

PRCON

Matthias Laithier

Lucas Tilly

Aziz Zeghal



Sommaire

01

Présentation du sujet

02

Modélisation

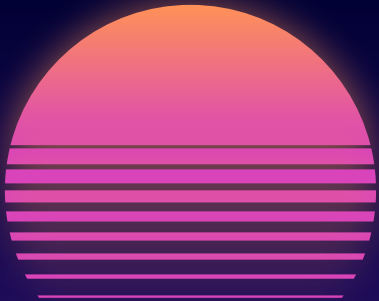
03

Démonstration



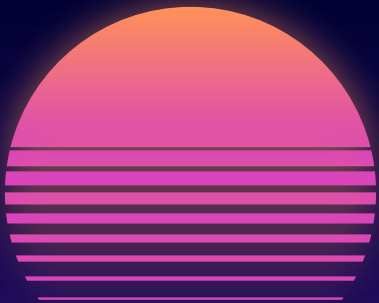
Présentation





Une IA peut-elle drifter ?


C'est la question.

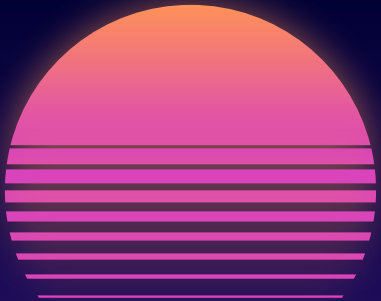


Comment apprendre
à un réseau de
neurone à drifter ?

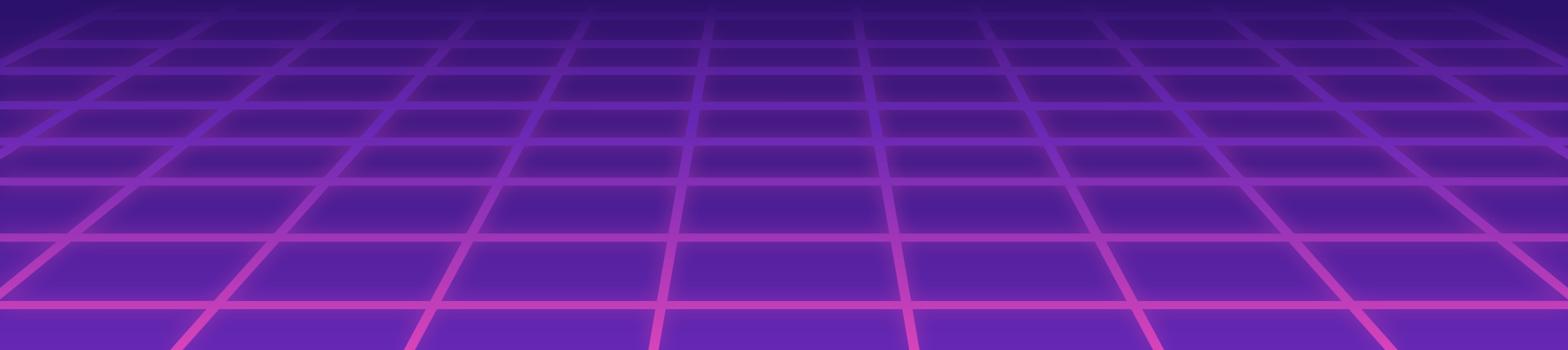


Défis

- **Perception de l'Environnement** = Circuit
 - **Décision des actions** = Accélérer et tourner
 - **Evaluation de la performance** = Finir la piste le plus vite possible
 - **Contraintes environnementales** = ?
- 




Modélisation



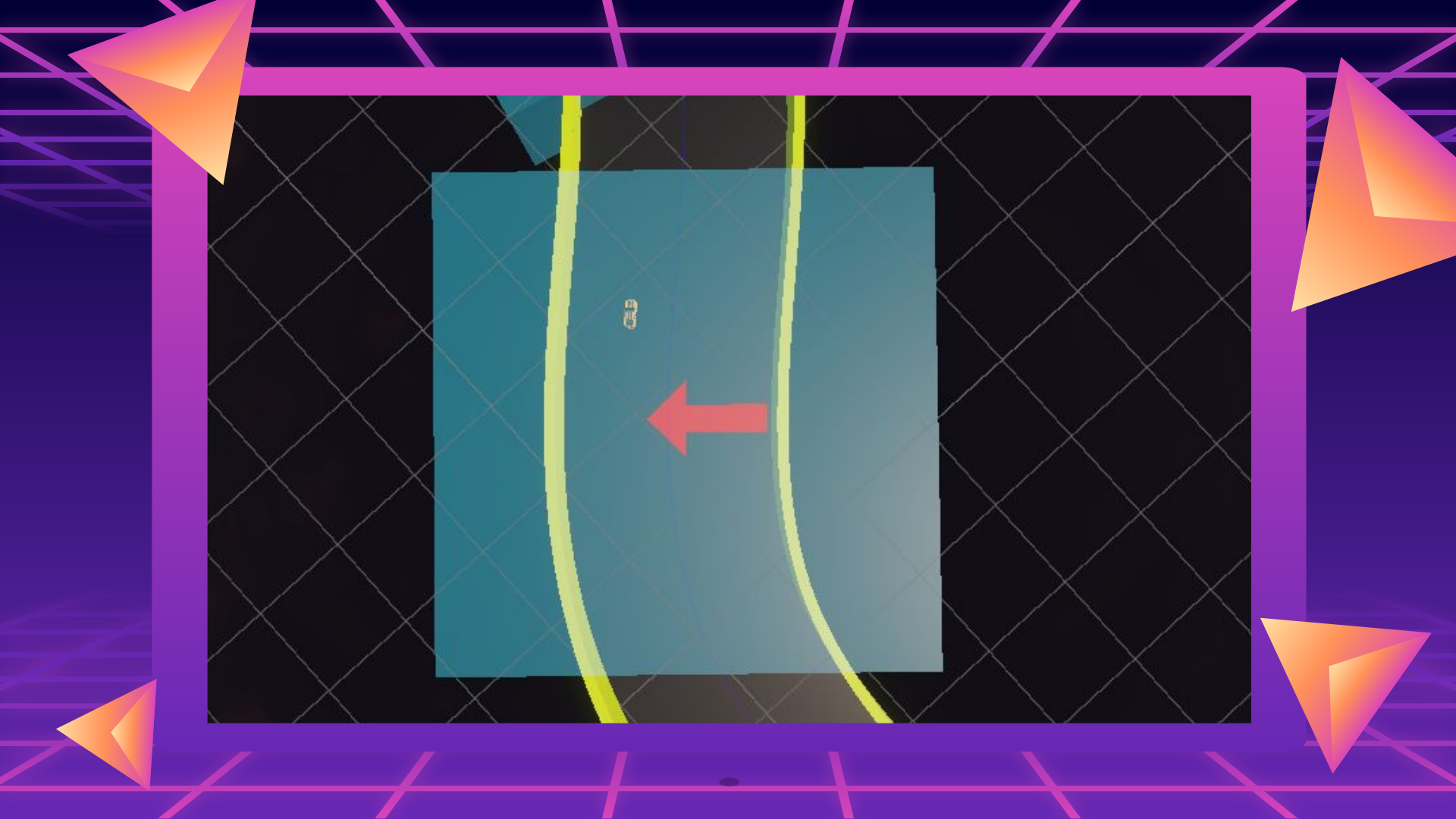


Perception de la voiture

- Distance aux murs
 - La vitesse
- 









Démonstration





Merci pour
votre
attention !