## Aprendizaje no supervisado

k-means



#### Marco Teran

Universidad Sergio Arboleda

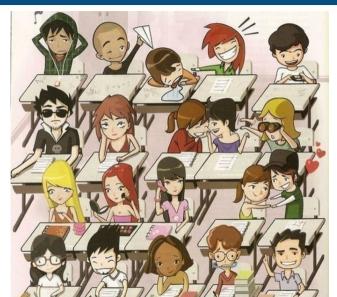


Febrary 2020 - Bogota

### **Outline**

- 1 Motivación
- 2 Aprendizaje no Supervisado
  - Aplicaciones del aprendizaje no Supervisado
- 3 Segmentación (clustering)
- 4 Agrupamiento k-means
  - Algoritmo k-means
- 5 Ventajasy desventajas del k-means
  - Hiperparámetros de K-Means
  - Criterios y métricas del algoritmo k-means
  - Limitaciones del algoritmo k-means





Motivación ●00000



Motivación ⊙●○○○○

### Aprendizaje de maquina

### Programación tradicional



#### **Machine Learning**



6 / 44 Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization

- Hasta ahora se han explorado algoritmos y técnicas de Aprendizaje Automático supervisado
  - Desarrollar modelos en los que los datos tenían etiquetas previamente conocidas.
- Los datos tenían variables objetivo con valores específicos que utilizamos para entrenar nuestros modelos.
- Cuando se trata de problemas del mundo real: la mayoría de las veces los datos no vienen con etiquetas predefinidas



Figure 1: Dataset ImageNet: 14 millones de imágenes pertenecientes a 22000 clases distinta

Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization 8 / 44

## Tipos de aprendizaje

- Aprendizaje supervisado (inductivo)
  - Entradas: datos de entrenamiento + resultados deseados (etiquetas)
- Aprendizaje no supervisado
  - Entradas: datos de capacitación (sin resultados deseados)
- Aprendizaje semisupervisado
  - Entradas: datos de capacitación + algunos resultados deseados
- Aprendizaje de refuerzo (Reinforcement learning)
  - Recompensas por la secuencia de acciones



11 / 44

## Aprendizaje no Supervisado

Aprendizaje no Supervisado (Unsupervised Learning) es un aprendizaje de estructura útil sin clases etiquetadas, criterio de optimización, señal de retroalimentación, o cualquier otra información más allá de los datos en bruto

Objetivo: Organizar en grupos homogéneos

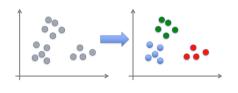
#### Particularidades:

- Las etiquetas pueden ser demasiado caras de generar o pueden ser completamente desconocidas (el sistema o el operador sólo tiene muestras)
- Hay muchos datos de entrenamiento pero sin etiquetas de clase asignadas
- El número de clases y su naturaleza no han sido predeterminados
- No se requiere ningún experto



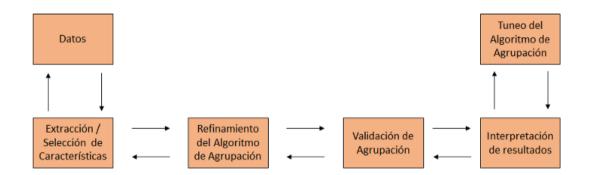
### Proceso de análisis del aprendizaje no supervisado

Objetivo: desarrollar modelos de aprendizaje automático que puedan clasificar correctamente los datos

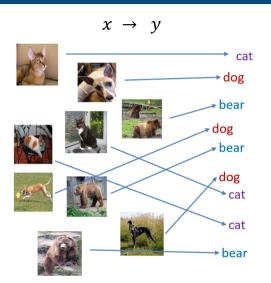


- Encontrando por sí mismos algunos puntos en común en las características
  - Estructura de datos oculta/subyacente
- Luego utilizar para predecir las clases sobre nuevos datos
- estudiar la estructura intrínseca (y comúnmente oculta) de los datos

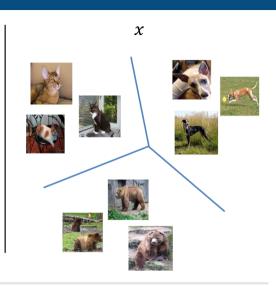
Marco Teran Octubre 2020 12 / 44 Indoor-Outdoor Localization



Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization 13 / 44







# Aplicaciones del aprendizaje no Supervisado

Las principales aplicaciones de aprendizaje no supervisado son:

- Segmentación de conjuntos de datos por atributos compartidos
- Detección de anomalías que no encajan en ningún grupo
- Simplificación de datasets agregando variables con atributos similares
- Reconocimiento de patrones
- Procesamiento de imágenes
- Investigación de mercado
- Web mining

Aplicaciones del aprendizaje no Supervisado

- Categorización de documentos
- Clustering en web logs
- Preprocesamiento para otras técnias de data mining

Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization 16 / 44

# Aplicaciones del aprendizaje no supervisado

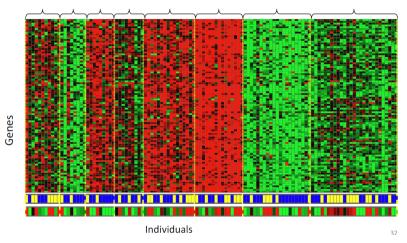


Figure 2: Aplicación en genómica: agrupar a los individuos por similitud genética

Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization 17 / 44

# Segmentación (clustering)

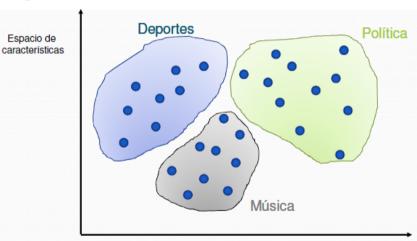
- El objetivo de la agrupación es encontrar diferentes grupos dentro de los elementos de los datos
- Los algoritmos de agrupamiento encuentran la estructura en los datos de manera que los elementos del mismo clúster (o grupo) sean más similares entre sí que con los de clústeres diferentes



El modelo de aprendizaje automático debe ser capaz de inferir que hay dos clases diferentes sin saber nada más de los datos

Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization 19 / 44

## **Clustering: noticias**





# Segmentación (clustering)

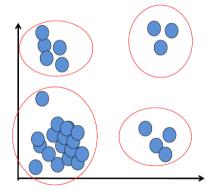
- Las clases no están predefinidas sino que deben ser descubiertas dentro de los eiemplos
- Es un método descriptivo para interpretar un conjunto de datos
- Particionar ejemplos de clases desconocidas en subconjuntos disjuntos de clusters tal que:
  - Eiemplos de un mismo cluster altamente similares entre sí
  - Eiemplos en diferentes clusters altamente disimiles entre sí

Marco Teran

22 / 44

### Clases de segmentación de acuerdo a la pertenencia

- Hard clustering: Cada instancia pertenece a un único cluster
- Soft clustering: asigna probabilidades de pertenencia de una instancia a más de un cluster



# Tipos de segmentación (clustering)

- Algoritmos basados en particionamiento: construyen varias particiones y las evalúan siguiendo algún criterio
- Algoritmos jerárquicos: crean una jerarquía que descompone el conjunto de datos usando algún criterio.
- Basados en modelos: se supone (hipótesis) un modelo para cada cluster y se trata de encontrar el modelo que mejor se adapte al cluster.

Marco Teran Octubre 2020 23 / 44 Indoor-Outdoor Localization

### Algoritmos basados en particionamiento



- Construven una partición del conjunto de datos C de nobjetos en un conjunto de k clusters
- Dado un k, intentan encontrar una partición de kclusters que optimiza el criterio de particionamiento

Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization 24 / 44

### **Agrupamiento k-means**

- El algoritmo K-Means tiene como objetivo encontrar y agrupar en clases los puntos de datos que tienen una alta similitud entre ellos.
- En los términos del algoritmo, esta similitud se entiende como lo opuesto de la distancia entre puntos de datos.
- Cuanto más cerca estén los puntos de datos, más similares y con más probabilidades de pertenecer al mismo clúster serán.
- Asume que las instancias son vectores de valores reales

Los clusters se basan en **centroides**/*medias*:

$$\mu(c) = \frac{1}{|C|} \sum_{x \in C} x \tag{1}$$

Las instancias se reasignan a clusters en base a su distancia

Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization 26 / 44

### Distancia Cuadrada Euclidiana

La distancia más comúnmente utilizada en K-Means es la distancia cuadrada de Euclides. Un ejemplo de esta distancia entre dos puntos x e y en el espacio m-dimensional es:

$$d(\mathbf{x}, \mathbf{y})^2 = \sum_{j=1}^{m} (x_j - y_j)^2 = ||\mathbf{x} - \mathbf{y}||_2^2$$
 (2)

Aquí, j es la dimensión j (o columna de características) de los puntos de muestra  $\mathbf{x}$  e  $\mathbf{y}$ .

 Marco Teran
 Octubre 2020
 Indoor-Outdoor Localization
 27 / 44

28 / 44

### Inercia de los Clústeres

La inercia del cluster es el nombre dado a la Suma de Errores Cuadrados dentro del contexto del clustering, y se representa de la siguiente manera:

$$SSE = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{k} w^{(i,j)} ||\mathbf{x}^{(i)} - \mu^{(j)}||_{2}^{2}$$
(3)

- Donde  $\mu(j)$  es el centroide del cluster j, y w(i,j) es 1 si la muestra x(i) está en el cluster j y 0 en caso contrario.
- k-means puede ser entendido como un algoritmo que intentará minimizar el factor de inercia del cluster

Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization

29 / 44

### Algoritmo k-means

#### Dado el conjunto de datos n:

- I Arbitrariamente elegir k objetos (semillas seeds) como centros iniciales de cluster (centroides) de los primeros clústers de manera aleatoria.
- 2 Asignar cada punto de datos al centroide más cercano mediante calculo de la disancia
- 3 utilizando los miembros del grupo actual.
- 4 Repetir hasta que el algoritmo converja (re)asignar cada objeto al cluster con el cual el objeto sea más similar

Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization

# Pasos del algoritmo

Para un conjunto de N datos:

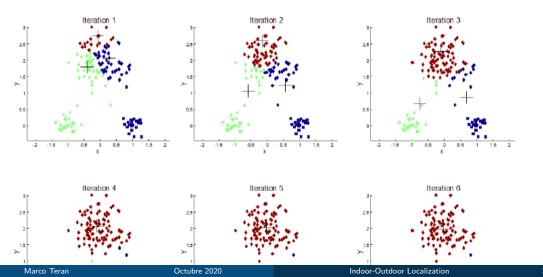
- I Elegir el número de clusters k (semillas seeds) que se busca que se encuentren
- 2 El algoritmo seleccionará *aleatoriamente* los centroides de cada uno de estos grupos
- 3 Se asignará cada punto de datos al centroide más cercano (utilizando el cálculo de la distancia euclídea).
- 4 Se calcula la inercia del conglomerado (cluster)
- Actualizar los centroides: los nuevos centroides se calcularán como la media de los puntos que pertenecen al centroide del paso anterior
  - Calculando el error cuadrático mínimo de los puntos de datos al centro de cada cluster, moviendo el centro hacia ese punto.
- 6 Volver al paso 3

#### Nota:

Algoritmo k-means

- Este algoritmo es NP-Hard
- Depende de la asignación inicial de los centros, nos puede dar un resultado u otro

# Pasos del algoritmo



### Resultados de agrupamiento k-means para imágenes

Algoritmo k-means

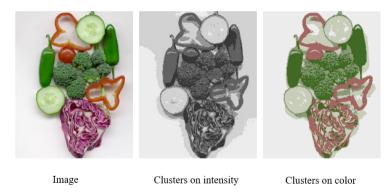


Figure 3: Todas las iteraciones del algoritmo k-means

Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization 32 / 44

### K-Means

#### Ventajas:

- Los algoritmos de K-Medias son extremadamente fáciles de implementar
- Eficientes desde el punto de vista computacional

#### Desventajas:

- Necesito conocer k de antemano (decidir)
- Sensible a ruido y outliers
- Depende de la inicialización
- El resultado puede variar en base a las semillas elegidas al inicio
- Algunas semillas pueden resultar en una tasa de convergencia menor
- La selección de semillas se puede basar en heurísticas o resultados obtenidos por otros métodos
- Puede caer en mínimos locales
- Pero no son muy buenos para identificar clases cuando se trata de grupos que no tienen una forma de distribución esférica

Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization 34 / 44

## Hiperparámetros de K-Means

- Número de grupos: El número de clusters y centros de generación.
- Máximas iteraciones: del algoritmo para una sola ejecución.
- Número inicial: El número de veces que el algoritmo se ejecutará con diferentes semillas de centroide. El resultado final será el mejor rendimiento del número definido de corridas consecutivas, en términos de inercia.

#### Los retos del K-Medias

- El resultado de cualquier set de entrenamiento fijo no siempre será el mismo: los centroides iniciales se fijan al azar y eso influirá en todo el proceso del algoritmo
- Debido a la naturaleza de la distancia euclídea, no es un algoritmo adecuado cuando se trata de clusters que adoptan formas no esféricas.

Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization 35 / 44

### Recomendaciones al aplicar k-means

- Las características deben medirse en la misma escala: es necesario realizar la estandarización de la escala
- Cuando se trate de datos categóricos, utilizaremos la función get dummies
- El Análisis Exploratorio de Datos (EDA) es muy útil para tener una visión general de los datos y determinar si k-means es el algoritmo más apropiado
- El método de minibatch es muy útil cuando hay un gran número de columnas, sin embargo, es menos preciso.

Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization 36 / 44

### Elección del número k correcto

La elección del número correcto de clusters es uno de los puntos clave del algoritmo K-Means.

Para encontrar este número hay algunos métodos:

- Conocimiento del campo de aplicación
- Decisión de negocios
- Método del codo (opción preferida: método analítico)

### Otras mediciones de distancia

- otras

Criterios y métricas del algoritmo k-means

## Criterio de parada/convergencia

- No hay (o es mínimo) reasignaciones de puntos de datos a diferentes clusters
- Ningún (o un mínimo) cambio de los centroides, o mínima disminución de la inercia. la suma del error al cuadrado (SSE)

$$SSE = \sum_{j=1}^{k} \sum_{\mathbf{x} \in C_j} dist(x, \mu_j)^2$$
 (4)

 $C_i$  es el j-esimo conjunto cluster,  $\mu_i$  es el centroide del cluster  $C_i$ , y  $dist(x,\mu_i)$  es la distancia entre el punto de datos x y el centroide  $\mu_i$ .

Marco Teran Octubre 2020 39 / 44 Indoor-Outdoor Localization

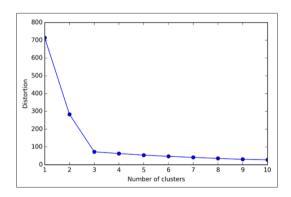
# Método del codo (elbow)

- El método del codo se utiliza para determinar el **número correcto de grupos** en un conjunto de datos
- Funciona trazando los valores ascendentes de k frente al error total obtenido al usar esa k

$$\% \text{ Varianza} = \frac{\text{varianza entre grupos}}{\text{varianza total}}$$
 (5)

# Método del codo (elbow)

El objetivo es encontrar la k adecuada para que en cada cluster no aumente significativamente la varianza



Marco Teran Octubre 2020 Indoor-Outdoor Localization 41 / 44

## Calidad del agrupamiento mediante gráficos de silueta

- El análisis de silueta es una medida intrínseca para evaluar la calidad de un agrupamiento
- Se puede aplicar a distintos algoritmos de agrupamiento

Para calcular el coeficiente de silueta de una muestra única en nuestro conjunto de datos se aplican los siguientes pasos:

- Calcular la cohesión de grupo  $a^{(i)}$ : distancia media entre una muestra  $x^{(i)}$  y el resto de los puntos del mismo cluster
- lacktriangle Calcular la separación de grupo  $b^{(i)}$  a partir del grupo más cercano: la distancia media entre la muestra  $x^{(i)}$  y todas las muestras en el cluster más cercano
- **S** Calcular la silueta  $s^{(i)}$ : diferencia entre la cohesión y la separación del grupo dividida por el más grande de los dos

Marco Teran Octubre 2020 42 / 44 Indoor-Outdoor Localization

### Calidad del agrupamiento mediante gráficos de silueta

$$s^{(i)} = \frac{b^{(i)} - a^{(i)}}{\max\{a^{(i)}, b^{(i)}\}} \tag{6}$$

- $\blacksquare$  El coeficiente de silueta esta limitado a un rango de -1 a 1
- $b^{(i)}$  cuantifica la desigualdad de una muestra frente a otros grupos
- $\mathbf{s}^{(i)}$  nos dice lo igual de una muestra a los de su mismo grupo
- ullet El valor ideal de  $s^{(i)}$  es 1, cuando  $b^{(i)}$  es mucho mayor a  $a^{(i)}$

Marco Teran Octubre 2020 Limitaciones del algoritmo k-means

## Limitaciones del algoritmo k-menas

