

# Управление манипуляторами робота

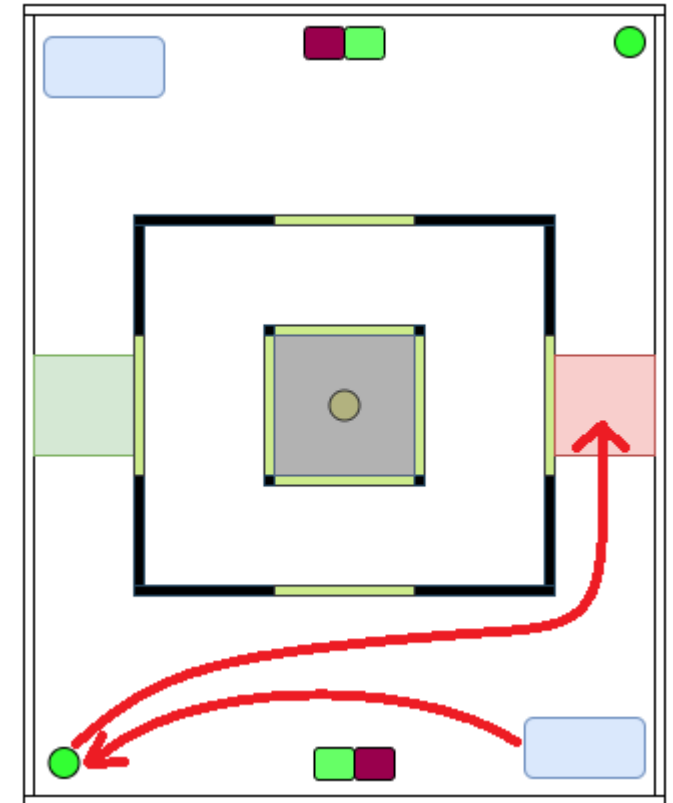
**Изотов Илья, Кувшинов Олег**

**[Ilya.izotov@urfu.ru](mailto:Ilya.izotov@urfu.ru), [o.a.kuvshinov@urfu.ru](mailto:o.a.kuvshinov@urfu.ru)**

## Задание #1

Реализовать алгоритм захвата объекта с помощью руки-манипулятора. Захваченный объект следует доставить на базу.

**Примечание:** слишком сильное «сжатие» клешни может привести к ее перегреву и деформации



## Задание #2

Реализовать алгоритм нажатия на «**зеленую**»\* кнопку.

\* «**зеленой**» кнопкой считаются кнопки зеленого и синего цветов

**Понравилось занятие?**

Сканируй QR код и оставляй  
свой отзыв



# Спасибо за внимание

**Изотов Илья, Кувшинов Олег**

**[Ilya.izotov@urfu.ru](mailto:Ilya.izotov@urfu.ru), [o.a.kuvshinov@urfu.ru](mailto:o.a.kuvshinov@urfu.ru)**