PRÁCTICA 2:
PROBLEMAS DE SATISFACCIÓN DE RESTRICCIONES.
SESIÓN 2

Técnicas de los Sistemas Inteligentes Curso 2014-2015 3er. Curso Grado en Informática

- Conocer
 - arrays en ECLiPSe,
 - Antes conoceremos "estructuras"
 - cómo recorrer arrays
- Necesarios para
 - Modelar problemas que usan índices y conjuntos de variables.
 - Modelar el problema de la N-Reinas
- Nos servirá para
 - Entender la necesidad de heurísticas generales
 - Conocer algunas heurísticas generales
- Usarlas
 - Con el problema de las N-Reinas.

□In ECLiPSe, structure fields can be given names.	This makes it possible to write structures in a more	readable and maintainable way.	. Such structures firs
need to be declared by specifying a template like	re:		

- = :- local struct(book(author, title, year, publisher)).
- □Structures with the functor book/4 can then be written as
- book{}
- book{title:'tom sawyer'}
- book{title:'tom sawyer', year:1876, author:twain}
- which, in canonical syntax, correspond to the following:
- book(_, _, _, _)
- book(_, 'tom sawyer', _, _)
- book(twain, 'tom sawyer', 1876, _)
- □There is absolutely no semantic difference between the two syntactical forms. The special struct-syntax with names has the advantage that
- □ the arguments can be written in any order
- "dummy" arguments with anonymous variables do not need to be written
- the arity of the structure is not implied (and can be changed by changing the declaration and recompiling the program)
- \square Sometimes it is necessary to refer to the numerical position of a structure field within the structure, e.g. in the arg/3 predicate:
- arg(3, B, Y)
- □When the structure has been declared as above, we can write instead:
- arg(year of book, B, Y)
- Declared structures help readability, and make programs easier to modify. In order not to lose these benefits, one should always use curly-bracket and of-syntax when working with them, and never write them in canonical syntax or referring to argument positions numerically.

- Array "es como un" vector: Vector(a,b,c,d)
- Usa el functor "[]" para representar arrays.
 - \blacksquare A1 = [] (1,2,3)
 - \blacksquare A2 = [](, apple, orange,)
 - \blacksquare Array multidimensional \Rightarrow estructuras array anidados
 - $\mathbf{M} = []([](1,2,3), [](4,5,6))$
- Acceso a elementos vía subíndices:
 - \square X is M[1,2] + M[2,3].
- Ejemplo
 - \square ?- M = []([](2, 3, 5), [](1, 4, 7)),
 - X is M[1,2] + M[2,3].

 - Yes

Creación (o consulta de la dimensión):

```
- dim(M, [2, 3]).
M = []([](_, _, _), [](_, _, _))
Yes
- dim(M4, [3, 4, 2, 1]).
M4 = ...
Yes
- M = []([](1, 2, 3), [](4, 5, 6)),
dim(M, Dim).
Dim = [2, 3]
Yes
```

¡Cuidado porque ECLiPSe no evalúa subíndices como en lenguajes imperativos!
 Se hace sólo en el contexto de expresiones

```
\square ?- Matrix = []([](1,2,3),[](4,5,6),[](7,8,9)),
          writeln(Matrix[2,3]).
             []([](1, 2, 3), [](4, 5, 6), [](7, 8, 9))[2, 3]
  prints:
     [2,3]
                      !!!
  □ La forma correcta de
  \square ?- Matrix = []([](1,2,3),[](4,5,6),[](7,8,9)),
          X \text{ is } Matrix[2,3],
  writeln(X).
  prints:
□ subscript(Matrix, [2,3],X).
```

- Convertir un vector en una lista:
 - □ Dim(Vector, [N]).
 - Vector es un array unidimensional
 - Vector[1..N] es una lista
- Variables: Vector[10]
- Dominios: $Vector[i] = \{0..9\}$
- □ Restricciones: Vector[i] es el numero de veces que aparece i en Vector.

Acceso a sub-matrices:

(Notar que las submatrices se "convierten" en listas)

```
Patrix = []([](1,2,3),[](4,5,6),[](7,8,9)),
Row2 is Matrix[2,1..3],
SubRow2 is Matrix[2,2..3],
Column1 is Matrix[1..3,1].
Lista is Matrix[1..3,1..3]
Row2 = [4, 5, 6]
SubRow2 = [5, 6]
Column1 = [1, 4, 7]
Yes
```

Iteración en ECLIPSE

- En Prolog, la única forma de expresar iteración es mediante recursión, lo que puede ser terrible en determinados casos
- ECLiPSe suministra bucles do :

```
( EstructIterativa do Objetivos)
```

- Refresco de iteración
- Uso de param: para hacer paso de una variable global al cuerpo de un bucle

```
(for (I, 1, N) do
    (for (J,1,N), param(I) do
         K is I*J,
         write(K), write(' ')))
```

- □ Variables: Matriz(N,N).
- □ Dominios: Matriz[i,j] = $\{1..N\}$
- □ Restricciones:
 - Todos los valores de cada Fila(i), i = 1..N son diferentes
 - □ Todos los valores de cada Col(j), j = 1..N son diferentes.

Iteración sobre un array

foreachelem

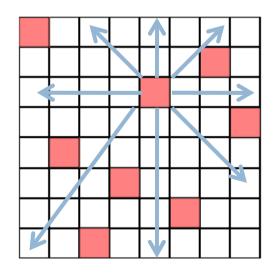
```
write_array(A) :-
  dim(A,[5]).
  (foreachelem(El, A) do
     write(El)).
```

for

```
write_array(A) :-
    dim(A,[5]),
    ( for(I,1,5), param(A)
        do
        X is I,
        subscript(A,[I], X),
        write(X)
    ).
```



- □ Situar n reinas en un tablero de n x n
- □ De forma que no se ataquen mutuamente
- Una reina ataca a todas las celdas en dirección horizontal, vertical y diagonal.



X1,..,Xn variables que representan las columnas

Cada Xi establece la posición de una reina en la columna i.

Xi = j
 SI en la columna
 i, fila j hay una
 reina

Asignar valores a Xi tal que

•
$$Xi = [1..N],$$

	X1	X2	Х3	X4	X5	X6	X7	X8
1							X7≠ X43	
2						X6≠ X4-2		
3					X5≠ X4-1			
4				X4=4	X5≠X4	X6≠X4	X7≠X4	X8≠X4
5					X5≠ X4+1			
6						X6≠ X4+2		
7							X7≠ X4+3	
8								X8≠ X4+8

n-reinds con ic

```
:-lib(ic).

nqueens(N, Xs):-
    dim(Xs, [N]),
    Xs[1..N]::1..N,
    alldifferent(Xs[1..N]),
    (for(I,1,N-1), param(Xs,N) do
        (for(J,I+1,N), param(Xs,I) do
        Xs[I] #\= Xs[J] + I-J,
        Xs[I] #\= Xs[J] + J-I)),
    labeling(Xs[1..N]).
```

□ Hacer pruebas con N=4, 8,16,24,32.

 Antes de llevar a cabo las restricciones, todas las posiciones están libres.

	X1	X2	Х3	X4	X5	Х6	X7	X8
1								
2								
3								
4								
5								
6								
7								
8								

- Cada vez que se asigna un valor a Xi (en este caso X1) se propagan las restricciones sobre filas, columnas y diagonales.
- En azul las casillas
 "prohibidas" por las
 restricciones asociadas a X1
- En blanco las casillas que quedan descartadas por asignar un valor a X1

	X1	X2	Х3	X4	X5	Х6	X7	X8
1								
2								
3								
4								
5								
6								
7								
8								

- □ El dominio de X2 se actualizó a [3..8].
- Prueba con 3 y propaga restricciones

	X1	X2	Х3	X4	X5	Х6	X7	X8
1								
2								
3								
4								
5								
6								
7								
8	_	_						

n-reinas: propagación

- □ X3 ::[5,8]
- \Box Si X3 = 5
 - Observar que X6 sólo tiene un único valor posible
- Pero con la técnica que se está usando ahora (labeling) no puede seleccionarse este valor.
 - Porque selecciona las variables en el orden en que se han definido.

	X1	X2	Х3	X4	X5	Х6	X7	X8
1								
2								
3								
4								
5			:					>
6								
7								
8								

n-reinas: propagación

- \square Prueba con X4= 2
- \square X6={Ø} => inconsistente
- Backtracking.

	X1	X2	Х3	X4	X5	Х6	X7	X8
1								
2								\rightarrow
3								
4								
5								
6								A
7								
8				V				



Heurísticas para la selección de variables y valores

- labeling(Lista)
 - selecciona variables por el orden introducido en el programa y selecciona valores de menor a mayor
- Solucionar problemas computacionalmente costosos require usar heurísticas que alteren el orden de elección(puntos de decisión)
 - Sobre variables
 - Sobre valores
- □ Por ejemplo:
 - Seleccionar primero las variables con un dominio más pequeño
 - Seleccionar valores centrales para poder aplicar más restricciones.

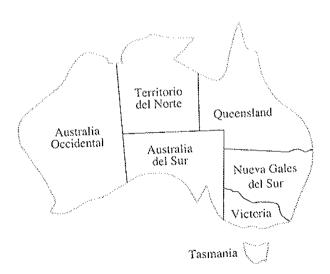


- □ Algunas de las heurísticas generales más comunes son:
 - Mínimos valores restantes
 - Grado heurístico
 - Valor menos restringido



Mínimos valores restantes

- □ En principio no hay ningún criterio en la selección de la variable.
- Uso de la heurística de mínimos valores restantes (MVR) o de la variable más restringida.
 - Se selecciona la variable con el dominio más pequeño
 - También Ilamada
 - Primera en fallar (first-fail)





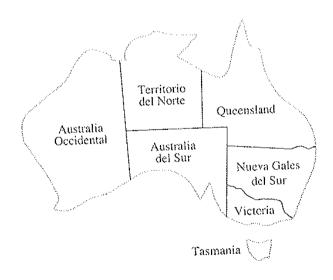
Mínimos valores restantes

EE.UU. (> 1.000K) (> 1.000K) 2K 60 64 n-reinas (> 40.000K) 13.500K (> 40.000K) 817K 4k Zebra 3.859K 1K 35K 0,5K 2k Aleatorio 1 415K 3K 26K 2K						
n-reinas (> 40.000K) 13.500K (> 40.000K) 817K 4k Zebra 3.859K 1K 35K 0,5K 2k Aleatorio I 415K 3K 26K 2K	Problema	Vuelta atrás	VA + MVR		CD + MVR	Mínimo conflicto
	n-reinas Zebra Aleatorio 1 Aleatorio 2	(> 40.000K) 3.859K 415K 942K	13.500K 1K 3K 27K	(> 40.000K) 35K 26K 77K	817K 0,5K 2K 15K	64 4K 2K



 Selecciona la variable, entre las no asignadas, que esté implicada en el mayor número de restricciones

La heurística MVR es más poderosa, pero el grado heurístico es útil en casos de empate

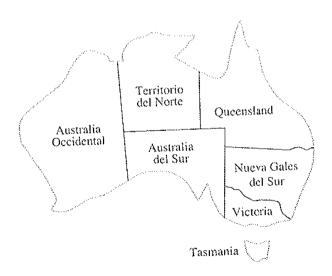


- Una vez seleccionada una variable debe decidirse un orden para examinar sus valores.
- Heurística del valor menos restringido: se prefiere el valor que excluye el menor número de alternativas en las variables vecinas del grafo.

AO=roja, TN=verde, Q=¿? Q puede ser azul o roja

Si azul entonces AS no tiene alternativa

La heurística opta por Q=roja



- Aporta diferentes métodos de búsqueda
- Permite declarar distintas heurísticas de selección de variable y valor.
- Sólo configurando sus argumentos
- Extensible por el usuario
- En la librería ic

- □ Documentación en
 - http://eclipseclp.org/doc/bips/lib/ic/search-6.html
- □ search(L,0,select var,select val,método,optional)
 - 1. L Lista de varibles (pueden ser otras estructuras)
 - 2. O si L es una lista de variables (sólo veremos lista)
 - 3. Selección de variable: first_fail, input_order,ocurrence ...
 - 4. Selección de valor: indomain, indomain-middle,...
 - 5. Método de búsqueda: complete, incomplete, user-defined
 - 6. Argumentos opcionales: contar backtrackings backtrkack(N), ...
 - □ labeling(L)se puede expresar como
 - search(L,0,input order,indomain,complete,[])



- Selección de variable
 - Mínimos valores restantes: first_fail
 - Se selecciona la variable con el dominio más pequeño
 - Grado heurístico:occurrence
 - Se selecciona la variable con el mayor número de restricciones asociadas

Ejemplos y resultados

:-lib(ic).

Modo de búsqueda	В
Para N=16	
<pre>search(Xs[1N], 0, input_order, indomain,</pre>	542
<pre>search(Xs[1N], 0, first_fail, indomain,</pre>	3
<pre>search(Xs[1N], 0, occurrence, indomain, complete, [backtrack(B)]</pre>	542
<pre>search(Xs[1N], 0, most_constrained, indomain,</pre>	3
Para N=160	
<pre>search(Xs[1N], 0, most_constrained, indomain, complete, [backtrack(B)]</pre>	3
<pre>search(Xs[1N], 0, occurrence, indomain, complete, [backtrack(B)]</pre>	
<pre>search(Xs[1N], 0, first_fail, indomain, complete, [backtrack(B)]</pre>	0