BubbleSort

Prima di considerare questo algoritmo di ordinamento per array particolarmente importante definiamo in generale in che cosa consiste il problema di ordinamento di vettori:

Dato un vettore di elementi di un tipo ordinale (cioè, su cui è definita una relazione di ordine totale) si vogliono permutare gli elementi i suoi in modo che siano ordinati, per esempio in ordine crescente. Questo significa che, se il vettore S è di lunghezza N, avremo

```
S[i] \le S[i + 1] \text{ per } i = 1,...,N - 1.
```

Esistono molti algoritmi per l'ordinamento di vettori (di elementi, come è ovvio, di tipo ordinale). Il metodo impiegato dall'algoritmo Bubble Sort si basa sull'idea seguente:

per ordinare la sequenza S = d c b a è sufficiente portare l'elemento massimo della sequenza all'ultimo posto ed ordinare la parte della sequenza compresa tra la prima e la penultima posizione. L'elemento massimo della sequenza viene determinato attraverso una serie di confronti ed eventuali scambi tra elementi adiacenti: se l' i-esimo elemento della sequenza è maggiore dell'i+1-esimo elemento, allora i due elementi vengono permutati.

Per esempio, se si vuole ordinare la sequenza S, si avranno i seguenti passaggi:

```
d c b ac d b ac b d a
```

c b a d (l'elemento massimo d è stato portato nella sua posizione definitiva, e si prosegue ordinando il (sotto)vettore c b a)

bcad

b a c d (l'elemento c è stato portato nella sua posizione definitiva, e si prosegue ordinando il (sotto)vettore b a)

a b c d (l'elemento b è stato portato nella sua posizione definitiva e non resta piu` nulla da fare)

```
class ordinamento {
/* Un'implementazione dell'algoritmo di bubblesort in Java. */
    public static void main (String args[]) {
        int[] dati = new int[10];
        for (int i = 0;i < dati.length; i++) {
            dati[i] = SavitchIn.readLineInt();
        }
        for (int i = dati.length - 1; i >= 1; i--) {
            for (int j = 0; j < i; j++) {</pre>
```

```
if (dati[j] > dati[j+1]) {
    int z;
    z = dati[j];
    dati[j] = dati[j+1];
    dati[j+1] = z;
    }
}

for (int i = 0; i < dati.length; i++) {
        System.out.print (dati[i]);
    }
} //fine main
} //fine classe</pre>
```

Riconsideriamo ora l'implementazione dell'algoritmo di BubbleSort utilizzando i metodi, questa volta annotando il programma con le asserzioni che permettono di dimostrarne la correttezza:

```
class Ordinamento {
      public static int[] dati = new int[10];
      public static void main (String args□) {
             System.out.println("Scrivi 10 numeri interi su righe diverse");
             leggi();
             ordina(dati);
             scrivi();
      } //fine main
      public static void bolli(int i) {
Precondizione: 0 ≤ i < dati.length
Postcondizione: la posizione i del vettore dati contiene l'elemento massimo del
sottovettore di dati compreso tra le posizioni 0 ed i
*/
      for (int j = 0; j < i; j++)
             if (dati[j] > dati[j+1])
                          scambia(dati,j,j+1);
      } //fine bolli
      public static void ordina(int[] dati){
/**
Precondizione: true
Postcondizione: il vettore dati è ordinato in ordine crescente
*/
      for (int i = dati.length - 1; i > 0; i--)
Invariante: gli elementi di dati nelle posizioni ≥ i e < dati.length sono ordinati in
ordine crescente e sono ≥ di tutti gli elementi nelle posizioni ≥ 0 e < i
                   bolli(i);
      }
```

```
public static void leggi() {
        for (int i = 0; i < dati.length; i++) {
            dati[i] = SavitchIn.readLineInt();
        } //fine for
    } //fine leggi

public static void scrivi() {
        for (int i = 0; i < dati.length; i++) {
            System.out.println (dati[i]);
        } //fine for
    } //fine scrivi
} //fine classe</pre>
```

Questa è una versione di BubbleSort che fa uso di metodi ricorsivi:

```
static void bolli(int[] vet,int j,int i){
Precondizione: \emptyset \ll i,j \ll vet.length
Postcondizione: elemento massimo del sottovettore vet[j],...,vet[i] in posizione i
       if (j < i) {
               if (vet[j] > vet[j+1])
                       scambia(vet,j,j+1);
               bolli(vet, j+1, i);
       }
}
static void sort(int[] vet,int i){
Precondizione:
                       0 <= i < vet.length</pre>
Postcondizione:
                       \forall j,k \text{ in } 0,...,i (j < k \Rightarrow \text{vet[j]} \leftarrow \text{vet[k]})
       if (i >= 1) {
               bolli(vet,0,i);
               sort(vet,i-1);
       }
}
```

La correttezza del metodo sort equivale alla proposizione che sort(vet,i) soddisfa la postcondizione, per induzione su i:

Base: se i = 0, il metodo termina immediatamente, ma il sottovettore che contiene un solo elemento è ordinato in ordine crescente.

Passo induttivo: assumiamo (ipotesi induttiva) che la postcondizione del metodo valga per sottovettori di lunghezza < i, e consideriamo la chiamata sort(vet,i).

Allora la chiamata bolli(vet,0,i) porta il massimo del sottovettore vet[0],...,vet[i] in posizione i, per la postcondizione di bolli. Quindi vet[i] >= vet[j] per ogni j < i e per ipotesi induttiva la chiamata ricorsiva sort(vet,i=1) soddisfa la postcondizione, perciò per ogni j,k in 0,...,i (j < k => vet[j] <= vet[k]) da cui segue per ogni j,k in 0,...,i (j < k => vet[j] <= vet[k]).

Ora un paio di algoritmi di ordinamento (per array di numeri interi) che assumono che gli interi presenti nell'array siano compresi entro un intervallo noto a priori, poniamo 0,...,N. Allora si può procedere in questo modo: si crea un nuovo array di N+1 "secchi" in cui vengono contate le occorrenze di ciascun intero presente nell'array. Per ordinarlo, basta scorrere l'array dei secchi scrivendo l'intero corrispondente tante volte quanto è il valore contenuto nel secchio. Il primo algoritmo (Bucket Sort) implementa esattamente questa idea, il secondo (Counting Sort) la raffina osservando che per ordinare un vettore a non è necessario scorrere tutto l'array dei secchi: se in ogni secchio k viene scritto il numero di elementi che precedono l'elemento k nella permutazione ordinata dell'array a, basta scorrere a e, per ognuna delle sue posizioni i=0,...,a.length-1, scrivere l'elemento a[i] nella posizione corretta finale, che è quella calcolata usando il valore del secchio a[i].

Bucket Sort

```
class Bucket{
static final int max = 50;
static int[] secchi (int [] a){
Precondizione: a array di interi nell'intervallo 0..max
Postcondizione: crea un array di lunghezza max+1 dove l'intero in posizione i
conta le occorrenze dell'intero i in a
*/
int[] s = new int[max+1];
for (int i = 0; i < s.length; i++)
      s[i] = 0;
for (int i = 0; i < a.length; i++)
      s[a[i]]++;
return s;
}
static void ordina(int□ s){
Precondizione: s array di dimensione max+1
Postcondizione: scrive il contenuto di s a partire da 0 fino alla posizione s.length-1
in modo tale che, se s[i] = n, viene scritto n volte l'intero i
*/
for (int n = 0; n < s.length; n++)
      for (int k = 0; k < s[n]; k++)
                                      ");
             System.out.print(n + "
System.out.println();
public static void scrivi(int[] a) {
             for (int i = 0; i < a.length; i++) {
                    System.out.println (a[i]);
             System.out.println();
      }
public static void main(String[] args){
      System.out.print("Lunghezza array: ");
      int n = SavitchIn.readLineInt();
      int[] a = new int[n];
```

Una variante del Bucket Sort è la seguente:

Counting Sort

```
static int□ countingSort(int[] a, int 1) {
      System.out.print("Valori compresi tra 0 e ");
      int k = SavitchIn.readLineInt();
      int[] c = new int[k];
// per contare quante volte compare ogni valore
      int[] b = new int[l]; // per il vettore ordinato
      for (int i = 0; i < c.length; i++)
             c[i] = 0; // inizializzazione di c
      for (int i = 0; i < a.length; i++)
             c[a[i]]++; // numero di elementi uguali ad a[i]
      for (int i = 1; i < c.length; i++)
             c[i] = c[i] + c[i - 1];
// numero di elementi minori o uguali ad i
      for (int i = a.length - 1; i >= 0; i--) {
             b[c[a[i]] - 1] = a[i];
             c[a[i]]--;
      return b;
}
```

L'algoritmo seguente ordina un array (di interi) in ordine crescente scorrendolo dalla posizione 1 e cercando ad ogni posizione i di inserire l'elemento in posizione i nella posizione corretta $j \le i$. La dimostrazione di correttezza completa è contenuta in un file separato sulla pagina Moodle.

Insertion Sort

Ricerca Dicotomica – versione iterativa

```
public static int ricerca(int[] vet, int c) {
Precondizione: l'array vet è ordinato in ordine crescente
Postcondizione: se c presente nell'array vet restituisce la sua posizione, altrimenti
restituisce -1
*/
      int sx = 0, dx = vet.length - 1, m;
      while (sx < dx) {
             m = (sx + dx) / 2; // determina la posizione mediana del sottovettore
             if (vet[m] < c) // se c maggiore di quello in posizione mediana
                    sx = m + 1; // cerca nella meta' di destra
             else if (vet[m] > c) // se c minore di quello in posizione mediana
                    dx = m - 1; // cerca nella meta' di sinistra
             else // c, se presente, si trova nella posizione mediana dell'array
                    sx = dx = m;
      if (\text{vet}[sx] == c)
             return sx;
      else
             return -1;
    } // fine metodo ricerca
Ricerca Dicotomica — versione ricorsiva
static int ricerca(int[] vet, int c, int sx, int dx){
Precondizione: l'array vet è ordinato in ordine crescente; 0 \le sx, dx < vet.length
Postcondizione: se c presente in vet in una posizione compresa tra sx e dx restituisce
questa posizione, altrimenti restituisce -1
*/
             int m,r;
             if (sx < dx) {
                   m = (sx + dx) / 2; // determina la posizione mediana dell'array
                    if (vet[m] < c) // se valore cercato maggiore di quello in posizione
mediana
                          r = ricerca(vet,c,m+1,dx); // cerca nella meta' di destra
                    else if (\text{vet}[m] > c) // se valore cercato minore di quello in
posizione mediana
                          r = ricerca(vet,c,sx,m-1); // cerca nella meta' di sinistra
                    else // l'elemento si trova nella posizione mediana dell'array
                          r = m;
             }
             else
             if (\text{vet}[sx] == c)
                    r = sx;
             else
                    r = -1;
```

Variazioni sul tema della ricerca dicotomica (ricorsiva)

In questi esempi non è necessario assumere che l'array sia ordinato:

```
static int min(int□ vet, int sx, int dx){
```

return r;

}

```
/**
Precondizione: 0 \le sx, dx < vet.length
Postcondizione: min(vet,sx,dx) restituisce il minimo valore
                    del sottovettore di vet compreso tra le
                    posizioni sx e dx
*/
    int m;
      if (sx+1 < dx) {
             int m1, m2;
             int h = (sx + dx) / 2;
             m1 = min(vet,sx,h); // m1 minimo del sottovettore tra sx e h
             m2 = min(vet,h+1,dx); m2 minimo del sottovettore tra h+1 e dx
             if (m1 < m2)
                    m = m1;
             else
                    m = m2;
      }
      else
      if (sx == dx)
             m = vet[sx];
      else
             if (vet[sx] < vet[dx])</pre>
                    m = vet[sx];
             else
                    m = vet[dx];
      return m;
}
static int filter (int□ vet, int k, int sx, int dx){
Precondizione: 0 \le sx, dx < vet.length
Postcondizione: filter(vet,k,sx,dx) restituisce il numero di elementi di vet > k nel
sottovettore compreso tra le posizioni sx e dx
*/
    if (sx < dx) {
      return filter(vet,k,sx,(sx+dx)/2) +
      filter(vet,k,(sx+dx)/2 + 1,dx);
    }
    else
    if (\text{vet}[sx] > k)
      return 1;
    else
      return 0;
}
static boolean filter1 (int[] vet, int k, int sx, int dx){
Precondizione: 0 \le sx, dx < vet.length
Postcondizione: filter1(vet,k,sx,dx) determina se ci sono elementi di vet > k nel
sottovettore compreso tra le posizioni sx e dx
*/
    if (sx < dx) {
      return (filter1(vet,k,sx,(sx+dx)/2) ||
      filter1(vet,k,(sx+dx)/2 + 1,dx));
    }
    else
    if (\text{vet}[sx] > k)
```

```
return true;
    else
       return false;
}
static boolean filterAll (int□ vet, int k, int sx, int dx){
Precondizione: 0 \le sx, dx < vet.length
Postcondizione: filterAll(vet,k,sx,dx) determina se tutti gli elementi di vet nel
sottovettore compreso tra le posizioni sx e dx sono > k
*/
    if (sx < dx) {
       return (filterAll(vet,k,sx,(sx+dx)/2) &&
       filterAll(vet,k,(sx+dx)/2 + 1,dx));
    }
    else
    if (\text{vet}[sx] > k)
       return true;
       return false;
}
static int constant (int□ vet, int sx, int dx){
/**
Precondizione: 0 \le sx, dx < vet.length
Postcondizione: per un vettore di cifre binarie, determina se tutti gli elementi del
sottovettore compreso tra le posizioni sx e dx sono uguali restituendo -1 come valore
della chiamata ricorsiva quando la condizione non e' soddisfatta per il sottoarray su cui
avviene la chiamata, 0 se tutti gli elementi del sottoarray sono 0, 1 se tutti gli
elementi del sottoarray
   sono 1
*/
    int x = -1;
    if (sx < dx) {
       int l = constant(vet, sx, (sx+dx)/2);
       int r = constant(vet,(sx+dx)/2+1,dx);
       if ((l == r) \&\& (r >= 0)) x = l;
       else x = -1;
    }
    else
       x = vet[sx];
    return x;
}
static boolean increasing (int□ vet, int sx, int dx){
Precondizione: 0 \le sx, dx < vet.length
Postcondizione: restituisce true se e solo se \forall i \forall j \text{ (sx } \leq i, j \leq dx \rightarrow vet[i] \leq vet[j])
    if (sx < dx) {
       boolean l = increasing(vet,sx,(sx+dx)/2);
       boolean r = increasing(vet,(sx+dx)/2+1,dx);
       if (1 && r && (vet[(sx+dx)/2] \le vet[(sx+dx)/2+1]))
             return true;
       else return false;
```

L'algoritmo seguente ordina un vettore (di interi) dividendolo in due metà, ordinandole ricorsivamente, e ricomponendo le metà ordinate con un procedimento di fusione ordinata.

MergeSort

```
static void merge(int[] vet, int i, int j, int k) {
Precondizione: 0 \le i,j,k < \text{vet.length} \land
\forall a \forall b \ (i \leq a \leq b \leq j \rightarrow \text{vet}_{\text{out}}[a] \leq \text{vet}_{\text{out}}[b]) \land
\forall a \forall b \ (j+1 \le a \le b \le k \rightarrow \text{vet}_{\text{out}}[a] \le \text{vet}_{\text{out}}[b])
Postcondizione:
\forall a (i \leq a \leq k \rightarrow
                         (\exists b \ i \le b \le k \land vet_{out}[a] = vet_{in}[b])
                      \vee (\exists b \ j+1 \le b \le k \ \text{vet}_{\text{out}}[a] = \text{vet}_{\text{in}}[b])
\forall a \forall b \ (i \leq a, b \leq k \rightarrow \text{vet}_{\omega t}[a] \leq \text{vet}_{\omega t}[b])
   int[] aux = new int[vet.length];
   int p, p1 = i, p2 = j + 1;
   for (p = i; p \le k; p++)
Invariante: p - i = (p1 - i) + (p2 - (j+1))
\land \forall p > i \text{ (vet[p-1]} \leq \text{vet[p1]} \land \text{vet[p-1]} \leq \text{vet[p2])}
*/
if (p1 > j) {
          aux[p] = vet[p2];
          p2++;
      else if (p2 > k) {
                                                                                      p1
                                                                                                                        p2
          aux[p] = vet[p1];
          p1++;
                                                                                                             lacksquare
      else if (\text{vet}[p1] \leftarrow \text{vet}[p2]) {
          aux[p] = vet[p1];
                                                                                                                                                 k
                                                                                                              j
          p1++;
      else {
```

```
aux[p] = vet[p2];
    p2++;
}
for (p = i; p <= k; p++)
    vet[p] = aux[p];
}
static void mergeSort(int[] vet, int sx, int dx) {
/**
Precondizione: 0 ≤ sx,dx < vet.length
Postcondizione: ∀a∀b (sx ≤ a ≤ b ≤ dx → vet[a] ≤ vet[b])
*/
    if (sx < dx) {
        mergeSort(vet, (sx+dx)/2 + 1, dx);
        mergeSort(vet, sx, (sx+dx)/2);
        merge(vet, sx, (sx+dx)/2, dx);
}}</pre>
```

Semplici esercizi su metodi ricorsivi (su array)

Scrivere un metodo ricorsivo che stampa su stdout il contenuto di un array di interi:

```
static void stampa(int[] vet, int i){
    if (i < vet.length){
        System.out.print(vet[i]);
        stampa(vet,i+1);
    }
    else System.out.println();
}</pre>
```

Scrivere un metodo ricorsivo che restituisce il massimo elemento di un array di interi (di lunghezza > 0).

```
class Esercizio {
    public static int max(int[] a,int i){
        if (i < a.length-1) {
            int m = max(a,i+1);
            if (a[i] > m) return a[i];
            else return m;
        }
        else return a[i];
    }
```

Scrivere un metodo ricorsivo che determina se tutti gli elementi di un array di interi sono pari.

```
public static boolean pari(int[] a,int i){
        if (i < a.length)
            return (a[i] % 2 == 0) && pari (a,i+1);
        else return true;
}</pre>
```

Scrivere un metodo per invertire il contenuto di un array di interi:

```
Versione iterativa
public static int[] reverse(int[] x){
int i = 0;
int aus;
while (i < s.length / 2) {
    aus = s[i];
    s[i] = s[s.length - (i+1)];
    s[s.length - (i+1)] = aux;
    i++;
    }
return s;
Versione ricorsiva
public static void reverse(int[] a,int i){
if (i < a.length/2) {
    int x = a[i];
    a[i] = a[(a.length - 1) - i];
    a[(a.length - 1) - i] = x;
    reverse(a,i+1);
```

Cosa fanno questi metodi?

}

}

```
public static boolean EA(int [][] m){
boolean a=false,b;
for(int i = 0; i < m.length; i++){
      b = true;
       for (int j = 0; j < m[i].length; j++)
             b = b \& m[i][j]%2==0;
      a = a \mid \mid b;
       }
       return a;
}
public static boolean AE(int [][] m){
boolean a=true,b;
for(int i = 0; i < m.length; i++){
      b = false;
       for (int j = 0; j < m[i].length; j++)
             b = b | | m[i][j]\%2==0;
      a = a \&\& b;
       return a;
}
```