

Oop Project Report

- Uml sınıf diyagramına uyuldu.
- Her sınıf için test.cpp olusturuldu.
- PointCloudlar uygulama test edildi ve raporun dosyasına ekran görüntüsü olarak eklendi.
- Görev paylaşımı uygun şekilde yapıldı;

**Orhan Güner-> setPointCloud.h ve
set.PointCloud.cpp**

İsmail Türkan-> Point.h ve Point.cpp

**AbdülKerim Pekince-> DepthCamera.h ve
DephCamera.cpp**

**Ozan Şişmanoğlu -> PointCloudRecorder.h ve
PointCloudRecorder.cpp**

**Emirhan Özdemir-> Transform.h ve Transform.cpp
3D-GridMap.h ve 3D-GridMap.cpp ortak olarak
yapılmıştır.**