

1. [2] Considere a classe **UnsafeSpinLifoMsgQueue** apresentada em seguida, com uma implementação não *thread-safe* de uma fila de mensagens com ordem LIFO (*last-in-first-out*) e espera activa. Sem usar *locks*, implemente uma versão *thread-safe* desta classe.

```
public class UnsafeSpinLifoMsgQueue<T> {

    private static class Node<E> {
        Node<E> next;
        E msg;

        Node(E msg) {
            this.msg = msg;
        }
    }

    private Node<T> first;

    public void Put(T msg) {
        Node<T> node = new Node<T>(msg);
        node.next = first;
        first = node;
    }

    public T Take() {
        Node<T> oldFirst;
        while ((oldFirst = first) == null) {
            Thread.yield();
        }
        first = oldFirst.next;
        return oldFirst.msg;
    }
}
```

2. [5] Realize o sincronizador **SemaphoreWithShutdown**, que representa um semáforo com aquisição e libertação unária, sem garantia de ordem na atribuição de unidades e com a interface apresentada em seguida

```
public class SemaphoreWithShutdown<E> {
    public SemaphoreWithShutdown(int initialUnits);
    public boolean acquireSingle(long timeout)
        throws InterruptedException, CancellationException;

    public void releaseSingle();
    public void startShutdown();
    public boolean waitShutdownCompleted(long timeout) throws InterruptedException;
}
```

O método **startShutdown** coloca o semáforo num estado de encerramento. Nesse estado todas as chamadas a **acquireSingle**, futuras ou atualmente pendentes, devem terminar com o lançamento da excepção **CancellationException**. O processo de encerramento é considerado completo quando as unidades

disponíveis no semáforo forem iguais ao valor inicial, definido na construção. Chamadas ao método `waitShutdownCompleted` esperam que o processo de encerramento esteja concluído.

Os métodos `acquireSingle` e `waitShutdownCompleted` recebem o valor do tempo máximo de espera, retornando `false` se e só o fim da sua execução se dever à expiração desse tempo. Ambos os métodos devem ser sensíveis a interrupções, tratando-as de acordo com o protocolo do Java para métodos potencialmente bloqueantes. Minimize o número de objetos alocados durante a operação do semáforo, bem como as comutações de contexto.

3. [6] Realize o sincronizador `PairTransferQueue` com a interface apresentada em seguida

```
public class PairTransferQueue<A, B> {  
    public boolean transfer0(A message, long timeout) throws InterruptedException;  
    public boolean transfer1(B message, long timeout) throws InterruptedException;  
    public Optional<Pair<A,B>> take(long timeout) throws InterruptedException;  
}
```

Este sincronizador implementa uma fila de transferência de mensagens, semelhante à realizada na primeira série de exercícios, com as seguintes diferenças.

Existem dois métodos de transferência: `transfer0` e `transfer1`, que transferem mensagens de tipos eventualmente diferentes. Esses métodos são potencialmente bloqueantes, retornando `true` apenas quando a mensagem entregue tiver sido retirada via o método `take`. Os métodos `transfer0/1` podem também retornar `false`, no caso do tempo de espera ter expirado, ou acabar com o lançamento da exceção `InterruptedException` em caso de interrupção. Nestes dois casos, expiração de tempo e interrupção, deve ser garantido que a mensagem não foi removida por um `take`.

O método `take` é potencialmente bloqueante, retornando um `Optional` com um par de mensagens, uma de cada tipo, ou `Optional.empty()` caso não seja possível remover o par dentro do tempo definido. O método `take` é também sensível a interrupções.

O sincronizador deve usar um critério FIFO (*first in first out*) para a finalização com sucesso das operações `transfer0`, `transfer1` e `take`. Por exemplo, uma chamada a `transfer0` só deve ser concluída com sucesso quando todas as chamadas a `transfer0` anteriores tenham sido concluídas.

4. [3] Considere o seguinte método:

```
public T[] Compute<T>(T[] xs)
{
    var res = new T[xs.Length];
    for (var i = 0; i < xs.Length; ++i)
    {
        res[i] = Oper(Oper(xs[i]));
    }
    return res;
}
```

Realize na linguagem C# a versão assíncrona do método **Compute**, seguindo o padrão TAP (*Task-based Asynchronous Pattern*). Assuma que tem à disposição uma versão assíncrona do método **Oper**. A operação associada a este método não produz efeitos colaterais, podendo existir várias execuções da operação em simultâneo. Contudo, a operação associada ao método **Oper** pode produzir exceções, devendo a execução da operação ser retentada após um período de espera de 100 milissegundos. O número máximo total de retentativas é definido pelo parâmetro **maxRetries** do método **Compute**. Quando este número é alcançado, a execução da operação associada a **Compute** deve terminar com exceção. Tire partido do paralelismo potencial existente.

5. [4] Realize em C# a class **Exchanger**

```
public class Exchanger<T>
{
    public Task<T> ExchangeAsync(T message);
}
```

Este tipo suporta a troca assíncrona de mensagens entre pares de chamadas a **ExchangeAsync**: se a *task* retornada pela chamada **C1** se completar com a mensagem fornecida pela chamada **C2**, então a *task* retornada na chamada **C2** completa-se com a mensagem fornecida pela chamada **C1**. As chamadas ao método **ExchangeAsync** devem retornar o mais depressa possível, com uma *task* completada ou não completada.

- Implemente a versão da classe **Exchanger** sem suporte a cancelamento no método **ExchangeAsync**.
- Implemente a versão da classe **Exchanger** com suporte a cancelamento no método **ExchangeAsync**, que passa a receber também uma instância de **CancellationToken**. Note que se a *task* retornada pela chamada **C1** se completar com cancelamento, então a mensagem fornecida pela chamada **C1** não pode ser usada para completar com sucesso qualquer *task* retornada por outra chamada.

Duração: 2 horas e 30 minutos
ISEL, 18 de fevereiro de 2021