

Распознавание и слежение за объектом

Изотов Илья, Кувшинов Олег

Ilya.izotov@urfu.ru, o.a.kuvshinov@urfu.ru

Инициализация

```
1 import cv2
2 import requests
3 import numpy as np
4
5 # URL для подключения к потоку видеонаблюдения
6 url = "http://192.168.2.207:8080/?action=stream"
```

Получение изображения с камеры

```
8 stream = requests.get(url, stream=True)
9 # Проверка успешного подключения к потоку
10 if stream.status_code == 200:
11     bytes = bytes() # Создаем объект для хранения полученных данных
12     for chunk in stream.iter_content(chunk_size=1024): # Итерация по полученным данным
13         bytes += chunk # Добавляем полученные данные
14         a = bytes.find(b'\xff\xd8') # Поиск начала JPEG-изображения
15         b = bytes.find(b'\xff\xd9') # Поиск конца JPEG-изображения
16         # Если были найдены начало и конец изображения
17         if a != -1 and b != -1:
18             jpg = bytes[a:b + 2] # Извлекаем JPEG-изображение
19             bytes = bytes[b + 2:] # Оставшиеся данные в байтах
20             img = cv2.imdecode(np.frombuffer(jpg, dtype=np.uint8), cv2.IMREAD_COLOR)
21             # Декодирование изображения
```

Преобразование BGR->HSV

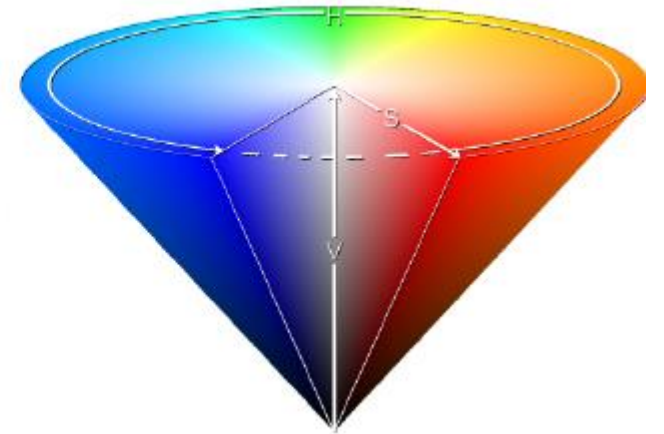
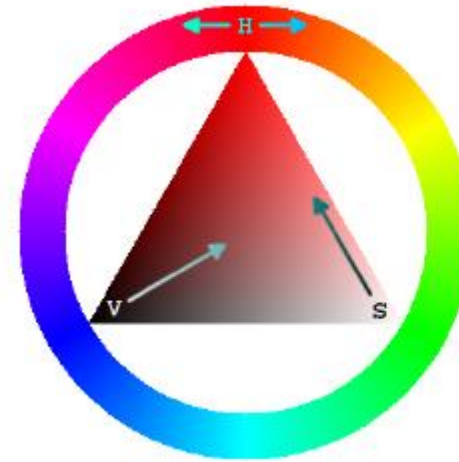
```
23 # Преобразование изображения из BGR в HSV
24 photo_hsv = cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2HSV)
25
```

HSV (Hue, Saturation, Value)

$0 \leq H \leq 180$ – тон, оттенок

$0 \leq S \leq 255$ – насыщенность

$0 \leq V \leq 255$ – значение (яркость)



Наложение фильтра в HSV

```
26      # Параметры для первого окрашивающего фильтра
27      color_low = (0, 30, 100)
28      color_high = (329, 255, 255)
29      # Применяем первый фильтр
30      mask1 = cv2.inRange(photo_hsv, color_low, color_high)
31
32      # Параметры для второго окрашивающего фильтра
33      color_low_two = (50, 100, 100) # Установите ваши значения
34      color_high_two = (70, 255, 255) # Установите ваши значения
35      # Применяем второй фильтр
36      mask2 = cv2.inRange(photo_hsv, color_low_two, color_high_two)
37
38      # Объединяем маски двух фильтров
39      combined_mask = cv2.bitwise_or(mask1, mask2)
```

Применение маски и отображение результата

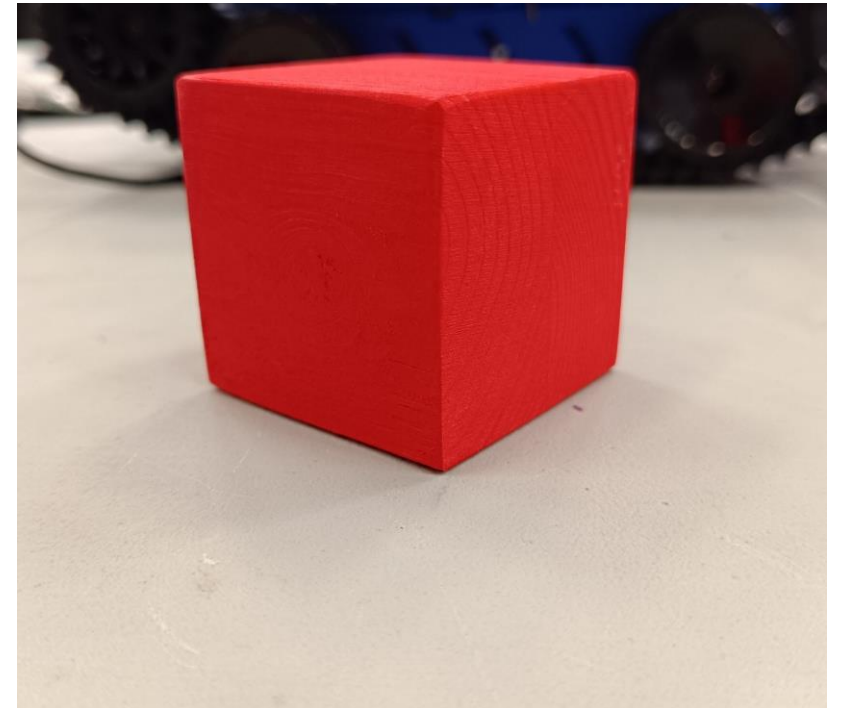
```
41 # Применяем объединённую маску к изображению
42 result = cv2.bitwise_and(photo_hsv, photo_hsv, mask=combined_mask)
43 result = cv2.cvtColor(result, cv2.COLOR_HSV2BGR)
44 # Преобразование результата обратно в BGR
45
46 # Проверка наличия изображения
47 if img is not None:
48     cv2.imshow('JPEG Stream', result) # Отображение результата
49     # Закрыть окно при нажатии 'q'
50     if cv2.waitKey(1) & 0xFF == ord('q'):
51         break
52
```

Завершение программы

```
52     else:
53         print("Не удалось подключиться к потоку")
54         # Вывод ошибки в случае некорректного подключения
55
56     # Закрытие всех окон OpenCV
57     cv2.destroyAllWindows()
```


Задание #1

Разработать программу для обработки изображения, получаемого с бортовой камеры робота. Научиться распознавать объекты, кнопки, стены и противника на площадке лабиринта.



Задание #2

Реализовать программу для поиска объекта в лабиринте. К объекту следует подъехать и его захватить, либо нажать на кнопку.

В лабиринте может быть соперник – необходимо избежать с ним столкновения.

Спасибо за внимание

Изотов Илья, Кувшинов Олег

Ilya.izotov@urfu.ru, o.a.kuvshinov@urfu.ru

Понравилось занятие?

Сканируй QR код и оставляй
СВОЙ ОТЗЫВ

