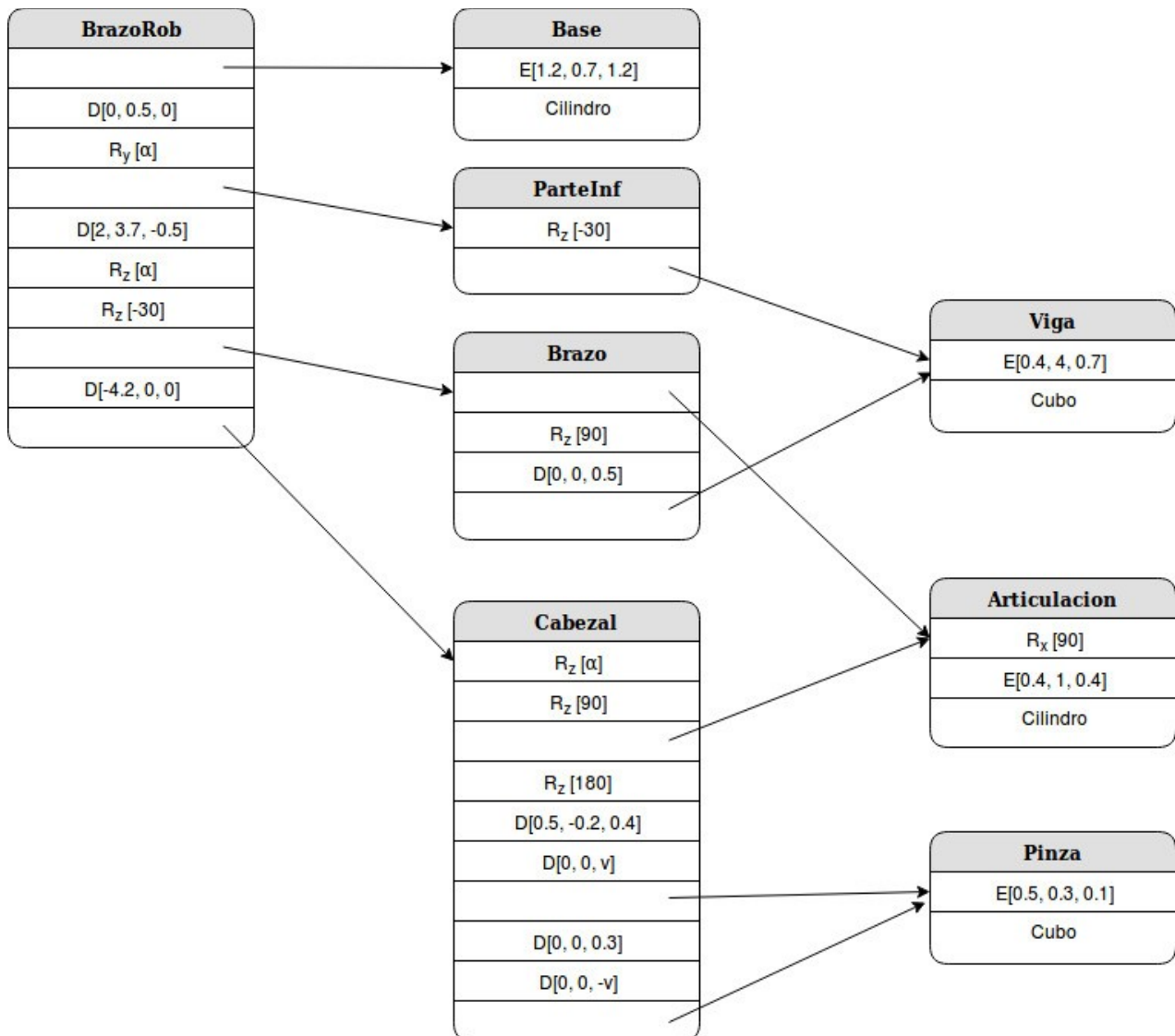


Grafo de escena:



Lista de grados de libertad del modelo:

- Parámetro p1 (rotación del cuerpo): Rotación sobre el eje y no acotada, con valor inicial 0 y factor de escala 5. Pertenece a BrazoRob, afecta a *ParteInf*, *Brazo* y *Cabezal*.
- Parámetro p2 (rotación de la articulación inferior): Rotación sobre el eje z acotada, con valor inicial 0, semiamplitud 60 y frecuencia 0,02. Pertenece a BrazoRob, afecta a *Brazo* y *Cabezal*.
- Parámetro p3 (rotación del cabezal): Rotación sobre el eje z acotada, con valor inicial -80, semiamplitud 120 y frecuencia 0,05. Pertenece a *Cabezal*, afecta a *Cabezal*.
- Parámetro p4 (movimiento pinzas): Traslación sobre el eje z acotada, con valor inicial 0, semiamplitud 0,2 y frecuencia 0,1. Pertenece a *Cabezal*, afecta a ambas pinzas.

- Parámetro p5 (movimiento pinza der): Traslación sobre el eje z acotada, con valor inicial 0, semiamplitud 0,2 y frecuencia 0,1. Pertenece a Cabezal, afecta a la pinza derecha.

Valores estáticos de la clase Parametro:

- Velocidad inicial: 0,1
- Incremento: 0,1
- Aceleración: 0,05