

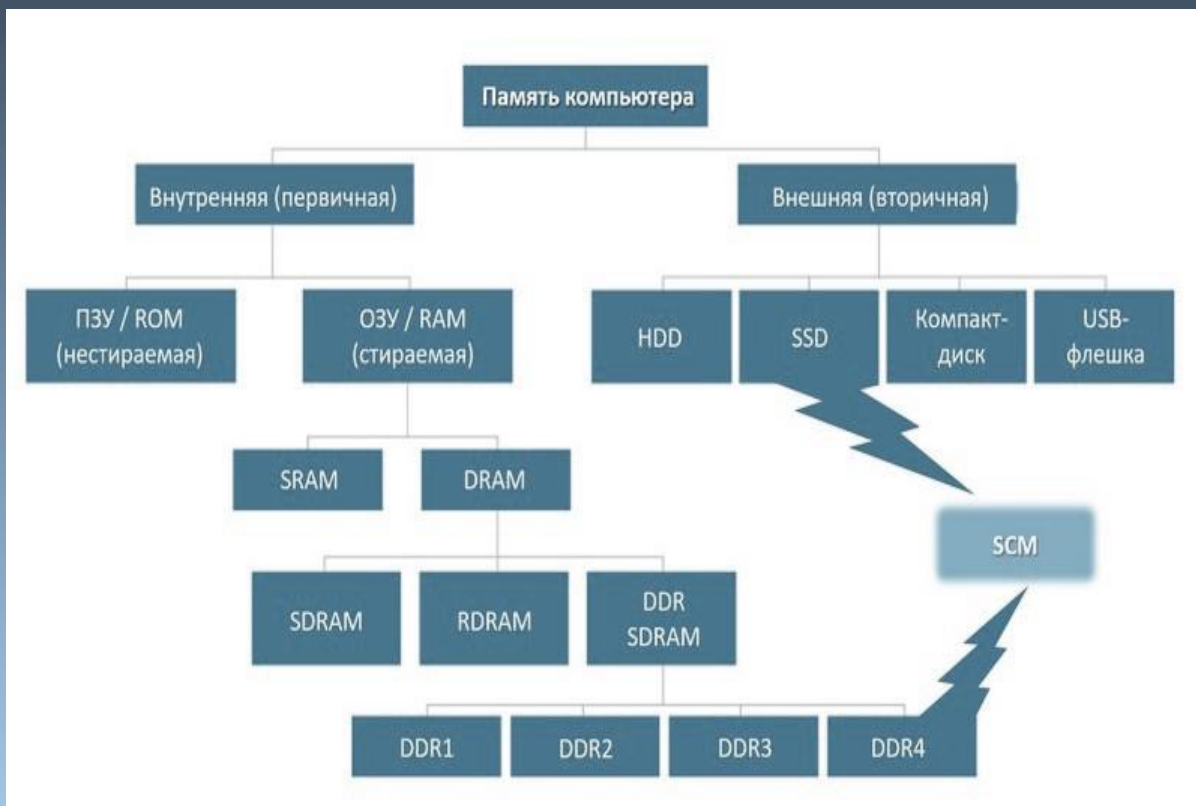
«Алгоритм управления памятью близнецы + SLAB»

Подготовила:

Омельян Екатерина

Б9121-09.03.03 Пикд(3)

Что такое память и какой она бывает?



Выделение/распределение памяти

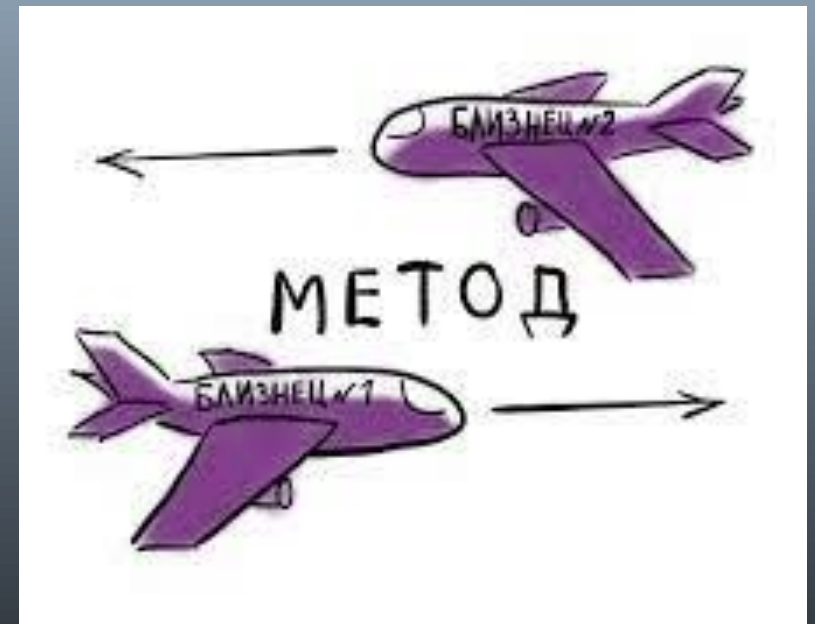
Random Access Memory - [RAM](#) устроена довольно сложно, она иерархична (многоэтажна). ОП можно разделить на несколько типов. Это разделение обусловлено историческими причинами.

Существует четыре типа памяти:

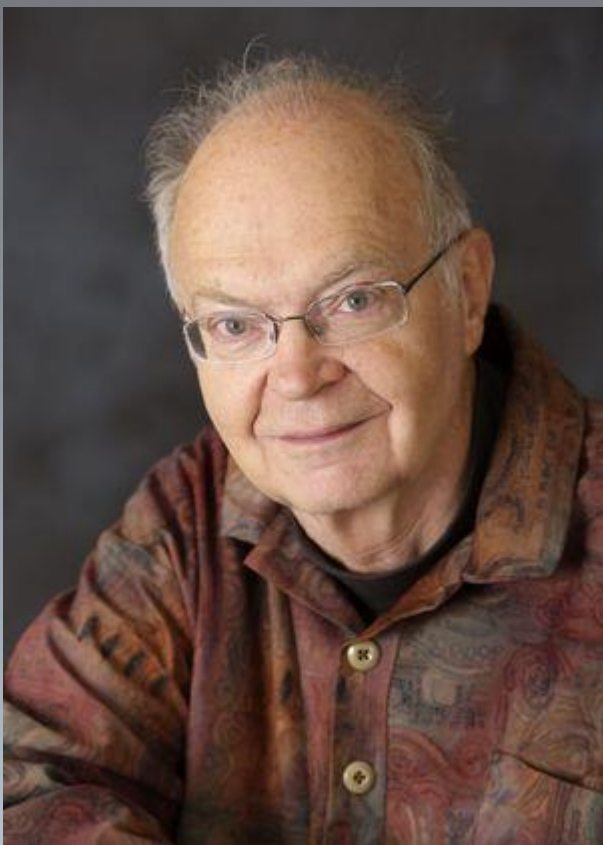
- Стандартная (традиционная область памяти)
- Верхняя (верхний блок памяти(области))
- Дополнительная (расширенная спецификация памяти);
- Расширенная (расширенная спецификация памяти)

Метод близнецов (Buddy system)

Это - схема выделения памяти, сочетающей в себе возможность слияния буферов и распределитель по степени числа 2¹ [13]. В основе метода лежит создание буферов малого размера путем деления пополам больших буферов и слияния смежных буферов по мере возможности. При разделении буфера на два каждая половина называется близнецом (buddy) второй.



Авторы и история алгоритма



Дональд Эрвин Кнут — американский учёный в области информатики.

По словам Дональда Кнута, система близнецов была изобретена в 1963 году Гарри Марковицем и впервые описана Кеннетом К.

Ноултоном (опубликовано в 1965 году).

Выделение памяти (Buddy) относительно легко реализовать. Он поддерживает ограниченное, но эффективное разделение и объединение блоков памяти.



Гарри Макс Маркóвиц — американский экономист, профессор финансов в Школе менеджмента Ради Калифорнийского университета в Сан-Диего, лауреат премии Джон фон Неймана и Нобелевской премии в области экономических наук.

Пример реализации

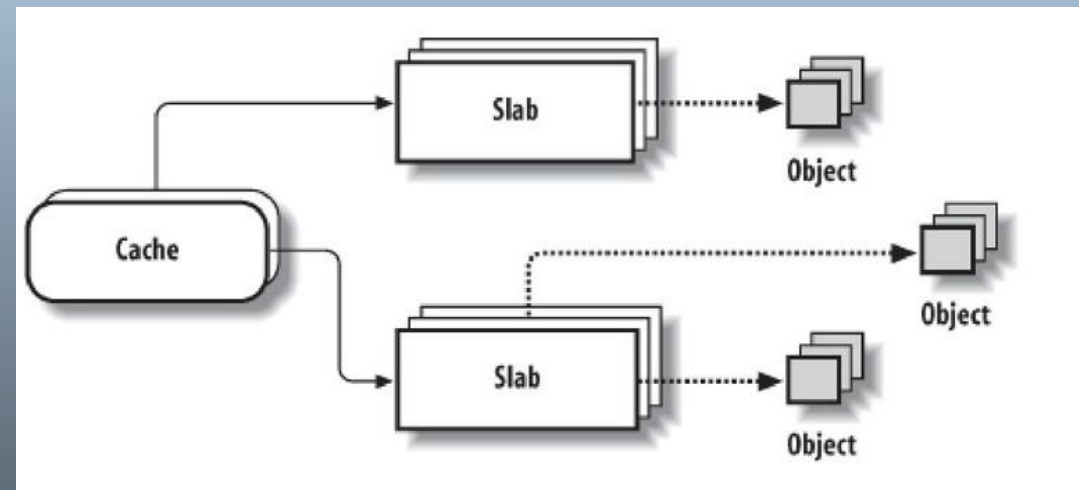
Step	64 K	64 K	64 K	64 K	64 K	64 K	64 K	64 K	64 K	64 K	64 K	64 K	64 K	64 K	64 K	64 K
1	2 ⁴															
2.1	2 ³								2 ³							
2.2	2 ²				2 ²				2 ³							
2.3	2 ¹		2 ¹		2 ²				2 ³							
2.4	2 ⁰	2 ⁰	2 ¹		2 ²				2 ³							
2.5	A: 2 ⁰	2 ⁰	2 ¹		2 ²				2 ³							
3	A: 2 ⁰	2 ⁰	B: 2 ¹		2 ²				2 ³							
4	A: 2 ⁰	C: 2 ⁰	B: 2 ¹		2 ²				2 ³							
5.1	A: 2 ⁰	C: 2 ⁰	B: 2 ¹		2 ¹		2 ¹		2 ³							
5.2	A: 2 ⁰	C: 2 ⁰	B: 2 ¹		D: 2 ¹		2 ¹		2 ³							
6	A: 2 ⁰	C: 2 ⁰	2 ¹		D: 2 ¹		2 ¹		2 ³							
7.1	A: 2 ⁰	C: 2 ⁰	2 ¹		2 ¹		2 ¹		2 ³							
7.2	A: 2 ⁰	C: 2 ⁰	2 ¹		2 ²				2 ³							
8	2 ⁰	C: 2 ⁰	2 ¹		2 ²				2 ³							
9.1	2 ⁰	2 ⁰	2 ¹		2 ²				2 ³							
9.2	2 ¹		2 ¹		2 ²				2 ³							
9.3	2 ²				2 ²				2 ³							
9.4	2 ³								2 ³							
9.5	2 ⁴															

Идея этого алгоритма состоит в том, что организуются списки свободных блоков отдельно для каждого размера 2^k , $0 \leq k \leq m$.

Когда один блок расщепляется на два (каждый из которых равен половине первоначального), эти два блока называются *близнецами*. Позднее, когда оба близнеца освобождаются, они опять объединяются в один блок.

Распределение Slab

Это - механизм управления памятью, предназначенный для более эффективного распределения памяти и устранения значительной фрагментации. Основой этого алгоритма является сохранение выделенной памяти, содержащей объект определённого типа, и повторное использование этой памяти при следующем выделении для объекта того же типа.



Пример реализации

Sample Run 3

Internal Fragmentation (KB)= 2 -----% 0.03125

of Allocation Requests Denied = 0

External Fragmentation = 0

Sample Run 4

Internal Fragmentation (KB)= 16 -----% 0.25

of Allocation Requests Denied = 6422

External Fragmentation = 0

- Для реализации системы напарников использовалась древовидная структура данных.

-Прежде всего создайте один узел дерева размером 64 КБ, а затем войдите в цикл, который будет выполняться 10 100 раз.

- Запустите случайное выделение и освобождение в этом цикле, вызвав соответствующие функции на основе остатка функции rand.

-Когда когда-либо вызывается функция распределения, генерируется процесс случайного размера, и вычисляется ближайшее значение в степени 2, что помогает при необходимости разбить дерево.

Анализ алгоритма

(Buddy system)

- Объем пространства, потерянного в результате внутренней фрагментации, зависит от размера процесса.
- Если система-партнер загружается процессом большего размера, то пространство, потраченное впустую в результате внутренней фрагментации, больше, потому что этим процессам выделяются более крупные блоки.
- Кроме того, количество отклоненных запросов на выделение больше, но обычно оно зависит от того, как выделения и отмены распределения накладываются друг на друга.
- Внешняя фрагментация в системе друзей всегда будет нулевой.
- Когда процесс удаляется, возникают дополнительные затраты на проверку друзей до корневого узла для слияния, что делает этот метод медленнее.

**На этом всё, спасибо
за внимание**