

Semestre : 1 ☒ 2 ☐

Session : Principale ☒ Rattrapage ☐

Module : Méthodes Numériques pour l'Ingénieur (MNI)

Enseignant(s) : Équipe MNI de l'UP-Maths

Classe(s) : 3A1->3A14

Documents autorisés : OUI ☐ NON ☒

Nombre de pages : 2

Calculatrice autorisée : OUI ☒ NON ☐

Internet autorisé : OUI ☐ NON ☒

Date : 04/01/2020

Heure : 09h00

Durée : 1h30

**NB : Pour les trois exercices de l'examen, les nombres décimaux seront donnés avec 4 chiffres après la virgule.**

Exercice 1: ..... 8 points

On considère le système d'équations linéaires  $(S_\alpha)$  :  $A_\alpha X = b$  avec  $\alpha \in \mathbb{R}$ ,

$$A_\alpha = \begin{pmatrix} \alpha & 1 & 1 \\ 1 & -3 & 1 \\ 1 & 1 & -\alpha \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \quad \text{et } b = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

- (a) (1 point) Pour quelles valeurs du paramètre réel  $\alpha$ , le système  $(S_\alpha)$  est de Cramer : il admet une unique solution?
- (b) (1 point) Pour quelles valeurs du paramètre réel  $\alpha$ , la matrice  $A_\alpha$  est à diagonale strictement dominante?

Dans la suite, on considère  $\alpha = 3$ .

- (c) (1 point) Justifier l'existence d'une unique décomposition LU de la matrice  $A_3$ .
- (d) (2 points) Réaliser la factorisation LU de la matrice  $A_3$ .
- (e) (1 point) Résoudre le système  $(S_3)$  avec une méthode directe de votre choix, vue en cours.
- (f) (1 point) Établir le schéma itératif de la méthode de Jacobi pour la résolution de  $(S_3)$  tout en justifiant sa convergence.

- (g) (1 point) En partant du vecteur initial,  $X^{(0)} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ , donner les résultats des deux premières itérations de la méthode de Jacobi pour la résolution de  $(S_3)$ .

Exercice 2: ..... 6 points

On se propose de résoudre numériquement l'équation  $(E)$ :  $f(x) = 0$  dans  $I = [0, \frac{\pi}{3}]$ , où la fonction  $f$  est donnée par :

$$f(x) = \cos(x) - 3x, x \in I.$$

Il est à noter que la variable  $x$  est exprimée en **radian**.

- (a) (1 point) Montrer que l'équation (E) admet une unique solution  $x^* \in ]0, \frac{\pi}{3}[$ .

Application de la méthode de dichotomie :

- (b) (0.5 points) En utilisant la méthode de dichotomie sur  $I$ , estimer le nombre minimal d'itérations pour calculer  $x^*$  avec une tolérance de  $\varepsilon = \frac{1}{1000}$ .

Application de la méthode de Newton :

- (c) (0.5 points) Écrire le schéma itératif de la méthode de Newton associé à (E).  
 (d) (1 point) Étudier la convergence de la méthode.  
 (e) (0.5 points) Choisir une condition initiale  $x_0$  assurant la convergence de la méthode.  
 (f) (2 points) Déterminer  $x^*$  avec une précision de  $\varepsilon = 10^{-3}$ .  
 (g) (0.5 points) Comparer les résultats obtenus par les deux méthodes en terme de nombre minimal d'itérations.

Exercice 3: ..... 6 points

On considère le problème de Cauchy (PC) suivant :

$$(PC) \quad \begin{cases} x'(t) = t - tx(t), & t \in [0, 1] \\ x(0) = 2. \end{cases}$$

- (a) (0.5 points) Vérifier que la solution analytique du problème de Cauchy (PC) est donnée par :  $x(t) = 1 + e^{-\frac{t^2}{2}}$ ,  $\forall t \in [0, 1]$ .

Pour la suite, nous notons par  $h$  le pas de discrétisation de  $[0, 1]$ ,  $t_n$ ,  $n \geq 0$ , les points de discrétisation de  $[0, 1]$ ,  $x_n^E$ , l'approximation de  $x$  au point  $t_n$ ,  $n \geq 0$ , par la méthode d'Euler Explicite et  $x_n^I$ , l'approximation de  $x(t_n)$ ,  $n \geq 0$ , par la méthode d'Euler Implicite.

- (b) (1 point) Donner, en fonction de  $h$ , le schéma d'Euler Explicite (EE), associé au problème (PC).  
 (c) (1 point) Pour  $h = 0.25$ , approcher  $x(1)$  par la méthode EE.  
 (d) (1 point) Donner, en fonction de  $h$ , le schéma d'Euler Implicite (EI), associé au problème (PC).  
 (e) (1 point) En déduire que pour  $\forall n \geq 0$  :

$$x_{n+1}^I = \frac{x_n^I + (n+1)h^2}{1 + (n+1)h^2}, \quad \forall n \geq 0,$$

- (f) (1 point) Pour  $h = 0.25$ , approcher  $x(1)$  par la méthode EI.  
 (g) (0.5 points) Calculer l'erreur absolue commise par les deux méthodes, EE et EI, au point  $t = 1$ . Comparer les résultats.