

区梓川

✉ 13025807621@163.com · ☎ (+86) 130 2580 7621 · 🔗 <https://ouzhoucheng.github.io/>

🎓 教育

天津大学 测控技术与仪器 学士 2019.9 – 2023.6

GPA:3.3/4, 两次学生科技英才奖、学习进步先进个人、天津大学三好学生

🔧 实习

一清创新科技 系统集成组 / 嵌入式软件实习生 2022.6 – 2023.7

- 夸父等多个车型电器升级与适配工作
深度参与车载 SSU、VCU、TBox 的 FreeRTOS 功能开发、上车测试和维护工作；参与 IMU、编码器等传感器的调试工作；参与无人车电器调试工作
- ACU 域控制器项目
设计 ROS 程序向 RTOS 移植架构、深度参与无人车域控制器 MCU 的功能开发、台架测试与上车测试；协助域控制器硬件测试；绘制上电时序图等
- 传感器替代升级项目
调研汇总了多个品牌的 IMU 参数；组织 IMU 研讨会；推进新 IMU 上车测试工作；测量 IMU 数据链路延时
- 无人车 FOTA 项目
基于 NodeRED、JavaScript 等实现了无人车 FOTA 云平台；基于 UDS 等协议，在 TBox、VCU 和 SSU 上开发 FOTA 功能，实现了无人车设备的 FOTA
- 多个底盘软件适配工作
CAN 通讯等 ROS 节点的测试和维护工作；参与车辆运动测试工作

🏆 竞赛

TI 杯电子设计竞赛: 智能送药小车 VC 2021.11.7 – 10

- 简介: 两台可以识别数字、循迹、协同配送的送药小车
- 工作: 四天三夜内设计总体方案、整车结构、固定件和组装两台小车；用 rt1064 实现 RGB 图像处理、Lab 色彩空间转换、行驶轨迹提取、车辆控制和多车通信协作，最终完成了赛题任务。
- 成果: 2021 年 TI 杯全国大学生电子设计竞赛 国赛一等奖

智能车竞赛: 视觉智能车 VC 2021.1 – 8

- 简介: 能以 2.8m/s 通过十字、弯道等道路元素，可停车识别数字、水果、动物和二维码并作出相应的机动的智能赛车
- 工作: 设计总体方案、整车结构、打印固定件和组装整车；用 rt1064 实现通信、灰度图像处理、赛道轨迹特征提取和车辆定位、规划控制和特殊机动等功能；绘制主控驱动一体化 PCB 和供电 PCB，并焊接调试多块 PCB 板。
- 成果: 16 届全国大学生智能汽车竞赛 国赛一等奖

🏆 获奖

- | | | |
|----------|-----------------|---------|
| • 国赛一等奖 | TI 杯全国大学生电子设计竞赛 | 2021.12 |
| • 国赛一等奖 | 第十六届全国大学生智能汽车竞赛 | 2021.08 |
| • 华北赛一等奖 | 第十六届全国大学生智能汽车竞赛 | 2021.07 |
| • 天津市二等奖 | TI 杯全国大学生电子设计竞赛 | 2020.12 |

⚙️ 技能

- 编程: C/C++, Python, matlab
- 软件: AD(PCB), Solidworks, Mindmaster, Latex, Pr, C4D

- **语言:** 英语 (四级 511、雅思 6.0)