

PRIORIDADES HILO

1. Diseñar un nuevo proyecto **PSP02Ejer3_2PrioridadHilos** creando una clase implementándola con el interface `Runnable`.

2. Definir los siguientes atributos:

- un atributo hilo
- un contador
- una variable booleana: definir **`volatile boolean nomVarBooleana;`**

Esta variable booleana la utilizaremos para crear un bucle infinito y `volatile` asegura que el valor de la variable será examinado en cada una de las iteraciones. Sin el uso de `volatile`, Java es libre para optimizar el bucle de tal manera que el valor de ejecución se lleva a cabo en un registro de la CPU, y no necesariamente es de nuevo examen con cada iteración. El uso de `volatile` impide esta optimización que hace el Java, diciendo que la ejecución de Java puede cambiar de manera que no está directamente relacionada con la apariencia del código.

- Crear el constructor pasándole dos parámetros un valor numérico que será la prioridad que tendrá el hilo cuando se cree, y una cadena de caracteres que será el nombre que se le asignará al hilo
- Hacer el método `run()` como un bucle infinito – con el atributo booleano-, que se encargará de incrementar el atributo contador en cada iteración. Una vez finalizado el bucle deberá mostrar el siguiente mensaje:

HilonomHilo Contador= ... valor contador

- Hacer un método `stop()`, que permita modificar a `false` el valor del atributo booleana del bucle infinito anterior y que permitirá la detención del bucle.
- Implementar el método `start()` para que lance el proceso del hilo del Thread

3. Diseñar una clase con un método `main` :

- Asignarle la máxima prioridad al proceso `main`
- Crear dos hilos, de la clase anterior `hiloLOW` e `hiloHIGH` el primero con una prioridad normal - 2 y `hiloHIGH` con una prioridad normal + 2, pasándole también como string para el nombre del hilo el mismo nombre que el del objeto
- Lanzar los dos hilos
- Dormir el proceso `main` durante 10 segundos (`sleep`)

- Parar los hilos creados invocando al método `stop()` de cada uno de los objetos `Runnable`, mostrando a continuación si cada uno de los hilos está vivo y su estado.
- Invocar al método `join` del atributo `hilo` de los objetos `Runnable` `-hiloLOW` e `hiloHIGH` -para que se fuerce el bloqueo de `main`, dejando el procesador libre y cediendo el control del mismo al hilo del objeto `Runnable` para que se ejecute hasta que finalice el proceso correspondiente a `hiloLOW` e `hiloHIGH`; mostrando a continuación si cada uno de los hilos está vivo y su estado.

Comprobar los valores de los contadores de los dos hilos en función de su prioridad.

Jugar con la prioridad de cada uno de ellos y ver los resultados obtenidos.

SOLUCION

```

public class PSP02Ejer3_2PrioridadHilos implements Runnable {
    int cont = 0;
    Thread hilo;
    private volatile boolean running = true;
    public PSP02Ejer3_2PrioridadHilos(int p, String nom) {
        hilo = new Thread(this);
        hilo.setPriority(p);
        hilo.setName(nom);
    }

    public void run() {
        // ejecutamos el bucle de forma infinita
        //hasta que lo obliguemos a parar metodo stop
        while (running) {
            cont++;
        }
        System.out.println("hilo: "+Thread.currentThread().getName()+ " contador="+cont);
    }
    public void stop() {
        running = false;
    }
    public void start() {
        hilo.start();
    }
}

-----

import java.util.logging.Level;
import java.util.logging.Logger;
public class PSP02Ejer3_2Main {
    public static void main(String[] args) {
        Thread.currentThread().setPriority(Thread.MAX_PRIORITY);
        PSP02Ejer3_2PrioridadHilos hiloHIGH =
            new PSP02Ejer3_2PrioridadHilos(Thread.NORM_PRIORITY + 2,
            "hiloHIGH");
        PSP02Ejer3_2PrioridadHilos hiloLOW =

```

```
        new PSP02Ejer3_2PrioridadHilos(Thread.NORM_PRIORITY - 2, "hiloLOW");
hiloLOW.start();
hiloHIGH.start();
try {
    Thread.sleep(10000);
} catch (InterruptedException e) {
    System.out.println("Hilo principal interrumpido.");
}
hiloLOW.stop();
hiloHIGH.stop();
System.out.println("hiloLOW: "+ hiloLOW.hilo.isAlive()+" " +hiloLOW.hilo.getState());
System.out.println("hiloHIGH: "+ hiloHIGH.hilo.isAlive()+" " +hiloHIGH.hilo.getState());
//forzamos a que antes de continuar el proceso main se ejecuten
// y finalicen hiloLOW y hiloHIGH -- join()
try {
    hiloLOW.hilo.join();
    hiloHIGH.hilo.join();
} catch (InterruptedException ex) {
    Logger.getLogger(PSP02Ejer3_2Main.class.getName()).log(Level.SEVERE, null, ex);
}
System.out.println("hiloLOW: "+ hiloLOW.hilo.isAlive()+" " +hiloLOW.hilo.getState());
System.out.println("hiloHIGH: "+ hiloHIGH.hilo.isAlive()+" " +hiloHIGH.hilo.getState());
}
}
```