



Examen Partial MN

Student: _____ Grupa: _____

Descriere curs:	MN, An I, Semestrul II	Rezultate Examen	
Titlu curs:	Metode Numerice	Subiect	Punctaj
Profesor:	Conf.dr.ing. Florin POP	1	/2
Durata examenului:	90 minute	2	/3
Tip Examen:	Closed Book	3	/2
Materiale Aditionale:	Nu! Fara telefoane mobile!!!	4	/3
Numar pagini:	_____	Σ	/10

Subiecte (Seria CC)

Fie matricea $A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 3 \end{bmatrix}$.

2 puncte

1. Folosind metoda Crout determinați factorizarea $A = LU$ [0.50p]. Adaptați metoda Crout pentru o matrice simetrică tridiagonală și descrieți noua metodă [0.75p]. Scrieți o funcție MATLAB care implementează această metodă [0.75p].

Bonus: Prezentați un algoritm eficient pentru rezolvarea sistemului $A^k x = b$, $A \in R^{n \times n}$ nesingulară, $b \in R^n$ și $k \in N$, $k > 0$. [0.50p].

3 puncte

2. Determinați factorizarea ortogonală $A = QR$, folosind matrici de rotație Givens. [3.00p].

Bonus: Ce proprietăți are matricea R obținută în factorizarea QR a unei matrice ortogonale oarecare. [0.50p].

2 puncte

3. Verificați dacă metodele Jacobi și Gauss-Siedel folosite pentru rezolvarea sistemului $Ax = b$, unde $b = [1 \ 0 \ -1]^T$, sunt convergente. Care dintre ele este mai rapidă? [1.00p]. Folosind 3 iterații din metoda Gauss-Siedel, calculați aproximația soluției sistemului menționat. Alegeți aproximația inițială $x_0 = [1 \ 1 \ 0]^T$ [1.00p].

Bonus: Care sunt tehnicile de accelerare a convergenței pentru rezolvarea iterativă a unui sistem de ecuații [0.50p].

3 puncte

4. Calculați $\lambda(A)$ și $\rho(A)$ folosind polinomul caracteristic [0.50p]. Aplicați numeric primii trei pași din MPD cu $y_0 = [1 \ 1 \ 1]^T$, evaluând valoarea lui λ_1 cu 4 zecimale exacte. Care este eroarea absolută dacă oprim MPD după trei pași ($\sqrt{3} \approx 1.7321$)? [1.50p]. Scrieți o funcție MATLAB care implementează MPD [1.00p].

Bonus: Dacă matricea $A \in R^{n \times n}$ are valorile proprii λ_i , vectorii proprii la dreapta x_i și la stanga y_i , arătați că $A = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i y_i^T$. [0.50p].