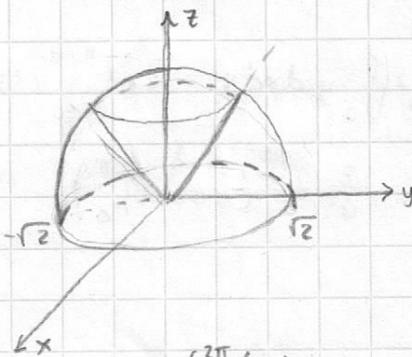


Calcular el volumen del sólido comprendido entre la semiesfera $z = \sqrt{2 - x^2 - y^2}$ y el cono $z = \sqrt{x^2 + y^2}$.



$$V = \iint_D (\sqrt{2 - x^2 - y^2} - \sqrt{x^2 + y^2}) dx dy$$

$$x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$$

$$V = \int_0^{2\pi} \int_0^1 (\sqrt{2 - r^2} - r) r dr d\theta$$

La intersección de las dos superficies es

$$2 - x^2 - y^2 = x^2 + y^2$$

$$1 = x^2 + y^2$$

$$V = \int_0^{2\pi} \left(-\frac{1}{3}(2 - r^2)^{\frac{3}{2}} - \frac{r^3}{3} \right) \Big|_0^1 d\theta = \int_0^{2\pi} \left(-\frac{2}{3} + \frac{2^{\frac{3}{2}}}{3} \right) d\theta$$

$$V = -\frac{1}{3} (2\theta - 2\sqrt{2}\theta) \Big|_0^{2\pi} = -\frac{1}{3} (4\pi - 4\sqrt{2}\pi) \\ = -\frac{4\pi}{3} (1 - \sqrt{2}) = \frac{4\pi}{3} (\sqrt{2} - 1)$$

Las coordenadas del centro de masa son

$$\bar{x} = \frac{\iint_D x \rho(x, y) dx dy}{\iint_D \rho(x, y) dx dy}, \quad \bar{y} = \frac{\iint_D y \rho(x, y) dx dy}{\iint_D \rho(x, y) dx dy}$$

Si la distribución de masa es homogénea se tiene

$$\bar{x} = \frac{\iint_D x dx dy}{A(D)}, \quad \bar{y} = \frac{\iint_D y dx dy}{A(D)}$$

Ejemplo. Calcular el momento estático del disco homogéneo cuya frontera es

$$x^2 + y^2 = 2ax \quad x = r \cos \theta, y = r \sin \theta \quad x^2 - 2ax + y^2 = 0$$

$$M_y = \iint_D x dx dy$$

$$= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{2a \cos \theta} r^2 \cos \theta dr d\theta$$

$$= \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \frac{r^3}{3} \Big|_0^{2a \cos \theta} \cos \theta d\theta = \frac{1}{3} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} 8a^3 \cos^4 \theta d\theta$$

$$= \frac{8a^3}{3} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \left(\frac{1 + \cos 2\theta}{2} \right)^2 d\theta = \frac{8a^3}{12} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} (1 + 2\cos 2\theta + \cos^2 2\theta) d\theta$$

$$= \frac{8a^3}{12} \left(\pi + \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \frac{1 + \cos 4\theta}{2} d\theta \right) = \frac{8a^3}{12} \left(\pi + \frac{1}{2}\pi + \frac{1}{8} \sin 4\theta \Big|_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \right)$$

$$= \frac{8a^3}{12} \left(\pi + \frac{1}{2}\pi \right) = \frac{8}{12} a^3 \cdot \frac{3\pi}{2} = \frac{4}{4} a^3 \pi = a^3 \pi$$

$$r^2 = 2a \cos \theta$$

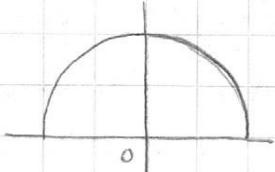
$$r = 2a \cos \theta$$

$$(x - a)^2 + y^2 = a^2$$

$$r = 2a \cos\theta$$

Determinar las coordenadas del centro de masa del semidisco de radio a con centro en el origen, cuya densidad de masa es homogénea.

Por la simetría de D $\bar{x} = 0$

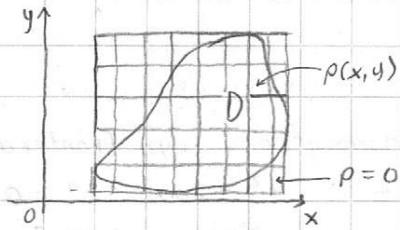


$$\begin{aligned} y - \bar{y} &= \frac{\iint_D y \, dx \, dy}{\frac{\pi a^2}{2}} = \frac{2}{\pi a^2} \iint_D y \, dx \, dy = \frac{2}{\pi a^2} \int_0^{\pi} \int_0^a r^2 \sin\theta \, dr \, d\theta \\ &= \frac{2}{\pi a^2} \int_0^{\pi} \frac{r^3}{3} \Big|_0^a \sin\theta \, d\theta = \frac{2}{a^2} \frac{\pi^2}{3} (-\cos\theta \Big|_0^{\pi}) \\ &= \frac{4a}{3\pi} \end{aligned}$$

Dada una partícula de masa m en el plano y un punto O , al producto $I = md^2$ se le llama momento de inercia de la partícula con respecto al punto O , donde d es la distancia desde la posición de la partícula al punto O .

Si se tiene un sistema de n partículas y un punto O , el momento de inercia del sistema con respecto al punto O es $I = \sum_{i=1}^n m_i d_i^2$

Dada una región D en el plano con una densidad de masa $\rho(x, y)$. ¿Cómo se determina el momento de inercia de D con respecto al origen?



Dada una partición de R se tiene,

$$m_{ij} = \begin{cases} 0 & \text{si } R_{ij} \cap D = \emptyset \\ \approx \rho(\xi_i, \eta_j) \Delta x_i \Delta y_j & \text{si } R_{ij} \cap D \neq \emptyset \end{cases}$$

entonces

$$I(R_{ij}) = \begin{cases} 0 & \text{en el primer caso} \\ \rho(\xi_i, \eta_j) \Delta x_i \Delta y_j (\xi_i^2 + \eta_j^2) & \text{en el segundo caso} \end{cases}$$

En consecuencia el momento de inercia de D con respecto al origen es

$$I \approx \sum_{i,j=1}^{n,m} \rho(\xi_i, \eta_j) (\xi_i^2 + \eta_j^2) \Delta x_i \Delta y_j$$

Por lo tanto el momento de inercia queda en la forma

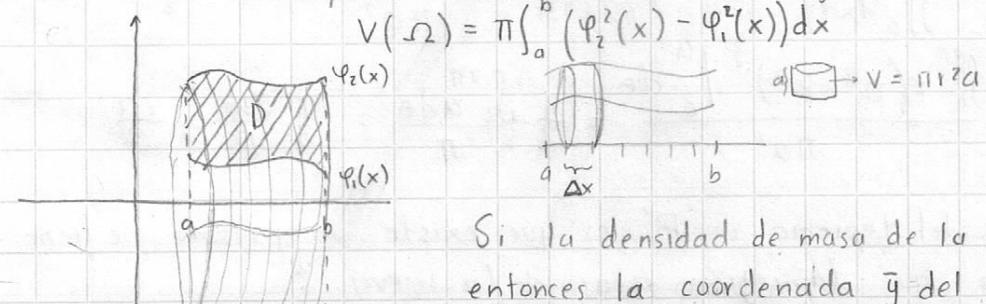
$$I = \iint_D (x^2 + y^2) \rho(x, y) \, dx \, dy$$

A las expresiones $I_{xx} = \iint_D y^2 \rho(x, y) \, dx \, dy$, $I_{yy} = \iint_D x^2 \rho(x, y) \, dx \, dy$, se les llama momentos de inercia respecto al eje x y con respecto al eje y .

Ejemplo. Calcular el momento de inercia con respecto al origen de la región D limitada por las curvas $y^2 = 1 - x$, $x = 0$ y $y = 0$, si la densidad de masa es xy .

$$\begin{aligned} I &= \iint_D xy(x^2 + y^2) \, dx \, dy = \int_0^1 \int_{0}^{\sqrt{1-x}} xy(x^2 + y^2) \, dy \, dx = \int_0^1 \left(\int_0^{\sqrt{1-x}} (x^3 y + x y^3) \, dy \right) dx \\ &= \int_0^1 \left(\frac{x^3}{2} y^2 \Big|_0^{\sqrt{1-x}} + \frac{x}{4} y^4 \Big|_0^{\sqrt{1-x}} \right) dx = \int_0^1 \left(\frac{x^3(1-x)}{2} + \frac{x}{4}(1-x)^2 \right) dx = \int_0^1 \left(\frac{x^3}{2} - \frac{x^4}{2} + \frac{x}{4} - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{4} \right) dx \\ &= \frac{1}{2} - \frac{1}{6} + \frac{1}{8} - \frac{1}{2} + \frac{1}{12} = \frac{4}{12} - \frac{3+5}{24} = \frac{5}{12} - \frac{8}{24} = \frac{11}{24} \end{aligned}$$

Si $D \subset \mathbb{R}^2$ es una región del tipo I, es decir,
 $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x \leq b; \varphi_1(x) \leq y \leq \varphi_2(x)\}$ donde $\varphi_1, \varphi_2: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ son
funciones continuas tales que $0 \leq \varphi_1(x) \leq \varphi_2(x)$, sabemos que el volumen
del sólido Ω que se obtiene al rotar la región D alrededor del eje x es



Si la densidad de masa de la región D es constante, entonces la coordenada \bar{y} del centro de masa
de D es

$$\bar{y} = \frac{\iint_D y \, dx \, dy}{A(D)} = \frac{1}{A(D)} \iint_D y \, dx \, dy$$

$$\bar{y} = \frac{1}{A(D)} \int_a^b \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} y \, dy \, dx = \frac{1}{A(D)} \int_a^b \frac{1}{2} (\varphi_2(x)^2 - \varphi_1(x)^2) \, dx$$

$$\bar{y} = \frac{1}{2A(D)} \int_a^b (\varphi_2(x)^2 - \varphi_1(x)^2) \, dx$$

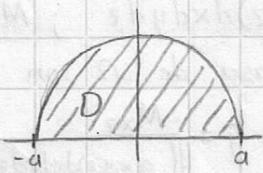
$$\bar{y} = \frac{1}{2\pi A(D)} V(\Omega)$$

Este resultado se conoce como Teorema de Papus

Usar este teorema para calcular la ordenada del centro de masa del semidisco de radio a

$$\bar{y} = \frac{1}{2\pi A(D)} V(\Omega)$$

$$\bar{y} = \frac{1}{2\pi} \frac{\pi a^2}{2} \cdot \frac{4}{3} \pi a^3 = \frac{4}{3} \frac{a}{\pi}$$



Teorema (del valor medio para integrales dobles). Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ es una función continua en D, donde D es cerrado y acotado, entonces existe $(\xi, \eta) \in D$ tal que $f(\xi, \eta) = \frac{\iint_D f(x, y) \, dx \, dy}{\iint_D \, dx \, dy}$ o $f(\xi, \eta)$ se le llama el valor medio de f en D y se denota \bar{f}_D

Demostración. Como f es continua en D y D es cerrado y acotado, entonces f alcanza su mínimo m y su máximo M, por lo que $m \leq f(x, y) \leq M \quad \forall (x, y) \in D$, en consecuencia $m \iint_D \, dx \, dy \leq \iint_D f(x, y) \, dx \, dy \leq M \iint_D \, dx \, dy$. Luego $m \leq \frac{\iint_D f(x, y) \, dx \, dy}{\iint_D \, dx \, dy} \leq M$ (por un análogo del teorema del valor intermedio de $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$)

Por lo tanto existe $(\xi, \eta) \in D$ tal que $f(\xi, \eta) = \frac{\iint_D f(x, y) \, dx \, dy}{\iint_D \, dx \, dy}$

$$\rho = \frac{m}{A} \iint_D \rho dx dy$$

ρ
 ρA

1. Calcular el valor medio de $f(x,y) = \sqrt{a^2 - x^2 - y^2}$ en el disco de radio a .
 $x = r\cos\theta, y = r\sin\theta$

$$f(\xi, \eta) = \frac{\iint_D \sqrt{a^2 - x^2 - y^2} dx dy}{\iint_D dx dy} = \frac{\int_0^{2\pi} \int_0^a \sqrt{a^2 - r^2} r dr d\theta}{\pi a^2}$$

$$= -\frac{1}{3} \frac{\int_0^{2\pi} (a^2 - r^2)^{\frac{3}{2}} \Big|_0^a d\theta}{\pi a^2} = \frac{1}{3} \frac{\int_0^{2\pi} a d\theta}{\pi} = \frac{1}{3} \frac{2\pi a}{\pi} = \frac{2a}{3}$$

La interpretación del teorema en \mathbb{R}^2 es que existe un prisma que tiene el mismo volumen que la región debajo de la curva.

Para integrales triples se pueden enunciar definiciones y resultados semejantes que los de las integrales dobles.

1. Si $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ es una región elemental, entonces $V(\Omega) = \iiint_{\Omega} dx dy dz$

2. Si $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ es una región de la forma

$$\Omega = \{(x,y,z) \in \mathbb{R}^3 \mid (x,y) \in D \subset \mathbb{R}^2; \sigma_1(x,y) \leq z \leq \sigma_2(x,y)\} \text{ entonces}$$

$$V(\Omega) = \iiint_{\Omega} dx dy dz = \iint_D \left(\int_{\sigma_1(x,y)}^{\sigma_2(x,y)} dz \right) dx dy = \iint_D (\sigma_2(x,y) - \sigma_1(x,y)) dx dy$$

3. Momentos estáticos. Si $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ es un sólido con una densidad de masa volumétrica $\rho(x,y,z)$ entonces $M_{xy} = \iiint_{\Omega} z \rho(x,y,z) dx dy dz$,

$$M_{xz} = \iiint_{\Omega} y \rho(x,y,z) dx dy dz ; M_{yz} = \iiint_{\Omega} x \rho(x,y,z) dx dy dz$$

Las coordenadas del centro de masa de Ω son

$$\bar{x} = \frac{\iiint_{\Omega} x \rho(x,y,z) dx dy dz}{\iiint_{\Omega} \rho(x,y,z) dx dy dz} ; \bar{y} = \frac{M_{xz}}{\iiint_{\Omega} \rho(x,y,z) dx dy dz} ; \bar{z} = \frac{M_{xy}}{\iiint_{\Omega} \rho(x,y,z) dx dy dz}$$

4. Si $\Omega \subset \mathbb{R}^3$, entonces

$$I = \iiint_{\Omega} (x^2 + y^2 + z^2) \rho(x,y,z) dx dy dz$$

5. Teorema (del valor medio para integrales triples).

Si $f: [a_1] \times [0,1] \rightarrow \mathbb{R}$ está dada por $f(x,y) = \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{y}}, & \text{si } y \neq 0 \\ 0, & \text{si } y = 0 \end{cases}$

y consideremos una partición uniforme P_n del rectángulo $R = [0,1] \times [0,1]$, entonces $S(f; P_n) = \sum_{i,j=1}^{n,m} f(\xi_{ij}, \eta_{ij}) \Delta x_i \Delta y_j$ puede hacerse tan grande como se quiera ya que para los subrectángulos R_{ij} adyacentes al eje x , se pueden elegir los puntos (ξ_{ij}, η_{ij}) de tal forma que el valor de la función se haga tan grande como se quiera, entonces parecería que f no es integrable.

Pero las integrales iteradas $\int_0^1 \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{y}} dx dy$; $\int_0^1 \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{y}} dy dx$ existen y además $\int_0^1 \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{y}} dy dx = 2 = \int_0^1 \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{y}} dx dy$

$$\begin{aligned} \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{x}} dx &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\varepsilon}^1 \frac{1}{\sqrt{x}} dx \\ &= 2 \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \sqrt{x} \Big|_{\varepsilon}^1 = 2 \end{aligned}$$

Esto significa que la integral de f existe a pesar de lo anterior.

Definición. Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ es una función continua y acotada en D excepto en (x^*, y^*) y $\iint_D f(x,y) dx dy = \lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{D - B_{\delta_n}} f(x,y) dx dy$ existe, donde $B_{\delta_n} = B((x^*, y^*); \delta_n)$ tal que $\lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$, decimos que la integral impropia $\iint_D f(x,y) dx dy$ converge, en caso contrario se dice que diverge.

Teorema. Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ es una función continua, no negativa y no acotada en cualquier bola $B((x^*, y^*); \delta) \subset D$, entonces la integral impropia $\iint_D f(x,y) dx dy$ converge si y sólo si la sucesión $\{\iint_{D - B_{\delta_n}} f(x,y) dx dy\}$ es acotada donde $\{B_{\delta_n}\}$ es una sucesión de bolas con centro en (x^*, y^*) tales que $B_{\delta_1} \supset B_{\delta_2} \supset \dots \supset B_{\delta_n} \supset \dots$ y $\lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$.

Demostración

\Rightarrow Como la integral impropia $\iint_D f(x,y) dx dy$ converge, entonces $\lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{D - B_{\delta_n}} f(x,y) dx dy$ existe, en consecuencia la sucesión $\{\iint_{D - B_{\delta_n}} f(x,y) dx dy\}$ es acotada.

\Leftarrow Como la sucesión $\{\iint_{D - B_{\delta_n}} f(x,y) dx dy\}$ es acotada, y $\iint_{D - B_{\delta_1}} f(x,y) \leq \iint_{D - B_{\delta_2}} f(x,y) dx dy \leq \dots \leq M$

Entonces la sucesión es creciente y acotada, por lo que

$\lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{D - B_{\delta_n}} f(x,y) dx dy$ existe. Por lo tanto la integral impropia $\iint_D f(x,y) dx dy$ converge

$$y = \operatorname{sen} y + x$$

Analicemos la integral impropia $\iint_D \frac{c}{(\sqrt{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2})^\alpha} dx dy$

para $\alpha \in \mathbb{R}$ en cualquier bola $B((x_0, y_0); R)$

Consideremos una sucesión de bolas $\{B((x_0, y_0); \delta_n)\}$ tal que

$$B_{\delta_1} \supset B_{\delta_2} \supset \dots \supset B_{\delta_n} \supset \dots \text{ y } \lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$$

$$\iint_{B_R - B_{\delta_n}} \frac{c}{(\sqrt{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2})^\alpha} dx dy = \int_{\delta_n}^R \int_0^{2\pi} \frac{c}{r^\alpha} r dr d\theta = 2\pi c \int_{\delta_n}^R r^{1-\alpha} dr$$

$$= 2\pi c \int_{\delta_n}^R r^{1-\alpha} dr = \begin{cases} 2\pi c \ln r \Big|_{\delta_n}^R \\ 2\pi c \frac{r^{2-\alpha}}{2-\alpha} \Big|_{\delta_n}^R \end{cases}$$

$\nearrow \alpha < 2$

Por lo tanto la integral impropia $\iint_{B_R - B_{\delta_n}} \frac{c}{(\sqrt{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2})^\alpha} dx dy$ converge si $\alpha < 2$ y diverge si $\alpha \geq 2$

Propiedades

Convergencia absoluta

Definición. Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ es una función continua y acotada en D excepto en $(x^*, y^*) \in D$, decimos que la integral impropia $\iint_D f(x, y) dx dy$ converge absolutamente en D si la integral impropia $\iint_D |f(x, y)| dx dy$ converge.

Teorema. Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ es una función continua y acotada en D excepto en $(x^*, y^*) \in D$ y la integral impropia $\iint_D |f(x, y)| dx dy$ converge, entonces la integral impropia $\iint_D f(x, y) dx dy$ converge.

Demostración

$$\begin{aligned} \text{Como } f(x, y) &= |f(x, y)| - (|f(x, y)| - f(x, y)) \\ &= f_1(x, y) - f_2(x, y) \end{aligned}$$

Como $\iint_D |f(x, y)| dx dy$ converge, entonces $\iint_D f_1(x, y) dx dy$ converge.

$$\text{Por otro lado } f_2(x, y) = |f(x, y)| - f(x, y) \leq 2|f(x, y)|$$

Por lo que si $\{B_{\delta_n}\}$ es una sucesión de bolas con centro en (x^*, y^*) y radio δ_n tales que $B_{\delta_1} \supset B_{\delta_2} \supset \dots \supset B_{\delta_n} \supset \dots$ y $\lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$, se

$$\text{tiene } \iint_{D - B_{\delta_n}} f_2(x, y) dx dy \leq 2 \iint_{D - B_{\delta_n}} |f(x, y)| dx dy \leq 2 \iint_D |f(x, y)| dx dy \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

Por lo que la sucesión $\{\iint_{D - B_{\delta_n}} f_2(x, y) dx dy\}$ es una sucesión monótona y acotada. Por lo tanto $\lim_{n \rightarrow \infty} \iint_{D - B_{\delta_n}} f_2(x, y) dx dy$ existe, es decir la integral impropia $\iint_D f_2(x, y) dx dy$ converge.

Teorema. Si $f, g: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ son funciones acotadas en D excepto en $(x^*, y^*) \in D$, tales que $|f(x, y)| \leq g(x, y)$ para todo $(x, y) \in D$, entonces

- i) La integral impropia $\iint_D f(x, y) dx dy$ converge si la integral impropia $\iint_D g(x, y) dx dy$ converge.
- ii) La integral impropia $\iint_D g(x, y) dx dy$ diverge si $\iint_D f(x, y) dx dy$ diverge.

Demostración.

Consideremos cualquier sucesión de bolas $\{B((x^*, y^*); \delta_n)\}$ tal que $B_{\delta_1} \supset B_{\delta_2} \supset \dots \supset B_{\delta_n} \supset \dots$ y $\lim_{n \rightarrow \infty} \delta_n = 0$ como $|f(x, y)| \leq g(x, y)$ entonces $\iint_{D - B_{\delta_n}} |f(x, y)| dx dy \leq \iint_{D - B_{\delta_n}} g(x, y) dx dy$

- i) Como $\iint_D g(x, y) dx dy$ converge, entonces la sucesión $\{\iint_{D - B_{\delta_n}} |f(x, y)| dx dy\}$ es acotada. Pero la sucesión es no decreciente. Por lo tanto la sucesión converge a $\iint_D |f(x, y)| dx dy$.
En consecuencia la integral impropia $\iint_D f(x, y) dx dy$ converge
- ii) Si $\iint_D f(x, y) dx dy$ diverge, entonces la sucesión $\{\iint_{D - B_{\delta_n}} f(x, y) dx dy\}$ es no acotada, por lo que la sucesión $\{\iint_{D - B_{\delta_n}} |f(x, y)| dx dy\}$ también es no acotada. Pero En consecuencia la sucesión $\{\iint_{D - B_{\delta_n}} g(x, y) dx dy\}$ es no acotada, por lo tanto la integral impropia $\iint_{D - B_{\delta_n}} g(x, y) dx dy$ no converge

Teorema. Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ es una función acotada en D excepto en (x^*, y^*) tal que $|f(x, y)| \leq \frac{C}{r^\alpha}$, $C \in \mathbb{R}^+$ donde $r = \sqrt{(x-x^*)^2 + (y-y^*)^2}$, y $\alpha < 2$ entonces la integral impropia $\iint_D f(x, y) dx dy$ converge.

Demostración.

Hagamos $g(x, y) = \frac{c}{r^\alpha}$. Como la integral impropia $\iint_D g(x, y) dx dy$ converge y $|f(x, y)| \leq g(x, y)$, entonces la integral impropia $\iint_D f(x, y) dx dy$ converge.

Ejemplo. Determinar si la integral impropia $\iint_D \frac{\sin x^2 y}{\sqrt{x^2+y^2}} dx dy$ converge o no converge en el disco unitario.

Como $\left| \frac{\sin x^2 y}{\sqrt{x^2+y^2}} \right| \leq \frac{1}{\sqrt{x^2+y^2}}$ y la integral impropia $\iint_D \frac{1}{\sqrt{x^2+y^2}} dx dy$ converge, entonces $\iint_D \frac{\sin x^2 y}{\sqrt{x^2+y^2}} dx dy$ converge.

Definición. Si $D \subset \mathbb{R}^2$ es un conjunto no acotado, decimos que la sucesión de conjuntos $\{D_n\}$ es ~~exhaustiva~~ tal que $D_n \subset D$ para todo $n \in \mathbb{N}$ es exhaustiva para D si para cualquier $R > 0$ existe $N(R) \in \mathbb{N}$ tal que para todo $n > N(R)$ todos los puntos que están en el disco de radio R con centro en el origen pertenecen a D_n .

Definición. Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ donde D es un conjunto no acotado, es una función integrable en cada subconjunto acotado de D y para cualquier elección de una sucesión $\{D_n\}$ exhaustiva, la sucesión $\{\iint_{D_n} f(x, y) dx dy\}$ converge al mismo límite I , decimos que la integral impropia $\iint_D f(x, y) dx dy$ converge.

Determinar la convergencia o divergencia de la integral impropia $\iint_D \frac{1}{(\sqrt{x^2+y^2})^\alpha} dx dy$ donde D está dado por $x^2+y^2 \geq a^2$, $\alpha \in \mathbb{R}^+$

$$\begin{aligned} \iint_D \frac{1}{(\sqrt{x^2+y^2})^\alpha} dx dy &= \int_0^{2\pi} \int_a^{+\infty} \frac{1}{r^\alpha} r dr d\theta \\ &= \lim_{R \rightarrow \infty} \int_0^{2\pi} \int_a^R \frac{1}{r^{\alpha-1}} dr d\theta = 2\pi \lim_{R \rightarrow \infty} \int_a^R \frac{1}{r^{\alpha-1}} dr \\ &\approx 2\pi / R^{\alpha-1} = \begin{cases} 2\pi \lim_{R \rightarrow \infty} \ln r \Big|_a^R & \text{si } \alpha = 2 \\ 2\pi \lim_{R \rightarrow \infty} \frac{1}{2-\alpha} r^{2-\alpha} \Big|_a^R & \text{si } \alpha \neq 2 \end{cases} \end{aligned}$$

[entonces converge para $\alpha > 2$, pero diverge cuando $\alpha \leq 2$]

Por lo tanto la integral impropia $\iint_D \frac{1}{(\sqrt{x^2+y^2})^\alpha} dx dy$ converge si $\alpha > 2$ y diverge si $\alpha \leq 2$.

$$\lambda^y \leq \lambda^n$$

$$y \ln \lambda \leq n \ln y$$

Ejemplos.

1. Si $I(y)$ es la integral impropia que depende del parámetro y dada por $I(y) = \int_0^1 y x^{y-1} dx$. ¿Converge uniformemente para $y \in [0, 1]$?

$$I(y) = \int_0^1 y x^{y-1} dx = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \int_\lambda^1 y x^{y-1} dx = \lim_{\lambda \rightarrow 0} x^y \Big|_{\lambda}^1 = 1 - \lim_{\lambda \rightarrow 0} \lambda^y = 1$$

~~Bien~~

$$\text{Por otro lado } |I(y) - \int_\lambda^1 y x^{y-1} dx| = \int_0^\lambda y x^{y-1} dx = \lambda^y \quad \{ \sqrt{c} \}$$

el $\lim_{y \rightarrow 0}$ es 1 cuando $y \rightarrow 0$

Dado cualquier $\epsilon < 1$, no existe $\delta(\epsilon) > 0$ tal que si $0 < \lambda < \delta(\epsilon)$

$$\lambda^y < \epsilon$$

Pero si $0 < \eta \leq y \leq 1$ entonces la integral impropia converge uniformemente ya que $\int_0^1 y x^{y-1} dx = \lambda^y \leq \lambda^n$ y dado $\epsilon > 0$, si se toma $\delta(\epsilon) = (\epsilon)^{\frac{1}{n}}$ se tiene $\lambda^n < \epsilon$ si $0 < \lambda < \epsilon^{\frac{1}{n}}$.

Ejemplo.

La integral impropia $I^*(y) = \int_0^{+\infty} y e^{-xy} dx$ ¿Converge uniformemente para $y \in [0, 1]$?

$$|I^*(y) - \int_\ell^{+\infty} y e^{-xy} dx| = \int_\ell^{+\infty} y e^{-xy} dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} \int_\ell^b y e^{-xy} dx = \lim_{b \rightarrow +\infty} e^{-xy} \Big|_\ell^b$$

$$= +e^{-\ell y}$$

que tiende a 1 cuando $y \rightarrow 0$, por lo tanto $I^*(y)$ no converge uniformemente. Pero si $0 < \eta \leq y \leq 1$, entonces sí converge uniformemente, ya que dado $\epsilon > 0$ $e^{-\ell y} < \epsilon$ $\left[\text{si } -\ell y < \ln \epsilon \text{ o } \ell > \frac{\ln \epsilon}{-y} = \frac{\ln \frac{1}{\epsilon}}{y} \right]$

$$\text{si } L(\epsilon) = \frac{\ln \frac{1}{\epsilon}}{y}$$

Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ donde $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x < +\infty; c \leq y \leq d\}$ es una función tal que la integral impropia $I^*(y) = \int_a^{+\infty} f(x, y) dx$ converge para $y \in [c, d]$

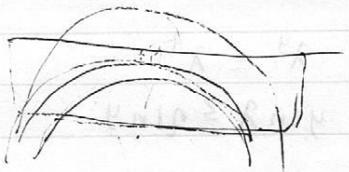
c. Cómo es la sucesión $\{F_n(y)\}$ donde $F_n(y) = \int_a^n f(x, y) dx$ y $\{f_n\}$ es una sucesión tal que $\lim_{n \rightarrow \infty} f_n = "+\infty"$?

Teorema. La integral impropia $I^*(y) = \int_0^{+\infty} f(x, y) dx$ converge uniformemente en $[c, d]$ si y sólo si la sucesión de funciones $\{F_n(y)\}$ con $F_n(y) = \int_0^n f(x, y) dx$

converge uniformemente donde $\{f_n\}$ es una sucesión tal que $\lim_{n \rightarrow \infty} f_n = "+\infty"$

\Rightarrow Como la integral impropia $I^*(y) = \int_a^{+\infty} f(x, y) dx$ converge uniformemente en $[c, d]$, entonces dado $\epsilon > 0$ existe $L(\epsilon)$ tal que $|I^*(y) - \int_a^L f(x, y) dx| < \epsilon$

si $\ell > L(\epsilon)$ para todo $y \in [c, d]$



$$|f|$$

$$|f| \leq$$

$$\frac{\partial(x, y, z)}{\partial(\theta, \phi)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \theta} & \\ & \frac{\partial y}{\partial \theta} \end{vmatrix}$$

$\text{I}(x) = \int_a^b f(x, \alpha_i) dx, \quad \alpha_i \in [c, d]$

Si $f \in C_R$, entonces $I \in C_{[c, d]}$

$$\int_a^b f(x, \alpha_i) dx$$

$$I(x)$$

Como f es continua en R , entonces I es continua uniformemente en R , por lo que dado $\varepsilon > 0$ existe $\delta(\varepsilon) > 0$ tal que

$$|f(x_1, \alpha_1) - f(x_2, \alpha_2)| < \frac{\varepsilon}{b-a} \quad \text{si } \|(\bar{x}, \alpha) - (\bar{x}_2, \alpha_2)\| < \delta(\varepsilon)$$

es decir $\int_a^b |f(x_1, \alpha_1) - f(x_2, \alpha_2)| dx < \frac{\varepsilon}{b-a} \int_a^b dx$, $|x_1 - x_2| < \delta(\varepsilon)$ y $|\alpha_1 - \alpha_2| < \delta(\varepsilon)$

Si se considera $x_1 = x_2 = x$, se tiene

$$\left| \int_a^b f(x, \alpha_i) dx - \int_a^b f(x, \alpha_2) dx \right| = \left| \int_a^b (f(x, \alpha_i) - f(x, \alpha_2)) dx \right| \leq \int_a^b |f(x, \alpha_i) - f(x, \alpha_2)| dx \\ < \frac{\varepsilon}{b-a} \int_a^b dx = \varepsilon$$

Integrales impropias que dependen de un parámetro

Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ es una función no acotada en un rectángulo $R = [a, b] \times [c, d]$ cuando $x \rightarrow b$ y la integral impropia

$I(y) = \int_a^b f(x, y) dx = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \int_a^{b-\lambda} f(x, y) dx$ converge para cada $y \in [c, d]$, entonces $I(y)$ define una función en $[c, d]$

Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ donde $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x \leq +\infty; c \leq y \leq d\}$ y la integral impropia $I^*(y) = \int_a^{+\infty} f(x, y) dx = \lim_{t \rightarrow \infty} \int_a^t f(x, y) dx$ converge para cada $y \in [c, d]$, entonces $I^*(y)$ define una función en $[c, d]$

Definición. Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ es una función no acotada en $[a, b] \times [c, d]$

cuando $x \rightarrow b$ y la integral impropia $I(y) = \int_a^b f(x, y) dx$ (1)

converge para todo $y \in [c, d]$, decimos que $I(y)$ converge uniformemente si dado $\varepsilon > 0$ existe $\delta(\varepsilon) > 0$ tal que

$$\left| I(y) - \int_a^{b-\lambda} f(x, y) dx \right| < \varepsilon \quad \text{si } 0 < \lambda < \delta(\varepsilon) \quad y \quad y \in [c, d]$$

Definición. Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ donde $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x \leq +\infty; c \leq y \leq d\}$ y la

integral impropia $I^*(y) = \int_a^{+\infty} f(x, y) dx$ converge para todo $y \in [c, d]$,

decimos que $I^*(y)$ converge uniformemente si dado $\varepsilon > 0$ existe $L(\varepsilon)$ tal que $\left| I^*(y) - \int_a^l f(x, y) dx \right| < \varepsilon$ si $l > L(\varepsilon)$ y $y \in [c, d]$

Para $L(\varepsilon) > 0$, existe $N(\varepsilon) \in \mathbb{N}$ tal que si $l_n > N(\varepsilon)$, entonces para $F_n(y) = \int_a^{l_n} f(x,y) dx$ se tiene que $|I^*(y) - F_n(y)| < \varepsilon$

se tiene que $|I^*(y) - F_n(y)| < \varepsilon$ para todo $n > N(\varepsilon)$ y $y \in [c,d]$

Por lo tanto la sucesión de funciones $\{F_n(y)\}$ converge uniformemente en $[c,d]$

\Leftarrow) Supongamos que la integral impropia $I^*(y) = \int_a^{+\infty} f(x,y) dx$ no converge uniformemente en $[c,d]$ a pesar de que la sucesión de funciones $\{F_n(y)\}$ con $F_n(y) = \int_a^{l_n} f(x,y) dx$ converge uniformemente en $[c,d]$, es decir, existe $\varepsilon^* > 0$ tal que para todo $L > 0$ existe $l > L$ tal que $|I^*(y) - \int_a^l f(x,y) dx| \geq \varepsilon^*$

Al considerar sucesivamente $L = 1, 2, \dots, n, \dots$ se tiene

$$|I^*(y) - \int_a^{l_1} f(x,y) dx| \geq \varepsilon^* \text{ para } l_1 > L_1$$

$$|I^*(y) - \int_a^{l_2} f(x,y) dx| \geq \varepsilon^* \text{ para } l_2 > L_2$$

$$\vdots \\ |I^*(y) - \int_a^{l_n} f(x,y) dx| \geq \varepsilon^* \text{ para } l_n > L_n$$

\vdots

En consecuencia la sucesión de funciones $\{F_n(y)\}$ converge no uniformemente en $[c,d]$, lo cual contradice la hipótesis de la convergencia uniforme de $\{F_n(y)\}$. Por lo tanto la integral impropia $I^*(y)$ debe converger uniformemente en $[c,d]$.

Teorema. Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ donde $D = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x < \infty; c \leq y \leq d\}$ es una función continua tal que la integral impropia

$I^*(y) = \int_a^{+\infty} f(x,y) dx$ converge uniformemente, respecto del parámetro $y \in [c,d]$, entonces $I^*(y)$ es continua en $[c,d]$

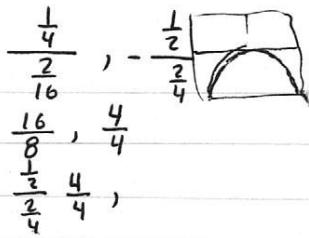
Demostración.

Consideremos cualquier sucesión $\{l_n\}$ tal que $\lim_{n \rightarrow \infty} l_n = +\infty$ y la sucesión $\{F_n(y)\}$ donde $F_n(y) = \int_a^{l_n} f(x,y) dx$

Como $I^*(y)$ converge uniformemente en $[c,d]$, entonces $\{F_n(y)\}$ converge uniformemente en $[c,d]$. Como f es continua en $[a, \infty) \times [c,d]$, entonces

$F_n(y) = \int_a^{l_n} f(x,y) dx$ es continua para todo $n \in \mathbb{N}$

$$\frac{1}{4}, \frac{1}{2}$$



$$\frac{1}{16}, \frac{4}{4}$$

$$\frac{1}{4}, \frac{4}{4}$$

Como $\lim_{n \rightarrow \infty} F_n(y) = \int_a^{+\infty} f(x,y) dx = I^*(y)$ entonces $I^*(y)$ es una función continua en $[c,d]$.

Teorema. Si f y $\frac{\partial f}{\partial y}$ son funciones continuas en $D = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid a \leq x < +\infty, c \leq y \leq d\}$ la integral impropia $I^*(y) = \int_a^{+\infty} f(x,y) dx$ converge uniformemente en $[c,d]$ y la integral impropia $\int_a^{+\infty} \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} dx$ converge uniformemente entonces $I^*(y)$ es una función diferenciable con respecto al parámetro $y \in [c,d]$ y además

$$(I^*(y))' = \frac{d}{dy} \left(\int_a^{+\infty} f(x,y) dx \right) = \int_a^{+\infty} \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} dx$$

Demostración.

Consideremos una sucesión $\{l_n\}$ donde $\lim_{n \rightarrow \infty} l_n = "+\infty"$ y $\{F_n(y)\}$ donde $F_n(y) = \int_a^{l_n} f(x,y) dx$. Para $F_n(y)$ se tiene $\frac{F_n(y+\Delta y) - F_n(y)}{\Delta y} =$

$$\begin{aligned} \frac{F_n(y+\Delta y) - F_n(y)}{\Delta y} &= \int_a^{l_n} \frac{f(x, y+\Delta y) - f(x, y)}{\Delta y} dx \\ &= \int_a^{l_n} \frac{\partial f(x, y+\theta \Delta y)}{\partial y} dx \quad \text{donde } 0 < \theta < 1 \end{aligned}$$

$$\text{Entonces } \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \left(\frac{F_n(y+\Delta y) - F_n(y)}{\Delta y} \right) = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \int_a^{l_n} \frac{\partial f(x, y+\theta \Delta y)}{\partial y} dx$$

Pero como la integral impropia $\int_a^{+\infty} \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} dx$ converge uniformemente en $[c,d]$

entonces dado $\varepsilon > 0$ existe $L(\varepsilon)$ tal que si $l > L(\varepsilon)$

$$\left| \int_a^{+\infty} \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} dx - \int_a^l \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} dx \right| < \varepsilon$$

Como $\frac{\partial f(x,y)}{\partial y}$ es continua uniformemente en $[a, l_n] \times [c,d]$, entonces

$$\left| \frac{\partial f(x, y+\theta \Delta y)}{\partial y} - \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \right| < \frac{\varepsilon}{l_n - a} \quad \text{para } y \in [c,d] \text{ y } (y+\Delta y) \in [c,d], 0 < \theta < 1$$

$$\text{Por lo que } \left| \frac{F_n(y+\Delta y) - F_n(y)}{\Delta y} - \int_a^{l_n} \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} dx \right| = \left| \int_a^{l_n} \frac{\partial f(x, y+\theta \Delta y)}{\partial y} dx - \int_a^{l_n} \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} dx \right|$$

$$= \left| \int_a^{l_n} \left(\frac{\partial f(x, y+\theta \Delta y)}{\partial y} - \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} \right) dx \right| \leq \int_a^{l_n} \left| \frac{\partial f(x, y+\theta \Delta y)}{\partial y} - \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} \right| dx$$

$$< \frac{\varepsilon}{l_n - a} \int_a^{l_n} dx = \frac{\varepsilon}{l_n - a} (l_n - a) = \varepsilon \quad \text{para todo } x \in [a, l_n] \text{ y } y \in [c,d], (y+\Delta y) \in [c,d]$$

Por lo tanto $\lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{F_n(y+\Delta y) - F_n(y)}{\Delta y} = \int_a^{+\infty} \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} dx$ es decir $\frac{d}{dy} \left(\int_a^{+\infty} f(x,y) dx \right) = \int_a^{+\infty} \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} dx$

~~$\int_a^{+\infty} f(x,y) dx$~~

TAREA: hacer la demostración de abajo

$F_n'(y) = \int_a^b \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} dx$, donde $F_n'(y)$ es continua para todo $n \in \mathbb{N}$. Como la integral impropia $\int_a^{+\infty} \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} dx$ converge uniformemente, entonces $\{F_n'(y)\}$ converge uniformemente, entonces $\{F_n'(y)\}$ converge uniformemente a $(I^*)(y)$, ya que $\{F_n(y)\}$ es una sucesión de funciones diferenciables que converge uniformemente.

Teorema. Si $f: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ es una función continua en $D = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 | a \leq x < +\infty, c \leq y \leq d\}$ tal q. y la integral impropia $\int_a^{+\infty} f(x,y) dx = I^*(y)$ converge ~~uniformemente~~ uniformemente en $[c,d]$, entonces $\int_c^d I^*(y) dy = \int_c^d dy \int_a^{+\infty} f(x,y) dx = \int_a^{+\infty} dx \int_c^d f(x,y) dy$

Ejemplos.

1. Calcular $\int_0^{+\infty} \frac{\sin \beta x}{x} dx$, lo vamos a hacer derivando la integral impropia $\int_0^{+\infty} e^{-\alpha x} \frac{\sin \beta x}{x} dx$ respecto del parámetro β y en seguida integrando el resultado respecto del parámetro β .

$$\begin{aligned} I^*(\beta) &= \frac{d}{d\beta} \left(\int_0^{+\infty} e^{-\alpha x} \frac{\sin \beta x}{x} dx \right) = \int_0^{+\infty} e^{-\alpha x} \cos \beta x dx = \lim_{l \rightarrow +\infty} \int_0^l e^{-\alpha x} \cos \beta x dx \\ &= \lim_{l \rightarrow +\infty} \left(e^{-\alpha x} \frac{\sin \beta x}{\beta} \Big|_0^l + \frac{\alpha}{\beta} \int_0^l e^{-\alpha x} \sin \beta x dx \right) \\ &= \lim_{l \rightarrow +\infty} \left(-\frac{\alpha}{\beta^2} e^{-\alpha x} \cos \beta x \Big|_0^l - \frac{\alpha^2}{\beta^2} \int_0^l e^{-\alpha x} \cos \beta x dx \right) \end{aligned}$$

de donde

$$\left(1 + \frac{\alpha^2}{\beta^2} \right) \lim_{l \rightarrow +\infty} \int_0^l e^{-\alpha x} \cos \beta x dx = \frac{\alpha}{\beta^2}$$

$$\text{Por lo que } \lim_{l \rightarrow +\infty} \int_0^l e^{-\alpha x} \frac{\cos \beta x}{\beta^2} dx = \frac{\alpha}{\alpha^2 + \beta^2} \text{ es decir } \int_0^{+\infty} e^{-\alpha x} \frac{\cos \beta x}{\beta^2} dx = \frac{\alpha}{\alpha^2 + \beta^2}$$

o lo que es lo mismo

$$(I^*(\beta))' = \frac{\alpha}{\alpha^2 + \beta^2} \quad \text{Al integrar con respecto del parámetro } \beta \quad \text{se obtiene}$$

$$I^*(\beta) = \int_0^{+\infty} \frac{\alpha}{\alpha^2 + \beta^2} d\beta = \lim_{l \rightarrow +\infty} \int_0^l \frac{\alpha}{\alpha^2 + \beta^2} d\beta = \lim_{l \rightarrow +\infty} \arctan \frac{\beta}{\alpha} \Big|_0^l$$

$$\text{Luego } \int_0^{+\infty} e^{-\alpha x} \frac{\sin \beta x}{x} dx = \frac{\pi}{2}$$

$$\begin{aligned} \text{Como } \int_0^{+\infty} \frac{\sin \beta x}{x} dx &\stackrel{x \rightarrow 0}{=} \lim_{x \rightarrow 0} \int_0^x e^{-\alpha x} \frac{\sin \beta x}{x} dx \\ &= \int_0^{+\infty} \lim_{x \rightarrow 0} e^{-\alpha x} \frac{\sin \beta x}{x} dx = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\pi}{2} = \frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

$$2. I = \int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx \quad \text{con este método.}$$


Vamos a hacer el cambio de variable $x = ut$, entonces $dx = udt$ por lo que $I = \int_0^{+\infty} e^{-u^2 t^2} u dt$

Si multiplicamos ambos lados por e^{-u^2} se obtiene

$$Ie^{-u^2} = \int_0^{+\infty} e^{-u^2} e^{-u^2 t^2} u dt = \int_0^{+\infty} e^{-(1+t^2)u^2} u dt$$

Al integrar respecto de u se tiene

$$\int_0^{+\infty} Ie^{-u^2} du = \int_0^{+\infty} du \int_0^{+\infty} e^{-(1+t^2)u^2} u dt$$

$$\text{es decir, } I^2 = \int_0^{+\infty} \left(\int_0^{+\infty} e^{-(1+t^2)u^2} u du \right) dt = \int_0^{+\infty} \left(\lim_{t \rightarrow \infty} -\frac{1}{2(1+t^2)} e^{-(1+t^2)u^2} \Big|_0^t \right) dt \\ = \int_0^{+\infty} \frac{1}{2(1+t^2)} dt = \frac{1}{2} \left[\lim_{t \rightarrow \infty} \arctan t \right]_0^t = \frac{\pi}{4}$$

Por lo tanto

$$I = \int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx = \frac{\sqrt{\pi}}{2}$$

$$3. \text{ Calcular } \int_0^{+\infty} \frac{e^{-\alpha x} - e^{-\beta x}}{x} dx$$

$$\text{Consideremos } I^*(y) = \int_0^{+\infty} e^{-yx} dx = \lim_{l \rightarrow \infty} \int_0^l e^{-yx} dx = \lim_{l \rightarrow \infty} -\frac{1}{y} e^{-yx} \Big|_0^l = \frac{1}{y}$$

Si ahora integramos $I^*(y)$ con respecto al parámetro desde α hasta β , se obtiene $\int_\alpha^\beta I^*(y) dy = \int_\alpha^\beta \left(\int_0^{+\infty} e^{-yx} dx \right) dy = \int_\alpha^\beta \frac{1}{y} dy$

es decir, se tiene

$$\int_\alpha^\beta \left(\int_0^{+\infty} e^{-xy} dx \right) dy = \int_\alpha^\beta \frac{1}{y} dy = \ln \frac{\beta}{\alpha}$$

Pero al cambiar el orden de integración en el lado izquierdo de la igualdad se obtiene $\int_\alpha^\beta \left(\int_0^{+\infty} e^{-yx} dx \right) dy = \int_0^{+\infty} \left(\int_\alpha^\beta e^{-yx} dy \right) dx$

$$= \int_0^{+\infty} -\frac{1}{x} e^{-yx} \Big|_{\alpha}^{\beta} dx = \int_0^{+\infty} -\frac{e^{-\beta x} - e^{-\alpha x}}{x} dx \\ = \int_0^{+\infty} \frac{e^{-\alpha x} - e^{-\beta x}}{x} dx = \ln \frac{\beta}{\alpha}$$

Integrales de Euler

Las integrales impropias

$$\Gamma(p) = \int_0^{+\infty} x^{p-1} e^{-x} dx, \quad p > 0 \quad (\text{función gamma})$$

$$\text{y } B(p, q) = \int_0^1 x^{p-1} (1-x)^{q-1} dx \quad \text{donde } p, q > 0 \quad (\text{función Beta})$$

se conocen como integrales de Euler.

La función gama.

La integral impropia converge para cada $p > 0$

Escribamos $\Gamma(p)$ en la forma

$$\Gamma(p) = \int_0^1 x^{p-1} e^{-x} dx + \int_1^{+\infty} x^{p-1} e^{-x} dx$$

Para la primera integral (como $x^{p-1} e^{-x} \leq x^{p-1}$, $x \in (0, 1]$)

Para $\int_0^1 x^{p-1} e^{-x} dx \leq \int_0^1 x^{p-1} dx$ es decir,

$$\int_0^1 x^{p-1} e^{-x} dx \leq \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_\epsilon^1 x^{p-1} dx = \frac{1}{p} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} x^p \Big|_\epsilon^1 = \frac{1}{p}$$

Luego $\int_0^1 x^{p-1} e^{-x} dx$ converge

Para demostrar que $\int_1^{+\infty} x^{p-1} e^{-x} dx$ converge utilizaremos el siguiente Teorema. Si $f, g : [a, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$ son funciones continuas tales que

$$f(x) \geq 0, \quad g(x) \geq 0 \quad \text{y} \quad \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{g(x)} = l > 0,$$

entonces $\int_a^{+\infty} f(x) dx$ converge si $\int_a^{+\infty} g(x) dx$ converge.

$$\text{Como } \lim_{x \rightarrow +\infty} x^2 x^{p-1} e^{-x} = 0 \quad \text{y} \quad \int_1^{+\infty} \frac{1}{x^2} dx = \lim_{t \rightarrow +\infty} \int_1^t \frac{1}{x^2} dx$$

$$= - \lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{1}{x} \Big|_1^t = 1$$

Por lo tanto la integral impropia $\int_1^{+\infty} x^{p-1} e^{-x} dx$ converge.

$$\Gamma\left(-\frac{1}{2}\right) = \Gamma\left(\frac{-3/2+1}{2}\right) = \Gamma\left(\frac{1}{2}\right)$$

Propiedades

- $\Gamma(p)$ converge uniformemente respecto al parámetro p en cualquier intervalo finito $0 < \alpha \leq p \leq \beta < +\infty$
- $\Gamma(p)$ es una función continua con respecto al parámetro p .
- Al derivar formalmente $\Gamma(p)$ con respecto al parámetro p , se obtiene $\Gamma'(p) = \int_0^{+\infty} x^{p-1} e^{-x} \ln x \, dx$ y en general $\Gamma^{(n)}(p) = \int_0^{+\infty} x^{p-1} e^{-x} \ln^n x \, dx$ para todo $n \in \mathbb{N}$

$$(\Gamma(p))' = \left(\int_0^{+\infty} x^{p-1} e^{-x} \, dx \right)' = \int_0^{+\infty} \frac{\partial(x^{p-1} e^{-x})}{\partial p} \, dx$$

$$= \int_0^{+\infty} e^{-x} \frac{\partial x^{p-1}}{\partial p} \, dx$$

$$= \int_0^{+\infty} x^{p-1} e^{-x} \ln x \, dx$$

Si $y = x^{p-1}$, entonces

$$\ln y = (p-1) \ln x$$

de donde

$$\frac{d \ln y}{dp} = \ln x \cdot \frac{d(p-1)}{dp}$$

$$\text{i.e. } \frac{1}{y} \frac{dy}{dp} = \ln x$$

$$\frac{dy}{dp} = y \ln x$$

4. $\Gamma(p+1) = p \Gamma(p)$, Si $\Gamma(p)$ se integra por partes

~~Integrando~~ $\int_0^{+\infty} x^p e^{-x} \, dx$ se obtiene

$$\Gamma(p) = \int_0^{+\infty} x^{p-1} e^{-x} \, dx$$

$$= \lim_{l \rightarrow +\infty} \left(\frac{1}{p} x^{p-1} e^{-x} \Big|_0^l + \int_0^l x^p e^{-x} \, dx \right) = \frac{1}{p} \int_0^{+\infty} x^p e^{-x} \, dx = \frac{1}{p} \Gamma(p+1)$$

Por lo tanto

$$\Gamma(p+1) = p \Gamma(p) \dots (1)$$

Como

$$\Gamma(1) = \int_0^{+\infty} e^{-x} \, dx = 1 \quad \text{entonces al usar recursivamente (1) para } p=1, 2, 3, \dots \text{ se obtiene}$$

$$\Gamma(2) = 1 \Gamma(1) = 1$$

$$\Gamma(3) = 2 \Gamma(2) = \Gamma(2+1) = 2 \cdot 1 \dots$$

$$\Gamma(n+1) = n \Gamma(n) = n((n-1)(n-2)\dots 1) = n((n-1)!) = n!$$

es decir $\Gamma(n+1) = n!$ para todo $n \in \mathbb{N}$

Ahora evaluemos en $p=\frac{1}{2}$

$$\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \int_0^{+\infty} x^{-\frac{1}{2}} e^{-x} \, dx \quad \text{Hagamos el cambio de variable } x=t^2 \text{ y se obtiene}$$

$$\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \int_0^{+\infty} 2 e^{-t^2} dt = \sqrt{\pi} \quad \text{Si se toma (1) como la definición del factorial}$$

$$\text{y } \Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \Gamma\left(-\frac{1}{2} + 1\right) = \left(-\frac{1}{2}\right)! = \sqrt{\pi}$$

Escribamos $\Gamma(p+1) = p\Gamma(p)$... (1)

en la forma

$$\Gamma(p) = \frac{\Gamma(p+1)}{p} \dots \dots \dots (3)$$

A partir de (3) si se toman valores de p tales que $-1 < p < 0$, $\Gamma(p)$ queda definida.

Como ya está definida para $-1 < p < 0$, de nuevo a partir de (3) queda definida para $-2 < p < -1$.

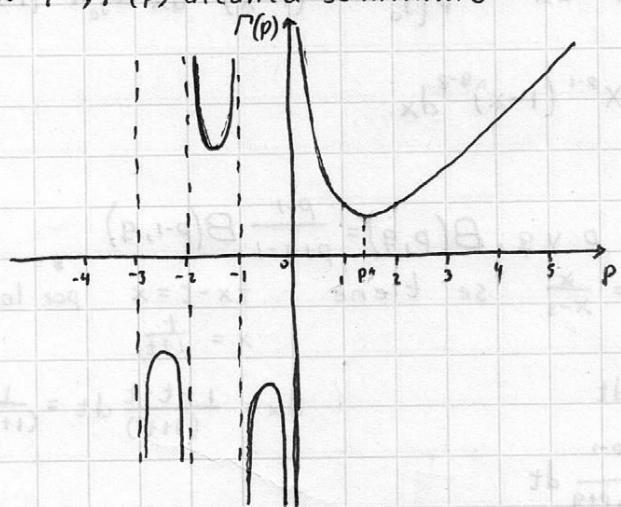
Así sucesivamente, la función se puede extender en cualquier intervalo de la forma $-n < p < -n-1$

Gráfica de la función gamma.

Sabemos que $\Gamma(1) = 1$ y $\Gamma(2) = 1$ por lo que el teorema de Rolle garantiza que existe $p^* \in (1, 2)$ tal que $\Gamma'(p^*) = 0$.

Por otro lado como $\Gamma''(p) = \int_0^{+\infty} x^{p-1} e^{-x} \ln^2 x dx \geq 0$ para todo $0 < p < +\infty$, entonces $\Gamma'(p)$ es una función creciente.

Además $\lim_{p \rightarrow 0^+} \Gamma(p) = \lim_{p \rightarrow 0^+} \frac{\Gamma(p+1)}{p} = +\infty$ y $\lim_{p \rightarrow +\infty} \Gamma(p) = "+\infty"$
en p^* , $\Gamma(p)$ alcanza su mínimo



La función Beta.

$$B(p, q) = \int_0^1 x^{p-1} (1-x)^{q-1} dx, \quad p, q > 0$$

Propiedades

1. $B(p, q) = B(q, p)$

En efecto si se hace el cambio de variable $z = 1-x$, se obtiene

$$B(p, q) = \int_1^0 (1-z)^{p-1} z^{q-1} dz = \int_0^1 z^{q-1} (1-z)^{p-1} dz = B(q, p)$$

Entonces la función beta es simétrica con respecto a p y q .

2. $B(p, q) = \frac{p-1}{p+q-1} B(p, q-1)$ si $q > 1$

en efecto, consideremos

$$B(p, q) = \int_0^1 x^{p-1} (1-x)^{q-1} dx \text{ e integremos por partes, entonces}$$

$$\begin{aligned} B(p, q) &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{\epsilon}^1 x^{p-1} (1-x)^{q-1} dx = \left[\frac{x^p (1-x)^{q-1}}{p} \right]_{\epsilon}^1 + \frac{q-1}{p} \int_{\epsilon}^1 x^p (1-x)^{q-2} dx \\ &= \frac{q-1}{p} \int_{\epsilon}^1 x^p (1-x)^{q-2} dx = \frac{q-1}{p} \int_{\epsilon}^1 (x^p + x^{p-1} - x^{p-1}) (1-x)^{q-2} dx \\ &= \frac{q-1}{p} \int_{\epsilon}^1 (x^{p-1} - x^{p-1} (1-x)) (1-x)^{q-2} dx = \frac{q-1}{p} \left[\int_{\epsilon}^1 x^{p-1} (1-x)^{q-2} dx - \int_{\epsilon}^1 x^{p-1} (1-x)^{q-1} dx \right] \end{aligned}$$

de donde

$$B(p, q) \left(1 + \frac{q-1}{p} \right) = \frac{q-1}{p} \int_{\epsilon}^1 x^{p-1} (1-x)^{q-2} dx$$

$$\text{Entonces } B(p, q) = \frac{q-1}{p+q-1} B(p, q-1)$$

Como B es simétrica con respecto a p y q , $B(p, q) = \frac{p-1}{p+q-1} B(p-1, q)$

3. $B(p, q) = \int_0^{+\infty} \frac{t^{p-1}}{(1+t)^{p+q}} dt$ sea $t = \frac{x}{x-1}$ se tiene $tx-t=x$ por lo que $x = \frac{t}{1+t}$

$$\begin{aligned} B(p, q) &= \int_0^{+\infty} \left(\frac{t}{1+t} \right)^{p-1} \left(\frac{1}{1+t} \right)^{q-1} \left(\frac{1}{1+t} \right)^{-2} dt \\ &= \int_0^{+\infty} \frac{t^{p-1}}{(1+t)^{p+q-2+2}} dt = \int_0^{+\infty} \frac{t^{p-1}}{(1+t)^{p+q}} dt \end{aligned}$$

$$dx = \frac{1+t-t}{(1+t)^2} dt = \frac{1}{(1+t)^2} dt$$

4. $B(p, q) = \frac{\Gamma(p) \Gamma(q)}{\Gamma(p+q)}$ Si en la integral $\Gamma(p) = \int_0^{+\infty} x^{p-1} e^{-x} dx$ se

hace el cambio de variable $x = zt$ ($z > 0$) se obtiene $\Gamma(p) = \int_0^{+\infty} (zt)^{p-1} e^{-zt} z dt$

$$= z^p \int_0^{+\infty} t^{p-1} e^{-zt} dt \text{ de donde}$$

$$\frac{\Gamma(p)}{z^p} = \int_0^{+\infty} t^{p-1} e^{-zt} dt \quad (**)$$