1. 电控目前他们实验室能做到9~10mm，商业的也就5mm左右。机械的孔径可以做到15~20mm。
2. 一般机械结构是有效空间的2倍。
3. 机械结构固定好之后移动对精度影响不大。
4. 机械驱动的精度主要依赖零部件的精度。原理上来讲，只要机械的精度够高，那么调节光焦度 就足够精细，可以达到1度。
5. 能做到和能量产可能还有一段距离。
6. 国外几家厂家有相对成熟的产品，加上驱动，成本大概要在3K-4K左右。自主研发的非量产的液体透镜，加驱动成本应该可以控制在1K以内。
7. 温度目前是-10°-40°，驱动电压30V左右，功率很低，干电池驱动工作几个月应该没问题。他们自己开发的驱动可以使用5号电池，采用单片机驱动，有升压模块，有单片驱动的，三片驱动的，还有六片驱动的，我们这个设备至少要三片驱动板子。
8. 与框架镜集成起来，预计有效区域占整体框架的50%。也即是说有效孔径10mm的话，框架至少要20mm。
9. 改进的局限不好说，需要具体的光学设计，不是一个人完成的。
10. 商用的液态透镜主要用在显微镜、机器视觉、望远镜等领域。
11. 美国一款直径10~15mm的电控液态透镜900元/片，中间显露出来的面积几乎没有形变，运动也不会对镜片造成影响，这款镜片已经商品化。原装驱动包将近6000元。他们自己做的驱动500元，可以用来驱动。另外工装，加工，外壳按1000元，做出一款双眼调节力训练设备要3300元左右。后期有了模具之后价格会下降很多，但是液态透镜还是要国外采购。
12. 他们已经有使用显示屏通过蓝牙控制的装置。
13. 未来可以做出一款比VR头盔小，比框架镜稍大的调节力训练产品。