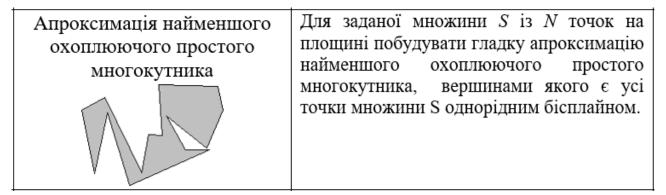
#### Звіт

# до лабораторної роботи №1 студента групи IПС-32

## Пащенка Дмитра Вікторовича

### 1. Постановка задачі.



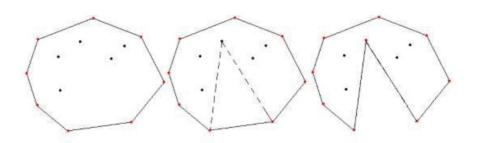
2. Алгоритм побудови найменшого охоплюючого простого многокутника.

Проблема пошуку найменшого охоплюючого простого многокутника NP-повна [1], тому бажано знайти хороший метод апроксимації. Використав жадібний алгоритм, наведений в [1].

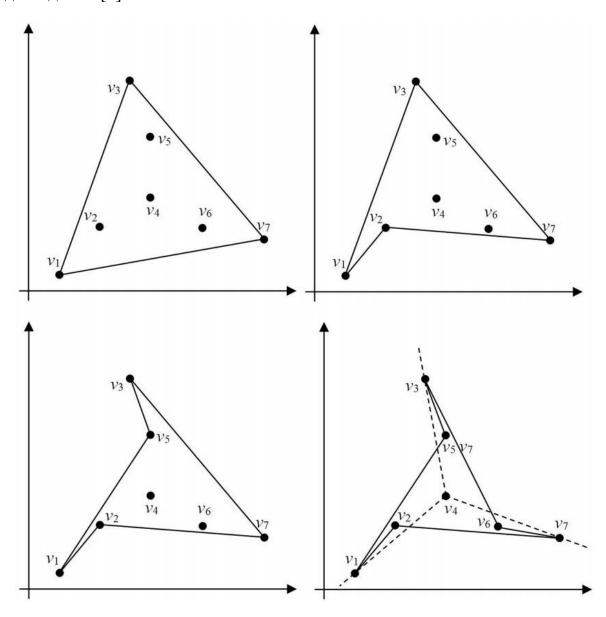
- 1) Будуємо опуклу оболонку методом Джарвіса за O(hN), де h кількість точок в оболонці. Якщо h=N, то проблема одразу розв'язана.
- 2) Серед точок, які не увійшли до поточного багатокутника, обираємо ту p, яка з одним із ребер (u, v) утворює трикутник з найбільшою площею, причому жодна з точок, що залишилися, не має знаходитися всередині цього трикутника, а також сторони vp і pu не мають перетинати інших ребер.
- 3) Розбиваємо в поточному многокутнику ребро (u, v) на нові ребра (u, p) і (p, v). Повертаємося до кроку 2).

Складність алгоритму:  $O(N^4)$ . Витрати пам'яті: O(N).

Ілюстрація роботи:



Варто зазначити, що наведений алгоритм працює не для будь-якого набору вхідних даних [2]:



## 3. Побудова В-сплайну.

Утворений простий багатокутник апроксимував однорідним квадратичним Всплайном у вигляді:

$$S(t) = \sum_{i=0}^{2} N_{i,2}(t) P_{i}$$

Оскільки однорідний квадратичний В-сплайн визначається трьома контрольними точками, то кількість вузлів m = k + n + 1 = 3 + 2 + 1 = 6.

Утворені вузли:

$$T = (t_0, t_1, t_2, t_3, t_4, t_5) = (0,1,2,3,4,5)$$

Коефіцієнти знаходив за трикутною схемою [3]:

$$\begin{array}{ccccc} N_{0,0}(t) & \rightarrow & N_{0,1}(t) & \rightarrow & N_{0,2}(t) \\ & \nearrow & & \nearrow & \\ N_{1,0}(t) & \rightarrow & N_{1,1}(t) & \\ & \nearrow & & \\ N_{2,0}(t) & & & \end{array}$$

Формули:

$$\begin{split} N_{i,0} &= \begin{cases} 1, & \textit{ecnu} \quad u_i \leq u < u_{i+1} \\ 0, & \textit{uhare} \end{cases} \\ N_{i,p}\left(u\right) &= \frac{u - u_i}{u_{i+p} - u_i} \, N_{i,p-1}\!\left(u\right) + \frac{u_{i+p+1} - u}{u_{i+p+1} - u_{i+1}} \, N_{i+1,p-1}\!\left(u\right) \end{split}$$

Знайшовши необхідні коефіцієнти, а також урізавши проміжок до  $t \in [t_2, t_3]$ , отримав вирази:

$$\begin{split} N_{0,2}(t)P_0 &= \frac{1}{2}[(t-t_2)^2 - 2(t-t_2) + 1]P_0, \\ N_{1,2}(t)P_1 &= \frac{1}{2}[-2(t-t_2)^2 + 2(t-t_2) + 1]P_1, \\ N_{2,2}(t)P_2 &= \frac{1}{2}(t-t_2)^2 P_2, \end{split}$$

Переписуючи в матричній формі:

$$S_{i}(t) = \begin{pmatrix} P_{i} & P_{i+1} & P_{i+2} \end{pmatrix} \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ -2 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t^{2} \\ t \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\tag{4}$$

де  $i = \overline{0, n - k + 1}, t \in [0,1].$ 

Отже, для побудови сплайну достатньо лише почергово підставляти по три точки у вираз (4), причому для замкнутості апроксимації в кінець додав точки  $P_0$ ,  $P_1$ .

4. Інтерфейс.

Працювати можна у двох режимах:

- INTERACTIVE: точки вводяться мишкою, апроксимація будується щоразу при додаванні нової точки.
- RANDOM: апроксимація будується по випадково згенерованим точкам.

## 5. Джерела.

[1]

https://www.researchgate.net/publication/224255947\_Generating\_a\_Simple\_Polygon alizations

[2]

https://www.researchgate.net/publication/339921437\_Generation\_of\_simple\_polygo\_ns\_from\_ordered\_points\_using\_an\_iterative\_insertion\_algorithm

[3]

https://www.youtube.com/watch?v=r6UcF0S0HvQ