区梓川

■ 13025807621@163.com · • (+86) 130 2580 7621 · • https://ouzhoucheng.github.io/

☎ 教育

天津大学 测控技术与仪器 学士

2019.9 - 2023.6

GPA:3.3/4、两次学生科技英才奖、学习进步先进个人、天津大学三好学生

上 实习

一清创新科技 系统集成组/嵌入式软件实习生

2022.6 - 2023.7

• 夸父等多个车型电器升级与适配工作

深度参与车载 SSU、VCU、TBox 的 FreeRTOS 功能开发、上车测试和维护工作;参与 IMU、编码器等传感器的调试工作;参与无人车电器调试工作

• ACU 域控制器项目

设计 ROS 程序向 RTOS 移植架构、深度参与无人车域控制器 MCU 的功能开发、台架测试与上车测试;协助域控制器硬件测试;绘制上电时序图等

• 传感器替代升级项目

调研汇总了多个品牌的 IMU 参数;组织 IMU 研讨会;推进新 IMU 上车测试工作;测量 IMU 数据链路延时

• 无人车 FOTA 项目

基于 NodeRED、JavaScript 等实现了无人车 FOTA 云平台;基于 UDS 等协议,在 TBox、VCU 和 SSU 上开发 FOTA 功能,实现了无人车设备的 FOTA

• 多个底盘软件适配工作

CAN 通讯等 ROS 节点的测试和维护工作;参与车辆运动测试工作

聲 竞赛

TI 杯电子设计竞赛: 智能送药小车 V C

2021.11.7 - 10

- 简介: 两台可以识别数字、循迹、协同配送的送药小车
- **工作:** 四天三夜内设计总体方案、整车结构、固定件和组装两台小车;用 rt1064 实现 RGB 图像处理、Lab 色彩空间转换、行驶轨迹提取、车辆控制和多车通信协作,最终完成了赛题任务。
- 成果: 2021 年 TI 杯全国大学生电子设计竞赛 国赛一等奖

智能车竞赛: 视觉智能车 V C

2021.1 - 8

- **简介:** 能以 2.8m/s 通过十字、弯道等道路元素,可停车识别数字、水果、动物和二维码并作出相应的机动的智能赛车
- 工作:设计总体方案、整车结构、打印固定件和组装整车;用 rt1064 实现通信、灰度图像处理、赛道轨迹特征提取和车辆定位、规划控制和特殊机动等功能;绘制主控驱动一体化 PCB 和供电 PCB,并焊接调试多块 PCB 板。
- 成果: 16 届全国大学生智能汽车竞赛 国赛一等奖

₹ 获奖

• 国赛一等奖 TI 杯全国大学生电子设计竞赛

2021.12

• 国赛一等奖 第十六届大学生智能汽车竞赛

2021.08

• 华北赛一等奖 第十六届大学生智能汽车竞赛

2021.07

• 天津市二等奖 TI 杯全国大学生电子设计竞赛

2020.12

☎技能

- 编程:C/C++, Python, matlab
- 软件:AD(PCB), Solidworks, Mindmaster, Latex, Pr, C4D
- 语言: 英语 (四级 511、雅思 6.0)