Support Vector Machines (Destek Vetör Makineleri)

DSM 5007 Denetimli İstatistiksel Öğrenme 2. Ara Ödev

Fatih Emre Öztürk, Gökhan Acisulu, Veysel Karani Baris

DEÜ Fen Bilimleri Enstitüsü Veri Bilimi Yüksel Lisans Programı

2023-01-03

Destek Vektör Makinaları (Support Vector Machines)

Destek vektör makineleri hem sınıflandırma hem de regresyon analizlerinde kullanılabilmekle beraber en çok sınıflandırma işlemlerinde tercih edilmektedir.

Denetimli öğrenme modeline dayanmaktadır.

Çekirdek (Kernel) fonksiyonlar yardımıyla hem doğrusal hem de doğrusal olmayan sınıflandırmalar gerçekleştirebilmektedir.

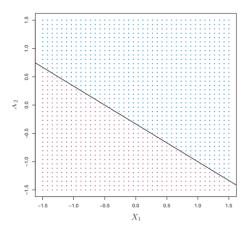
Kullanım Alanları

- Yüz Algılama (Görüntünün bölümlerini yüz ve yüz olmayan bölümler şeklinde sınıflandırma)
- Metin Sınıflandırma (Haber makalelerinin iş ve filmler şeklinde sınıflandırılması)
- Biyoinformatik (Hastaların genlerine göre sınıflandırılması)
- Jeoloji ve Çevre Bilimleri (Uygu görüntüleri üzerinden haritalama uygulamaları)

Support Vector Machines - Kavramlar

- Maximal margin classifier
- Support vector classifier
- Support vectors
- Support vector machine

En kısa tanımla **Hyperplane** *p* boyutlu bir uzayın, *p-1* bir boyutlu düz bir alt uzayıdır. Örneğin bizim uzayımız iki boyutlu ise hyperplane tek boyutlu düz bir (çizgi) yapısında olacaktır. Üç boyutlu bir uzayda ise Hyperplane iki boyutlu bir yapıda olaaktır.



Hyperplane'nin denklemi;

$$\beta_0 + \beta_1 X_1 + \beta_2 X_2 + \ldots + \beta_p X_p = 0$$

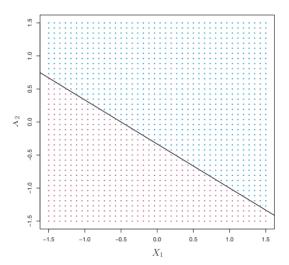
Bir gözlem $X=(X_1,X_2,\ldots,X_p)$ değerleri yukarıdaki denklemde yerine konduğunda eğer eşitlik sağlanıyorsa (sonuç 0'a eşit oluyorsa) o gözlem hyperplane üzerinde yer alır.

Eğer X'in değerine göre aşağıdaki denklem **0'dan büyükse** bir düzlemde;

$$\beta_0 + \beta_1 X_1 + \beta_2 X_2 + \ldots + \beta_p X_p > 0$$

Eğer **0'dan küçükse** diğer düzlemde yer alır.

Aşağıdaki şekilde yer alan hyperplane ait denklem 1+2X1+3X2=0'dır. Şekilde **mavi bölge** 1+2X1+3X2>0, **mor bölge** ise 1+2X1+3X2<0 denklemini sağlayan noktaları göstermektedir.



Mavi noktaların yi = 1 sınıfında, Mor noktaların ise yi = -1 sınıfında yer aldığını varsayalım.

Buna göre y değerlerine göre denklemler aşağıdaki şekilde kurulabilir;

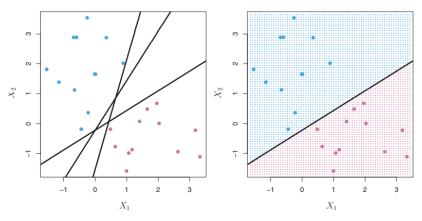
- $\beta_0 + \beta_1 X_1 + \beta_2 X_2 + \ldots + \beta_p X_p > 0 / \text{Eğer yi} = 1 \text{ ise}$
- $ightharpoonup eta_0 + eta_1 X_1 + eta_2 X_2 + \ldots + eta_p X_p < 0 \ / \ \mathsf{Ereve{g}er} \ \mathsf{yi} = \mathsf{-1} \ \mathsf{ise}$

Yukarıdaki iki denklemi aşağıdaki şekilde ayırmak mümkün;

$$y_i(\beta_0 + \beta_1 X_1 + \beta_2 X_2 + \ldots + \beta_p X_p) > 0$$

Maximal Margin Classifier

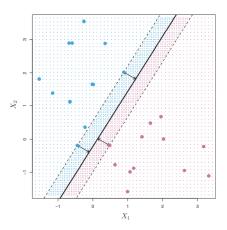
Verilerimiz eğer doğrusal bir hyperplane ile sınıflandırılmaya uygunsa birbirinden farklı sonsuz sayıda hyperplane belirleme ihtimalimiz olabilir.



Maximal Margin Classifier

Optimal Hyperplane Karar Verme;

Farklı sınıflardaki gözlemlerden birbirine en yakın olan noktalardan, en uzak noktada olacak şekilde hyperplane belirlenir.



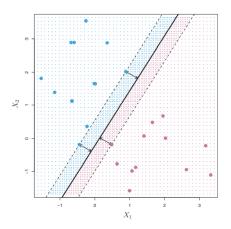
Maximal Margin Classifier

Eğer $\beta_0,\beta_1\dots\beta_p$ maximal margin hyperplane'nin katsayılarıysa test veri setinde yer alan x gözlemini

 $f(x) = \beta_0 + \beta_1 X_1 + \beta_2 X_2 + \ldots + \beta_p X_p$ fonksiyonunun işaretine göre sınıflandırabiliriz. Bu durumda belirlediğimiz maximal margin hyperplane aynı zamanda **maximal margin classifier** olarak isimlendirilidir.

Support Vectors (Destek Vektörleri)

Aşağıdaki incelendiğinde 3 adet gözlemin maximal margin hyperplane düzleminin üzerinde uç kenar sınırlarında yer aldığı görülmektedir. Bu gözlemlere **support vector** denilmektedir



Support Vectors

Bu gözlemlere support vector denmesinin nedeni maximal marginal hyperplane'nin bu gözlemlere duyarlı olmasından (bu gözlemler doğrultusunda oluşturulmuş olması) kaynaklıdır. Eğer bu gözlemlerin konumları değişirse, maximal marginal hyperplanenin de konumu onlara bağlı olarak değişecektir.

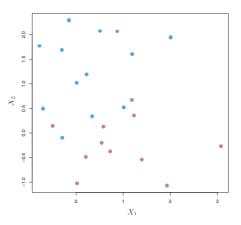
Maximal Margin Classifier'ın Belirlenmesi

Maximal margin classifier'ın belirlenmesi bir optimizasyon problemidir.

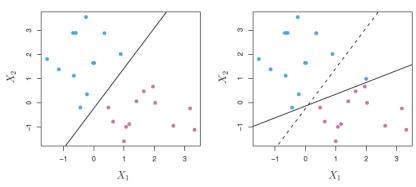
$$y_i(\beta_0 + \beta_1 X_1 + \beta_2 X_2 + \ldots + \beta_p X_p) \ge M / i = 1$$

Yukarıdaki denklemde M margin'i ifade etmektedir. Biz mümkün olan en büyük margini elde etmek isteriz. Bu nedenle optimizasyon sürecinde de en büyük M'yi elde edebileceğimiz $\beta_0+\beta_1\dots\beta_p$ parametrelerine karar verilir.

Doğrusal bir sınıflandırıcı ile sınıflandırılabilen veri setlerinde maximal margin classifier en iyi seçenektır. Ancak çoğu veri seti bu şekilde doğrusal bir sınıflandırıcı ile tam doğru bir şekilde sınıflandırılamayabilir.



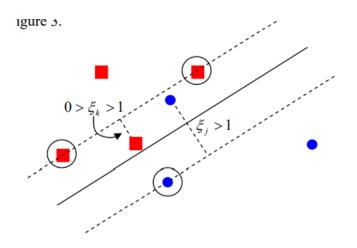
Veriler mükemmel şekilde sınıflandırılmış olsa bile maximal margin classifier support vector'lere aşırı duyarlı olduğu için margin içerisine yeni bir gözlem eklenmesi durumunda hyperplane'de buna göre tekrar değişim gösterecektir.



Yaşanabilecek bu gibi sorunlar nedeniyle gerçek yaşam verilerinde gözlemleri tam doğru bir şekilde sınıflandırmak yerine;

- ▶ Bireysel gözlemlere karşı daha dayanılık (robust),
- Gözlemleri mümkün olan en doğru şekilde sınıflandırmayı hedeflemeliyiz.

Soft margin classifier olarak da isimlendirilebilen **support vector classsifer** ta olarak bu işi yapmaktadır.



Support vector classifier'da da ne kadar yanlış gözleme izin verileceği optimazasyon ile belirlenmektedir.

Yukarıdaki optimizasyon problemi çalıştırıldığında;

- eğer slack variable $\epsilon = 0$ değerini alırsa gözlemin hyperplanenin doğru tarafında sınıflandırıldığı,
- eğer $\epsilon > 0$ değerini alırsa gözlemin marginin yanlış tarafında sınıflandırılığı,
- ightharpoonup eğer $\epsilon>1$ değerini alırsa gözlemin hyperplanenin yanlış tarafında sınıflandırıldığını gösterir.

$$\max_{\beta_0,\beta_1,\dots,\beta_p,\epsilon_1,\dots,\epsilon_n} M$$
subject to
$$\sum_{j=1}^p \beta_j^2 = 1,$$

$$y_i(\beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \beta_2 x_{i2} + \dots + \beta_p x_{ip}) \ge M(1 - \epsilon_i)$$

$$\epsilon_i \ge 0, \sum_{j=1}^n \epsilon_i \le C,$$

C parametresi ϵ slack variable'ların toplamını sınırlandıran bir tunning parametresidir. Bu nedenle C tolere edilebilecek olan yanlış sınıflandırmaya izin vermektedir.

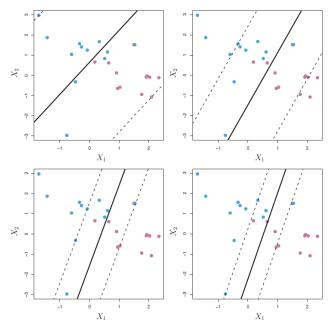
$$\max_{\beta_0,\beta_1,\dots,\beta_p,\epsilon_1,\dots,\epsilon_n} M$$
subject to
$$\sum_{j=1}^p \beta_j^2 = 1,$$

$$y_i(\beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \beta_2 x_{i2} + \dots + \beta_p x_{ip}) \ge M(1 - \epsilon_i$$

$$\epsilon_i \ge 0, \sum_{j=1}^n \epsilon_i \le C,$$

- ▶ Eğer c = 0 olarak belirlenirse, buna bağlı olarak tüm ϵ slack variable'larda 0 değerini alacak ve artık basit bir maximal margin classifier problemine geçilmiş olunacaktur.
- C değeri ne kadar büyük olursa gözlemlerin yanlış sınıflandırımasına o kadar fazla izin vermiş olacağız. Dolayısıya marginimiz daha geniş olacak.
- C parametresi ne kadar küçük olursa yanlış sınıflandırmalara o kadar az izin vermiş olacağız, dolayısıyla marginimiz da o kadar dar olacaktr.

Support Vector Classifier - 'C' Parametresi



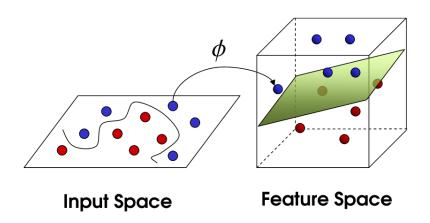
Lineer Sınıflandırılamayan Veriler (Support Vector Machine)

Support Vector Machine, support vector'un genişletilmiş halidir.

SVM değişken uzayının genişlemesini sağlayıp Kernel'lar kullanarak orijinal uzayda lineer olmayan sınıflandırmalara olanak sağlar.

Support vectoru doğrusal olmayan karar yüzeyine/düzlemine genişletmek için ilk olarak; veriler doğrusal olmayan bir dönüşüm olan $\phi(x)$ aracılığıyla başka bir vektör uzayına eşlenir.

Elde edilen bu yeni vektör uzayına özellik uzayı denir ve genellikle boyutluluğu orijinal girdi uzayından çok daha yüksektir (2 yerine 3 boyutlu vb.). Bu da verilerin daha doğru ve kolay bir biçimde sınıflandırılmasını sağlar.



Dönüşüm sonrasında yeni vektör uzayında SVM algoritması kullanılarak maxima margin hyperplane veya soft margin hyperplane belirlenmeye çalışılır.

Aslında buradaki optimizasyon problemi çözüldüğünde gözlemlerin gerçek değerlerinin değil iç çarpımlarının (inner product) modele dahil olduğu belirlenir. Yukarıdaki optimizasyon problemi çözüldüğünde elde edilen lineer svm fonksiyonu aşağıdaki gibidir.

$$f(x) = sign(\sum_{ij=1}^{M} a_i y_i(x_i x_j) + b)$$

Ancak dönüşüm yapıldığı için fonksiyon aşağıdaki gibi ifade edilecektir;

$$f(\mathbf{x}) = \operatorname{sign}\left(\sum_{i,j=1}^{M} \alpha_i y_i(\mathbf{\Phi}^T(\mathbf{x}_i) \cdot \mathbf{\Phi}(\mathbf{x}_j)) + b\right).$$

- Yüksek boyutlu özellik uzayında çalışmak karmaşık fonksiyonların ifade edilmesini sağlar, ancak özellikle geniş vektörler hesaplama sorunlarına yol açarken, yüksek boylutluluk da overfitting sorununa neden olabilir.
- Yüksek boyutluluğun neden olduğu bu sorunlara yönelik Kernel fonksiyonu kullanılabilir.
- Kernel, orijinal veri noktalarının özellik uzayı eşlemelerinin nokta çarpımını döndüren bir fonksiyondur.
- Bir kernel fonksiyonu uygulandığında, özellik uzayında öğrenme ϕ 'nin açık bir şekilde değerlendirilmesini gerektirmez. Böylelikle biz yukarıdaki formülü uygulayarak dönüşüm yapmadan maximal ya da soft margin hyperplane rahatlıkla elde edebilir.

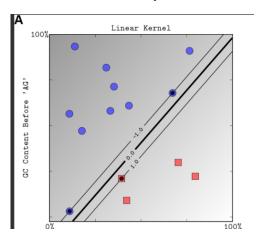
Kernel kullandığında fonksiyon aşağıdaki şekilde ifade edilir.

$$f(x) = sign(\sum_{ij=1}^{M} a_i y_i K(x_i, x_j) + b)$$

Kernel Trick Türleri

▶ 1. Lineer Kernel = Doğrusal bir ayırım sağlar. Bu nedenle aslında lineer kernel bize support vector classifier'ı vermektedir.

$$\blacktriangleright K(X_i, X_i') = \sum_{i=1}^p X_{ij}.X_{i'j}$$

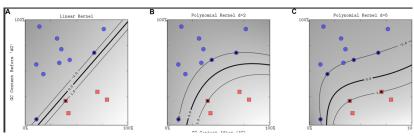


Kernel Trick Türleri

▶ 2. Polynomial Kernel = Lineer kernel yanı sıra daha esnek bir hyperplane oluşturur. Orjinal özellik uzayı yerine daha yüksek boyutlu bir örneklem uzayında bir destek vektör sınıflandırıcısının elde edilmesi anlamına gelir.

$$K(X_i, X_i') = (1 + \sum_{j=1}^p X_{ij}.X_{i'j})^d$$

Yukarıdaki formülde d her zaman pozitif bir değer alır ve d'nin artırılması hyperplane'nin esnekliğini ayarlar.

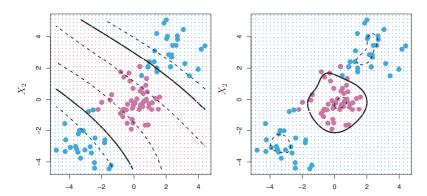


Kernel Trick Türleri

▶ 3. Radial Kernel = Lineer kernel yanı sıra daha esnek bir hyperplane oluşturur. Orjinal özellik uzayı yerine daha yüksek boyutlu bir örneklem uzayında bir destek vektör sınıflandırıcısının elde edilmesi anlamına gelir.

•
$$K(X_i, X_i') = exp(-\gamma \sum_{j=1}^{p} (X_{ij}.X_{i'j})^2)$$

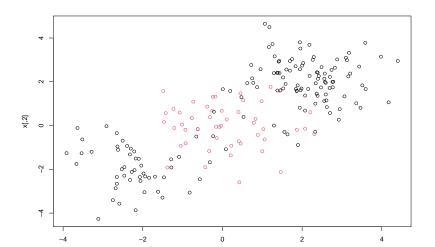
Yukarıdaki formülde γ her zaman pozitif bir değer alır ve γ 'nın artırılması hyperplane'nin esnekliğini ayarlar.



Nonlinear veri setinin oluşturulması

```
set.seed(1)
x=matrix(rnorm (200*2) , ncol=2)
x[1:100,]=x[1:100,]+2
x[101:150 ,]=x[101:150,]-2
y=c(rep(1,150) ,rep(2,50))
dat=data.frame(x=x,y=as.factor(y))
```

Nonlinear veri setinin oluşturulması



Veri setinin test ve train olarak ikiye ayrılması

```
set.seed(123)
smp_size <- floor(0.75 * nrow(dat))
train_ind <- sample(nrow(dat), size = smp_size, replace = FALSE)
train_dnm_ders <- dat[train_ind, ]
test_dnm_ders <- dat[-train_ind, ]
table(train_dnm_ders$y)</pre>
```

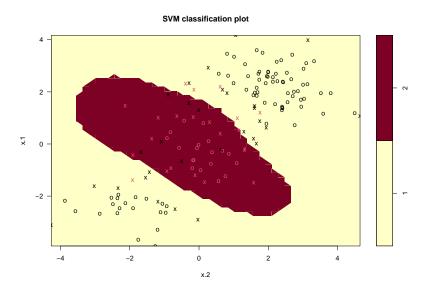
SVM fonksiyonu e1071 kütüphenesinde yer almaktadır.

```
library("e1071")
```

```
summary(svm_radial)
```

```
##
## Call:
## svm(formula = train_dnm_ders$y ~ ., data = train_dnm_ders, kernel = "radial"
      gamma = 1, cost = 1)
##
##
##
## Parameters:
     SVM-Type: C-classification
##
   SVM-Kernel: radial
##
##
        cost: 1
##
## Number of Support Vectors: 52
##
   (23 29)
##
##
##
## Number of Classes: 2
##
## Levels:
## 12
```

plot(svm_radial , train_dnm_ders)



C ve γ parametrellerinin Cross-Validation İle Belirlenmesi

summary (tune.out)

```
##
## Parameter tuning of 'e1071::svm':
##
## - sampling method: 10-fold cross validation
##
## - best parameters:
##
   cost gamma
##
      1
##
    best performance: 0.1133333
##
## - Detailed performance results:
##
                     error dispersion
      cost gamma
## 1 1e-01 0.5 0.1666667 0.12272623
## 2 1e+00 0.5 0.1200000 0.04216370
## 3 1e+01 0.5 0.1333333 0.05443311
## 4 1e+02 0.5 0.1533333 0.06324555
## 5 1e+03 0.5 0.1666667 0.05665577
## 6 1e-01 1.0 0.1200000 0.06885304
## 7 1e+00
             1.0 0.1133333 0.03220306
## 8 1e+01 1.0 0.1666667 0.06478835
## 9
     1e+02 1.0 0.1600000 0.06440612
## 10 1e+03
             1.0 0.1533333 0.07062333
             0 0 0 4000007 0 40004500
```

Number of Support Vectors:

```
bestparamet <- tune.out$best.parameters</pre>
bestparamet
## cost gamma
## 7 1
bestmodel <- tune.out$best.model
bestmodel
##
## Call:
## best.tune(METHOD = e1071::svm, train.x = y ~ ., data = train_dnm_ders,
##
       ranges = list(cost = c(0.1, 1, 10, 100, 1000), gamma = c(0.5, 100, 1000)
           1, 2, 3, 4)), kernel = "radial")
##
##
##
## Parameters:
##
      SVM-Type: C-classification
##
    SVM-Kernel: radial
##
          cost: 1
##
```

Train Prediction

```
table(train dnm ders$y)
##
## 1 2
## 108 42
pred_radial <- stats::predict(bestmodel, train_dnm_ders)</pre>
table(predict = pred_radial, train_dnm_ders$y)
##
## predict 1 2
##
        1 100 7
            8 35
##
```

Train Prediction

```
caret::confusionMatrix(train_dnm_ders$y, pred_radial)
```

```
## Confusion Matrix and Statistics
##
##
            Reference
## Prediction 1
##
           1 100 8
           2 7 35
##
##
##
                  Accuracy: 0.9
##
                    95% CI: (0.8404, 0.9429)
##
      No Information Rate: 0.7133
       P-Value [Acc > NIR] : 2.517e-08
##
##
                     Kappa: 0.7538
##
##
##
   Mcnemar's Test P-Value : 1
##
               Sensitivity: 0.9346
##
##
               Specificity: 0.8140
            Pos Pred Value: 0.9259
##
##
            Neg Pred Value: 0.8333
                Prevalence: 0.7133
##
            D-+--+:-- D-+- . O CCC7
```

1 39 2

2 3 6

##

##

Test Prediction

```
table(test dnm ders$y)
##
## 1 2
## 42 8
pred_radial_test <- stats::predict(bestmodel, test_dnm_ders</pre>
table(predict = pred_radial_test, test_dnm_ders$y)
##
## predict 1 2
```

Test Prediction

##

```
caret::confusionMatrix(test_dnm_ders$y, pred_radial_test)
## Confusion Matrix and Statistics
##
##
            Reference
## Prediction 1 2
##
           1 39 3
            2 2 6
##
##
##
                  Accuracy: 0.9
##
                    95% CI: (0.7819, 0.9667)
##
      No Information Rate: 0.82
       P-Value [Acc > NIR] : 0.09286
##
##
                     Kappa: 0.6459
##
##
##
    Mcnemar's Test P-Value: 1.00000
##
               Sensitivity: 0.9512
##
##
               Specificity: 0.6667
            Pos Pred Value: 0.9286
##
##
            Neg Pred Value: 0.7500
```

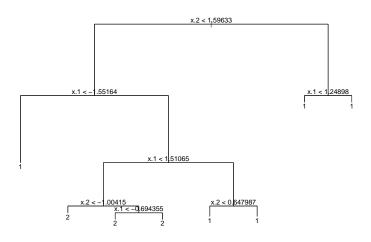
Prevalence: 0.8200

D-+--+:-- D-+- . 0 7000

```
tree_ders <- tree::tree(train_dnm_ders$y~., train_dnm_ders)
summary(tree_ders)

##
## Classification tree:
## tree::tree(formula = train_dnm_ders$y~., data = train_dnm_d
## Number of terminal nodes: 8
## Residual mean deviance: 0.3881 = 55.1 / 142
## Misclassification error rate: 0.08667 = 13 / 150</pre>
```

```
plot(tree_ders)
text(tree_ders, pretty = 0)
```



##

2 9 38

caret::confusionMatrix(train_dnm_ders\$y, tree_ders_pred)

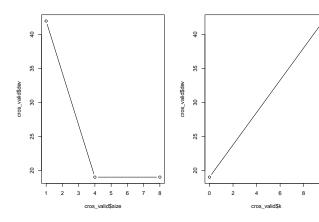
```
## Confusion Matrix and Statistics
##
##
            Reference
## Prediction 1
           1 99 9
##
            2 4 38
##
##
##
                  Accuracy: 0.9133
                    95% CI: (0.8564, 0.953)
##
       No Information Rate: 0.6867
##
       P-Value [Acc > NIR] : 2.773e-11
##
##
##
                     Kappa: 0.7926
##
##
    Mcnemar's Test P-Value: 0.2673
##
##
               Sensitivity: 0.9612
##
               Specificity: 0.8085
            Pos Pred Value: 0.9167
##
##
            Neg Pred Value: 0.9048
##
                Prevalence: 0.6867
##
            Detection Rate: 0.6600
##
      Detection Prevalence: 0.7200
         D-1---- 1 A----- 0 0040
```

Cross-Validation

```
set.seed(123)
cros_valid <- tree::cv.tree(tree_ders, FUN = prune.misclass)</pre>
cros valid
## $size
## [1] 8 4 1
##
## $dev
## [1] 19 19 42
##
## $k
## [1] -Inf 0.000000 9.666667
##
## $method
## [1] "misclass"
##
## attr(,"class")
## [1] "prune"
                       "tree.sequence"
```

Cross-Validation

```
par(mfrow=c(1,2))
plot(cros_valid$size, cros_valid$dev, type = "b")
plot(cros_valid$k, cros_valid$dev, type = "b")
```



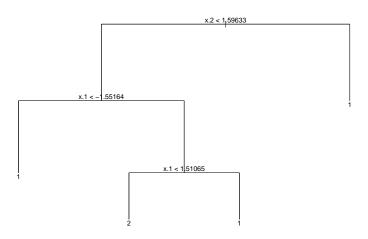
Cross-Validation

```
prune_ders <- tree::prune.misclass(tree_ders, best = 4)
summary(prune_ders)

##

## Classification tree:
## snip.tree(tree = tree_ders, nodes = c(3L, 10L, 11L))
## Number of terminal nodes: 4
## Residual mean deviance: 0.4972 = 72.58 / 146
## Misclassification error rate: 0.08667 = 13 / 150</pre>
```

```
plot(prune_ders)
text(prune_ders, pretty = 0)
```



```
tree_ders_pred2 <- predict(prune_ders, train_dnm_ders, type
table(tree_ders_pred2, train_dnm_ders$y)</pre>
```

```
## tree_ders_pred2 1 2
## 1 99 4
## 2 9 38
```

##

caret::confusionMatrix(train_dnm_ders\$y, tree_ders_pred2)

```
## Confusion Matrix and Statistics
##
##
            Reference
## Prediction 1
           1 99 9
##
            2 4 38
##
##
##
                  Accuracy: 0.9133
                    95% CI: (0.8564, 0.953)
##
       No Information Rate: 0.6867
##
      P-Value [Acc > NIR] : 2.773e-11
##
##
##
                     Kappa: 0.7926
##
##
    Mcnemar's Test P-Value: 0.2673
##
##
               Sensitivity: 0.9612
##
               Specificity: 0.8085
            Pos Pred Value: 0.9167
##
##
            Neg Pred Value: 0.9048
##
                Prevalence: 0.6867
##
            Detection Rate: 0.6600
##
      Detection Prevalence: 0.7200
         D-1---- 1 A----- 0 0040
```

Test Prediction

##

```
tree_ders_pred3 <- predict(prune_ders, test_dnm_ders, type
table(tree_ders_pred3, test_dnm_ders$y)</pre>
```

```
## tree_ders_pred3 1 2
## 1 35 1
## 2 7 7
```

caret::confusionMatrix(test_dnm_ders\$y, tree_ders_pred3)

```
## Confusion Matrix and Statistics
##
##
            Reference
## Prediction 1
           1 35 7
##
           2 1 7
##
##
##
                 Accuracy: 0.84
                   95% CI: (0.7089, 0.9283)
##
      No Information Rate: 0.72
##
      P-Value [Acc > NIR] : 0.03646
##
##
##
                    Kappa: 0.5434
##
##
    Mcnemar's Test P-Value: 0.07710
##
##
              Sensitivity: 0.9722
##
              Specificity: 0.5000
           Pos Pred Value: 0.8333
##
##
           Neg Pred Value: 0.8750
##
               Prevalence: 0.7200
##
           Detection Rate: 0.7000
##
     Detection Prevalence: 0.8400
        D-1---- 0 7004
```

TRAIN SONUCLARININ KARSILASTIRILMASI

SVM	Truth	Truth	СТ	Truth	Truth
	Class 1	Class 2		Class 1	Class 2
Prediction			Prediction	1	
Class 1	100	7	Class 1	99	4
Class 2	8	35	Class 2	9	38

TEST SONUCLARININ KARSILASTIRILMASI

SVM	Truth	Truth	CT Truth		
	Class 1	Class 2	Class 1		
Prediction			Prediction		
Class 1	39	2	Class 1 35		
Class 2	3	6	Class 2 7		

Truth
Class 2

ALGORİTMALARIN KARŞILAŞTIRILMASI

		Train Set	Test Set			
Model	Accr.	Sens.	Spec.	Accr.	Sens.	Spec.
SVM	0.900	0.934	0.814	0.900	0.951	0.666
CT	0.913	0.961	0.808	0.840	0.972	0.500

KAYNAKÇA

Cherkassky, V., & Ma, Y. (2004). Practical selection of SVM parameters and noise estimation for SVM regression. Neural networks, 17(1), 113-126.

James, G., Witten, D., Hastie, T., & Tibshirani, R. (2013). An Introduction to Statistical Learning with Applications in R. New York, NY: Springer.

Mammone, A., Turchi, M., & Cristianini, N. (2009). Support vector machines. Wiley Interdisciplinary Reviews: Computational Statistics, 1(3), 283-289.

Widodo, A., & Yang, B. S. (2007). Support vector machine in machine condition monitoring and fault diagnosis. Mechanical systems and signal processing, 21(6), 2560-2574.

Zhang, R., & Wang, W. (2011). Facilitating the applications of support vector machine by using a new kernel. Expert systems with applications, 38(11), 14225-14230.

TEŞEKKÜRLER...

Thanks for Listening