

# 计算机组成原理与接口技术(实验) ——基于MIPS架构

Apr, 2024

实验2&3 类MIPS单周期微处理器设计(第7周)

杨明 华中科技大学电子信息与通信学院 myang@hust.edu.cn



# **Agenda**

## ▶ 实验内容

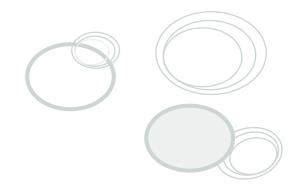
- ・目的
- 任务及时间安排
- 报告要求

### ▶ 原理回顾

- ・计算机工作原理
- 简单微处理器的基本构成



- 模块设计
- 功能仿真





# 实验目的

- ▶ 了解微处理器的基本结构
- ▶ 掌握哈佛结构的计算机工作原理
- ▶ 学会设计简单的微处理器
- ▶ 了解软件控制硬件工作的基本原理



# 实验任务及时间安排

#### ▶ 任务

- 基本要求:全部采用Verilog 硬件描述语言设计实现简单指令集MIPS 微处理器,要求指令存储器在时钟上升沿读出指令,指令指针的修改、寄存器文件写入、数据存储器数据写入都在时钟下降沿完成。完成完整设计代码输入、各模块完整功能 仿真,整体仿真,验证所有指令执行情况。
- 且假定所有通用寄存器复位时取值都为各自寄存器编号乘以4; PC寄存器初始值为0; 数据存储器和指令存储器容量大小为 32\*32, 且地址都从0开始, 指令存储器初始化时装载测试MIPS汇编程序的机器指令, 数据存储器所有存储单元的初始值为其对应地址的取值。需要注意的是数据存储器的地址呈现以下规则:都是4的整数倍。
- 仿真以下MIPS汇编语言程序段的执行流程:

```
main: add
                 $4, $2, $3
                 $4, 4($2)
                 $5, 8($2)
                 $2, $4, $3
         sub
                 $2, $4, $3
         or
                 $2, $4, $3
         and
                 $2, $4, $3
                 $3, $3, equ
         beq
                 $2, 0($3)
         lw
                 $3, $4, exit
         bea
  equ:
                 $2, 0($3)
         SW
exit:
                 main
```

[提醒1] 在理解原理的基础上,自己想怎么编程就怎么编程。 [提醒2] 课本及课件步骤/代码不全,仅供参考。

```
另:各个小组所属成员需扩展实现各小组要求扩展的指令:
```

```
1) addi, ori; 2) lb, lbu, lh, lhu;
```

3 ) bne ; bltz ; bgez ; 4 ) jal , jr;

并在汇编程序中添加相应指令仿真验证该指令执行是否正确。

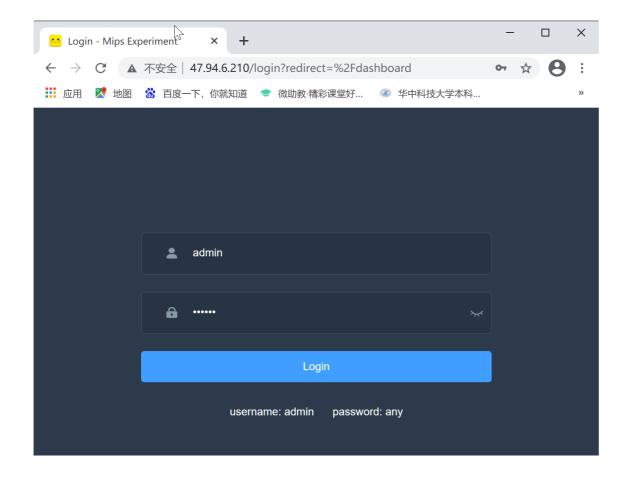


# 实验报告要求

- ▶ 1. 实验任务、目标
- ▶ 2. 微处理器各个模块硬件设计原理、verilog代码
- ▶ 3. Rom汇编程序设计、代码
- ▶ 4. 各个模块的仿真激励代码、仿真结果截图以及文字说明如何验证其正确性
- ▶ 5. 心得体会

## ▶ 在网站提交

http://47.94.6.210



# Verilog代码提交





## **Agenda**

## ▶ 实验内容

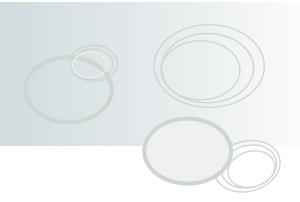
- 目的
- ·任务及时间安排
- ・报告要求

### ▶ 原理回顾

- ·计算机工作原理
- 简单微处理器的基本构成

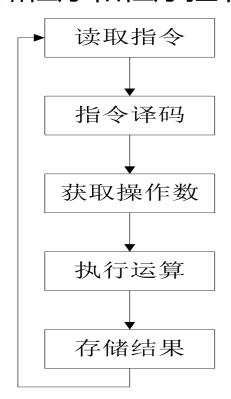


- 模块设计
- 功能仿真

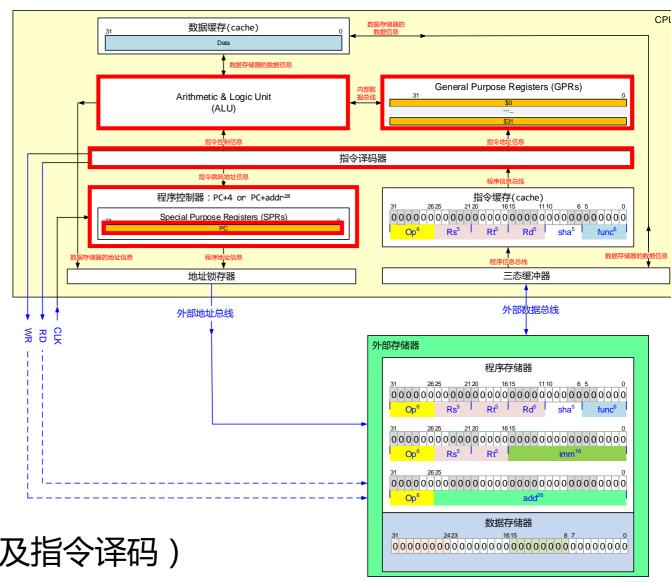




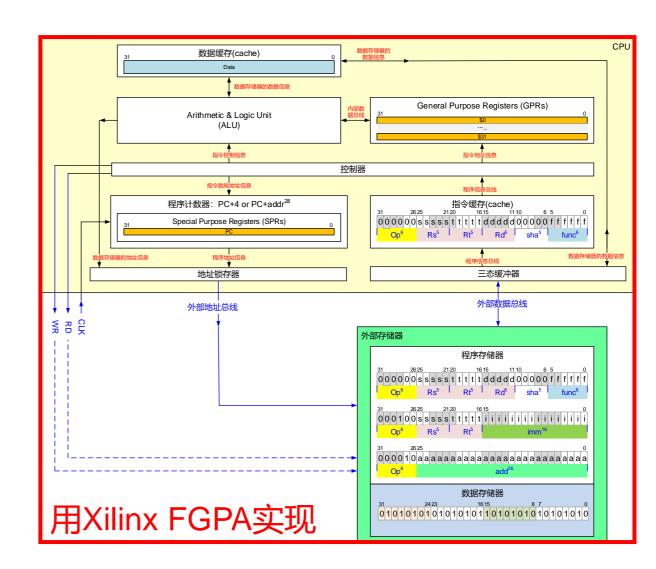
- ▶ 计算机工作原理
  - 存储程序和程序控制"



- ▶ 简单微处理器的基本构成
  - ·运算器、Regs、控制器(程序控制及指令译码)

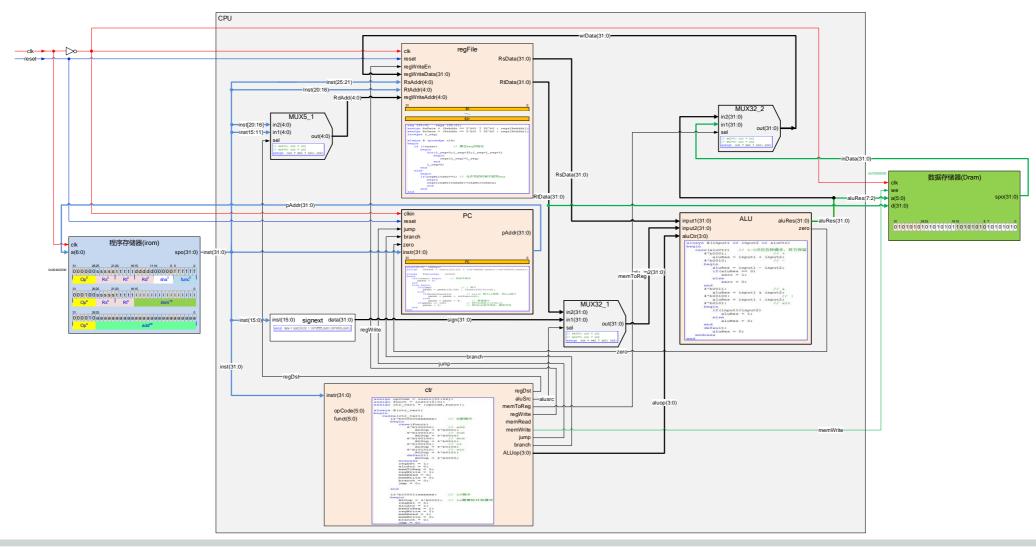


- ▶ 简单微处理器的基本构成
  - ·假设MIPS微处理器支持以下指令
    - 算术逻辑运算如add, sub, and, or, slt指令
    - 存储器读写: lw , sw指令
    - 程序控制如beq , j指令

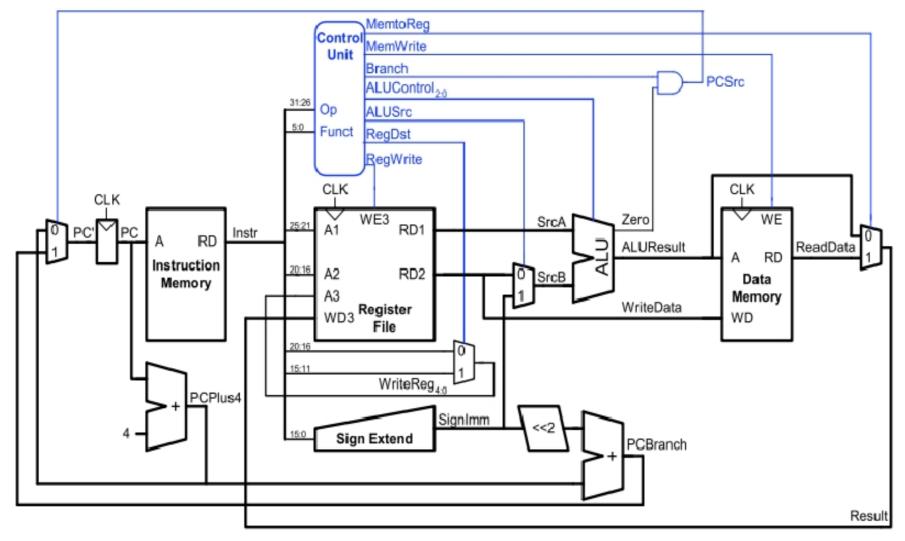




## ▶ 简单微处理器的基本构成(哈佛结构)—— 框图1

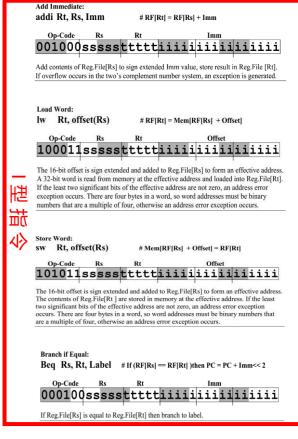


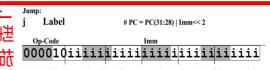
▶ 简单微处理器的基本构成(哈佛结构)—— 框图2



- ▶ 指令类型及机器码
  - · 支持add, sub, and, or, slt, andi, lw, sw, beq, j等指令
    - 加、减、与、或、slt的op-code均为 000000,通过function code来区分 (2级译码):
      - Func = 100000 : add
      - Func = 100010 : sub
      - Func = 100100 : and
      - Func = 100101 : or
      - Func = 101010 : slt



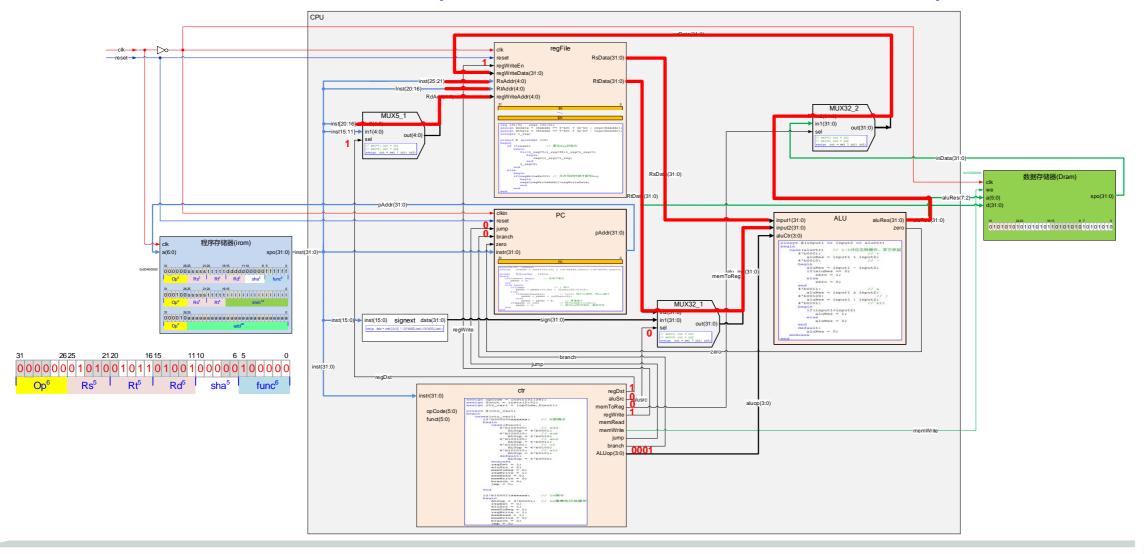




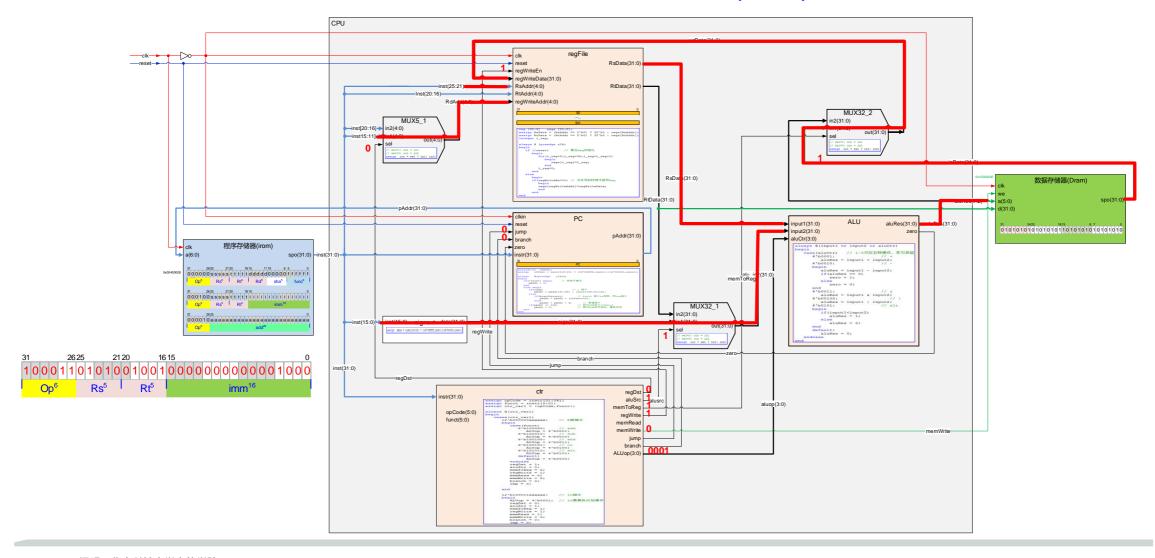
Load the PC with an address formed by concatenating the first 4-bits of the current PC with the value in the 26-bit immediate field shifted left 2-bits.



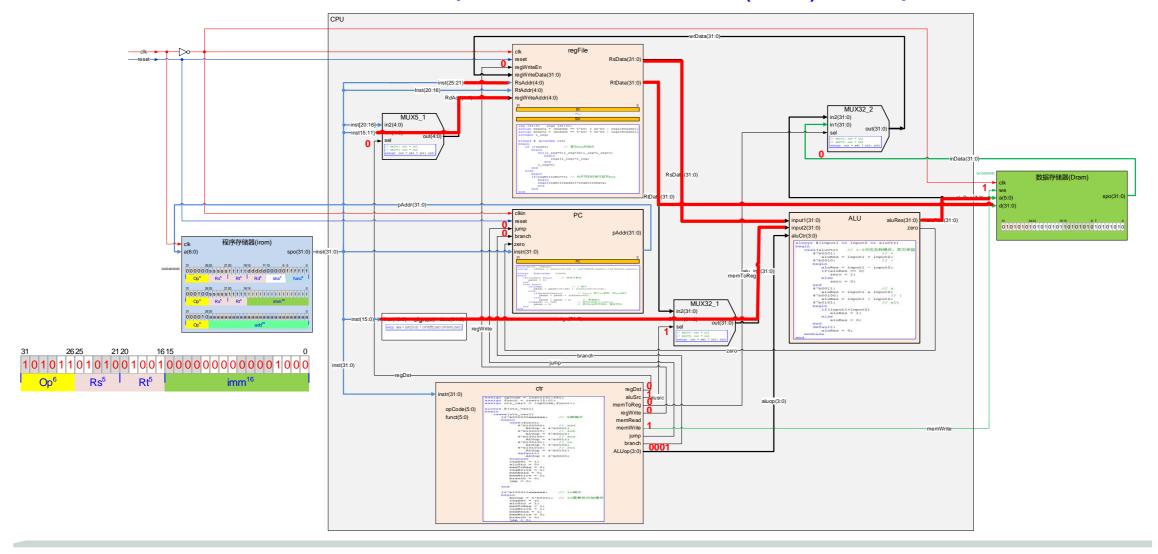
▶ 简单微处理器的基本构成(数据流:add \$t1, \$t2, \$t3 指令)



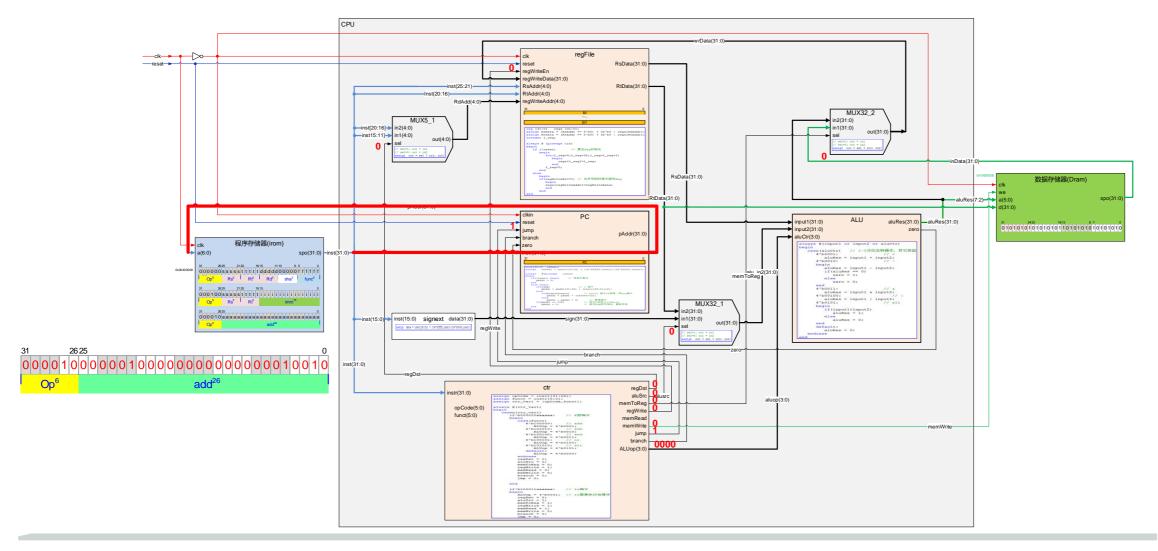
▶ 简单微处理器的基本构成(数据流: lw \$t1,8(\$t2)指令)



▶ 简单微处理器的基本构成(数据流:sw \$t1,8(\$t2)指令)



► 简单微处理器的基本构成(数据流:j xxxx指令)



# **Agenda**

## ▶ 实验内容

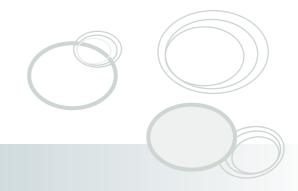
- 目的
- ·任务及时间安排
- ・报告要求

### ▶ 原理回顾

- ・计算机工作原理
- 简单微处理器的基本构成



- 模块设计
- 功能仿真



## ▶ 详见超星资源视频(9个)

· Vivado开发流程:1

· 模块设计及仿真:5

■ 寄存器模块设计及仿真

• ALU模块设计及仿真

■ 指令、数据存储器

■ Mars导出汇编指令机器码

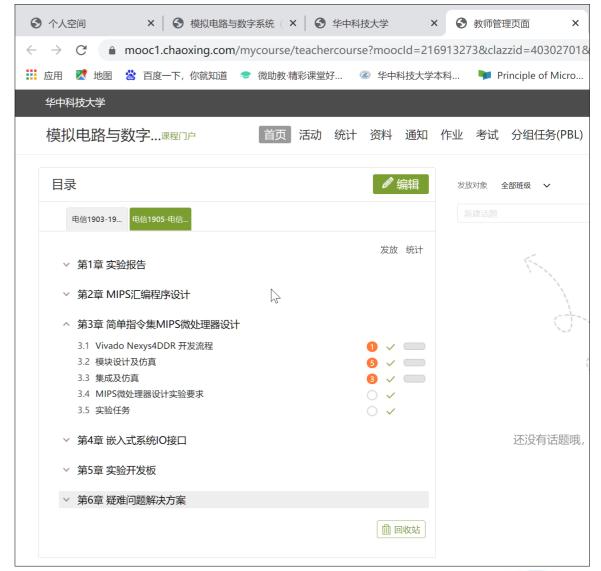
• 主控制器实现

集成及仿真 : 3

• 顶层模块实现

• 处理器仿真一

• 处理器仿真二



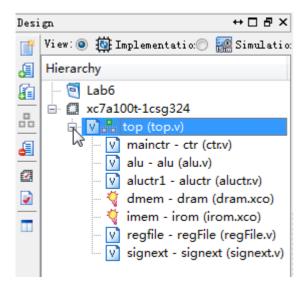
### ▶ 顶层模块

- · 采用Verilog实现:top.v
  - 定义信号线
  - 模块实例化,连接模块
  - 时钟信号线

```
21 module top (
        input clkin,
        input reset
24
        );
   //wire for ROM
    wire[31:0] inst;
28
    //wire for controller
    wire
                regdst, jump, branch, memread, memwrite, memtoreg;
    wire[3:0]
                aluop;
    wire
                alusrc, regwrite;
33
   //wire for aluunit
35 wire
                zero;
   wire[31:0] aluRes;
                               // ALU数据输入之前的多路器输出
   wire[31:0] alu in2;
38
   //wire for memory
40 wire[31:0] inData;
41
   //wire for register
  wire[31:0] RsData, RtData;
44 wire[4:0]
                RdAddr;
  wire[31:0] wrData;
   //wire for PC
  wire[31:0] pAddr;
   //wire for ext
51 wire[31:0] sign;
52
```

### ▶ 顶层模块

- · 采用Verilog实现:top.v
  - 定义信号线
  - 模块实例化,连接模块



- 时钟信号线

```
52
                                                 92
    irom imem(
                                                 93
                                                     dram dmem (
54
         .a(pAddr[8:2]).
                                                 94
                                                          .a(aluRes[7:2]).
         .clk(clkin),
                              // 上升沿远指令
                                                          .d(RtData),
56
         .spo(inst));
                                                          .clk(!clkin),
                                                                          // 下降沿写数据
57
                                                 97
                                                          .we(memwrite),
58
    PC PCnt(
                                                          .spo(inData));
                                                 98
                              // 下降沿改变PC
59
         .clkin(!clkin),
                                                 99
60
         .reset(reset),
                                                      // Reg 写数据多路器
                                               100
61
         .instr(inst).
                                               101
                                                      mux32 max32 2(
         .jump(jump).
                                               102
                                                          .in1(inData).
63
         .branch(branch).
                                                          .in2(aluRes),
                                               103
                                                          .out(wrData),
         .zero(zero),
                                               104
65
         .pAddr(pAddr));
                                                          .sel(memtoreg));
                                               105
66
                                               106
67
                                                     regFile regfile(
    ctr mainctr(
                                               107
         .instr(inst).
                                               108
                                                          .RsAddr(inst[25:21]).
69
         .ALUop(aluop),
                                               109
                                                          .RtAddr(inst[20:16]).
70
         .regDst(regdst),
                                                          .clk(!clkin).
                                                                               // 下降沿写Reg
                                               110
71
         .aluSrc(alusrc).
                                               111
                                                          .reset(reset).
72
         .memToReg(memtoreg),
                                                          .regWriteAddr(RdAddr).
                                               112
73
                                                          .regWriteData(wrData),
         .regWrite(regwrite),
                                               113
74
         .memRead(memread).
                                                          .regWriteEn(regwrite).
                                               114
         .memWrite(memwrite).
                                                          .RsData(RsData).
                                               115
76
         .branch (branch),
                                               116
                                                          .RtData(RtData)):
77
         .jmp(jump));
                                               117
                                                     // Reg 地址选择多路器
78
                                               118
    alu alu(
                                               119
                                                     mux5 max5 1(
         .input1(RsData).
                                               120
                                                          .in1(inst[15:11]).
81
         .input2(alu in2),
                                               121
                                                          .in2(inst[20:16]),
82
         .aluCtr(aluop),
                                               122
                                                          .out(RdAddr),
83
         .aluRes(aluRes).
                                                          .sel(regdst));
                                               123
84
         .zero(zero));
                                               124
                                                     // 符号数扩展
85
                                               125
     // ALU input2 数据多路器
                                               126
                                                      signext signext(
    mux32 max32 1(
                                                          .inst(inst[15:0]),
                                               127
                                                          .data(sign));
         .in1(sign),
                                               128
89
         .in2(RtData),
                                               129
         .out(alu in2),
                                                     endmodule
                                               130
91
         .sel(alusrc));
```

## ▶ 顶层模块

- ・采用Verilog实现:top.v
  - 定义信号线
  - 模块实例化,连接模块
  - 时钟信号线
    - 单周期
      - ▶执行指令时不能取指令,取指令由 ROM输出决定,执行指令包括改变 PC的值、写Regs、写RAM等
      - ►因此改变PC的值、写Regs、写RAM 等与从ROM读取指令不能同时进行, 这里采用时钟的两个不同边沿实现
        - ► 一个采用上升沿
          ► 一个采用下降沿

          Clk
          Regfile

ROM

PC

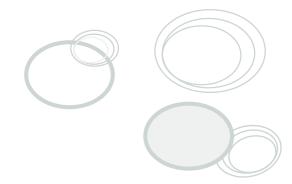
```
52
    irom imem(
         .a(pAddr[8:2]),
         .clk(clkin),
                              // 上升沿读指令
         .spo(inst));
    PC PCnt(
58
         .clkin(!clkin)
                              // 卜降沿改发PC
         .reset(reset),
61
         .instr(inst),
         .jump(jump),
63
         .branch(branch).
         .zero(zero),
65
         .pAddr(pAddr));
     ctr mainctr(
         .instr(inst).
69
         .ALUop(aluop),
70
         .regDst(regdst),
71
         .aluSrc(alusrc).
72
         .memToReg(memtoreg),
73
         .regWrite(regwrite),
74
         .memRead(memread).
         .memWrite(memwrite).
76
         .branch (branch),
77
         .jmp(jump));
78
79
     alu alu(
80
         .input1(RsData).
         .input2(alu_in2),
81
         .aluCtr(aluop),
82
83
         .aluRes(aluRes).
         .zero(zero));
84
85
     // ALU input2 数据多路器
     mux32 max32 1(
88
         .in1(sign),
89
         .in2(RtData),
90
         .out(alu in2),
91
         .sel(alusrc));
```

```
93
      dram dmem(
 94
          .a(aluRes[7:2]),
 95
          .d(RtData).
96
          .clk(!clkin), // 卜降沿与数据
97
          .we(memwrite),
          .spo(inData));
 98
 99
100
      // Reg 写数据多路器
101
      mux32 max32 2(
          .in1(inData),
102
          .in2(aluRes),
103
          .out(wrData),
104
          .sel(memtoreg));
105
106
      regFile regfile(
107
108
          .RsAddr(inst[25:21]).
109
          .RtAddr(inst[20:16])
110
          .clk(!clkin).
                              // 下降沿写Red
111
          .reset(reset).
          .regWriteAddr(RdAddr),
112
          .regWriteData(wrData),
113
          .regWriteEn(regwrite).
114
          .RsData(RsData).
115
          .RtData(RtData));
116
117
     // Reg 地址选择多路器
118
      mux5 max5 1(
119
          .in1(inst[15:11]).
120
121
          .in2(inst[20:16]),
122
          .out(RdAddr),
          .sel(regdst));
123
124
      // 符号数扩展
125
126
      signext signext(
127
          .inst(inst[15:0]),
128
          .data(sign));
129
130
     endmodule
```

# **Agenda**

## ▶ 实验内容

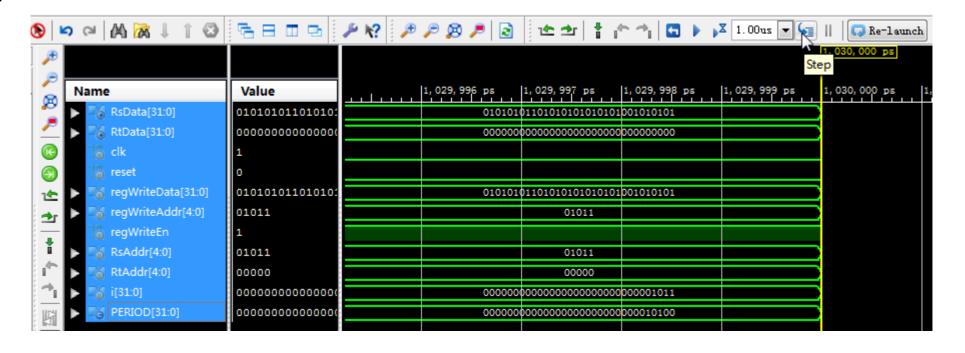
- 目的
- ·任务及时间安排
- ・报告要求
- ▶ 原理回顾
  - ・计算机工作原理
  - 简单微处理器的基本构成
- ► Vivado软件使用
  - 模块设计
  - 功能仿真



## ▶ 仿真

- ・子模块仿真
  - 寄存器组仿真(学会仿真步骤)
  - ...
- · 顶层仿真(掌握仿真结果的查看)

- ▶ 寄存器组仿真
  - ・观察结果
    - Step

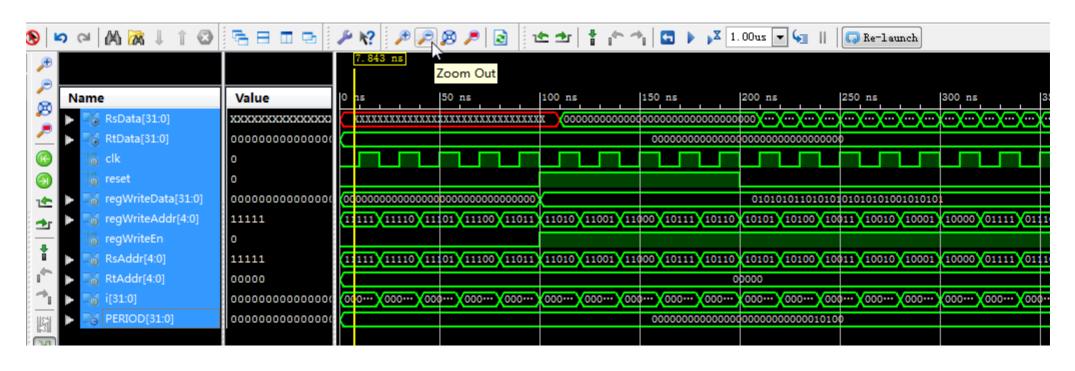


Run for the time specified on the toolbar

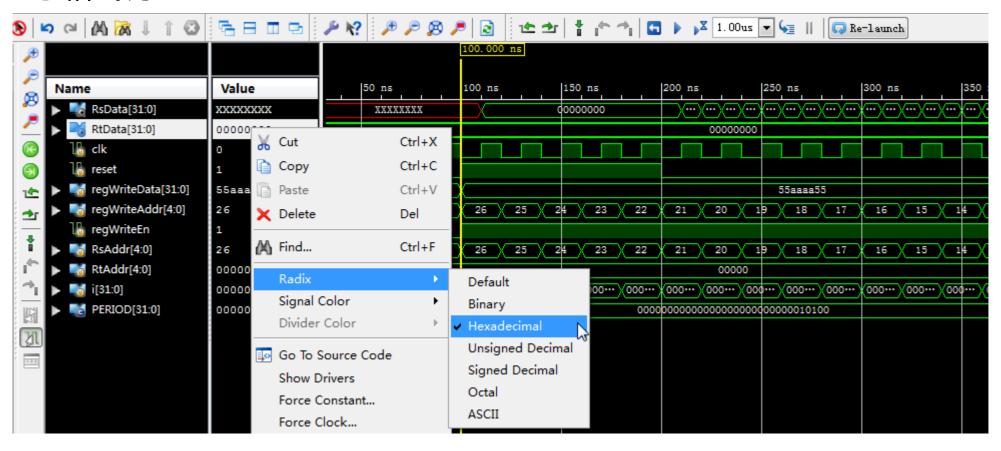


## ▶ 寄存器组仿真

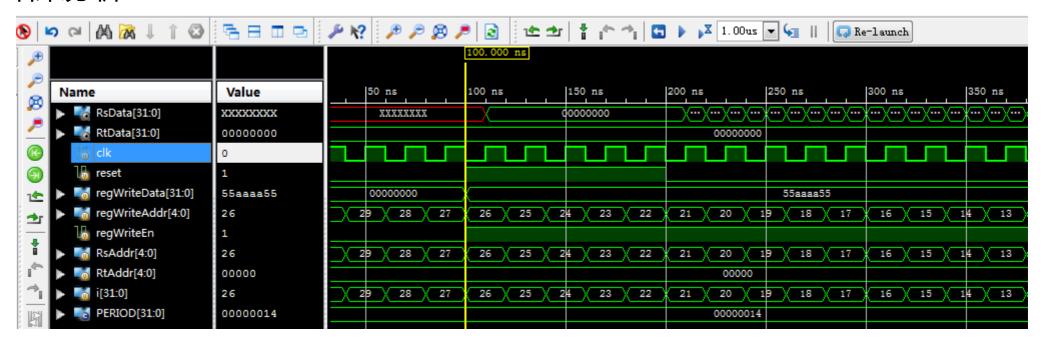
- ・观察结果
  - Run for the time specified on the toolbar
  - Zoom Out / Zoom In



- ▶ 寄存器组仿真
  - ・观察结果
    - 显示格式调整



- ▶ 寄存器组仿真
  - ・观察结果
    - 结果分析



## ▶ 其它模块功能仿真

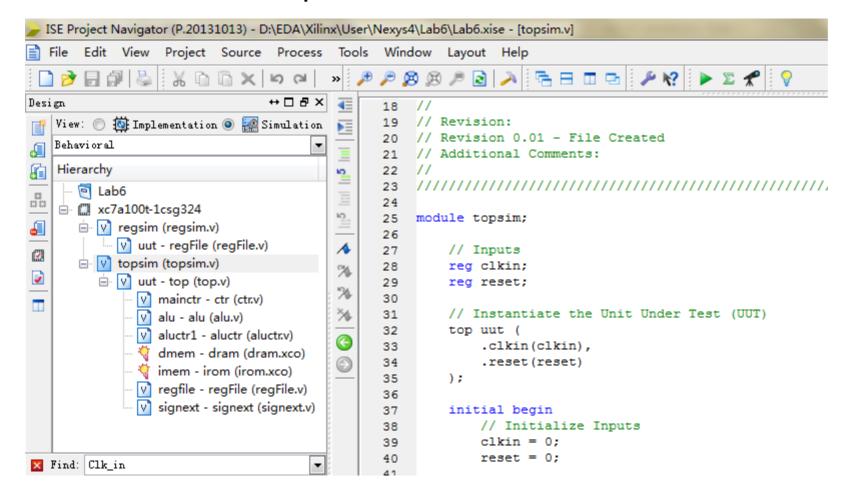
- 控制器模块
- ALU模块
- · ROM模块
- RAM模块

• . . .

自行完成这些模块的功能仿真,保证模块功能是正确的;之后可以进行Top的功能仿真;或者如发现Top功能仿真不对,可以返回来仿真各个模块功能,找出错误所在。

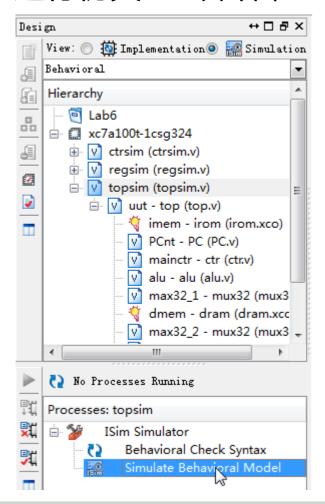
#### ▶ 顶层仿真

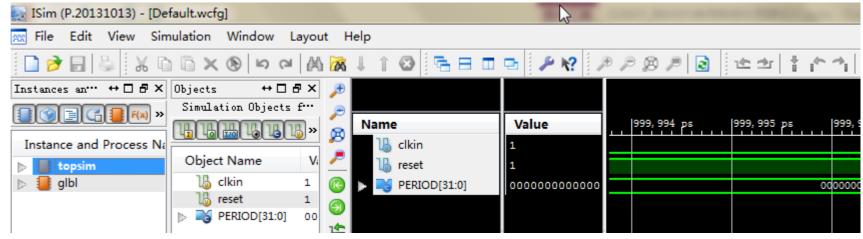
· 自动生成激励代码topsim.v



### ▶ 顶层仿真

·运行仿真&查看结果



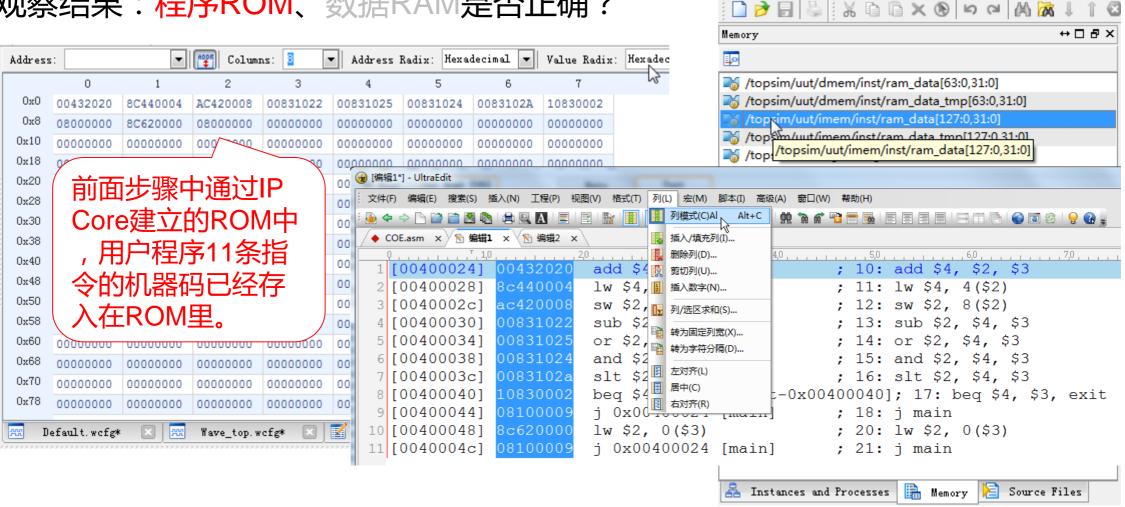


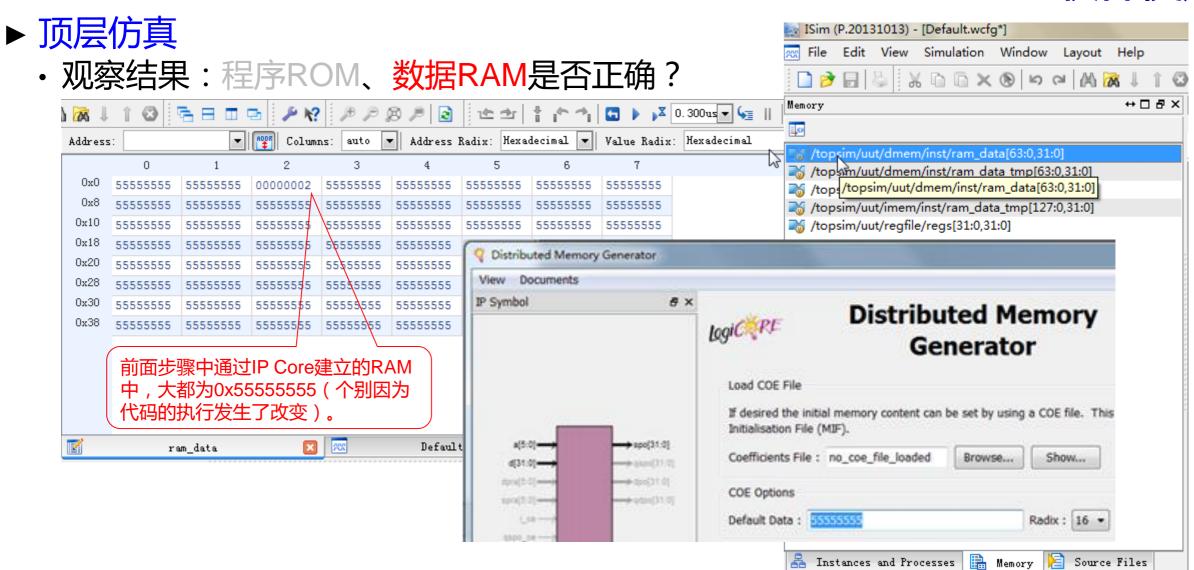
ISim (P.20131013) - [Default.wcfq\*]

File Edit View Simulation Window Layout Help

## ▶ 顶层仿真

· 观察结果:程序ROM、数据RAM是否正确?

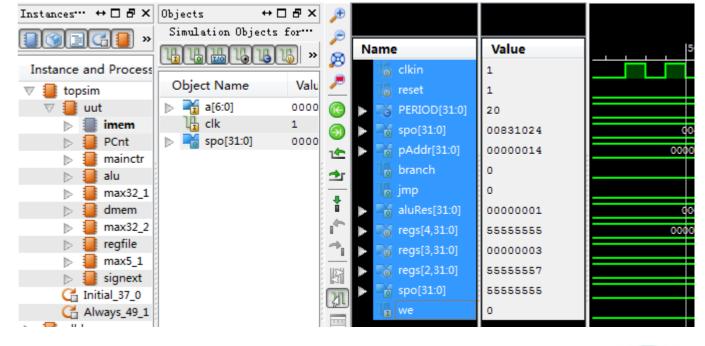




## ▶ 顶层仿真

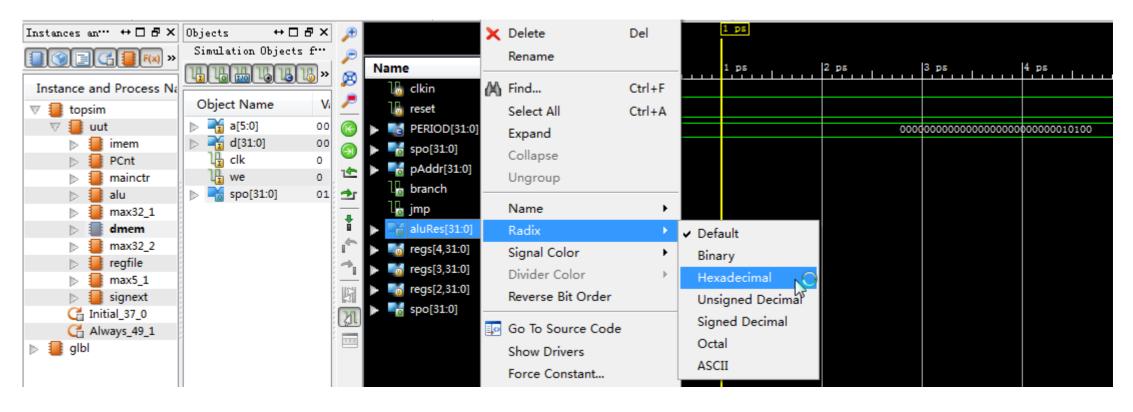
- · 观察结果:加入需要观测的信号
  - 程序信息总线:imem/spo[31:0];
  - 程序地址总线: PCnt/pAddr[31:0];
  - 控制信息: mainctr/branch、jmp;
  - Alu结果: alu/aluRes[31:0];
  - \$4/\$3/\$2 : regfile/regs[4,31:0],
     regfile/regs[3,31:0],
     regfile/regs[2,31:0];
  - RAM数据总线: dmem/spo[31:0]
  - RAM写控制线: dmem/we





## ▶ 顶层仿真

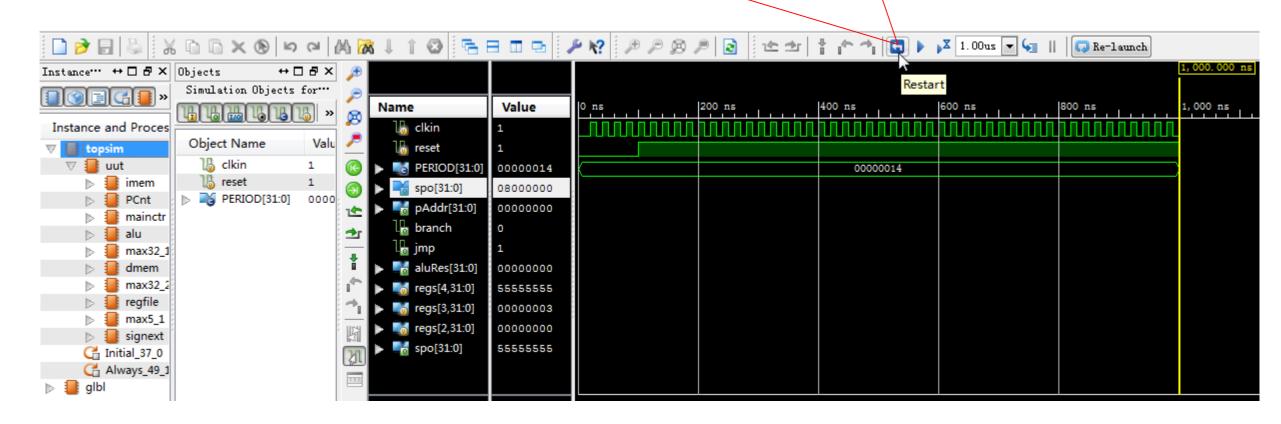
- 观察结果:
  - 调整观测信号的显示格式(总线均按照16进制显示)
  - Zoom in / Zoom out , 使得整个窗口能够显示多个时钟周期信号



## ▶ 顶层仿真

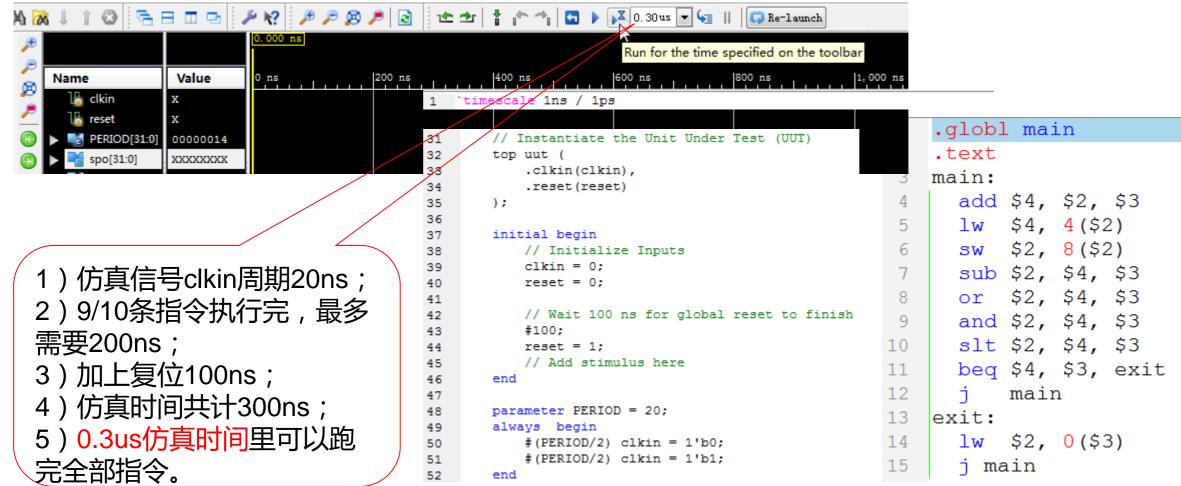
・ 观察结果: Restart

1)一进入仿真界面,就自动执行了1.00us时间,仅仅显示了top模块的信号变化;后加入进来的信号变化,后加入进来的信号变化过程没有显示。所以先Restart,重新开始仿真。

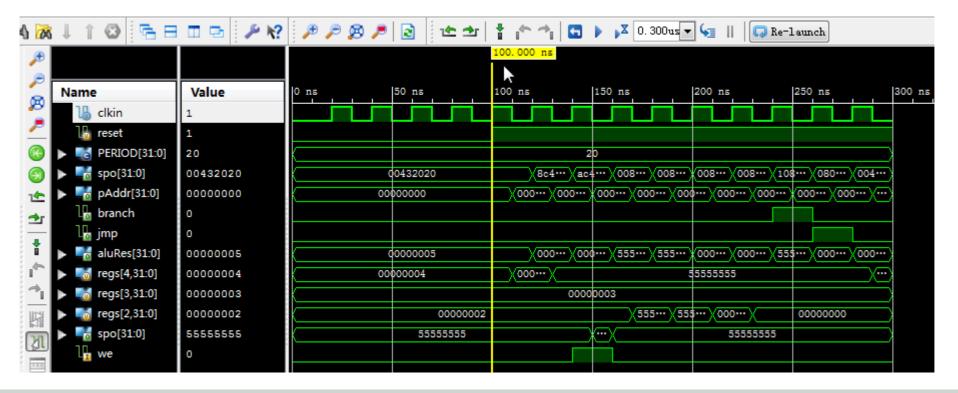


#### ▶ 顶层仿真

· 观察结果:修改仿真时间, 然后 Run for the time specified on the toolbar

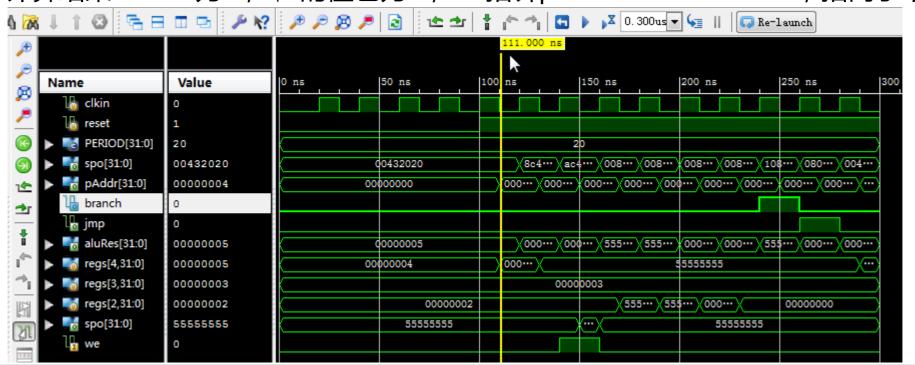


- ・观察结果:复位后第1个时钟周期,应该执行 add \$4, \$2, \$3 (机器码:00432020)
  - 周期时钟上升沿(100ns处)从ROM读指令,PC指针pAddr = 0x0000 0000,控制器根据机器码产生对应的控制信号。
  - 此时\$4,\$3,\$2寄存器的值为复位初始化值:4,3,2。



### ▶ 顶层仿真

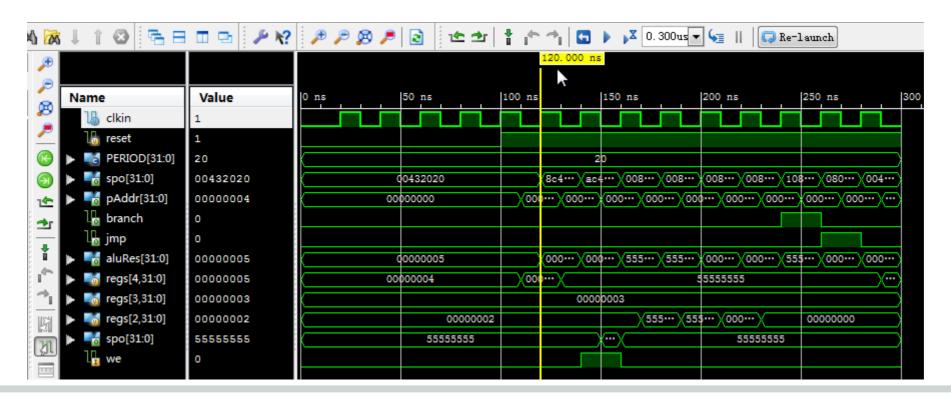
- ・观察结果:复位后第1个时钟周期,应该执行 add \$4, \$2, \$3 (机器码:00432020)
  - 周期时钟下降沿(110ns处)执行指令,写Reg、改变PC指针,执行后,如111ns处:
    - 机器码spo = 00432020
    - \$2 + \$3 → \$4, 2+3=5, \$4 = 5(之前 \$4, \$3, \$2的初始化值:4,3,2),从仿真可知: Alu的计算结果aluRes为5, \$4的值也为5; PC指针pAddr = 0x0000 0004,指向了下一个地址。



由此可见 ,add 指 令被正确 执行。



- ·观察结果:复位后第2个时钟周期,应该执行 lw \$4,4(\$2)(机器码:8c440004)
  - 周期时钟上升沿(120ns处)从ROM读指令,PC指针pAddr = 0x0000 0004,控制器根据机器码产生对应的控制信号。
  - 此时\$4,\$2寄存器的值为:5,2。



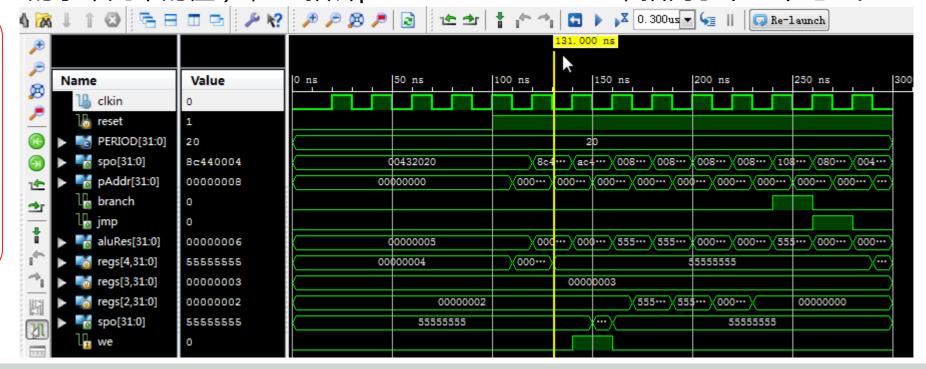
### ▶ 顶层仿真

- ·观察结果:复位后第2个时钟周期,应该执行 lw \$4,4(\$2)(机器码:8c440004)
  - 周期时钟下降沿(130ns处)执行指令,写Reg、改变PC指针,执行后,如131n处:
    - 机器码spo = 8c440004

- (\$2 + 4) → \$4 , (之前 \$4, \$2的值: 5,2) , 从仿真可知: \$4的值变为55555555 (即地址为

6的字单元中的值);PC指针pAddr = 0x0000 0008,指向了下一个地址。

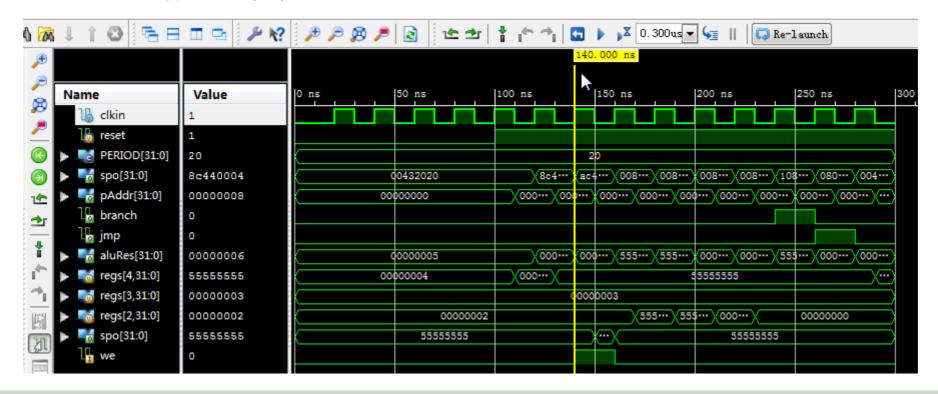
实际为地 址4的字 单元,因 为ram硬 件按照字 读写: .a(aluRes [7:2]),



由此可见 ,lw 指令 被正确执 行。



- ·观察结果:复位后第3个时钟周期,应该执行 sw \$2,8(\$2)(机器码:ac420008)
  - 周期时钟上升沿(140ns处)从ROM读指令,PC指针pAddr = 0x0000 0008,控制器根据机器码产生对应的控制信号。
  - 此时\$2寄存器的值为:2。

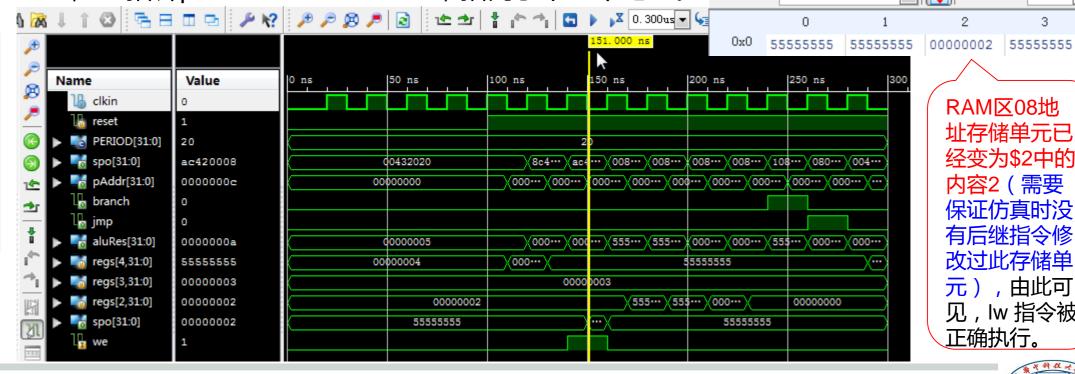


### ▶ 顶层仿真

- ・观察结果:复位后**第3个**时钟周期,应该执行 sw \$2, 8(\$2) (机器码:ac420008)
  - 周期时钟下降沿(150ns处)执行指令,写RAM、改变PC指针,执行后,如151ns处:
    - 机器码spo = ac420008
    - \$2 → (\$2 + 8) , (之前 \$2的值:2) ,从仿真可知:Ram的数据线spo=2,地址线为aluRes

= 0a; PC指针pAddr = 0x0000 000c, 指向了下一个地址。

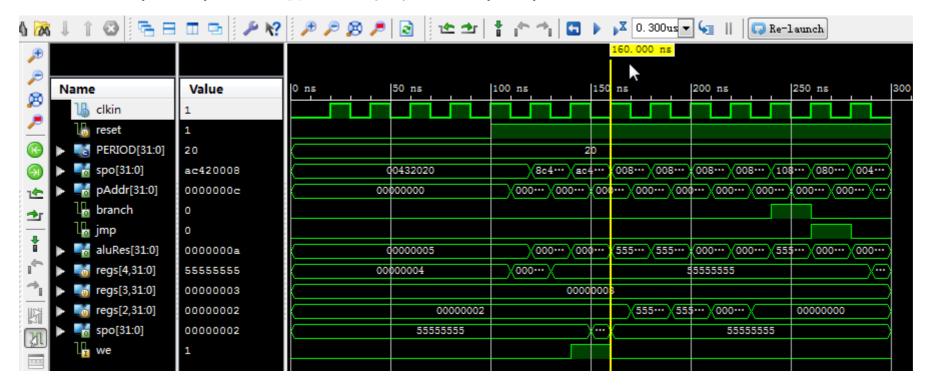
实际为地 址8的字 单元,因 为ram硬 件按照字 读写: .a(aluRes [7:2]),



RAM区08地 址存储单元已 经变为\$2中的 内容2(需要 保证仿真时没 有后继指令修 改过此存储单 元),由此可 见,lw 指令被 正确执行。

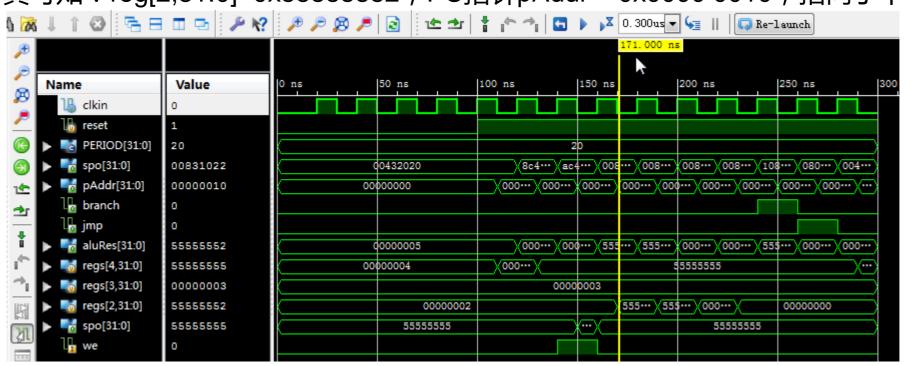
Columns: auto

- ・观察结果:复位后第4个时钟周期,应该执行 sub \$2, \$4, \$3 (机器码:00831022)
  - 周期时钟上升沿(160ns处)从ROM读指令,PC指针pAddr = 0x0000 000c,控制器根据机器码产生对应的控制信号。
  - 此时\$2,\$3,\$4寄存器的值为:2,3,0x55555555。



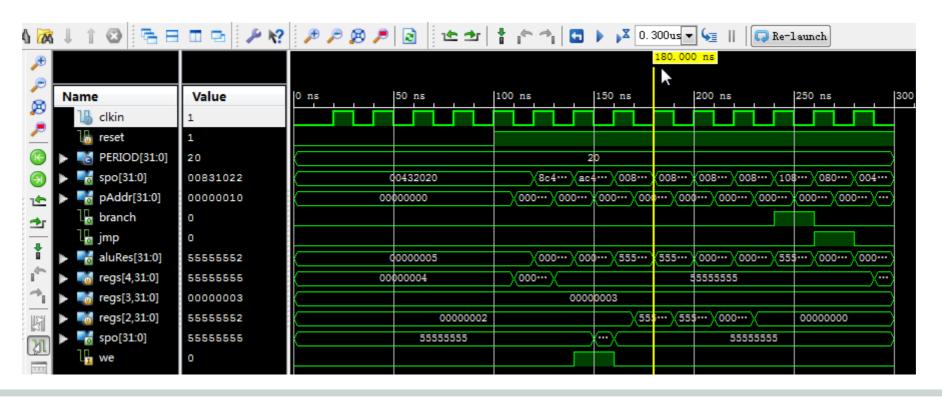
### ▶ 顶层仿真

- ・观察结果:复位后第4个时钟周期,应该执行 sub \$2, \$4, \$3 (机器码:00831022)
  - 周期时钟下降沿(170ns处)执行指令,写Reg、改变PC指针,执行后,如171ns处:
    - 机器码spo = 00831022
    - \$4-S3 → \$2=0x555555552,(之前\$2,\$3,\$4寄存器的值为:2,3,0x55555555);从仿真可知:reg[2,31:0]=0x55555552,PC指针pAddr = 0x0000 0010,指向了下一个地址。



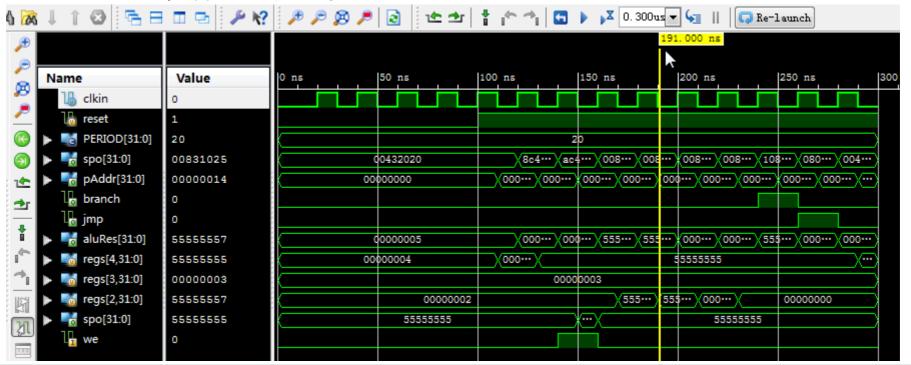
由此可见 , sub 指 令被正确 执行。

- ·观察结果:复位后第5个时钟周期,应该执行 or \$2, \$4, \$3 (机器码:00831025)
  - 周期时钟上升沿(180ns处)从ROM读指令,PC指针pAddr = 0x0000 0010,控制器根据机器码产生对应的控制信号。
  - 此时\$2,\$3,\$4寄存器的值为:0x5555552,3,0x5555555。



### ▶ 顶层仿真

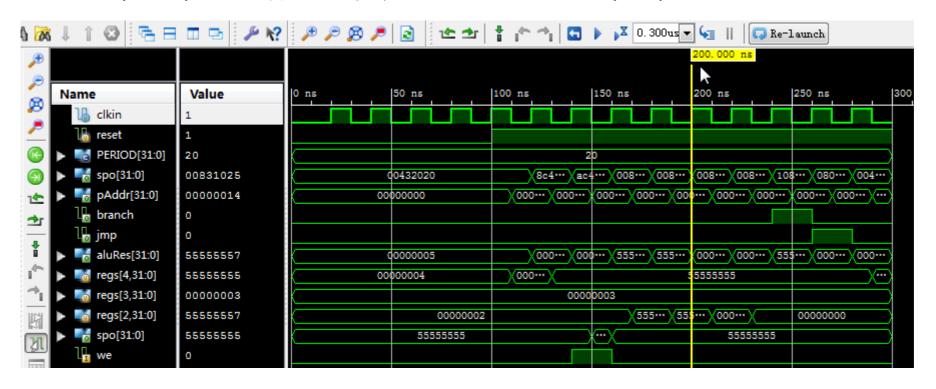
- ·观察结果:复位后第5个时钟周期,应该执行 or \$2, \$4, \$3 (机器码:00831025)
  - 周期时钟下降沿(190ns处)执行指令,写Reg、改变PC指针,执行后,如191ns处:
    - 机器码spo = 00831025; \$4|S3 → \$2=0x55555557, (之前\$2,\$3,\$4寄存器的值为: 0x55555552, 3, 0x55555555); 从仿真可知: reg[2,31:0]=0x55555557, PC指针pAddr = 0x0000 0014,指向了下一个地址。



由此可见 , or 指令 被正确执 行。

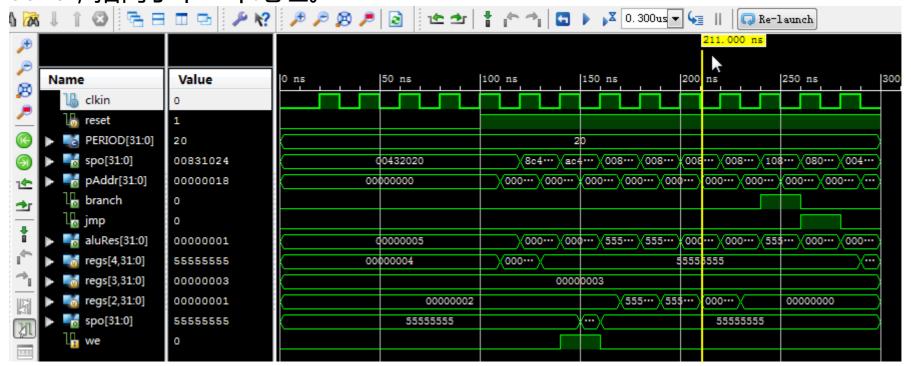


- ・观察结果:复位后第6个时钟周期,应该执行 and \$2, \$4, \$3 (机器码:00831024)
  - 周期时钟上升沿(200ns处)从ROM读指令,PC指针pAddr = 0x0000 0014,控制器根据机器码产生对应的控制信号。
  - 此时\$2,\$3,\$4寄存器的值为:0x5555557,3,0x5555555。



### ▶ 顶层仿真

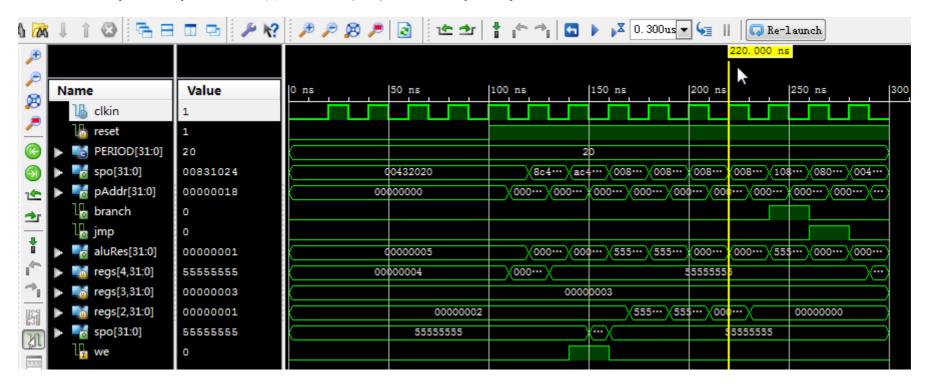
- ·观察结果:复位后第6个时钟周期,应该执行 and \$2, \$4, \$3 (机器码:00831024)
  - 周期时钟下降沿(210ns处)执行指令,写Reg、改变PC指针,执行后,如211ns处:
    - 机器码spo = 00831024; \$4&S3 → \$2=0x00000001, (之前\$2,\$3,\$4寄存器的值为: 0x55555557, 3, 0x55555555); 从仿真可知: reg[2,31:0]=1, PC指针pAddr = 0x0000 0018,指向了下一个地址。



由此可见 ,and 指 令被正确 执行。

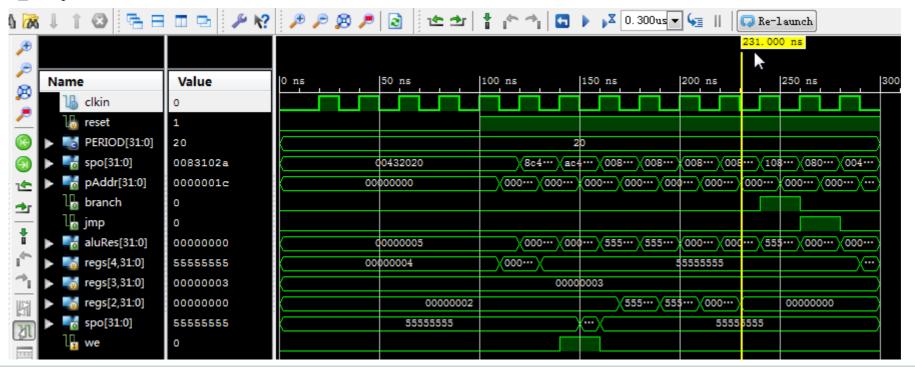


- ・观察结果:复位后第7个时钟周期,应该执行 slt \$2, \$4, \$3 (机器码:0083102a)
  - 周期时钟上升沿(220ns处)从ROM读指令,PC指针pAddr = 0x0000 0018,控制器根据机器码产生对应的控制信号。
  - 此时\$2,\$3,\$4寄存器的值为:1,3,0x55555555。



### ▶ 顶层仿真

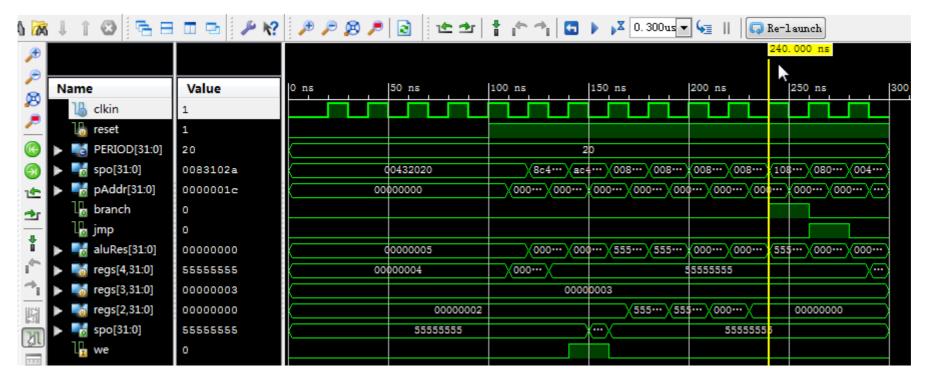
- ・观察结果:复位后第7个时钟周期,应该执行 slt \$2, \$4, \$3 (机器码:0083102a)
  - 周期时钟下降沿(230ns处)执行指令,写Reg、改变PC指针,执行后,如231ns处:
    - 机器码spo = 0083102a; \$4!<S3,所以\$2=0,(之前\$2,\$3,\$4寄存器的值为:1,3,0x5555555);从仿真可知:reg[2,31:0]=0,PC指针pAddr = 0x0000 001c,指向了下一个地址。



由此可见 , slt 指令 被正确执 行。

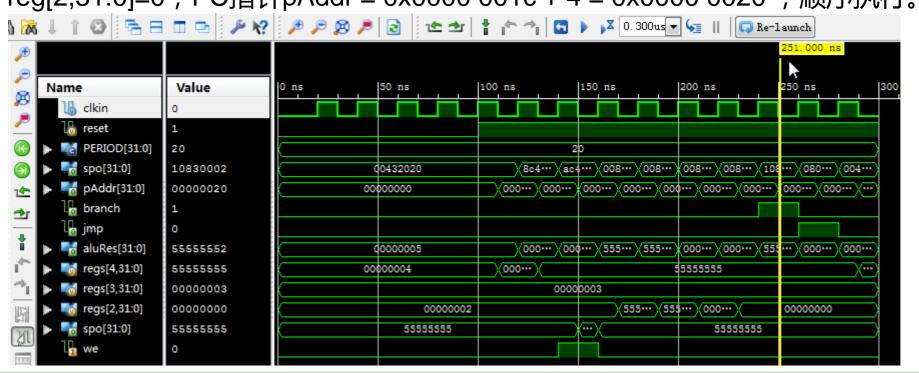


- ·观察结果:复位后第8个时钟周期,应该执行 beq \$4, \$3, exit(机器码:10830002)
  - 周期时钟上升沿(240ns处)从ROM读指令,PC指针pAddr = 0x0000 001c,控制器根据机器码产生对应的控制信号。
  - 此时\$4,\$3寄存器的值为:0x55555555,3。



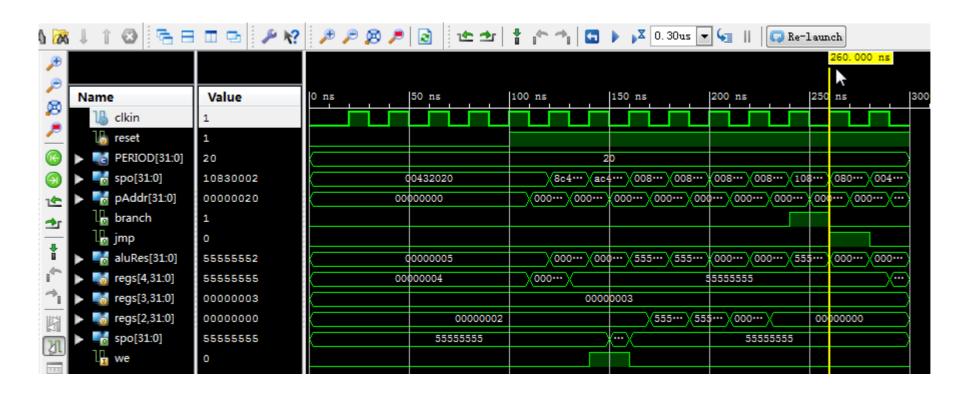
### ▶ 顶层仿真

- ・观察结果:复位后第8个时钟周期,应该执行 beq \$4, \$3, exit ( 机器码:10830002 )
  - 周期时钟下降沿(250ns处)执行指令,写Reg、改变PC指针,执行后,如251ns处:
    - 机器码spo = 10830002;
    - \$4!=S3,所以顺序执行,(之前\$4,\$3寄存器的值为:0x55555555,3);从仿真可知:reg[2,31:0]=0,PC指针pAddr=0x0000001c+4=0x000000020,顺序执行。



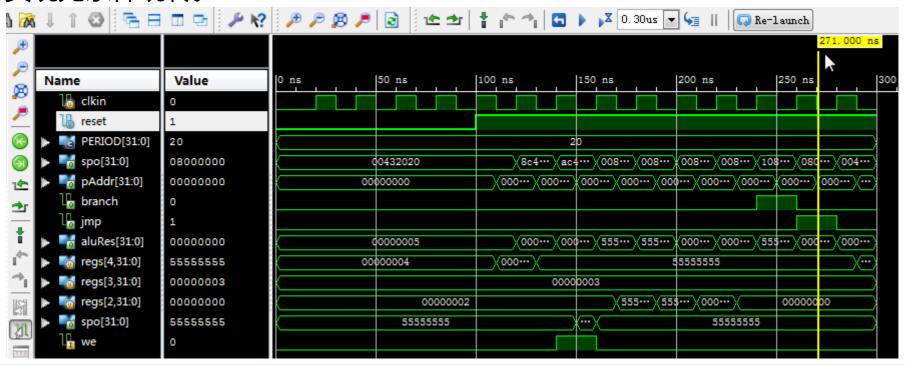


- ・观察结果: 复位后第9个时钟周期, 应该执行 j main (机器码:08000000)
  - 周期时钟上升沿(260ns处)从ROM读指令,PC指针pAddr = 0x0000 0020,控制器根据机器码产生对应的控制信号。



### ▶ 顶层仿真

- ・观察结果: 复位后第9个时钟周期, 应该执行 j main (机器码:08000000)
  - 周期时钟下降沿(270ns处)执行指令,写Reg、改变PC指针,执行后,如271ns处:
    - 机器码spo = 08000000;
    - 直接跳转到main,即跳到00000000地址处;从仿真可知: PC指针pAddr = 0x0000 0000, 实现无条件跳转。

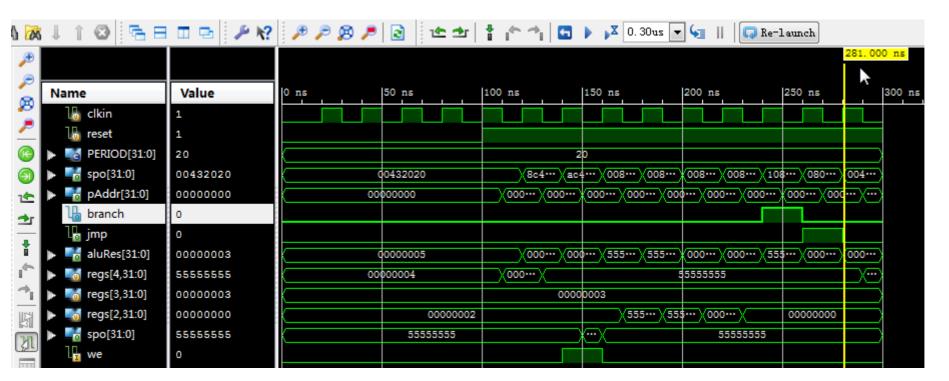


由此可见 ,j指令 被正确执 行。



#### ▶ 顶层仿真

- ·观察结果:复位后第10个时钟周期,由于之前的 j main 指令,应该执行000000处的第一条指令 add \$4, \$2, \$3 (机器码:00432020)
  - 周期时钟上升沿(280ns处),从ROM读指令,此后,如281ns处,PC指针pAddr = 0x0000 0000,机器码spo = 00432020,表明已经跳转到main,重新执行程序段。





- ·如果在前述仿真过程中发现某一指令功能不正确,需要查找原因、修改代码,重新进行仿真;
- 查找错误原因的方法
  - 观测相关信号时序
  - 设置断点
  - .....

# **Thanks**

