

$$\int \frac{dF}{dx} dx = F(\xi) \quad ()$$

3. Calcular el flujo del campo $\bar{F}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ dado por $\bar{F}(x, y, z) = (ax, by, cz)$, $a, b, c \in \mathbb{R}^+$ a través de la esfera orientada con sus vectores normales que apuntan hacia afuera

$$\begin{aligned}\iint_{\Sigma_F} \bar{F} \cdot dA &= \iiint_{\Omega} \nabla \cdot \bar{F} dx dy dz = \iiint_{\Omega} (a+b+c) dx dy dz \\ &= (a+b+c) \iiint_{\Omega} dx dy dz = \frac{4}{3} \pi r^3 (a+b+c)\end{aligned}$$

Demostrar que

$\nabla \cdot \bar{F}(\bar{p}) = \lim_{\Sigma_F \rightarrow \bar{p}} \frac{\text{Flujo a través de } \Sigma}{\text{Volumen de } \Omega}$ si $\bar{F}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ es un campo vectorial de clase C_1 , Σ es una superficie orientada positivamente y Ω es la región encerrada por Σ parametrizada por $\bar{f}: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$.

Se tiene

$$\iint_{\Sigma_F} \bar{F} \cdot dA = \iiint_{\Omega} \nabla \cdot \bar{F} dx dy dz = \nabla \cdot \bar{F}(\bar{p}^*) \iiint_{\Omega} dx dy dz = \nabla \cdot \bar{F}(\bar{p}^*) \text{ volumen de } \Omega$$

$$\text{Por lo tanto } \nabla \cdot \bar{F}(\bar{p}^*) = \frac{\iint_{\Sigma_F} \bar{F} \cdot dA}{\text{volumen de } \Omega}$$

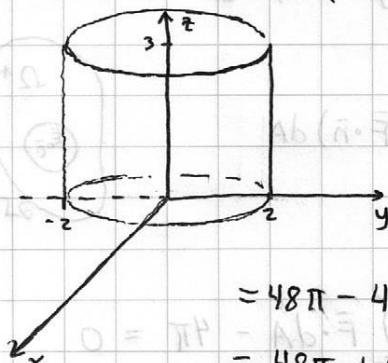
Si $\bar{p} \in \Sigma$, entonces

$$\lim_{\Sigma_F \rightarrow \bar{p}} \nabla \cdot \bar{F}(\bar{p}^*) = \lim_{\Sigma_F \rightarrow \bar{p}} \frac{\text{Flujo a través de } \Sigma_F}{\text{Volumen de } \Omega}$$

Por lo tanto

$$\nabla \cdot \bar{F}(\bar{p}) = \lim_{\Sigma_F \rightarrow \bar{p}} \frac{\text{Flujo de } \bar{F} \text{ a través de } \Sigma_F}{\text{Volumen de } \Omega}$$

4. Calcular el flujo del campo $\bar{F}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ dado por $\bar{F}(x, y, z) = (4x, -2y^2, z^2)$ a través de Σ orientada positivamente, donde Σ es la superficie que encierra a $\Omega = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 \leq 4, 0 \leq z \leq 3\}$



$$\iint_{\Sigma} \bar{F} \cdot dA \stackrel{\text{I.D.}}{=} \iiint_{\Omega} \nabla \cdot \bar{F} dx dy dz$$

$$= \iiint_{\Omega} (4 - 4y + 2z) dx dy dz$$

$$= 4 \iiint_{\Omega} dx dy dz - 4 \iiint_{\Omega} y dx dy dz + 2 \iiint_{\Omega} z dx dy dz$$

$$= 48\pi - 4 \int_0^3 \int_0^2 \int_0^{2\pi} r^2 \sin \theta dr d\theta dz + 2 \int_0^3 \int_0^{2\pi} \int_0^r r z dr d\theta dz$$

$$= 48\pi + 9 \int_0^2 \int_0^{2\pi} r dr d\theta = 48\pi + 18\pi \int_0^2 dr = 48\pi + 36\pi = 84\pi$$

Teorema (Ley de Gauss) Si $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ es una región elemental, su frontera Σ está parametrizada por $\bar{f}: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ y $\bar{F}: \mathbb{R}^3 - \{(0,0,0)\} \rightarrow \mathbb{R}^3$ el campo vectorial dado por

$$\bar{F}(x, y, z) = \frac{(x, y, z)}{\|(x, y, z)\|^3} \quad \text{y } (0, 0, 0) \notin \Sigma, \text{ entonces}$$

$$\iint_{\Sigma} \bar{F} \cdot dA = \begin{cases} 0 & \text{si } (0, 0, 0) \notin \Omega \\ 4\pi & \text{si } (0, 0, 0) \in \Omega \end{cases}$$

Demostración

$$\begin{aligned} \nabla \cdot \bar{F} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{x}{(x^2+y^2+z^2)^{\frac{3}{2}}} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{y}{(x^2+y^2+z^2)^{\frac{3}{2}}} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{z}{(x^2+y^2+z^2)^{\frac{3}{2}}} \right) \\ &= \frac{(x^2+y^2+z^2)^{\frac{1}{2}} - 3x^2(x^2+y^2+z^2)^{-\frac{1}{2}}}{(x^2+y^2+z^2)^{\frac{3}{2}}} + \frac{(x^2+y^2+z^2)^{\frac{1}{2}} - 3y^2(x^2+y^2+z^2)^{-\frac{1}{2}}}{(x^2+y^2+z^2)^{\frac{3}{2}}} + \\ &\quad + \frac{(x^2+y^2+z^2)^{\frac{1}{2}} - 3z^2(x^2+y^2+z^2)^{-\frac{1}{2}}}{(x^2+y^2+z^2)^{\frac{3}{2}}} \\ &= \frac{-2x^2 + 2z^2 + y^2 - 2y^2 + y^2 + 2z^2 - 2z^2}{(x^2+y^2+z^2)^{\frac{3}{2}}} = 0 \end{aligned}$$

Si $(0, 0, 0) \notin \Omega$ se cumple el teorema de la divergencia, en consecuencia $\iint_{\Sigma} \bar{F} \cdot dA = \iiint_{\Omega} \nabla \cdot \bar{F} dx dy dz = 0$

Pero si $(0, 0, 0) \in \Omega$ ya no se cumplen las hipótesis del Teorema.

Consideremos una bola $B_\varepsilon = B(0; \varepsilon)$, entonces en $\Omega^* = \Omega - B_\varepsilon$ si se cumplen las condiciones del teorema de la divergencia, en consecuencia

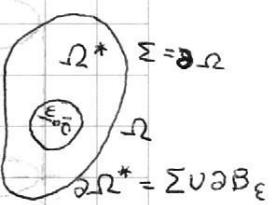
$$\iint_{\partial \Omega^*} \bar{F} \cdot dA = \iiint_{\Omega^*} \nabla \cdot \bar{F} dx dy dz = 0$$

$$\text{Pero } \iint_{\partial \Omega^*} \bar{F} \cdot dA = \iint_{\partial \Omega} \bar{F} \cdot dA + \iint_{\partial B_\varepsilon} \bar{F} \cdot dA = \iint_{\Sigma} \bar{F} \cdot dA + \iint_{\partial B_\varepsilon} (\bar{F} \cdot \bar{n}) dA$$

$$= \iint_{\Sigma} \bar{F} \cdot dA + \iint_{\partial B_\varepsilon} \left(\frac{(x, y, z)}{\|(x, y, z)\|^3} \right) \cdot \left(-\frac{(x, y, z)}{\|(x, y, z)\|^3} \right) dA$$

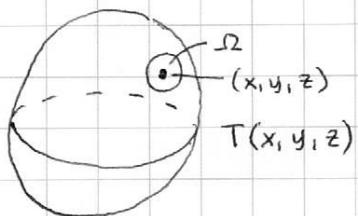
$$= \iint_{\Sigma} \bar{F} \cdot dA - \frac{1}{\varepsilon^2} \iint_{\partial B_\varepsilon} dA = \iint_{\Sigma} \bar{F} \cdot dA - \frac{1}{\varepsilon^2} (4\pi \varepsilon^2) = \iint_{\Sigma} \bar{F} \cdot dA - 4\pi = 0$$

Por lo tanto $\iint_{\Sigma} \bar{F} \cdot dA = 4\pi$ si $(0, 0, 0) \in \Omega$



$$\nabla \times \vec{v} = \vec{f}$$

Ecuación del calor



Si \bar{v} es el flujo de calor en el punto

\bar{p} de Ω al tiempo t , sabemos

$$\bar{v} = -k \nabla T.$$

Entonces la cantidad de calor que entra
a Ω es

$$\begin{aligned} - \iint_{\partial\Omega} \bar{v} \cdot dA &= \iiint_{\Omega} \nabla \cdot \bar{v} dx dy dz = \iiint_{\Omega} \nabla \cdot (-k \nabla T) dx dy dz \\ &= -k \iiint_{\Omega} \nabla \cdot \nabla T dx dy dz \end{aligned}$$

Por lo tanto la tasa de absorción de calor es

$$cp \frac{\partial T}{\partial t} \quad \text{donde } c \text{ es el calor específico del material y } p \text{ es la densidad de masa.}$$

En consecuencia la cantidad de calor absorbido por Ω es

$$\iiint_{\Omega} cp \frac{\partial T}{\partial t} dx dy dz$$

Luego al igualar las dos cantidades se tiene

$$\iiint_{\Omega} k \nabla \cdot \nabla T dx dy dz = \iiint_{\Omega} cp \frac{\partial T}{\partial t} dx dy dz$$

$$\text{es decir, } \iiint_{\Omega} (k \nabla^2 T - cp \frac{\partial T}{\partial t}) dx dy dz = 0$$

$$\text{entonces } k \nabla^2 T - cp \frac{\partial T}{\partial t} = 0 \quad \text{ecuación que se conoce como ecuación del calor.}$$

Los últimos tres teoremas importantes que vimos son.

Teorema de Green. Si $\bar{F}: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tal que $\bar{F} = (F_1, F_2)$ es de clase C_D^1 ,

$$\text{entonces } \int_{\partial D} \bar{F} \cdot d\bar{\lambda} = \iint_D \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dx dy.$$

Teorema de Stokes

Teorema de Gauss.

Que involucran a $\nabla \times \bar{F}$ y $\nabla \cdot \bar{F}$ que se deducen a partir del operador

$$\nabla = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) \quad \text{que se conoce como operador nabla.}$$

$$\mathbf{F} = q \mathbf{v} \times \mathbf{B}$$

Propiedades.



1. $\nabla(\lambda_1 f + \lambda_2 g) = \lambda_1 \nabla f + \lambda_2 \nabla g$
2. $\nabla f g = f \nabla g + g \nabla f$
3. $\nabla\left(\frac{f}{g}\right) = \frac{g \nabla f - f \nabla g}{g^2}, \quad g \neq 0$
4. $\nabla \cdot (\bar{F} + \bar{G}) = \nabla \cdot \bar{F} + \nabla \cdot \bar{G}$
5. $\nabla \cdot (\bar{F} \times \bar{G}) = \nabla \cdot (F_2 G_3 - F_3 G_2, F_3 G_1 - F_1 G_3, F_1 G_2 - F_2 G_1)$
 $= \frac{\partial(F_2 G_3 - F_3 G_2)}{\partial x} + \frac{\partial(F_3 G_1 - F_1 G_3)}{\partial y} + \frac{\partial(F_1 G_2 - F_2 G_1)}{\partial z}$
 $= F_2 \frac{\partial G_3}{\partial x} - F_3 \frac{\partial G_2}{\partial x} + G_3 \frac{\partial F_2}{\partial x} - G_2 \frac{\partial F_3}{\partial x} + F_3 \frac{\partial G_1}{\partial y} - F_1 \frac{\partial G_3}{\partial y} + G_1 \frac{\partial F_3}{\partial y} - G_3 \frac{\partial F_1}{\partial y} +$
 $+ F_1 \frac{\partial G_2}{\partial z} - F_2 \frac{\partial G_1}{\partial z} + G_2 \frac{\partial F_1}{\partial z} - G_1 \frac{\partial F_2}{\partial z}$
 $= F_1 \left(\frac{\partial G_2}{\partial z} - \frac{\partial G_3}{\partial y} \right) + F_2 \left(\frac{\partial G_3}{\partial x} - \frac{\partial G_1}{\partial z} \right) + F_3 \left(\frac{\partial G_1}{\partial y} - \frac{\partial G_2}{\partial x} \right) + G_1 \left(\frac{\partial F_3}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial z} \right) +$
 $+ G_2 \left(\frac{\partial F_1}{\partial z} - \frac{\partial F_3}{\partial x} \right) + G_3 \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) = \bar{G} \cdot \nabla \times \bar{F} - \bar{F} \cdot \nabla \times \bar{G}$
6. $\nabla \cdot \nabla \times \bar{F} = \nabla \cdot \left(\frac{\partial F_3}{\partial y} - \frac{\partial F_1}{\partial z}, \frac{\partial F_1}{\partial z} - \frac{\partial F_3}{\partial x}, \frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right)$
 $= \frac{\partial^2 F_3}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 F_1}{\partial z \partial z} + \frac{\partial^2 F_1}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 F_3}{\partial y \partial x} + \frac{\partial^2 F_2}{\partial z \partial x} - \frac{\partial^2 F_1}{\partial z \partial y} = 0 \quad \text{si } \bar{F} \in C^2$
7. $\nabla \cdot (\nabla f g) = \nabla \cdot (f \nabla g + g \nabla f)$
 $= \nabla \cdot \left(f \left(\frac{\partial g}{\partial x}, \frac{\partial g}{\partial y}, \frac{\partial g}{\partial z} \right) + g \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) \right)$
 $= \frac{\partial(f \frac{\partial g}{\partial x})}{\partial x} + \frac{\partial(f \frac{\partial g}{\partial y})}{\partial y} + \frac{\partial(f \frac{\partial g}{\partial z})}{\partial z} + \frac{\partial(g \frac{\partial f}{\partial x})}{\partial x} + \frac{\partial(g \frac{\partial f}{\partial y})}{\partial y} + \frac{\partial(g \frac{\partial f}{\partial z})}{\partial z}$
 $= f \left(\frac{\partial^2 g}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 g}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 g}{\partial z^2} \right) + 2 \nabla f \cdot \nabla g + g \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} \right)$
 $= f \nabla^2 g + 2 \nabla f \cdot \nabla g + g \nabla^2 f$
8. $\nabla \cdot (\nabla f + \nabla g) = \nabla^2 f + \nabla^2 g$
9. $\nabla \cdot (f \nabla g - g \nabla f) = f \nabla^2 g - g \nabla^2 f$

A $\nabla^2 f = \sum_{i=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2}$ se le llama Laplaciano de la función f.

A la ecuación $\sum_{i=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2} = 0$ se le conoce como ecuación de Laplace y a las funciones que satisfacen la ecuación de Laplace se les llama funciones armónicas.

Demostrar que

$f(x,y) = \frac{x+y}{x^2+y^2}$ es una función armónica.

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{x^2+y^2 - 2x(x+y)}{(x^2+y^2)^2} = \frac{y^2 - 2xy - x^2}{(x^2+y^2)^2}$$

~~$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{2y(-x-2x)(x^2+y^2)^2}{(x^2+y^2)^4}$$~~

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{(-2x-2y)(x^2+y^2)^2 - 4x(-x^2+y^2-2xy)(x^2+y^2)}{(x^2+y^2)^4} +$$

$$+ \frac{(-2y-2x)(x^2+y^2)^2 - 4y(x^2-y^2-2xy)(x^2+y^2)}{(x^2+y^2)^4}$$

$$= \frac{-4(x+y)(x^2+y^2) + 4x^4 - 4x^2y^2 + 8x^2y - 4x^2y + 4y^3 + 8xy^2}{(x^2+y^2)^3} = 0$$

Teorema. Si $f, g: U \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ son funciones de clase C^2 en el conjunto abierto U en \mathbb{R}^3 , $\Omega \subset U$ y $\Sigma = \partial \Omega$ está orientada por los vectores normales hacia afuera, entonces

$$i) \iint_{\Sigma} f \nabla g \cdot dA = \iiint_{\Omega} (f \nabla^2 g + \nabla f \cdot \nabla g) dx dy dz$$

$$ii) \iint_{\Sigma} (f \nabla g - g \nabla f) \cdot dA = \iiint_{\Omega} (f \nabla^2 g - g \nabla^2 f) dx dy dz$$

Demostración.

i) Por el teorema de Gauss

$$\iint_{\Sigma} f \nabla g \cdot dA = \iiint_{\Omega} \nabla \cdot (f \nabla g) dx dy dz = \iiint_{\Omega} (f \nabla^2 g + \nabla f \cdot \nabla g) dx dy dz \quad \rightarrow \text{usamos (7)}$$

$$ii) \iint_{\Sigma} (f \nabla g - g \nabla f) \cdot dA = \iiint_{\Omega} \nabla \cdot (f \nabla g - g \nabla f) dx dy dz$$

$$= \iiint_{\Omega} (f \nabla^2 g - g \nabla^2 f) dx dy dz \quad \rightarrow \text{por (9)}$$

Teorema. Si $f: U \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ es una función armónica tal que

$f(x,y,z) = 0$ para todo $(x,y,z) \in \Sigma$, con Σ la frontera de una región elemental $\Omega \subset U$, entonces f es idénticamente cero en Ω .

$$\frac{\partial f}{\partial x} \quad \frac{\partial f}{\partial x}$$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)^2 +$$

Demostración

Por la parte (i) del Teorema anterior

$$\begin{aligned} \iiint_{\Sigma} (f \nabla f) dA &= \iiint_{\Omega} (f \nabla^2 f + \nabla f \cdot \nabla f) dx dy dz \\ &= \iiint_{\Omega} \nabla f \cdot \nabla f dx dy dz = \iiint_{\Omega} \left(\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial z}\right)^2 \right) dx dy dz \end{aligned}$$

Como $\iiint_{\Sigma} (f \nabla f) dA = 0$ entonces

$$\iiint_{\Omega} \left(\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial z}\right)^2 \right) dx dy dz = 0 \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{(pero el integrando siempre} \\ \text{es mayor que cero pues son términos} \\ \text{positivos)} \end{array} \right.$$

en consecuencia

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial z}\right)^2 = 0$$

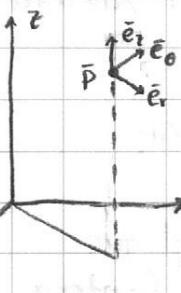
Luego $\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial f}{\partial z} = 0$ en consecuencia la función f es constante en Ω , pero como es igual a cero en su frontera, entonces es igual a cero en Ω .

* Espacios vectoriales en coordenadas cilíndricas y coordenadas esféricas

Dado un vector $\bar{v} \in \mathbb{R}^3$ cuya expresión es $\bar{v} = (v_1, v_2, v_3)$ lo podemos escribir en la forma $\bar{v} = v_1 \hat{i} + v_2 \hat{j} + v_3 \hat{k}$ donde $\{\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}\}$ es la base ortonormal del sistema coordenado cartesiano.

Para escribir una expresión equivalente pero en coordenadas cilíndricas o esféricas, lo que necesitamos en principio son bases ortonormales respectivamente de cada uno de estos sistemas coordenados.

Coordenadas cilíndricas.



entonces

$$\bar{e}_r = (\cos \theta, \sin \theta, 0)$$

$$\bar{e}_{\theta} = (-\sin \theta, \cos \theta, 0)$$

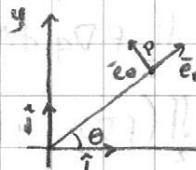
$$\bar{e}_z = (0, 0, 1) = \hat{k}$$

es decir

$$\bar{e}_r = \cos \theta \hat{i} + \sin \theta \hat{j}$$

$$\bar{e}_{\theta} = -\sin \theta \hat{i} + \cos \theta \hat{j}$$

$$\bar{e}_z = \hat{k}$$



$$\bar{e}_r = (\cos \theta, \sin \theta, 0)$$

$$\bar{e}_{\theta} = (-\sin \theta, \cos \theta, 0)$$

Luego

$$\begin{aligned}\hat{i} &= \cos\theta \bar{e}_r - \sin\theta \bar{e}_\theta \\ \hat{j} &= \sin\theta \bar{e}_r + \cos\theta \bar{e}_\theta \\ \hat{k} &= \bar{e}_z\end{aligned}$$

entonces la matriz de cambio de base ortonormal $\{\bar{e}_r, \bar{e}_\theta, \bar{e}_z\}$ a la base $\{\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}\}$ es

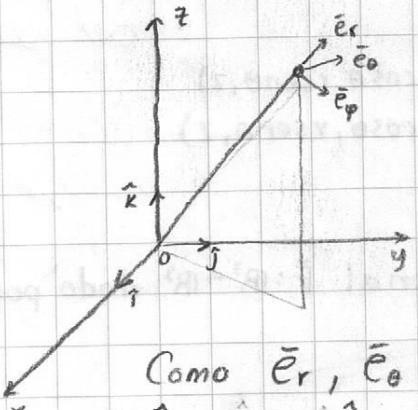
$$P = \begin{pmatrix} \cos\theta & \sin\theta & 0 \\ -\sin\theta & \cos\theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

en consecuencia la matriz del cambio de cambio de base de la base $\{\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}\}$ a la base ortonormal $\{\bar{e}_r, \bar{e}_\theta, \bar{e}_z\}$ es

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta & 0 \\ \sin\theta & \cos\theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

[pues P es ortonormal y su inversa es su transpuesta]

Coordenadas esféricas.



Como \bar{e}_θ es el mismo que en las coordenadas cilíndricas

$$\begin{aligned}\bar{e}_\theta &= (-\sin\theta, \cos\theta, 0) \\ &= -\sin\theta \hat{i} + \cos\theta \hat{j}\end{aligned}$$

además

$$\bar{e}_r = (\cos\theta \sin\varphi, \sin\theta \sin\varphi, \cos\varphi)$$

Como $\bar{e}_r, \bar{e}_\theta$ y \bar{e}_φ son ortogonales $\bar{e}_\varphi = \bar{e}_\theta \times \bar{e}_r$

$$\bar{e}_\varphi = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ -\sin\theta & \cos\theta & 0 \\ \cos\theta \sin\varphi & \sin\theta \sin\varphi & \cos\varphi \end{vmatrix} = (\cos\theta \cos\varphi, \sin\theta \cos\varphi, -\sin\varphi)$$

La matriz del cambio de base de la base ortonormal $\{\bar{e}_r, \bar{e}_\theta, \bar{e}_\varphi\}$ a la base $\{\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}\}$ es

$$P = \begin{pmatrix} \cos\theta \sin\varphi & -\sin\theta & \cos\theta \cos\varphi \\ \sin\theta \cos\varphi & \cos\theta & \sin\theta \cos\varphi \\ -\sin\varphi & 0 & -\sin\theta \end{pmatrix}$$

Por lo que la matriz del cambio de base de la base $\{\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}\}$ a la base ortonormal $\{\bar{e}_r, \bar{e}_\theta, \bar{e}_\varphi\}$ es

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} \cos\theta \sin\varphi & \sin\theta \sin\varphi & \cos\varphi \\ -\sin\theta & \cos\theta & 0 \\ \cos\theta \cos\varphi & \sin\theta \cos\varphi & -\sin\varphi \end{pmatrix}$$

Consideremos un campo vectorial $\bar{F}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ dado por

$$\begin{aligned}\bar{F}(x, y, z) &= (F_x(x, y, z), F_y(x, y, z), F_z(x, y, z)) \\ &= F_x(x, y, z)\hat{i} + F_y(x, y, z)\hat{j} + F_z(x, y, z)\hat{k}\end{aligned}$$

El campo en coordenadas cilíndricas es

$$\begin{aligned}\tilde{F}(r, \theta, z) &= (\tilde{F}_x(r, \theta, z), \tilde{F}_y(r, \theta, z), \tilde{F}_z(r, \theta, z)) \\ &= F_x(r \cos \theta, r \sin \theta, z)\hat{i} + F_y(r \cos \theta, r \sin \theta, z)\hat{j} + F_z(r \cos \theta, r \sin \theta, z)\hat{k} \\ &= \tilde{F}_x(r, \theta, z)(\cos \theta \hat{e}_r - \sin \theta \hat{e}_\theta) + \tilde{F}_y(r, \theta, z)(\sin \theta \hat{e}_r + \cos \theta \hat{e}_\theta) + \tilde{F}_z(r, \theta, z)\hat{e}_z \\ &= \cos \theta \tilde{F}_x(r, \theta, z)\hat{e}_r - \sin \theta \tilde{F}_x(r, \theta, z)\hat{e}_\theta + \sin \theta \tilde{F}_y(r, \theta, z)\hat{e}_r + \cos \theta \tilde{F}_y(r, \theta, z)\hat{e}_\theta + \\ &\quad + \tilde{F}_z(r, \theta, z)\hat{e}_z \\ &= (\cos \theta \tilde{F}_x(r, \theta, z) + \sin \theta \tilde{F}_y(r, \theta, z))\hat{e}_r + (-\sin \theta \tilde{F}_x(r, \theta, z) + \cos \theta \tilde{F}_y(r, \theta, z))\hat{e}_\theta + \\ &\quad + \tilde{F}_z(r, \theta, z)\hat{e}_z \\ &= (F_r(r, \theta, z), F_\theta(r, \theta, z), F_z(r, \theta, z))\end{aligned}$$

donde

$$F_r(r, \theta, z) = \cos \theta F_x(r \cos \theta, r \sin \theta, z) + \sin \theta F_y(r \cos \theta, r \sin \theta, z)$$

$$F_\theta(r, \theta, z) = -\sin \theta F_x(r \cos \theta, r \sin \theta, z) + \cos \theta F_y(r \cos \theta, r \sin \theta, z)$$

$$F_z(r, \theta, z) = F_z(r \cos \theta, r \sin \theta, z)$$

Ejemplo.

Escribir en coordenadas cilíndricas el campo vectorial $\bar{F}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ dado por

$$\bar{F}(x, y, z) = (xy, 2z, zx)$$

El campo en coordenadas cilíndricas

$$\begin{aligned}\tilde{F}(r, \theta, z) &= (\cos \theta (r \sin \theta)(r \cos \theta) + \sin \theta (2z), -\sin \theta (r \cos \theta)(r \sin \theta) + \cos \theta (2z), \\ &\quad z(r \cos \theta)) \\ &= (r^2 \cos^2 \theta \sin \theta + 2z \sin \theta)\hat{e}_r + (-r^2 \sin^2 \theta \cos \theta + 2z \cos \theta)\hat{e}_\theta + z r \cos \theta \hat{e}_z\end{aligned}$$

Si $\bar{F}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ es un campo vectorial dado por

$$\bar{F}(x, y, z) = (F_x(x, y, z), F_y(x, y, z), F_z(x, y, z))$$

$$= F_x(x, y, z)\hat{i} + F_y(x, y, z)\hat{j} + F_z(x, y, z)\hat{k}$$

su expresión en coordenadas esféricas es

$$\begin{aligned}\tilde{F}(r, \theta, \varphi) &= (\tilde{F}_x(r, \theta, \varphi), \tilde{F}_y(r, \theta, \varphi), \tilde{F}_z(r, \theta, \varphi)) \\ &= \tilde{F}_x(r, \theta, \varphi)\hat{i} + \tilde{F}_y(r, \theta, \varphi)\hat{j} + \tilde{F}_z(r, \theta, \varphi)\hat{k} \\ &= \tilde{F}_x(r, \theta, \varphi)(\cos \theta \sin \varphi \hat{e}_r + \sin \theta \sin \varphi \hat{e}_\theta + \cos \varphi \hat{e}_\varphi) + \tilde{F}_y(r, \theta, \varphi)(-\sin \theta \hat{e}_r + \cos \theta \hat{e}_\theta) + \\ &\quad + \tilde{F}_z(r, \theta, \varphi)(\cos \theta \cos \varphi \hat{e}_r + \sin \theta \cos \varphi \hat{e}_\theta - \sin \varphi \hat{e}_\varphi)\end{aligned}$$

$$\frac{r_0 + h - (r_0 - h)}{2h}$$

$$\phi_{bc} \approx 2K(r_0 + h)F_r(r_0 + h, \theta_0)$$

$$\phi_{cd} \approx 2hF_\theta(r_0, \theta_0 + K)$$

$$\phi_{ad} \approx 2K(r_0 - h)F_r(r_0 - h, \theta_0)$$

$$\phi_{ab} \approx 2hF_\theta(r_0, \theta_0 - K)$$

En consecuencia el flujo a través de R es

$$\phi_R = \phi_{bc} + \phi_{cd} - \phi_{ad} - \phi_{ab}$$

$$\approx 2K(r_0 + h)F_r(r_0 + h, \theta_0) + 2hF_\theta(r_0, \theta_0 + K) - 2K(r_0 - h)F_r(r_0 - h, \theta_0) - 2hF_\theta(r_0, \theta_0 - K)$$

Al dividir ϕ_R por el área de R, se obtiene el flujo por unidad de área en R

$$\frac{\phi_R}{A_R} \approx \frac{2K(r_0 + h)F_r(r_0 + h, \theta_0) - 2K(r_0 - h)F_r(r_0 - h, \theta_0)}{4r_0 h K} +$$

$$+ \frac{2h(F_\theta(r_0, \theta_0 + K) - F_\theta(r_0, \theta_0 - K))}{4r_0 h K}$$

$$= \frac{(r_0 + h)F_r(r_0 + h, \theta_0) - (r_0 - h)F_r(r_0 - h, \theta_0)}{2r_0 h} + \frac{F_\theta(r_0, \theta_0 + K) - F_\theta(r_0, \theta_0 - K)}{2r_0 K}$$

Al tomar el límite cuando h y K tienden a cero, se obtiene

$$\lim_{\substack{h, K \rightarrow 0 \\ r_0}} \left(\frac{(r_0 + h)F_r(r_0 + h, \theta_0) - (r_0 - h)F_r(r_0 - h, \theta_0)}{2h} + \frac{F_\theta(r_0, \theta_0 + K) - F_\theta(r_0, \theta_0 - K)}{2K} \right) =$$

$$= \frac{1}{r_0} \left(\left. \frac{\partial(rF_r)}{\partial r} \right|_{\substack{r=r_0 \\ \theta=\theta_0}} + \left. \frac{\partial F_\theta}{\partial \theta} \right|_{\substack{r=r_0 \\ \theta=\theta_0}} \right)$$

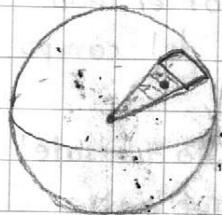
Por lo tanto la divergencia de \bar{F} es $\nabla \cdot \bar{F} = \frac{1}{r} \left(\frac{\partial(rF_r)}{\partial r} + \frac{\partial F_\theta}{\partial \theta} \right)$

Si $\bar{F} = (F_r, F_\theta, F_z)$ ¿Cuál es la divergencia en coordenadas cilíndricas y esféricas?

En coordenadas cilíndricas se tiene $\nabla \cdot \bar{F} = \frac{1}{r} \frac{\partial(rF_r)}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial F_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial F_z}{\partial z}$

En coordenadas esféricas se tiene

$$\nabla \cdot \bar{F} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial(r^2 F_r)}{\partial r} + \frac{1}{r \sin \varphi} \frac{\partial F_\theta}{\partial \theta} + \frac{1}{r \sin \varphi} \frac{\partial(\sin \varphi F_\varphi)}{\partial \varphi}$$



$$\begin{aligned}
 &= (\cos\theta \sin\varphi \tilde{F}_x(r, \theta, \varphi) - \sin\theta \tilde{F}_y(r, \theta, \varphi) + \cos\theta \cos\varphi \tilde{F}_z(r, \theta, \varphi)) \hat{e}_r + \\
 &\quad + (\sin\theta \sin\varphi \tilde{F}_x(r, \theta, \varphi) + \cos\theta \tilde{F}_y(r, \theta, \varphi) + \sin\theta \cos\varphi \tilde{F}_z(r, \theta, \varphi)) \hat{e}_\theta + \\
 &\quad + (\cos\varphi \tilde{F}_x(r, \theta, \varphi) - \sin\varphi \tilde{F}_z(r, \theta, \varphi)) \hat{e}_\varphi \\
 &= (F_r(r, \theta, \varphi), F_\theta(r, \theta, \varphi), F_\varphi(r, \theta, \varphi))
 \end{aligned}$$

donde

$$\begin{aligned}
 F_r(r, \theta, \varphi) &= \cos\theta \sin\varphi F_x(r \cos\theta \sin\varphi, r \sin\theta \sin\varphi, r \cos\varphi) - \sin\theta F_y(r \cos\theta \sin\varphi, r \sin\theta \sin\varphi, r \cos\varphi) \\
 &\quad + \cos\theta \cos\varphi F_z(r \cos\theta \sin\varphi, r \sin\theta \sin\varphi, r \cos\varphi)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 F_\theta(r, \theta, \varphi) &= \sin\theta \sin\varphi F_x(r \cos\theta \sin\varphi, r \sin\theta \sin\varphi, r \cos\varphi) + \cos\theta F_y(r \cos\theta \sin\varphi, r \sin\theta \sin\varphi, r \cos\varphi) + \\
 &\quad + \sin\theta \cos\varphi F_z(r \cos\theta \sin\varphi, r \sin\theta \sin\varphi, r \cos\varphi)
 \end{aligned}$$

$$F_\varphi(r, \theta, \varphi) = \cos\varphi F_x(r \cos\theta \sin\varphi, r \sin\theta \sin\varphi, r \cos\varphi) - \sin\varphi F_z(r \cos\theta \sin\varphi, r \sin\theta \sin\varphi, r \cos\varphi)$$

Ejemplo.

Escribir en coordenadas esféricas el campo vectorial $\bar{F}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ dado por

$$\bar{F}(x, y, z) = (x^2 + y^2 + z^2, \sqrt{x^2 + y^2}, z)$$

$$\bar{F}(r, \theta, \varphi) = (F_r, F_\theta, F_\varphi)$$

$$\tilde{F}_x(r, \theta, \varphi) = F_x(r \cos\theta \sin\varphi, r \sin\theta \sin\varphi, r \cos\varphi) = r^2$$

$$\tilde{F}_y(r, \theta, \varphi) = F_y(r \cos\theta \sin\varphi, r \sin\theta \sin\varphi, r \cos\varphi) = r \sin\theta \sin\varphi$$

$$\tilde{F}_z(r, \theta, \varphi) = F_z(r \cos\theta \sin\varphi, r \sin\theta \sin\varphi, r \cos\varphi) = r \cos\theta \cos\varphi$$

Por lo que

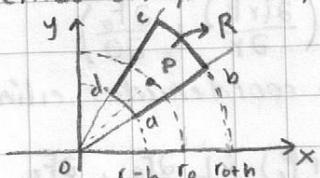
$$F_r(r, \theta, \varphi) = r^2 \cos\theta \sin\varphi + r \sin\theta \sin\varphi + r \cos\theta \cos^2\varphi$$

$$F_\theta(r, \theta, \varphi) = r^2 \sin\theta \sin\varphi + r \cos\theta \sin\varphi + r \sin\theta \cos^2\varphi$$

$$F_\varphi(r, \theta, \varphi) = r^2 \cos\varphi - r \sin\varphi \cos\varphi$$

Si $F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ dado por $\bar{F}(r, \theta) = (F_r, F_\theta)$ determinar la divergencia de \bar{F} .

Consideremos un punto $\bar{p} = (r_0, \theta_0)$



Sea R alrededor de \bar{p} tal que

$$R = \{(r, \theta) | r_0 - h \leq r \leq r_0 + h, 0 \leq \theta \leq \theta_0 + K\}$$

Calculemos el flujo del campo vectorial \bar{F} a través de R .

Supongamos que la componente radial del campo "entra" por el lado ad del "rectángulo" R y sale por bc, que la componente F_θ del campo "entra" por ab y "sale" por cd.

Entonces el flujo que sale de R es lo que sale por bc más lo que "sale" por cd, y el flujo que "entra" es el que entra por ad más el que entra por ab.