler ebenfalls nur eine Benutzereingabe für eine Funktion entgegen und setzt diese in den Transformationsbaustein-Eigenschaften.

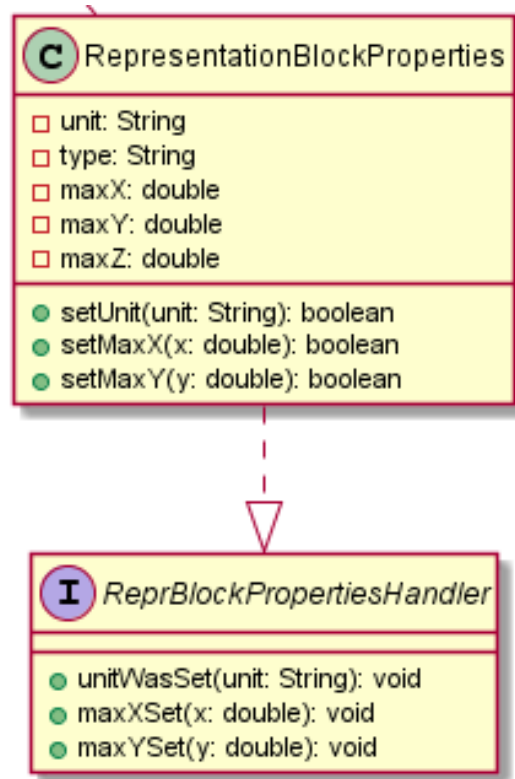


Abbildung 41: Aufbau der Klasse `RepresentationBlockProperties` und Interface `ReprBlockPropertiesHandler`

RepresentationBlockProperties Da Repräsentationsbausteine die visuelle Repräsentation beschreiben, besitzen diese für die Darstellung notwendige Eigenschaften, wie Einheit, Maximalwerte der Achsen und Art der Darstellung. Um den Benutzer die Möglichkeit zu geben die Darstellung auf die Messwerte anzupassen, lassen sich Einheit und Maximalwerte vom Benutzer einstellen, was über das Interface `ReprBlockPropertiesHandler` möglich ist.

ReprBlockPropertiesHandler Bei Repräsentationsbaustein-Eigenschaften ist der Benutzer in der Lage Einheit und Maximalwerte zu setzen. Daher nimmt der das Interface `ReprBlockPropertiesHandler` diese Benutzer eingaben entgegen und liefert diese weiter.

2.4.5 Button

Knöpfe bieten dem Benutzer eine Anzahl von Funktion zur Bedienung der Anwendung an. Das Paket ButtonLayer enthält die konkreten Knöpfe, das Feld, in welchem die Knöpfe dargestellt werden und ein Interface für Benutzerinteraktionen.

PNG

Abbildung 42: Aufbau des Button-Paket

Button Die Klasse Button ist die Überklasse zu den konkreten Knöpfen. Jeder Knopf enthält einen eindeutigen Namen und zur Unterscheidung der Knöpfe und zur einfachen Benutzung eine Farbe und ein aussagekräftiges Bild, welches die Funktionalität des Knopfes darstellt.

StartButton Die Klasse StartButton erbt von der Überklasse Button und stellt den Knopf dar, welcher bei Betätigung des Knopfes durch den Benutzer den Messlauf starten soll.

PauseButton Die Klasse PauseButton ist eine weitere Konkretisierung von Button und stellt den Knopf dar, welcher bei Betätigung durch den Benutzer einen Messlauf pausiert.

ResumeButton Die Klasse ResumeButton stellt den Knopf dar, welcher einen Messlauf fortsetzt, wenn der Benutzer diesen betätigt.

ResetButton Die Klasse ResetButton stellt den Knopf dar, welcher bei Betätigung durch den Benutzer den Messlauf auf den Ausgangszustand zurücksetzt.

SaveDataButton Die Klasse SaveDataButton stellt den Knopf dar, welcher dem Benutzer ermöglicht die Messwerte aus einem Messlauf zu speichern.

SaveRepresentationButton Die Klasse SaveRepresentationButton stellt den Knopf dar, welcher eine Momentaufnahme der graphischen Visualisierung der Messwerte speichern lässt.

SaveConfiguration Die Klasse SaveConfiguration stellt den Knopf dar, welcher dem Benutzer erlaubt seine eigene Messkonfiguration zu speichern.

LoadConfiguration Die Klasse LoadConfiguration repräsentiert den Knopf, welcher eine gespeicherte Messkonfiguration in das Konfigurationsfeld laden lässt.

NewConfiguration Die Klasse NewConfiguration stellt den Knopf dar, welcher dem Benutzer die Funktion bietet eine neue Konfiguration zu erstellen.

UndoButton Die Klasse UndoButton stellt den Undo-Knopf dar, welcher bei Betätigung die letzte Benutzeraktion rückgängig macht.

RedoButton Die Klasse RedoButton stellt den Redo-Knopf dar, welcher die letzte rückgängig gemachte Aktion wiederherstellt.

Interface ButtonHandler Das Interface ButtonHandler registriert Benutzerinteraktionen auf der Benutzeroberfläche und löst die Methode ButtonPressed() aus, über welche die Anwendung die Benutzerinteraktion weiterverarbeitet.

2.4.6 OptionAndHelp

Das Paket OptionAndHelp soll dem Benutzer die Benutzung der Anwendung vereinfachen. Getrennt wurde das Paket in die Funktionsspezifische Klasse HelpWindow, welche dem Benutzer Hilfe zur Bedienung gibt und in die Klasse OptionsWindow, welche dem Benutzer Einstellungsmöglichkeiten gibt, um eine möglichst barrierefreie Benutzung zu ermöglichen.

HelpWindow Die Klasse HelpWindow beschreibt das Hilfe-Fenster der Anwendung. Der Benutzer bekommt bei Öffnen des Hilfe-Fensters eine allgemeine Erklärung zur Funktionalität und zur Bedienbarkeit der gesamten Anwendung. Ebenfalls könnte in dem Hilfstext ein einfaches Anwendungsbeispiel erklärt werden, um dem Benutzer erste Schritte zu vereinfachen.

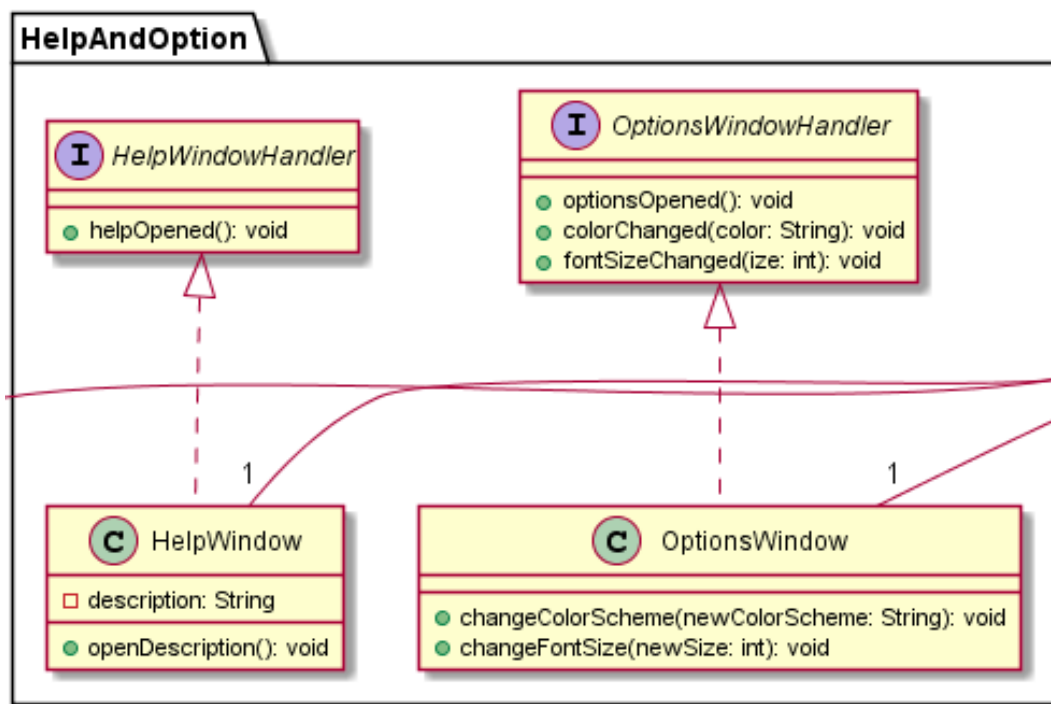


Abbildung 43: Aufbau des HelpAndOption-Paket

OptionsWindow Die Klasse OptionsWindow stellt das Einstellungen-Fenster der Anwendung dar. Der Benutzer soll hierbei das verwendete Farbschema ändern können, um die Bedienung der Anwendung trotz möglichen Farbschwächen zu ermöglichen. Ebenfalls soll die Schriftgröße der Textelemente verändert werden können, um Sehschwächen auszugleichen und die Bedienbarkeit der Anwendung zu erhöhen.

HelpWindowHandler Das Interface HelpWindowHandler, welches von der Klasse HelpWindow implementiert wird, liefert die Benutzereingabe im Falle des Drückens des Hilfe-Knopfes an die Anwendung weiter. Beim Drücken des Hilfe-Knopfes soll das Hilfefenster sofort erscheinen.

OptionsWindowHandler Das Interface OptionsWindowHandler, welches von der Klasse OptionsWindow implementiert wird, erkennt die Benutzereingabe im Falle des Drückens des Einstellungen- oder Optionen Knopf. In dem geöffneten Fenster kann der Benutzer dann das Farbschema und die Schriftgröße anpassen.

2.4.7 Exception

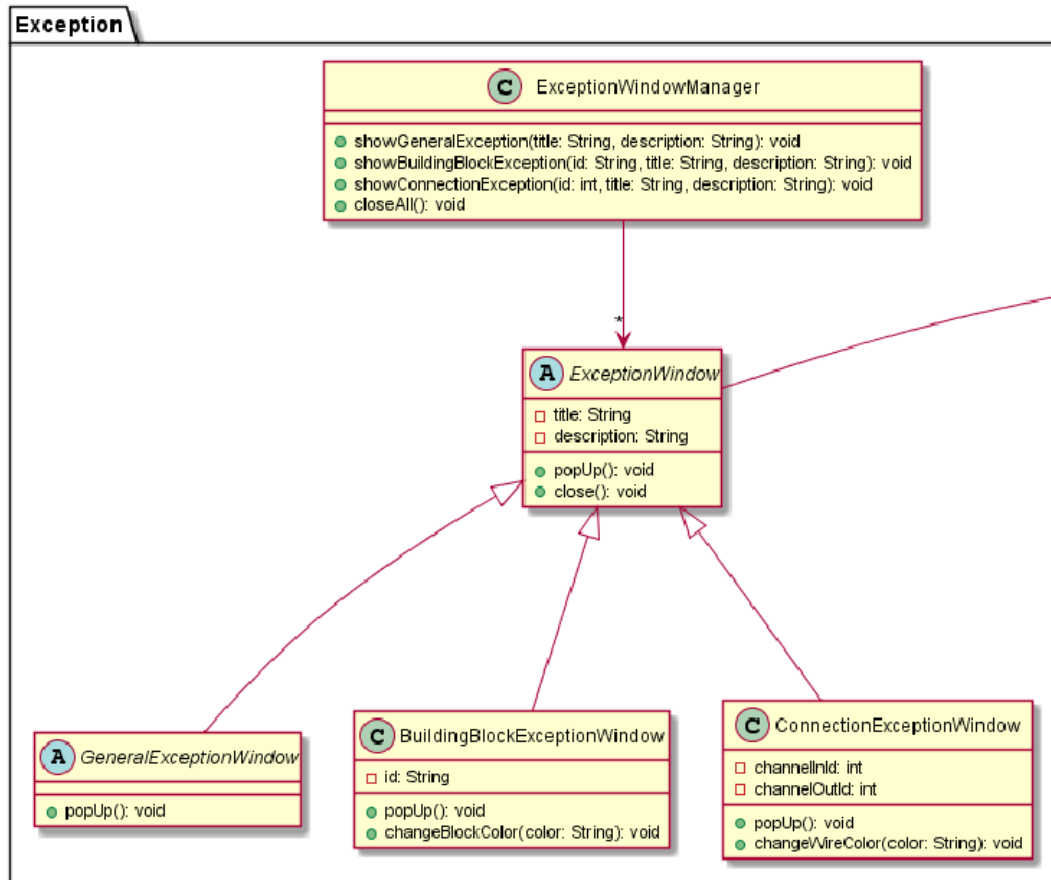


Abbildung 44: Aufbau des Exception-Paket

Fehlernachrichten sind ein wichtiger Teil der Anwendung, um dem Benutzer eine möglichst benutzerfreundliche Umgebung zu liefern und eine möglichst einfache und verständliche Bedienung zu ermöglichen. Damit der Benutzer aussagekräftige Fehlermeldungen erhält unterscheiden wir im Entwurf zwischen drei Typen von Fehlerarten aus verschiedenen Fehlerquellen.

ExceptionWindow Die Klasse **ExceptionWindow** stellt die Überklasse der drei verschiedenen Unterklassen dar und enthält die gemeinsamen Attribute, welche die konkreten Fehlermeldungen enthalten. Eine Fehlermeldung besitzt immer eine Titel, der wünschenswerter Weise bereits die Fehlermeldung aussagekräftig und kurz beschreibt. Die Beschreibung der Fehlermeldung wiederum liefert eine genauere und explizite Erklärung zur Fehlerquelle, Fehlerursache und möglicherweise ebenfalls zur Fehlerbehe-

bung. Damit der Benutzer auf die Fehlnachricht aufmerksam wird, bewirkt die Methode `popUp()`, dass die Fehlnachricht zu sehen ist. Damit der Benutzer weiterarbeiten kann oder den Fehler beheben will kann die Fehlnachricht wieder geschlossen werden.

BuildingBlockExceptionWindow Die Klasse `BuildingBlockExceptionWindow` ist eine Konkretisierung der Überklasse `ExceptionWindow` und stellt eine Fehlnachricht im Bezug zu Konfigurationsbausteinen dar. Neben einem Titel und einer Beschreibung wird zur Erzeugung dieser Fehlnachricht die eindeutige ID des Konfigurationsbausteins benötigt. Dadurch erfährt der Benutzer sofort, bei welchem Konfigurationsbaustein ein Fehler aufgetreten ist. Die Methode `popUp()` aus der Überklasse wird hier überschrieben. Damit soll bewirkt werden, dass die Fehlermeldung als Pop-Up Nachricht direkt neben dem Konfigurationsbaustein im Konfigurationsfeld erscheint und somit dem Benutzer sofort die Fehlerquelle signalisiert. Ebenfalls wird zur Darstellung des Fehlers die Farbe des Konfigurationsbausteins im Konfigurationsfeld geändert, um dem Benutzer nochmal auf die Fehlerquelle hinzuweisen.

ConnectionExceptionWindow Die Klasse `ConnectionExceptionWindow` ist eine weitere Konkretisierung der Überklasse `ExceptionWindow` und stellt eine Fehlnachricht bei Verbindungen zwischen Konfigurationsbausteinen dar. Zur Identifizierung der Fehlerquelle wird neben Titel und Beschreibung ebenfalls die IDs der Ein- und Ausgangskanäle der Konfigurationsbausteine mitgegeben. Die Methode `popUp()` soll ebenfalls die Fehlnachricht in der Nähe der Fehlerquelle im Konfigurationsfeld platzieren. Ebenfalls wird die Farbe des Drahtes sinnvoll verändert um die Fehlerquelle zu signalisieren.

GeneralExceptionWindow Die Klasse `GeneralExceptionWindow` stellt neben den zwei konkreten Fehlermeldungen `ConnectionExceptionWindow` und `BuildingBlockExceptionWindow` eine allgemeinere Fehlnachricht dar. Diese werden zum Beispiel bei Messfehlern oder Fehler bei der Messkonfiguration ausgelöst. Diese Fehlnachrichten sollen sichtbar in der Mitte der Anwendung geöffnet werden, um dem Benutzer auf diesen Fehler hinzuweisen.

ExceptionWindowManager Die Klasse `ExceptionWindowManager` nimmt Fehlermeldungen entgegen und stößt die Visualisierung der jeweilig nach Fehlermeldung unterschiedlichen Fenster an. Der Klasse werden die für eine Fehlermeldung notwendigen Parameter Titel und Beschreibung übergeben. Je nach Art der Fehlermeldung wird auch die Baustein- oder Verbindung-ID der Fehlerquelle übergeben.

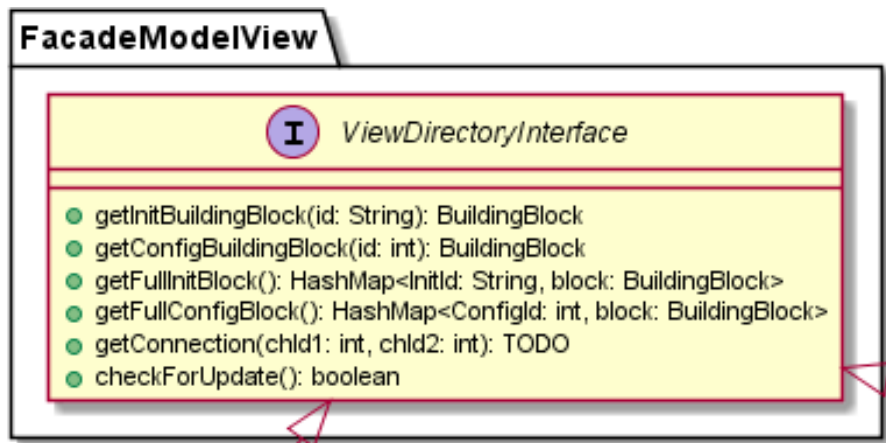


Abbildung 45: Aufbau des FacadeModelView-Paket

2.4.8 FacadeModelView

Das Paket **FacadeModelView** enthält das Interface, welches das Model anbietet und vom View verwendet wird. Da durch das Directory eine Art Zwischenschicht zwischen Model und View darstellt wird ersetzt die Fassade zum Directory eine unübersichtliche Fassade zu dem Model.

ViewDirectoryInterface Das Interface **ViewDirectoryInterface** bietet wichtige Funktionen an, um Änderungen am Model in die GUI zu übertragen. Bei dem Starten der Anwendung werden alle über das Backend übertragenen Bausteine durch das Model in das Directory geladen. Um alle Bausteine in die GUI zu laden gibt die Methode `getFullInitBlock()` die gesamte Hash-Map, welche die Konfigurationsbausteinen enthält zurück um daraus die Prototypenmenüs zu erstellen. Um einzelne Bausteine mit bestimmter aus dem Directory zu laden gibt es die Methoden `getInitBuildingBlock()` und `getConfigBuildingBlock()`. Um eine gespeicherte Verbindung zu bekommen gibt es die Methode `getConnection(chId1: int, chId2: int)`, welche zwei `ChannelDecorator`-IDs mit übergibt und die Verbindung zurückgibt. Damit das View bei Benachrichtigung über ein Update des Models überprüfen kann, ob das Directory Änderungen enthält gibt es die Methode `checkForUpdates()`, welche einen Wahrheitswert zurückgibt, welcher eine Aussage über die Änderungen am Directory enthält.

2.4.9 FacadeControllerView

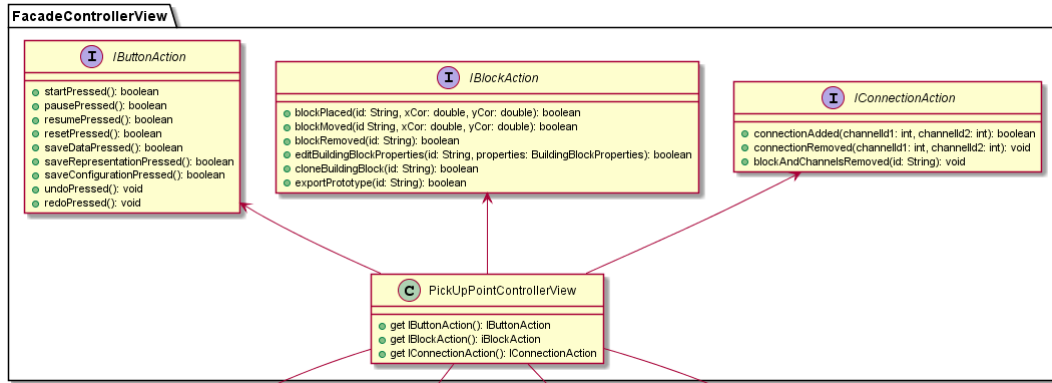


Abbildung 46: Aufbau des FacadeControllerView-Paket

Das Paket FacadeControllerView stellt die Schnittstelle dar, welche der Controller anbietet und vom View benutzt wird. Zur Übersicht ist die Fassade intern in 3 Interfaces aufgeteilt, welche jeweils Funktionen eines Objektes darstellen (Button, Block, Connection). Eine PickUp-Klasse stellt die Anbindung zum View dar und kapselt die Interfaces.

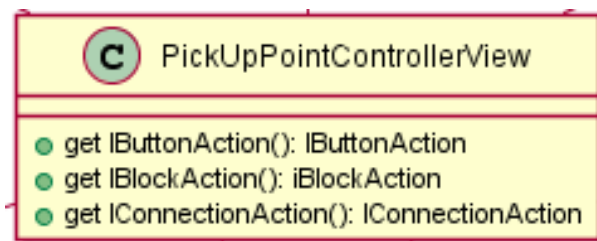


Abbildung 47: Die Klasse PickupPointControllerView

PickUpPointControllerView Die Klasse **PickUpPointControllerView** stellt die Schnittstelle zwischen den Interfaces und den Klassen, welche auf diese zugreifen dar. Ihre Methoden liefern jeweils das gewollte Interface zurück, über welches dann Aktionen an den Controller übergeben werden können.

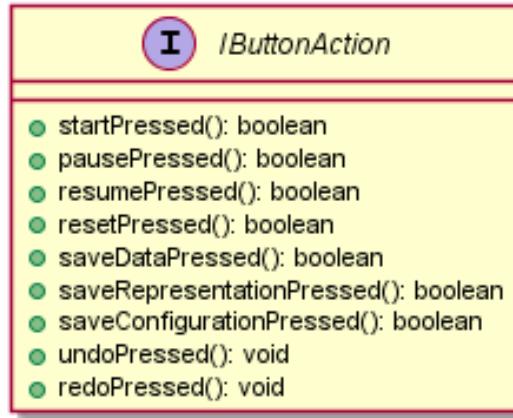


Abbildung 48: Das Interface IButtonAction

IButtonAction Das Interface IButtonAction liefert eine Schnittstelle für alle Knopf-Aktionen. Dass heißt, wenn durch den ButtonHandler eine Benutzereingabe in Form des Drücken eines konkreten Knopfes registriert wird, wird in diesem Interface die für den Knopf spezifische Methode aufgerufen, um den Controller zu benachrichtigen. Dabei gibt es für jeden konkreten Knopf eine Interface-methode.

PNG

Abbildung 49: Das Interface IBlockAction

IBlockAction Das Interface IBlockAction liefert eine Schnittstelle für alle Benutzerinteraktionen mit einem Konfigurationsbaustein. Diese gibt das Interface weiter an den Controller, in dem das Interface implementiert ist. Die Methode blockPlaced gibt hierbei weiter, wenn ein Konfigurationsbaustein aus einem dem Prototypen Menü auf das Konfigurationsfeld per Drag-and-Drap platziert wurde. Hierbei wird die Prototyp-spezifische ID mitgegeben und die Koordinaten, welche die Position des Bausteins eindeutig bestimmen. Die Methode blockMoved wird dann benutzt, wenn ein Konfigurationsbaustein innerhalb des Konfigurationsfeldes die Position ändert. Wenn der Benutzer einen Konfigurationsbaustein aus dem Konfigurationsfeld entfernt wird dies über die Methode blockRemoved mit Übergabe der eindeutigen ID an den Controller überliefert. Wenn der Benutzer die Eigenschaften eines Bausteinprototyps ändert wird dies über die Methode editBuildingBlockProperties mit der eindeutigen ID und den neuen Eigenschaften übergeben. Wenn ein Baustein geklont oder exportiert werden soll, wird dies mit der Übergabe der eindeutigen ID an den Controller übergeben.



Abbildung 50: Das Interface IConnectionAction

IConnectionAction Das Interface IConnectionAction liefert eine Schnittstelle für Aktionen, welche der Benutzer mit Verbindungen macht. Die Methode `connectionAdded` übergibt dem Controller zwei eindeutige Channel-IDs, welche der Benutzer miteinander verbunden hat, um eine Messkonfiguration aufzubauen. Wenn der Benutzer eine Verbindung zwischen zwei Konfigurationsbausteinen entfernt übergibt die Methode `connectionRemoved` die zwei Channel-IDs an den Controller um diese Verbindung aus der Messkonfiguration zu entfernen. Falls der Benutzer einen Konfigurationsbaustein entfernt, welcher bereits mit weiteren Konfigurationsbausteinen verbunden war, werden diese Verbindungen ebenfalls gelöscht, daher wird bei der Methode `blockAndChannelsRemoved` nur die eindeutige Konfigurationsblock-ID übergeben.

3 Sequenzdiagramme

3.1 Block hinzufügen komplett

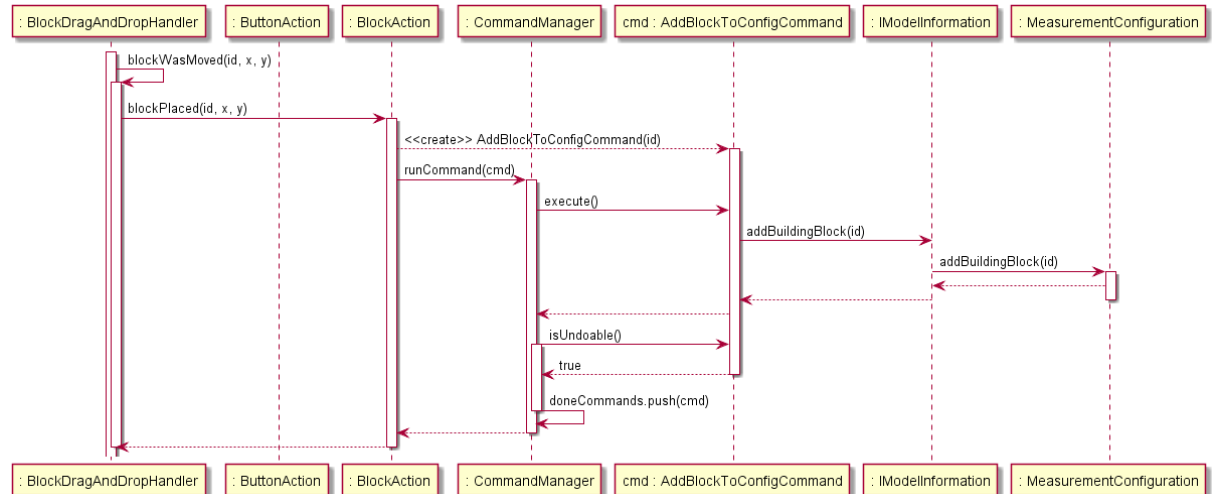


Abbildung 51: Das Hinzufügen eines Bausteins zur Messkonfiguration und dessen Darstellung in der GUI, Part1

In den Abbildungen 51 und 52 ist das Szenario „Block hinzufügen komplett zu sehen“. Als Ausgangspunkt registriert der DragAndDropHandler der GUI, dass ein Block an die entsprechende Stelle im Konfigurationsfeld platziert wurde. Die GUI benachrichtigt den Controller über das Interface BlockAction, dass ein Block platziert wurde. Der Controller erstellt einen entsprechenden Command und lässt die Änderung am Model durchführen. Dazu greift er über die Schnittstelle IModelInformation auf die Messkonfiguration im Model zu, um einen Block hinzu zufügen. Die Messkonfiguration im Model führt einige Methoden aus, um sich eine Kopie des angeforderten Bausteinprototyps von dem BuildingBlockDirectory zu holen. Außerdem wird dem Block eine ConfigId beigefügt. Danach wird er der ConfigHashMap des BuildingBlockDirectory hinzugefügt. Dann wird dem Konfigurationsfeld GUI über die Schnittstelle UpdateInterface signalisiert, dass die Messkonfiguration verändert wurde. Dieses prüft nach, was sich im BuildingBlockDirectory verändert hat und holt sich dann das Update. Sobald das Update im Konfigurationsfeld der GUI angekommen ist, wird das Feld mit dem entsprechenden BlockView geupdatet.

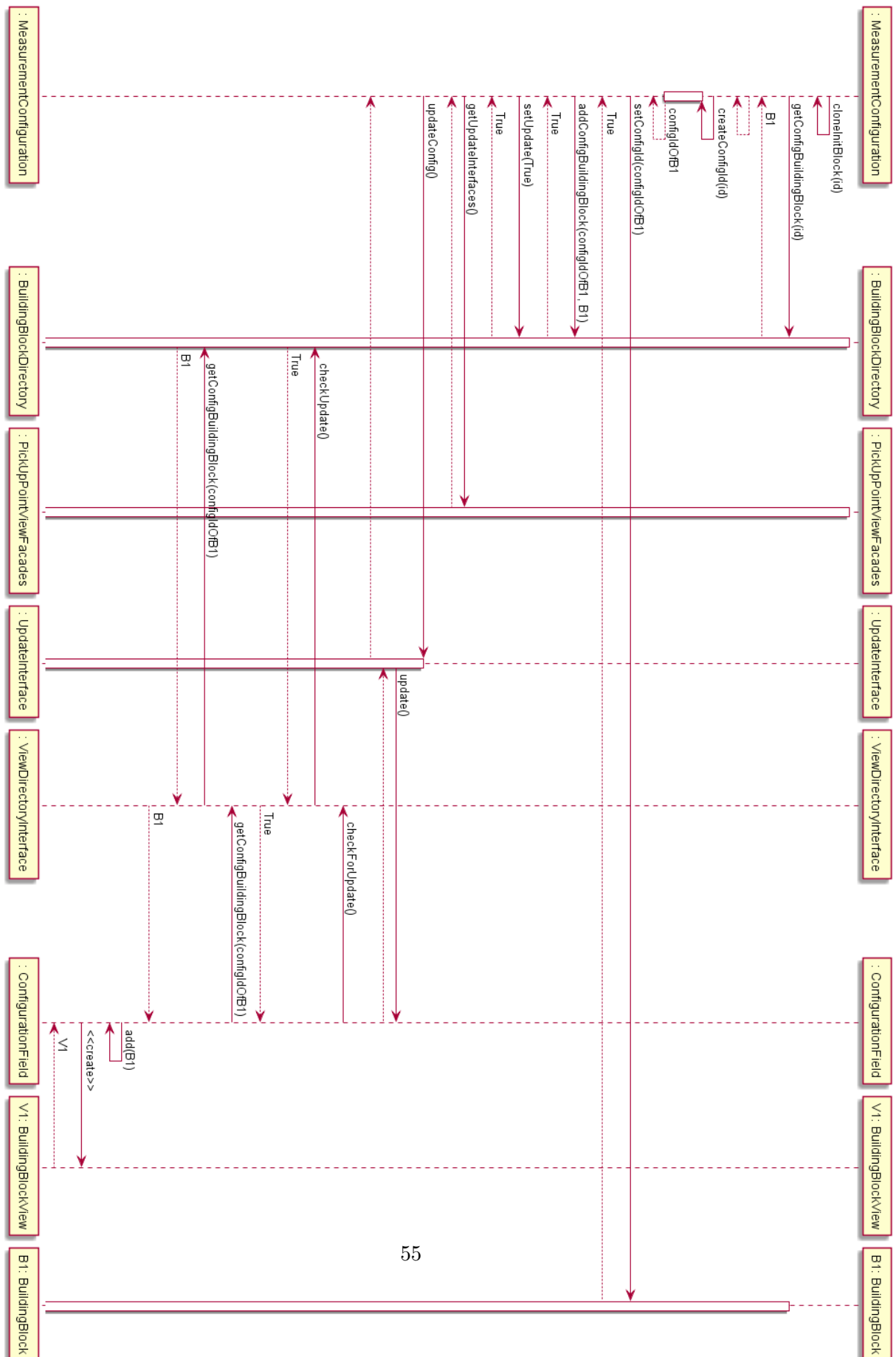


Abbildung 52: Das Hinzufügen eines Bausteins zur Messkonfiguration und dessen Darstellung in der GUI.

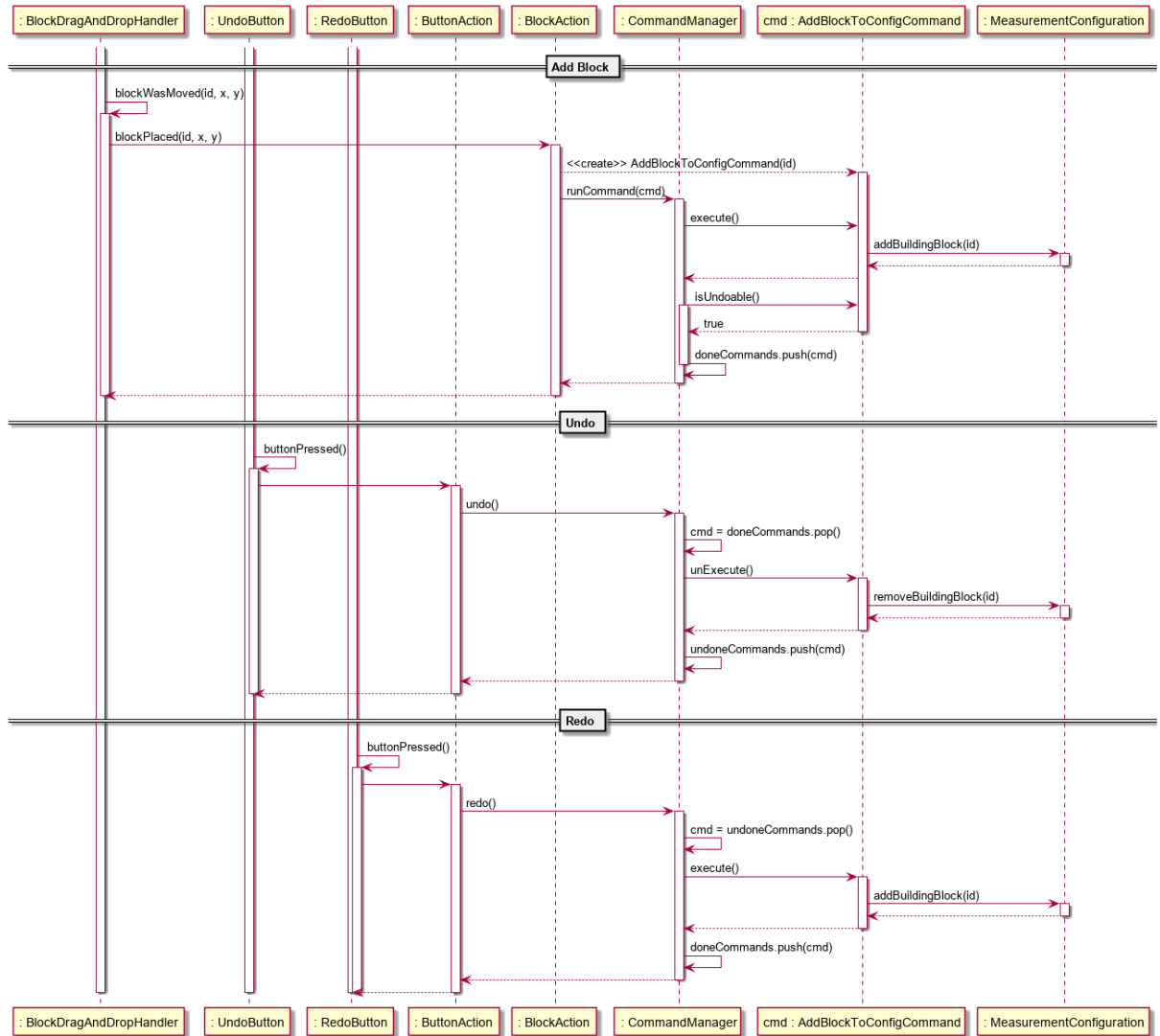


Abbildung 53: Das Hinzufügen eines Bausteins zur Messkonfiguration, außerdem das rückgängig machen und wiederherstellen dieser Aktion.

3.2 Block hinzufügen, undo, redo

In Abbildung 53 ist das Szenario `AddBlockSequence` zu sehen. Dabei wird hier vor allem auf den undo und redo Aspekt eingegangen. Der Ablauf des oberen Teils ähnelt stark dem Ablauf des vorherigen Sequenzdiagramms und wird nicht noch mal wiederholt. Im zweiten Teil wird als Ausgangspunkt der UnDo-Knopf in der GUI gedrückt. Dadurch wird der `CommandManager` Controller über das Interface `ButtonAction` angeleitet, den `UnDo-Command` durchzuführen. Dieser führt den Befehl durch und entfernt den Block wieder aus dem Model.

Im dritten Teil soll die UnDo-Action des zweiten Teiles rückgängig gemacht werden. Dazu wird als Ausgangspunkt der ReDo-Knopf in der GUI gedrückt. Dadurch wird der `CommandManager` Controller über das Interface `ButtonAction` angeleitet, den `ReDo-Command` durchzuführen. Dieser führt den Befehl durch und fügt den Block wieder dem Model hinzu.

3.3 Füge Verbindung hinzu

In den Abbildung 54 und 55 ist das Szenario „Füge Verbindung hinzu“ zu sehen. Als Ausgangspunkt registriert der `AddWireDragAndDropHandler` der GUI, dass eine Verbindung zwischen zwei `ChannelDecoratern` im Konfigurationsfeld hinzu gefügt wurde.

Die GUI benachrichtigt den Controller über das Interface `IConnectionAction`, dass eine Verbindung platziert wurde. Der Controller erstellt einen entsprechenden Command und lässt die Änderung am Model durchführen. Dazu greift er über die Schnittstelle `IModel-Information` auf die Messkonfiguration im Model zu, um eine Verbindung zu setzen. Die Messkonfiguration setzt dann die Verbindung in der Messkonfiguration und updatet danach den `BuildingBlockDirectory` entsprechend. Dann wird dem Konfigurationsfeld GUI über die Schnittstelle `UpdateInterface` signalisiert, dass die Messkonfiguration verändert wurde. Dieses prüft nach, was sich im `BuildingBlockDirectory` verändert hat und holt sich dann das Update. Sobald das Update im Konfigurationsfeld der GUI angekommen ist, wird der Wire im Konfigurationsfeld zwischen den beiden `ChannelDecoratern` gesetzt.

3.4 Backend und Cache

In den Abbildungen 56 und 57 werden die Initialisierung des Backends und das Holen der Sensor-Metadaten vom Raspberry Pi spezifiziert. Abbildungen 58 behandelt die messlaufspezifische Initialisierung von Backend und Cache zu Beginn eines Messlaufs.

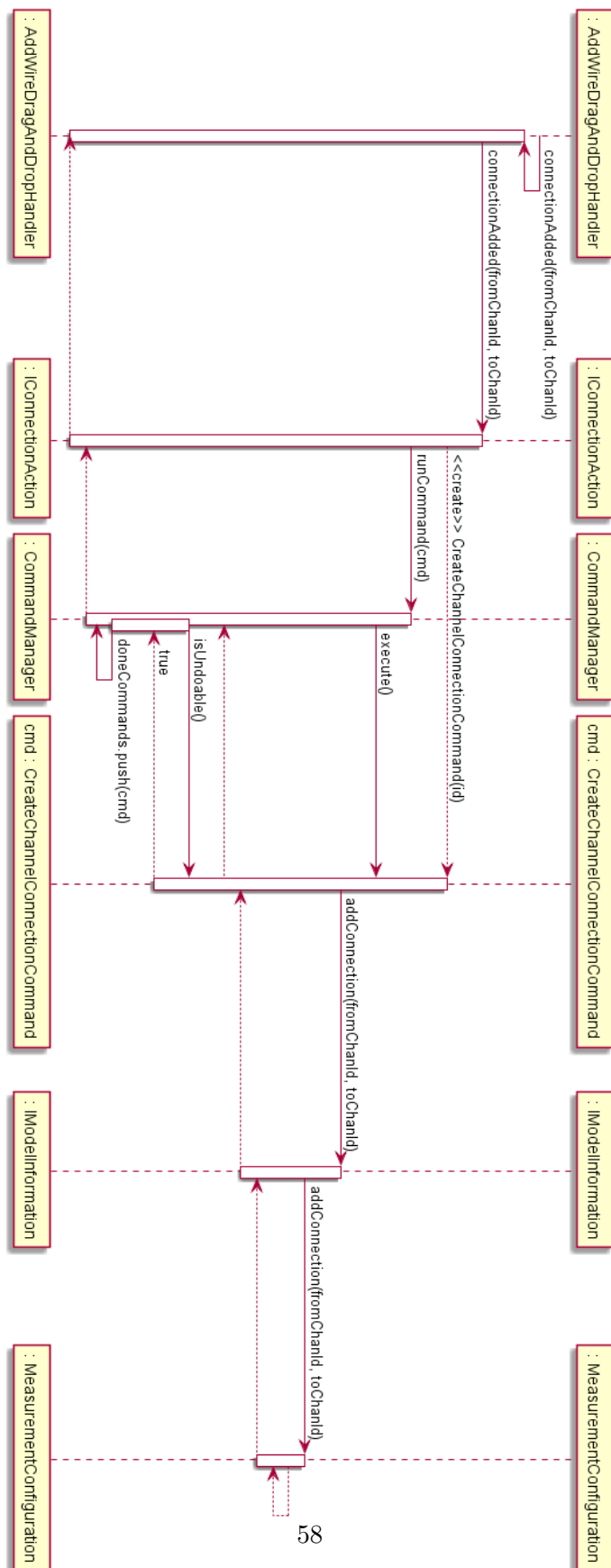


Abbildung 54: Das Hinzufügen einer Verbindung zwischen zwei Kanälen, Part1

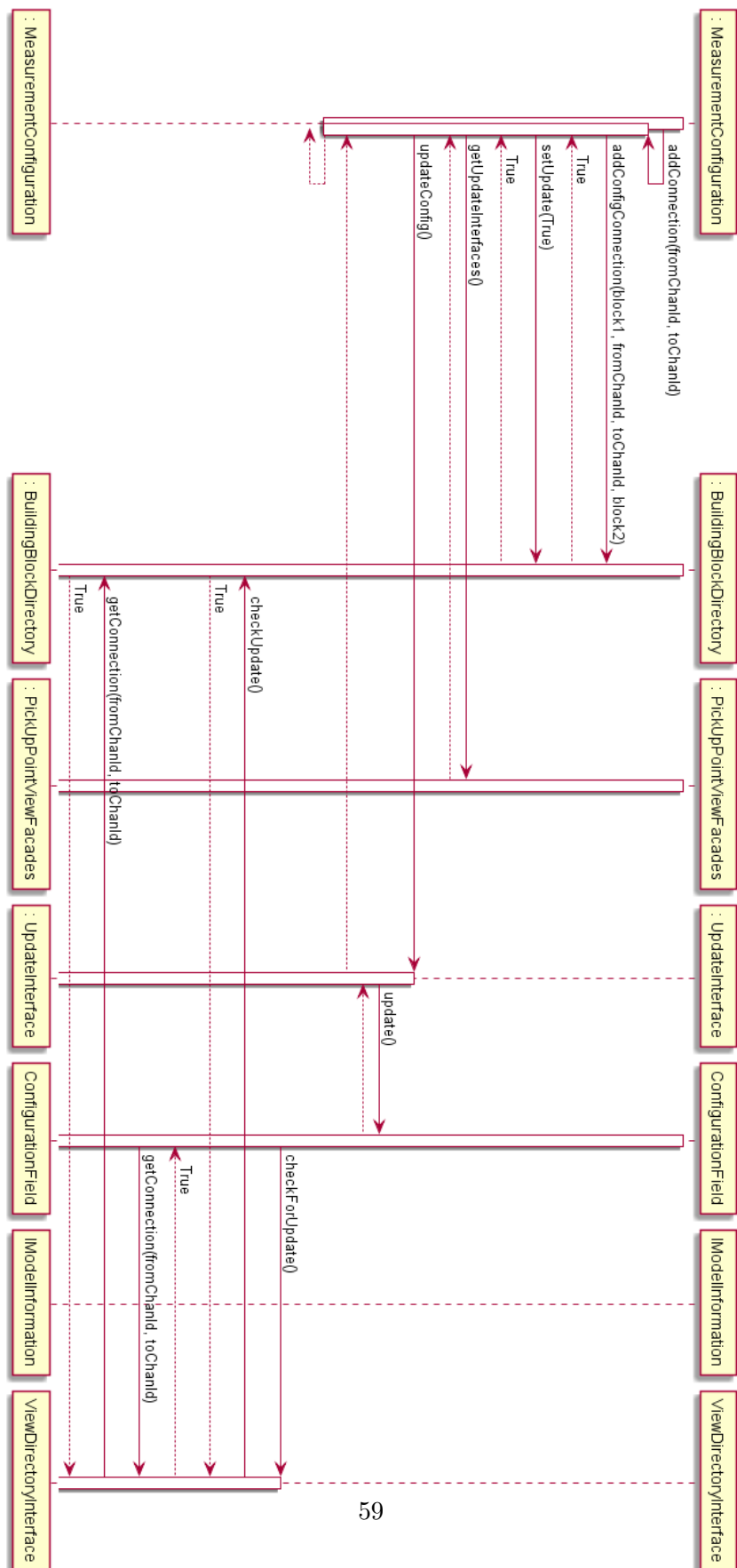


Abbildung 55: Das Hinzufügen einer Verbindung zwischen zwei Kanälen, Part2

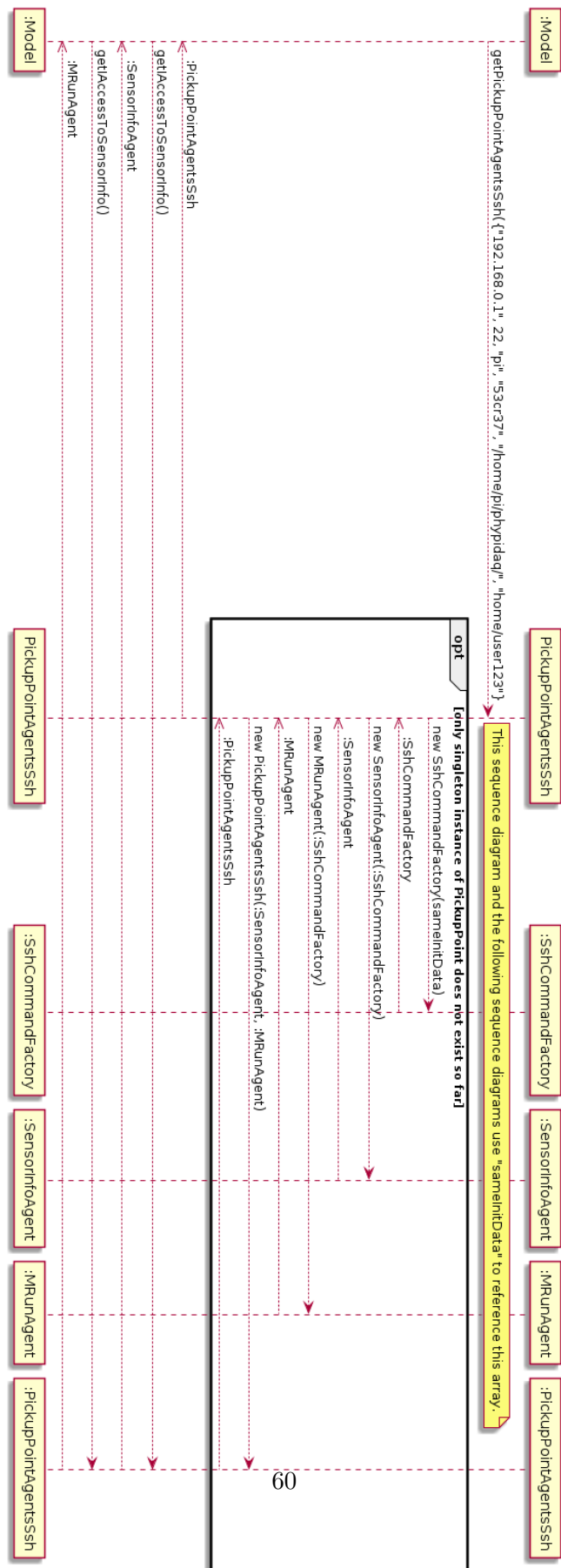


Abbildung 56: Initialisierung des Backends

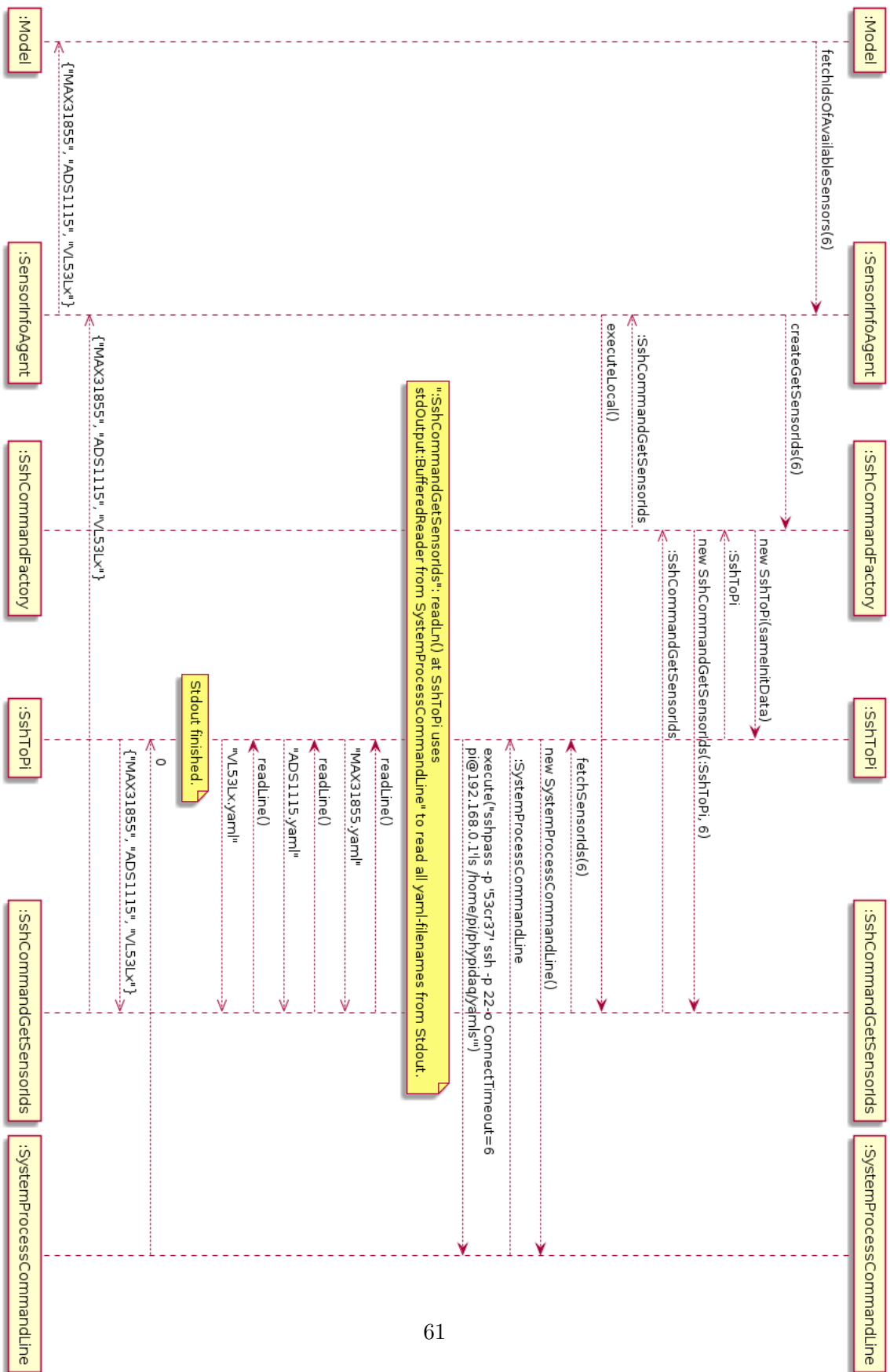


Abbildung 57: Holen der Sensor-Metadaten

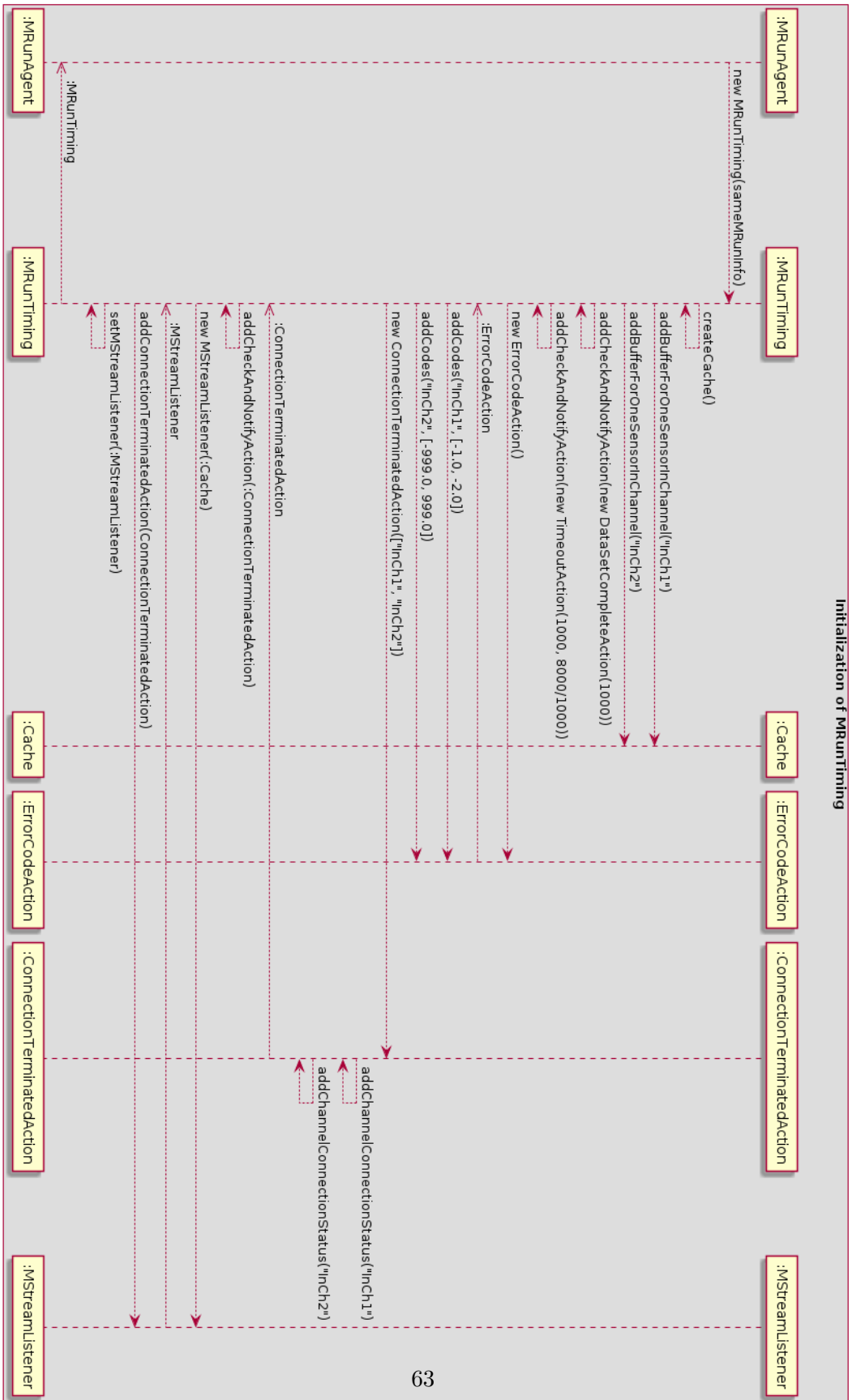


Abbildung 59: Initialisierung des Caches

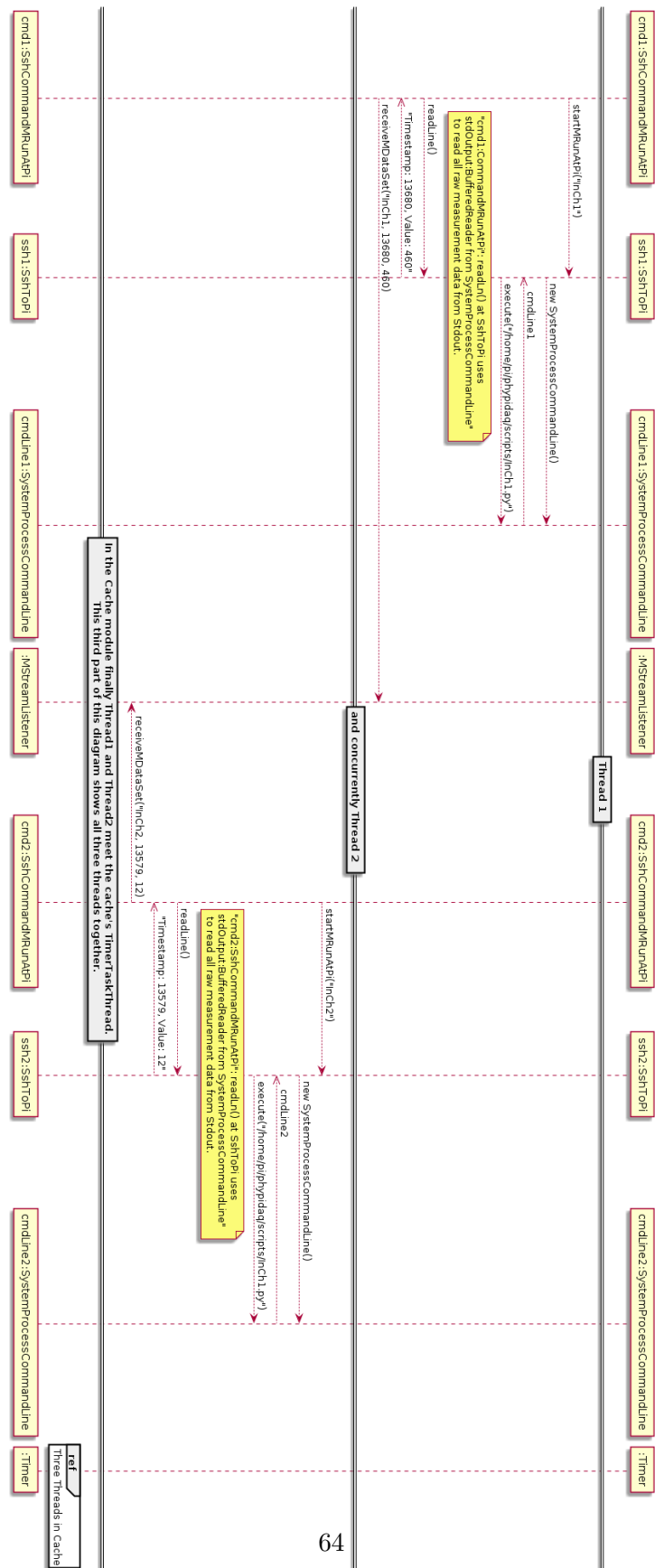


Abbildung 60: Thread-Handling im Backend während eines Messlaufs

Abbildung 59 geht hierbei auf die Details ein, die das Cache-Modul betreffen. Die Abbildungen 60 und 61 spezifizieren das Threading in Backend und Cache während eines Messlaufs.

4 Änderungen am Pflichtenheft

Durch unsere Entscheidungen im Entwurfsdokument bekommt der Benutzer Hilfe für die Verwendung der Anwendung und soll durch Informationen und Hilfestellungen zu einzelnen Bausteinen in der Lage sein eine korrekte Messkonfiguration aufzubauen. Falls der Benutzer trotzdem eine nicht verwendbare Messkonfiguration aufbaut, wird er bei Starten der Messung durch eine Fehlermeldung darauf hingewiesen. Daraus folgt, dass Soll-Kriterium 13 aus dem Pflichtenheft nicht vollständig erfüllt ist, da die Anwendung keine Warnungen vor falschen Benutzereingaben vorsieht, sondern nur reaktionär Fehlermeldungen auf Fehlverhalten ausgibt.

Ebenfalls haben wir uns entschieden, um eine zu starke Belastung der Teammitglieder während der Implementierung und eine falsche Prioritätensetzung zu vermeiden. Wunschkriterien, welche nicht für die Funktionalität der Anwendung und zur einfacheren Implementierung beitragen nicht in den Entwurf miteinzubeziehen. Dazu gehören das Wunschkriterium Wunsch-Kriterium 3, welches Spiele zum Erlernen von grundlegenden Messtechniken vorsah. Da der Entwurf dieses Feature, wie auch die Implementierung in unserer Software sehr Zeit intensiv wäre. Für zukünftige Weiterentwicklung der Anwendung wäre so ein Feature jedoch sehr interessant und sollte deswegen nicht verworfen werden. Ebenfalls haben wir Wunsch-Kriterium 5, welches die Funktion darstellt eine Darstellung von visualisierten Messdaten auszudrucken nicht direkt in die Anwendung implementiert. Wunsch-Kriterium 6 wurde ebenfalls nicht in den Entwurf miteinbezogen, jedoch wäre, je nach verwendeter Software zur Implementierung der graphischen Benutzeroberfläche eine solche Änderung der Sprache möglich, jedoch haben wir uns aus zeitlichen und organisatorischen Gründen dagegen entschieden, den Mehraufwand dafür in Kauf zu nehmen.

5 Anhang

	Woche	27								28								29								30								31								32							
	Tag	07. Jul	08. Jul	09. Jul	10. Jul	11. Jul	12. Jul	13. Jul	14. Jul	15. Jul	16. Jul	17. Jul	18. Jul	19. Jul	20. Jul	21. Jul	22. Jul	23. Jul	24. Jul	25. Jul	26. Jul	27. Jul	28. Jul	29. Jul	30. Jul	31. Jul	01. Aug.	02. Aug.	03. Aug.	04. Aug.	05. Aug.	06. Aug.	07. Aug.	08. Aug.	09. Aug.	10. Aug.	11. Aug.												
Module																																																	
Abstract																																																	
Controller		Jan																																															
Interface																																																	
ModelInformation																																																	
MeasurementStatus																																																	
View Controller Interface																																																	
RobotAction																																																	
BlockAction																																																	
ConnectionAction																																																	
Command Pattern																																																	
CommandManager																																																	
Command																																																	
AddBlockToConfigCommand																																																	
ModifyBlockConfigCommand																																																	
RemoveBlockFromConfigCommand																																																	
ExportBlockPropertiesCommand																																																	
ImportBlockPropertiesCommand																																																	
SaveConfigCommand																																																	
LoadConfigCommand																																																	
CreateChannelConnectionCommand																																																	
ModifyChannelConnectionCommand																																																	
StartRunCommand																																																	
StopRunCommand																																																	
ResumeRunCommand																																																	
FilterService		Jan																																															
Services																																																	
Transformance																																																	
OnService																																																	
OffService																																																	
GUI		Luis																																															
Menus																																																	
PrototypeField																																																	
TransformationBlockField																																																	
RepresentationBlockField																																																	
FieldHandler																																																	
Configuration																																																	
ConfigurationFile																																																	
BuildingBlockDispatcher																																																	
BuildingBlockView																																																	
SensorBlockView																																																	
TransformationBlockView																																																	
RepresentationBlockView																																																	
RobotCoordinateHandler																																																	
AddWindowAndDragHandler																																																	
RemoveWindowAndDragHandler																																																	
ChannelCoordinator																																																	
ChannelDescriptor																																																	
Wire																																																	
Building Block Properties																																																	
BuildingBlockProperties																																																	
BuildingBlockCoordinatesHandler																																																	
SensorBlockProperties																																																	
TransformationBlockProperties																																																	
LineBlockCoordinatesHandler																																																	
RepresentationBlockProperties																																																	
HeadBlockCoordinatesHandler																																																	
Button																																																	
Button																																																	
ButtonIndicator																																																	
Exception																																																	
ExceptionHandler																																																	
ExceptionWindow																																																	
BuildingBlockExceptionWindow																																																	
ConnectionExceptionWindow																																																	
GeneralExceptionWindow																																																	
WidgetOption																																																	
OptionWindow																																																	
WidgetWindow																																																	
WidgetWindowHandler																																																	
OptionWindowHandler																																																	
FacadeControllerView																																																	
PackagePageControllerView																																																	
RobotAction																																																	
BlockAction																																																	
ConnectionAction																																																	
FacadeMapView																																																	
FaceDirectorVisualizer		David/Lenn																																															
Core																																																	
MeasurementUnit																																																	
MeasurementFunction																																																	
MeasurementConfiguration																																																	
BuildingBlock																																																	
WidgetMessage																																																	
WidgetRepresentation																																																	
BuildingBlockStructure																																																	
Transformation Logic																																																	
Function																																																	
TransformationLogic																																																	
Representation																																																	
WidgetRepresentation																																																	
WidgetVisualization																																																	
Sensor Logic																																																	
Sensor																																																	
PhysicalSensor																																																	
VirtualSensor																																																	
Channel Logic																																																	
Channel																																																	
ChannelState																																																	
Connected																																																	
NotConnected																																																	
ValueReady																																																	
InChannel																																																	
OutChannel																																																	
Building Block Builder																																																	
Director																																																	
Builder																																																	
IntegerParameter																																																	
SensorBuilder																																																	
PhysicalSensorBuilder																																																	
VirtualSensorBuilder																																																	
TransformationBuilder																																																	
RepresentationBuilder																																																	
WidgetRepresentationBuilder																																																	
LineRepresentationBuilder																																																	
Facade Controller View																																																	
PackagePageViewElements																																																	
OptionInterface																																																	
WidgetDataBuilderInterface																																																	
ExceptionInterface																																																	
MeasurementDataInterface																																																	
WidgetHandler																																																	
WidgetInfo																																																	
WidgetManager																																																	
Backend																																																	
Stefan																																																	
Measurement Logic																																																	
AcquireDataCapability																																																	
ProcessDataUnit																																																	
MeasurementState																																																	
MqttAgent																																																	
SensorMetaData																																																	
PushEventForAgentsBasedOnSub																																																	
SubscribeForSub																																																	
SubscribeChannel																																																	
Command Factory																																																	
CmdTaps																																																	
CmdTurn																																																	
CommandFactory																																																	
GetCommandFactory																																																	
CommandGetSensorsId																																																	
CommandGetConfigId																																																	
CommandCopyConfigId																																																	
CommandCopyCpu																																																	
AddCommandAndCopyId																																																	
CommandMqttPublish																																																	
SetCommandMqttPublish																																																	
RegisterInputCommandName																																																	
RtFlowReader																																																	
Writer																																																	
MqttThread																																																	
Thread																																																	
Variables																																																	
Cache																																																	
Stefan																																																	
Cache Logic																																																	
MqttTerminal																																																	
Time																																																	
Cache																																																	
BufferForOneSensorChannel																																																	
TimesGetDataPair																																																	
ConnectionTerminatedAction																																																	
TimeGetAction																																																	
ErrorCalculation																																																	
OutputCompleteAction																																																	
ErrorMessagePairAction																																																	
ErrorMessageChannel																																																	
CheckAuthorityAction																																																	
MqttObserver																																																	
MqttData																																																	
TimeTask																																																	

6 Glossar

Model-View-Controller Architekturmuster, dass die Software in die drei Komponenten: Model, View und Controller unterteilt. Dadurch sollen die einzelnen Komponenten unabhängig von einander verändert werden können..