# Técnicas de Clustering - 3



## Cuántos clusters?





#### Introducción

- En algunas aplicaciones el número de clusters está predefinido
  - Ejemplo: Hay que dividir n ciudades de Argentina entre k vendedores
- La mayoría de las veces no
- Lamentablemente, los algoritmos siempre devuelven una solución, aunque no tenga sentido
- El número de clusters es otra información que tenemos que sacar de los datos a veces





- Cuántos clusters hay en un dataset es una pregunta difícil.
  - No hay "verdad" contra la que comparar
  - No hay métodos con fuerte teoría detrás
- La mayoría de los métodos son empíricos



- El "salto" en la función costo
- Gap statistic
- Estabilidad

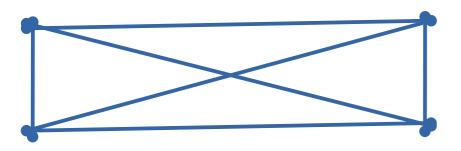




- Un criterio general para evaluar la calidad de la solución en la suma de las distancias dentro del cluster W<sub>k</sub>
  - Es lo que se minimiza en la mayoría de los métodos

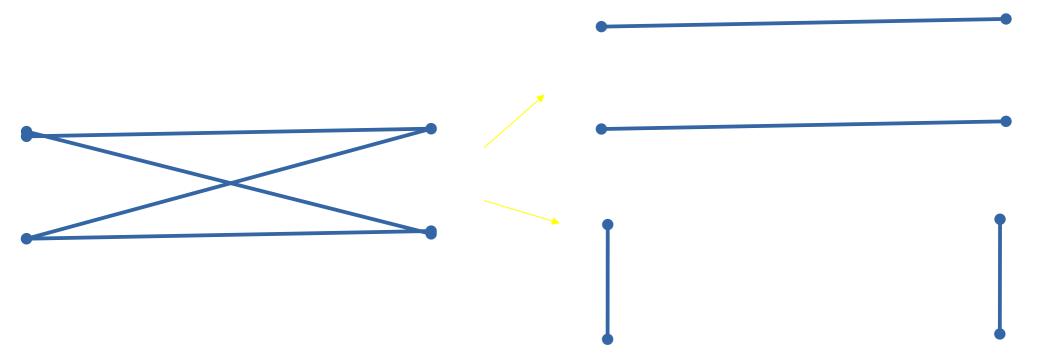


- Un criterio general para evaluar la calidad de la solución en la suma de las distancias dentro del cluster W<sub>k</sub>
  - Es lo que se minimiza en la mayoría de los métodos





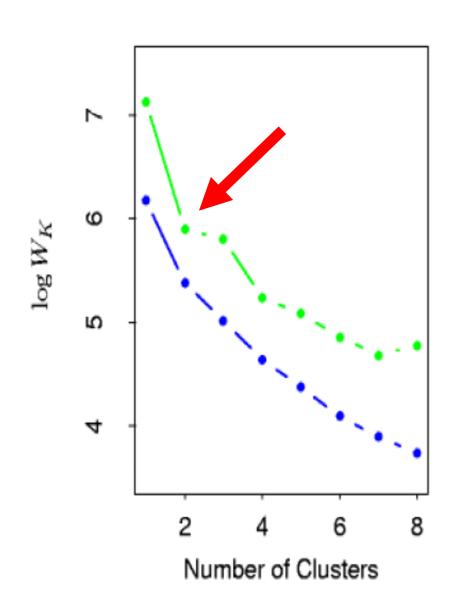
- Un criterio general para evaluar la calidad de la solución en la suma de las distancias dentro del cluster W<sub>k</sub>
  - Es lo que se minimiza en la mayoría de los métodos





- Un criterio general para evaluar la calidad de la solución en la suma de las distancias dentro del cluster W<sub>k</sub>
  - Es lo que se minimiza en la mayoría de los métodos
- Wk decrece siempre. No sirve buscar el mínimo.
- Pero decrece más cuando separa 2 clusters verdaderos que cuando parte en 2 un cluster "natural"
  - Elimina distancias "largas" en el primer caso





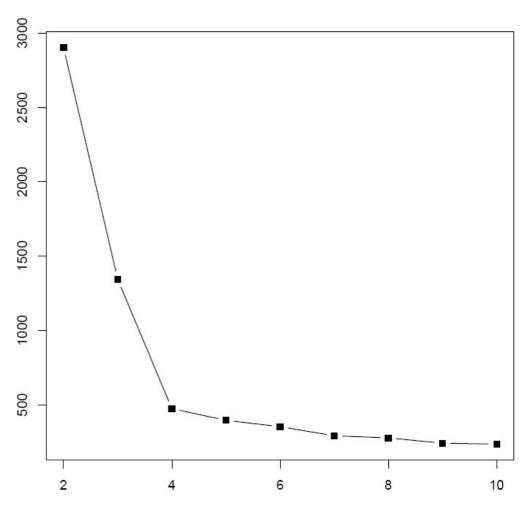
 Hay que buscar un "lomo" o un cambio completo de pendiente



#cuatro clusters de dist. gaussianas tot.puntos<-100 gap=2 x<-rnorm(tot.puntos,mean=-gap) y<-rnorm(tot.puntos,mean=-gap) gausianas<-cbind(x,y,rep(1,length(x))) x<-rnorm(tot.puntos,mean=2\*gap) y<-rnorm(tot.puntos,mean=0) gausianas<-rbind(gausianas,cbind(x,y,rep(2,lengt $\hbar$ (x)))) x<-rnorm(tot.puntos,mean=0.7\*gap,sd=0.5) y<-rnorm(tot.puntos,mean=2.5\*gap,sd=0.5) gausianas<-rbind(gausianas,cbind(x,y,rep(3,length(x)))) x<-rnorm(tot.puntos,mean=-gap,sd=0.5) y<-rnorm(tot.puntos,mean=gap,sd=0.5) gausianas<-rbind(gausianas,cbind(x,y,rep(4,length(x)))) plot(gausianas[,1:2],col=gausianas[,3]) -2

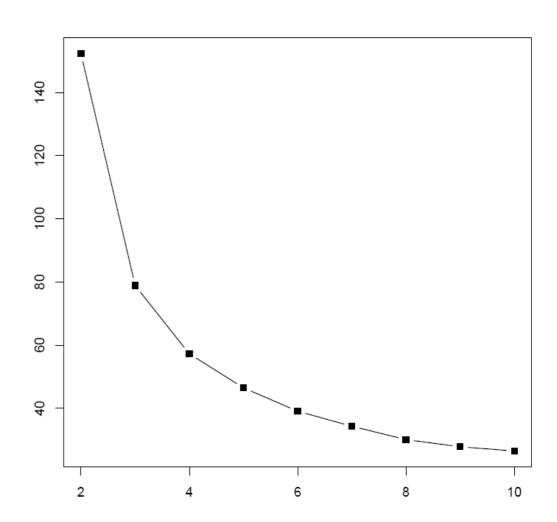


#Ejemplo: 4 Gaussianas
wg=rep(0.0,10)
for(k in 2:10) wg[k]< sum(kmeans(gausianas[,1:
 2],k,nsta=10)\$withinss)
matplot(2:10,wg[-1],type='b')
#se ve el quiebre para k=4</pre>

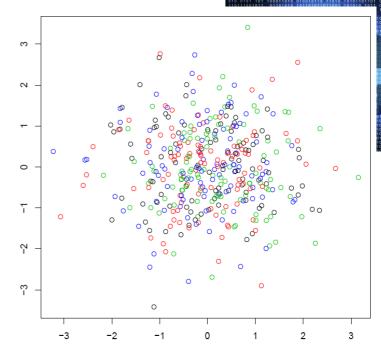


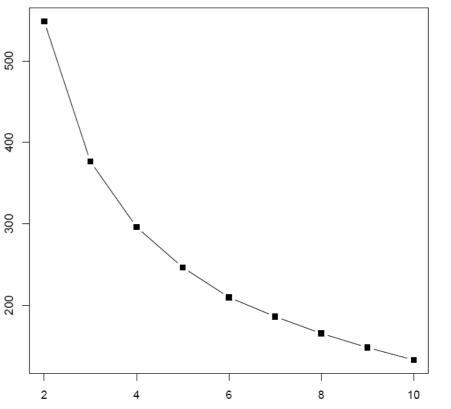


#Ejemplo: Iris
wg=rep(0.0,10)
for(k in 2:10) wi[k]< sum(kmeans(iris[, 5],k,nsta=10)\$withinss)
matplot(2:10,wi[-1],type='b')
#se ve el quiebre para k=3,
 menos claro</pre>



```
#Ejemplo: Uniforme
x<-rnorm(4*tot.puntos,)
y<-rnorm(4*tot.puntos)
gausianas<-cbind(x,y,rep(1:4,tot.puntos))
plot(gausianas[,1:2],col=gausianas[,3])
wn=rep(0.0,10)
for(k in 2:10) wn[k]<-
    sum(kmeans(gausianas[,1:2],k,nsta=10)$withinss)
matplot(2:10,wn[-1],type='b')
#no se ve muy diferente a IRIS</pre>
```









- Suele no ser una medida confiable usada directamente.
- No detecta la falta de clusters.



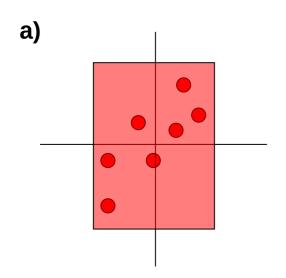
## **Gap statistic**

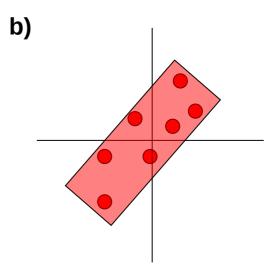
- Trata de resolver los problemas del salto
- Desarrollado por Tibshirani, Walther y Hastie,
   J. Royal Statistical Soc. B, 2001.
- Idea: comparar la curva anterior con la curva que da una distribución uniforme.
- Cuantificar el salto: Buscar la primer diferencia significatica entre las dos curvas (primer gap)



## **Gap - Referencia**

- Dos formas de generar la referencia:
  - a) Tomar una distribución uniforme que ocupe el mismo hiper-rectangulo que la original
  - b) Hacer lo mismo pero sobre una PCA de los datos.







## **Algoritmo**

#### Computation of the Gap statistic

- 1. Cluster the observed data, varying the total number of clusters from k = 1, 2, ..., K, giving within dispersion measures  $W_k, k = 1, 2, ..., K$ .
- Generate B reference datasets, using the uniform prescription (a) or
   (b) above, and cluster each one giving within dispersion measures W<sup>\*</sup><sub>kb</sub>,
   b = 1, 2, ... B, k = 1, 2, ... K. Compute the (estimated) Gap statistic:

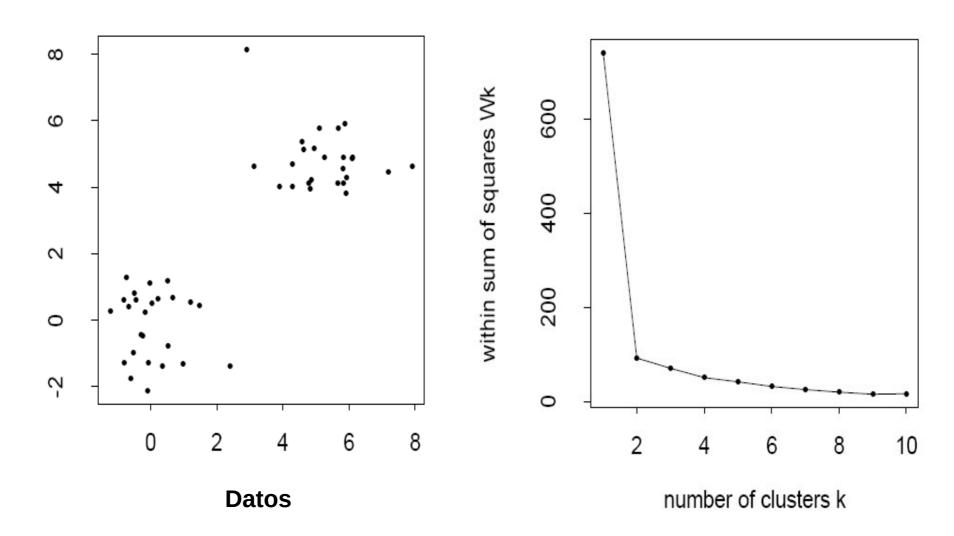
$$\operatorname{Gap}(k) = (1/B) \sum_{b} \log(W_{kb}^*) - \log(W_k)$$

3. Let  $\bar{l} = (1/B) \sum_b \log(W_{kb}^*)$ , compute the standard deviation  $\mathrm{sd}_k = [(1/B) \sum_b (\log(W_{kb}^*) - \bar{l})^2]^{1/2}$ , and define  $s_k = \mathrm{sd}_k \sqrt{1 + 1/B}$ . Finally choose the number of clusters via

$$\hat{k} = \text{smallest } k \text{ such that } \operatorname{Gap}(k) \geq \operatorname{Gap}(k+1) - s_{k+1}$$

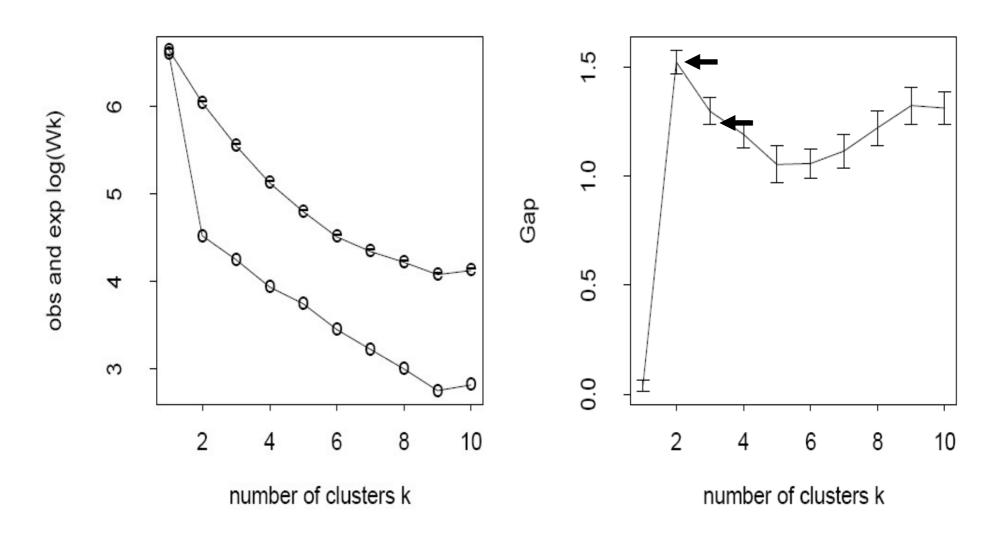


## Ejemplo: 2 clusters



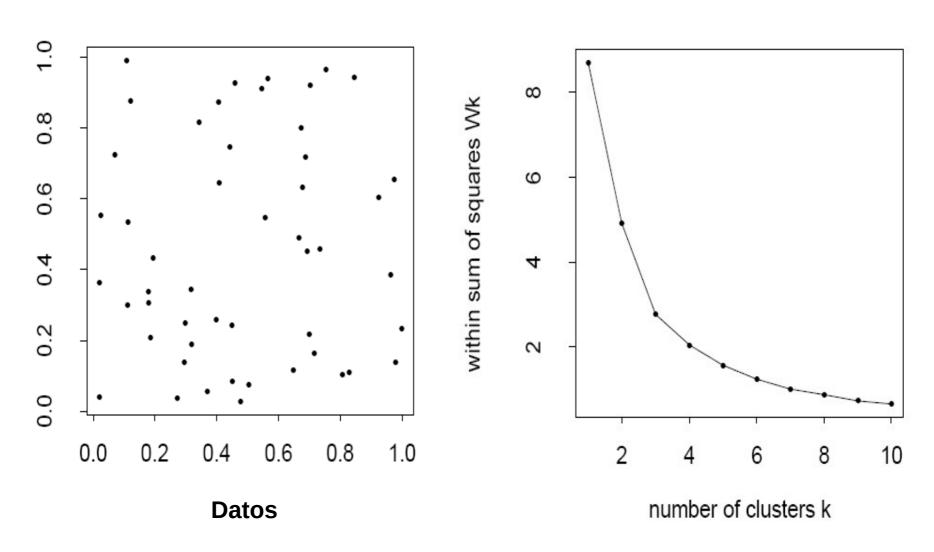


## Ejemplo: 2 clusters



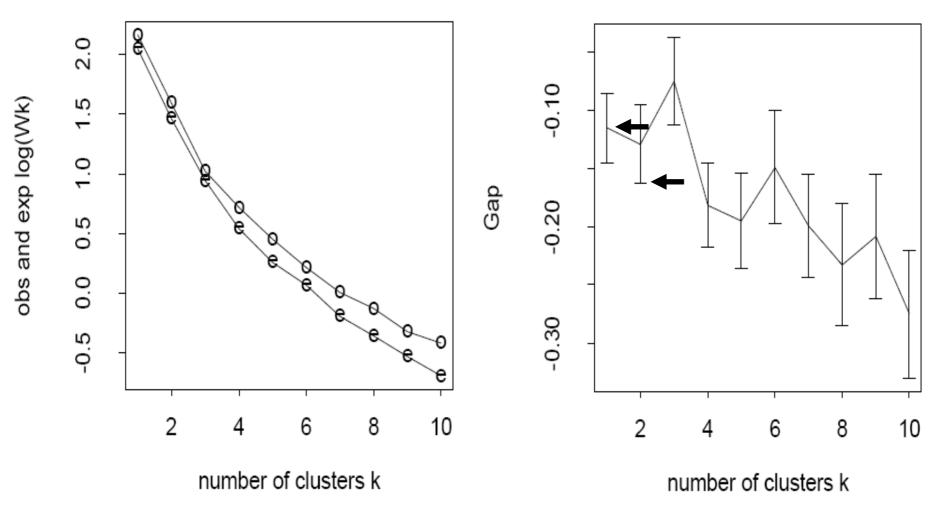


# **Ejemplo: sin clusters**





## Ejemplo: sin clusters





# Gap: comparación

M-41 1	1			4	-	0	-	0		14
Method	1	2	3	4	5	6	7	8	9	1(
	Null model in 10 dimensions									
CH	0*	50	0	0	0	0	0	0	0	
KL	0*	29	5	3	3	2	2	0	0	
Hartigan	0*	0	1	20	21	6	0	0	0	
Silhouette	0*	49	1	0	0	0	0	0	0	
Gap/unif	49*	1	0	0	0	0	0	0	0	
Gap/pc	50*	0	0	0	0	0	0	0	0	
	Three cluster model									
CH	0	0	$50^{*}$	0	0	0	0	0	0	
KL	0	-0	39*	0	5	1	1	2	0	
Hartigan	0	0	1*	8	19	13	3	3	2	
Silhouette	0	0	50*	0	0	0	0	0	0	
Gap/unif	1	0	49*	0	0	0	0	0	0	
Gap/pc	2	0	48*	0	0	0	0	0	0	



## Gap: comparación (cont.)

	Random 4 cluster model in 10 dims.									
CH	0	1	4	44*	1	0	0	0	0	0
KL	0	0	0	45*	3	1	1	0	0	0
Hartigan	0	0	$^{2}$	48*	0	0	0	0	0	0
Silhouette	0	13	20	16*	5	0	0	0	0	0
Gap/unif	0	0	0	50*	1	0	0	0	0	0
Gap/pc	0	0	4	46*	0	0	0	0	0	0
	Two elongated clusters									
CH	0	$0^{*}$	0	0	0	0	0	7	16	27
KL	0	50*	0	0	0	0	0	0	0	0
Hartigan	0	0*	0	1	0	2	1	5	6	35
Gap/unif	0	0*	17	16	2	14	1	0	0	0
Gap/pc	0	50*	0	0	0	0	0	0	0	0



#### Estabilidad - Introducción

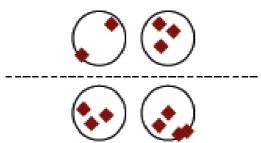
- Idea base: Los resultados científicos tienen que ser reproducibles. Los "clusters naturales" de un problema se tienen que encontrar siempre.
- Si cambio un punto en un problema y la solución desaparece, entonces no son "clusters naturales" sino un resultado ficticio creado por mi algoritmo.



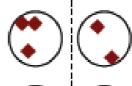
## Ejemplo a favor

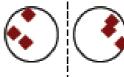
#### Sample 1

k = 2:



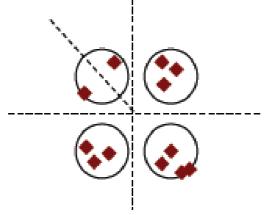
#### Sample 2

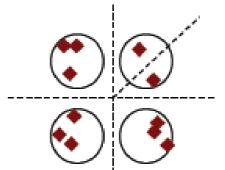




#### La división en clusters naturales suele ser la más estable

k = 5:







## Estabilidad – Algoritmo base

- Variar la cantidad de clusters
- Construir muchas soluciones replicadas
- Evaluar la estabilidad de las soluciones
- Seleccionar el k con más estabilidad





- Estabilidad: Problemas similares dan soluciones similares.
- Como muchos algoritmos son deterministas, se necesita generar problemas perturbados
- Hay un trade-off al perturbar:
  - Si cambio mucho puedo destruir la estructura natural
  - Si cambio poco puede parecer estable algo que no es



## Cómo generar réplicas?

#### Subsample

- Tomo una muestra al azar de los datos originales
- Se suele tomar del 70% al 90% de los datos

#### Agregar ruido

- Agregar ruido blanco (normal) a los datos originales
- Bajo porcentaje de la señal (menos de 10%)

#### Proyecciones

 En datos de alta dimensionalidad, tomar proyecciones sobre un sub-espacio elegido al azar



#### **Soluciones**

- Una vez que tengo los datos perturbados, tengo que clusterizarlos.
- Se usa siempre el mismo algoritmo, buscando que la única variación sean los datos
- Próximo paso: Medir cuán diferentes son las soluciones



#### Evaluación: mismos datos

- Siempre se evalúan pares de soluciones
- Cuando los conjuntos de datos son iguales:
  - Cuento cuantos pares de puntos que están en un mismo cluster en la primer solución también lo están en la segunda
  - Normalizo la cuenta
  - Distintas normalizaciones dan distintos indices:
    - Jaccard
    - Rand
    - Fowlkes and Mallows

Muy similares



## Evaluación: distintos datos

- Cuando los conjuntos de datos son distintos:
  - Restringir: Evaluar la intersección
    - La más usada
    - Tiene sentido si la intersección es grande
    - Se pierde información
  - Extender: Agregar los puntos faltantes a cada solución (obtenida previamente)
    - Por ejemplo, en k-means, asignar al centro cercano
    - En single linkage asigno al primer vecino espacial
    - Menos común



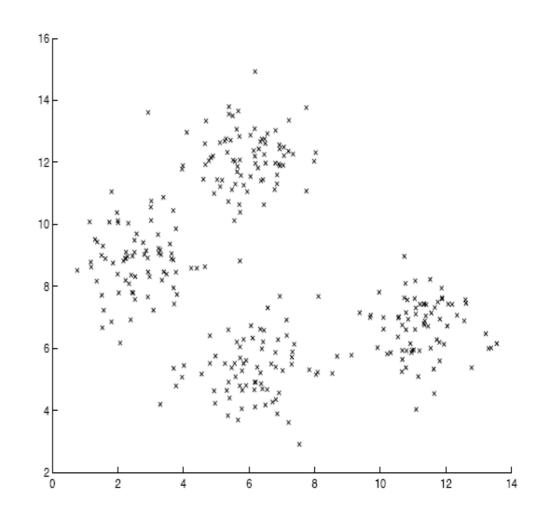
#### Seleccionar el k

- Tengo una muestra de valores de similaridad entre las soluciones, para distintos k
- Evaluación más simple: tomo la (mayor) media
- Algunos autores miran la concentración del histograma (o el área bajo la cumulativa)



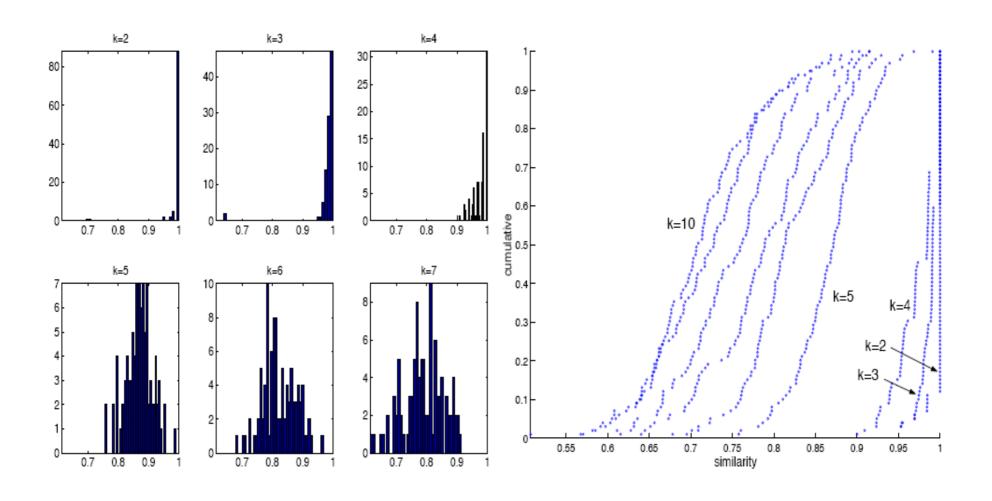


- Ejemplo:
  - 4 clusters gaussianos
  - 250 puntos en cada uno



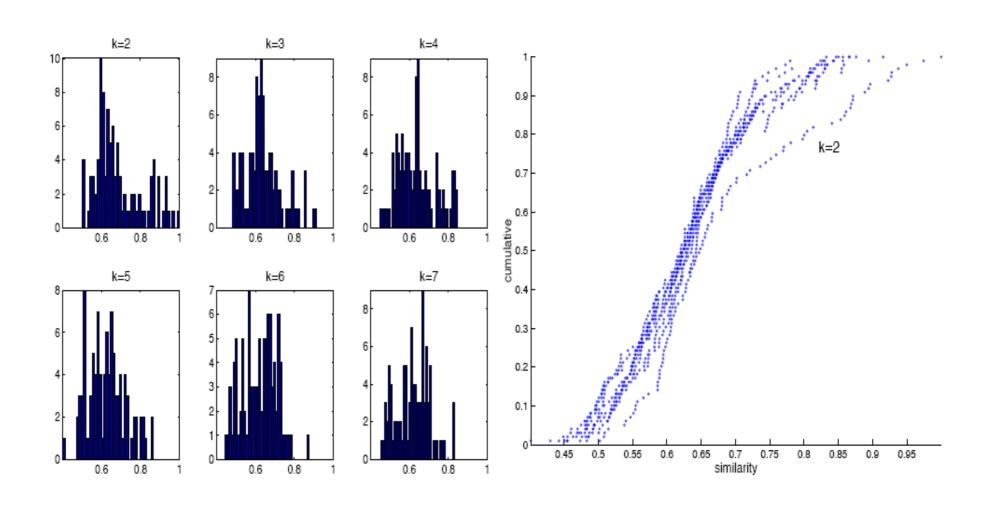
# Seleccionar el k: 4 gaussianas





# Seleccionar el k: distribución uniforme





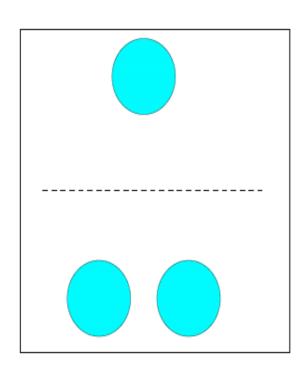


## Contraejemplos

- Uno asume que las soluciones naturales tienen que ser estables
- Lo contrario no está garantizado. Hay soluciones estables que son "artificiales"



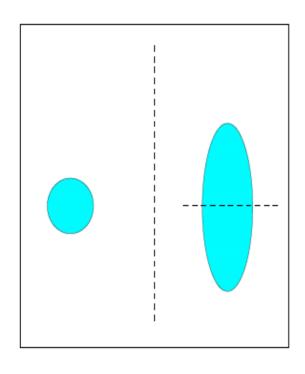




- Distribución asimétrica
- K=2 es un poco mejor que k=3.
- Se suele superar seleccionando, entre todas las estables, la que tiene el mayor k



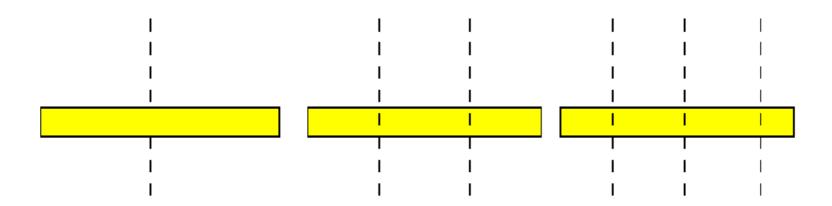




- Un cluster asimétrico
- K=2 es un poco mejor que k=3.
- Pero va en contra del caso anterior
- En este caso se pierde casi siempre



## Contraejemplos



- Los algoritmos que buscan "bolas" son estables en distribuciones alargadas para k crecientes
  - K-means en una distribución uniforme unidimendional



#### Resumen

- Encontrar el número de clusters: problema abierto de interés actual
- Dos heurísticas muy usadas
  - Gap: Comparar la bondad de la solución con una distribución nula
  - Estabilidad: Las soluciones naturales tienen que ser estables
  - Las dos detectan cuando no hay clusters