Sistemas Operacionais - Turma TW Implementação do Comando time em xv6

Professor Daniel Fernandes Macedo Otávio de Meira Lima 2019054900

1- Introdução

O desafio do trabalho foi implementar no Sistema Operacional xv6, que consiste em uma reimplementação do Unix, o comando "time". Quando executado, o comando solicita um processo a ser executado e seus parâmetros e retorna o tempo de execução dividido em três categorias:

- Tempo real: aquele gasto por todo o processo
- Tempo de sistema: aquele gasto dentro do kernel
- Tempo de usuário: aquele gasto fora do kernel

```
CIANDT\otaviol@lnb028130bhz:~/Documents/UFMG/S0/xv6-public$ time firefox real 0m6,193s user 0m3,611s sys 0m0,875s
```

Exemplo de chamada time no Linux.

2- implementação

Para criar a nova chamada "time" dentro do xv6, é preciso registrar a chamada em alguns arquivos.

syscall.h -> arquivo onde a chamada é enumerada.

```
#define SYS_time 23
```

Syscall.c -> arquivo onde a chamada terá um ponteiro e será inserida em um vetor de chamadas.

```
[SYS_time] sys_time,
extern int sys_time(void);
```

Sysproc.c -> arquivo onde a chamada será implementada.

```
101    int sysTime;
102
103    int
104    sys_time(void) {
105        return sysTime;
106    }
```

usys.S -> contém a interface para o programa acessar a system call.

```
SYSCALL(time)
```

user.h -> onde é definido a função que o programa irá chamar.

```
int time(void);
```

Makefile -> onde é introduzida a chamada ao sistema.

```
UPROGS=\
    cat\
     echo\
     forktest\
     grep\
     init\
     kill\
     ln\
     ls\
    mkdir\
     rm\
     sh\
     stressfs\
     usertests'
     wc\
     zombie\
     date\
     time\
```

Também deve-se criar um arquivo com o nome "time.c" para que o Makefile consiga alcançar o arquivo e executá-lo.

```
main(int argc, char *argv[])
  int sysTimeStart = time();
  int startTicks = uptime();
 int pid = fork();
 if (pid < 0){
   printf(2, "Error: Invalid PID!\n");
   exit();
  if (pid > 0) wait();
  if (pid == 0) {
   if (exec(argv[1], argv + 1) < 0) {
     printf(2, "Error: Exec fails!\n");
     exit();
  int sysTimeEnd = time();
  int endTicks = uptime();
  int realTime = (endTicks - startTicks)*10;
  int sysTime = (sysTimeEnd - sysTimeStart)*10;
  int userTime = realTime - sysTime;
  printf(stdout, "real ");
  printTimeMilisecondsPrecision(realTime);
  printf(stdout, "user ");
  printTimeMilisecondsPrecision(userTime);
  printf(stdout, "sys ");
  printTimeMilisecondsPrecision(sysTime);
  exit();
```

No arquivo time.c, deve-se iniciar duas contabilizações de tempo: uma para o sistema e outra para o tempo real. Nesse mesmo arquivo, deve-se criar um processo filho com a função fork() para que, na hora da execução da chamada com a função exec(), o terminal não seja finalizado.

O tempo real é obtido apenas contabilizando os ticks desde o início da função.

O tempo de sistema é obtido pelo retorno da função time(), definida no arquivo sysproc.c como sys_time(). A variável que é retornada é uma variável declarada como externa no arquivo syscall.c, onde está implementada a função syscall.

```
141
      extern int sysTime;
142
143
      syscall(void)
145
146
        int num;
147
        struct proc *curproc = myproc();
        int sysStartTime, sysEndTime;
148
149
        num = curproc->tf->eax;
150
        if(num > 0 \&\& num < NELEM(syscalls) \&\& syscalls[num]) {
151
          sysStartTime = ticks;
152
153
          curproc->tf->eax = syscalls[num]();
          sysEndTime = ticks;
154
          if (num != 3) sysTime += sysEndTime - sysStartTime;
155
156
        } else {
157
          cprintf("%d %s: unknown sys call %d\n",
158
159
                  curproc->pid, curproc->name, num);
          curproc->tf->eax = -1;
161
162
```

As chamadas de sistema são realizadas na linha 153 ao acessar o vetor de chamadas com o número da chamada a ser realizada. Os ticks de início e de fim da operação são contabilizados. Como cada system call pode ter outras chamadas dentro de sua execução, é necessário incrementar uma variável sysTime que armazena o tempo gasto, em ticks, dentro do kernel.

Porém, é preciso ignorar a chamada de wait pois ela faz parte da execução do processo pai, já que é necessário esperar a chamada do filho terminar para que seja possível contabilizar o tempo de execução. Essa filtragem é feita com a condição if(num != 3) onde num é o número do processo e 3 é o número da chamada wait. Esses números são definidos previamente no arquivo syscall.h

O tempo de usuário é obtido subtraindo o tempo real pelo tempo de sistema, já que: real time = sys time + user time

3- Testes

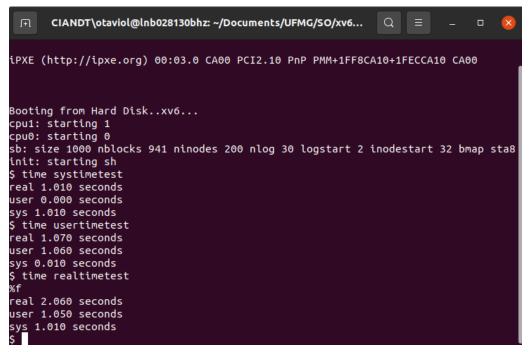
Como forma de teste, foram implementadas 3 novas chamadas que balanceiam tempo de sistema e usuário.

O systemtimetest possui um programa com foco em chamadas de sistema, fazendo com que sua execução passe mais tempo dentro do kernel, o que significa que o tempo de sistema será relevante. A chamada sleep() é um bom exemplo.

Já o usertimetest faz várias contas, fazendo com que sua execução passe mais tempo fora do kernel. Dois loops aninhados realizam diversas tarefas, aumentando o tempo de usuário.

```
/scall.c м
                                                       🖪 Makefile м
          C sysproc.c M
                          [10] usys.S M
                                                                        C realtimetest.c U ×
   #include "types.h"
       #include "date.h"
       int stdout = 1;
       int stderr = 2;
       main(int argc, char *argv[])
         float x = 0.0;
         float pi = 3.141573;
         for (int i = 0; i < 10; i++){
           sleep(1);
         for (int i = 0; i < 99999; i++){
           for (int j = 0; j < 100; j++){
             x += pi*pi;
         printf(stdout, "%f\n", x);
  25
```

O realtimetest possui uma implementação mista. Dessa forma, os tempos de sistema e usuário serão balanceados.



Exemplo da execução da chamada time com as chamadas de teste.

A chamada time deve funcionar com qualquer outra chamada a ser executada, assim como no Linux. Podemos usar como exemplo a chamada "date" e a chamada "echo".

```
CIANDT\otaviol@lnb028130bhz: ~/Documents/UFMG/SO/xv6...
                                                            Q
SeaBIOS (version 1.13.0-1ubuntu1.1)
iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 CA00 PCI2.10 PnP PMM+1FF8CA10+1FECCA10 CA00
Booting from Hard Disk..xv6...
cpu1: starting 1
cpu0: starting 0
sb: size 1000 nblocks 941 ninodes 200 nlog 30 logstart 2 inodestart 32 bmap sta8
init: starting sh
$ time date
2021-12-6 3:30:15
real 0.010 seconds
user 0.000 seconds
sys 0.010 seconds
$ time echo Operational System
Operational System
real 0.010 seconds
user 0.000 seconds
sys 0.010 seconds
```

4- Execução

Para executar o xv6, deve-se rodar a seguinte sequência de comandos dentro da pasta xv6-public:

- 1. make
- 2. make qemu-nox

Após a execução desses comandos, seu terminal deve estar semelhante a esse:

```
CIANDT\otaviol@lnb028130bhz: ~/Documents/UFMG/SO/xv6... Q = - □  

SeaBIOS (version 1.13.0-1ubuntu1.1)

iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 CA00 PCI2.10 PnP PMM+1FF8CA10+1FECCA10 CA00

Booting from Hard Disk..xv6...
cpu1: starting 1
cpu0: starting 0
sb: size 1000 nblocks 941 ninodes 200 nlog 30 logstart 2 inodestart 32 bmap sta8 init: starting sh

$ $ \begin{align*}
```

Para executar os testes, é necessário estar com o xv6 rodando. Cada teste possui sua chamada e podemos testá-las da seguinte forma:

- time systimetest
- time usertimetest
- time realtimetest

Para sair da execução do xv6, basta apenas clicar em Ctrl+A e depois em X.