## Métodos Numéricos

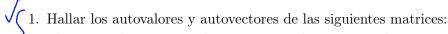
1er Cuatrimestre 2024

#### Práctica 5

Autovalores y Autovectores. Método de la potencia



# Autovalores y autovectores



$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 \\
1 & 1 & 1 \\
1 & 1 & 1
\end{pmatrix}
\qquad
\begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 \\
-2 & 4 & -2 \\
0 & -1 & 1
\end{pmatrix}
\qquad
\begin{pmatrix}
-1 & -3 & -9 \\
0 & 5 & 18 \\
0 & -2 & -7
\end{pmatrix}$$

- $\int$  (2. Sea A una matriz de  $\mathbb{R}^{n\times n}$ . Demostrar las afirmaciones siguientes:
  - $\checkmark$  a) Si A es simétrica entonces todos sus autovalores son reales.
  - ✓ b) Si todos los autovalores de A son reales, entonces todos los autovectores pueden tomarse en  $\mathbb{R}^n$  (es decir, ningún autovector es puramente complejo).
  - $\sqrt{\ }$  c) Si A es simétrica y definida positiva (resp. negativa) entonces todos sus autovalores son reales positivos (resp. negativos).
  - $\checkmark$  d) Si A es ortogonal entonces todos sus autovalores tienen módulo 1.
  - $\sqrt{\ }$ e) Si A es antisimétrica entonces 0 es el único autovalor real posible.
  - $\checkmark$  f) Si A es triangular entonces sus autovalores son los elementos de la diagonal.
- $\int$  (3. Sea A una matriz de  $\mathbb{R}^{n\times n}$  y  $\lambda$  un autovalor de A.
  - $\int$  a) Probar que  $\lambda^k$  es un autovalor de  $A^k$  para todo  $k \in \mathbb{N}$ .
  - $\checkmark$  b) Probar que si  $\lambda \neq 0$  y A es inversible entonces  $\lambda^{-1}$  es un autovalor de  $A^{-1}$ .
  - ✓ c) Probar que  $a\lambda + b$  es un autovalor de aA + bI.
  - ✓ d) Sea  $P(x) := a_0 x^m + a_1 x^{m-1} + \dots + a_m$ . Probar que  $P(\lambda)$  es un autovalor de  $P(A) := a_0 A^m + a_1 A^{m-1} + \dots + a_m I$ .
- $\checkmark$  (4. Sea A una matriz con dos autovalores reales distintos  $\lambda_1, \lambda_2$ . Sean  $v_1, v_2$  autovectores de A correspondientes  $\lambda_1, \lambda_2$  respectivamente.
  - $\checkmark$ a) Demostrar que  $v_1, v_2$  son linealmente independientes.
  - $\checkmark$  b) Si A es simétrica, demostrar que  $v_1, v_2$  son ortogonales.
- / 5. Sea  $u \in \mathbb{R}^n$  un vector no nulo y  $H_u = I 2\frac{u\,u^t}{u^t u}$  la matriz de Householder asociada.
  - $\sqrt{a}$ ) Demostrar que u es autovector de  $H_u$ . ¿Cuál es el autovalor correspondiente?
  - ✓b) Sea  $U = \langle u \rangle$  el subespacio generado por el vector u. Demostrar que cualquier  $v \in U^{\perp}$  es autovector de  $H_u$ . ¿Cuáles son los autovalores correspondientes?

- $\sqrt{\phantom{a}}$  6. Sea  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  una matriz con autovalores reales  $\lambda_1, \ldots, \lambda_n$  distintos y autovectores  $\{v_1, \ldots, v_n\}$ .
  - $\checkmark$  a) Demostrar que  $\{v_1, \ldots, v_n\}$  es un conjunto linealmente independiente.
  - $\sqrt{}$  b) Demostrar que A es diagonalizable, es decir, existe una matriz no singular  $S \in \mathbb{R}^{n \times n}$  y una matriz diagonal  $D \in \mathbb{R}^{n \times n}$ , tal que  $A = SDS^{-1}$ .
- ✓  $\int$  7. Sea  $A \in \mathbb{R}^{3\times 3}$  cuyos autovalores son  $\{1;1;2\}$ . Indicar cuáles de las siguientes afirmaciones son verdaderas y justificar.
  - $\checkmark$ a) A es inversible  $\checkmark$
  - $\checkmark$  b) A es diagonalizable  $\succ$
  - $\checkmark$  c) A no es diagonalizable  $\digamma$
  - 8. Sea  $A \in \mathbb{R}^{3\times 3}$  tal que todos sus autovectores son múltiplos de  $e_1$ . Indicar cuáles de las siguientes afirmaciones son verdaderas y justificar.
    - $\int$  a) A es singular F
    - $\checkmark$  b) A tiene un autovalor repetido  $\lor$ 
      - $\checkmark$  c) A no es diagonalizable  $\lor$
- $\sqrt{\phantom{a}}$  9. Sea A inversible. Mostrar que si A es diagonalizable, entonces también lo son  $A^{-1}$  y  $A^t$ .
- $\checkmark$  (10. Sea  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  una matriz diagonalizable tal que  $A = SDS^{-1}$ . Calcular  $A^n$  y A 3I en función de S y D.
- 11. Sea  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ . Probar que A es la matriz nula si y sólo si A diagonalizable y con un único autovalor  $\lambda = 0$  de multiplicidad algebraica  $m_A(\lambda) = n$ .
- $\sqrt{ }$  (12. Sea  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  una matriz nilpotente <sup>1</sup> no nula. Probar que A no es diagonalizable.
- $\checkmark$  (13. Sea  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  diagonalizable con autovalores  $\lambda_1, \ldots, \lambda_n$ . Demostrar que  $tr(A) = \sum_i \lambda_i$  (usar que tr(BC) = tr(CB) para C y B convenientes) y que  $\det(A) = \prod_i \lambda_i$ .
- $\int$  14. Sea  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  una matriz con autovalores reales  $\lambda_1, \ldots, \lambda_n$  distintos y autovectores  $v_1, \ldots, v_n$ .
  - ✓ a) Sea  $H \in \mathbb{R}^{n \times n}$  una matriz ortogonal tal que  $Hv_1 = \alpha e_1$ . Justificar como se puede obtener esta matriz. Demostrar que

$$HAH^{-1} = \begin{bmatrix} \lambda_1 & b^t \\ 0 & B \end{bmatrix}$$

con  $B \in \mathbb{R}^{n-1 \times n-1}$  y  $b \in \mathbb{R}^{n-1}$ .

- $\sqrt{\phantom{a}}$  b) Demostrar que  $\lambda_2, \ldots, \lambda_n$  son autovalores de B.
- $\checkmark$  ( c) Sea  $w_2$  el autovector de B asociado a  $\lambda_2$ . Demostrar que

$$v_2 = H^{-1} \begin{bmatrix} \beta \\ w_2 \end{bmatrix}, \text{ con } \beta = \frac{1}{\lambda_2 - \lambda_1} b^t w_2.$$

 $<sup>^{1}</sup>A^{k}=0$  para algún  $k\in\mathbb{N}.$ 

- $\sqrt{\mathbf{d}}$  Si A es simétrica, probar que b = 0.
- $\sqrt{ }$  (15. Sea  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  una matriz simétrica.
  - $\sqrt{}$  a) Demostrar que A es ortogonalmente diagonalizable, es decir, existe una matriz ortogonal  $Q \in \mathbb{R}^{n \times n}$  y una matriz diagonal  $D \in \mathbb{R}^{n \times n}$ , tal que  $A = QDQ^t$ .
  - $\checkmark$  (b) Demostrar que A es definida positiva si y sólo si existe una matriz B simétrica y no singular tal que  $A=B^2$ .

# Método de la Potencia

16. Sea A una matriz simétrica de  $\mathbb{R}^{n\times n}$  cuyos autovalores (reales)  $\lambda_1,\ldots,\lambda_n$  satisfacen la condición  $|\lambda_1|>|\lambda_2|\geqslant\ldots\geqslant|\lambda_n|$ . Sea  $\{x_1,\ldots,x_n\}$  una base ortonormal de autovectores de A tal que  $x_i$  es autovector de autovalor  $\lambda_i$  para  $1\leqslant i\leqslant n$ . Dado un vector inicial  $y_0\in\mathbb{R}^n$  tal que  $x_1^ty_0\neq 0$ , se define la sucesión  $\{y_k\}_{k\in\mathbb{N}_0}$  por:

$$y_{k+1} := \frac{Ay_k}{\|Ay_k\|}$$
 para  $k = 0, 1, 2, \dots$ 

donde  $\|\cdot\|$  es una norma arbitraria.

- $\sqrt{a}$  Demostrar que  $A^k y_0 = a_1 \lambda_1^k x_1 + \dots + a_n \lambda_n^k x_n$  (donde  $a_i = y_0^t x_i$  para  $1 \leqslant i \leqslant n$ ).
- ✓ b) Demostrar que  $y_k = \frac{A^k y_0}{\|A^k y_0\|}$  para todo  $k \in \mathbb{N}$ .
- $\checkmark$  c) Analizar la convergencia de  $y_k$  cuando  $k \to \infty$  y comprobar que para k suficientemente grande,  $y_k \approx \alpha x_1$ , con  $\alpha \in \mathbb{R}$  una constante.

Sugerencia: sin acotar, analizar la convergencia de  $\frac{A^k y_0}{|a_1 \lambda_1^k|}$  separando el caso  $\lambda_1 > 0$  del  $\lambda_1 < 0$ .

 $\int \int 17$ . Sea  $\alpha \in \mathbb{R}$  y sea  $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  la siguiente matriz simétrica:

$$A = \left(\begin{array}{cc} 1 & \alpha \\ \alpha & 1 \end{array}\right)$$

- a) Si  $\alpha = 1$ , explicar qué sucede cuando aplicamos el método de las potencias a A, comenzando con el vector  $x_0 = (1,0)$  y comenzando con el vector  $x_0 = (1,-1)$ . ¿Converge el método en cualquier caso a un autovalor dominante? ¿Por qué?
- (b) Determinar los valores de  $\alpha \in \mathbb{R}$  para los cuales las dos sucesiones del método de las potencias comenzando con los vectores  $x_0 = (1,0)$  y  $x_0 = (1,-1)$  convergen al autovalor dominante.
- 18. Para cada  $k \in \mathbb{N}$  se define el cociente de Rayleigh  $r_k$  por  $r_k := \frac{y_k^t A y_k}{y_k^t y_k}$ , siendo  $y_k$  la sucesión definida por el método de la potencia. Demostrar que  $\lim_{k \to \infty} r_k = \lambda_1$ , es decir, que el método de las potencias converge. Más aún, demostrar que los errores relativos verifican:

$$\frac{r_k - \lambda_1}{\lambda_1} = n_k \left(\frac{\lambda_2}{\lambda_1}\right)^{2k},$$

donde los números  $n_k$  forman una sucesión acotada (notación:  $\frac{r_k - \lambda_1}{\lambda_1} = O\left(\left|\frac{\lambda_2}{\lambda_1}\right|^{2k}\right)$ ). Sugerencia: Usar que si  $n_k$  converge entonces es acotada.



19. Sea  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ . Se define una generalización del cociente de Rayleigh en la forma:

$$r_A(x) = \frac{x^t A x}{x^t x} \quad \forall x \in \mathbb{R}^n$$

Probar que si  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  es simétrica y  $\lambda_{min}$  y  $\lambda_{max}$  son el menor y el mayor autovalor de Arespectivamente entonces  $\lambda_{min} \leqslant r_A(x) \leqslant \lambda_{max} \ \forall x \in \mathbb{R}^n$ .

# Resolver en computadora

i Aplicar el método de las potencias para encontrar el máximo autovalor de A comenzando con  $x^{(0)} = (1, 0, 0)^t$ 

$$A = \left(\begin{array}{rrr} 4 & -1 & 1 \\ -1 & 3 & -2 \\ 1 & -2 & 3 \end{array}\right)$$

ii Hallar todos los autovalores y autovectores de las siguientes matrices usando el método de las potencias:

$$A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \qquad A_2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -2 & 4 & -2 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \qquad A_3 = \begin{pmatrix} -1 & -3 & -9 \\ 0 & 5 & 18 \\ 0 & -2 & -7 \end{pmatrix}$$

## Funciones útiles

## Referencias

- [1] R.L. Burden and J.D. Faires. Numerical Analysis. Brooks/Cole, Cengage Learning, 2005.
- [2] G.H. Golub and C.F. Van Loan. Matrix Computations. Johns Hopkins Studies in the Mathematical Sciences. Johns Hopkins University Press, 2012.
- [3] D.S. Watkins. Fundamentals of Matrix Computations. Pure and Applied Mathematics: A Wiley Series of Texts, Monographs and Tracts. Wiley, 2010.