## 小作业三: 测量 OpenMP 并行 for 循环不同调度策略的性能

我使用 make 进行编译, 并使用 srun -N 1 ./omp\_sched 提交, 即线程数为 1。

对于 OpenMP 的 static 、 dynamic 和 guided 三种调度模式,我补全的指导语句分别如下:

```
#pragma omp parallel for schedule(static)
#pragma omp parallel for schedule(dynamic)
#pragma omp parallel for schedule(guided)
```

此外,我另外测试了串行不使用 OpenMP 的情况,以及只添加 #pragma omp parallel for 而不指定调度模式的情况。

| 调度模式    | Uniform (ms) | 加速比   | Random (ms) | 加速比   |
|---------|--------------|-------|-------------|-------|
| 串行      | 1852.33      | 1.00  | 3797.51     | 1.00  |
| 不指定     | 71.6435      | 25.85 | 189.68      | 20.02 |
| static  | 67.9934      | 27.24 | 190.335     | 19.95 |
| dynamic | 84.0829      | 22.03 | 171.721     | 22.11 |
| guided  | 69.2433      | 26.75 | 163.531     | 23.22 |

对于较多且为均匀长度的分段(Uniform), static 策略将所有分段平均分块分配给线程,实现了负载均衡,同时分配开销很小,因此耗时最小;而 dynamic 策略将分段分配给线程时,每次分配一个分段,因此开销较大,耗时较长; guided 策略则是动态调整分段大小,因此介于两者之间。

对于较少且为随机长度的分段(Random),static 策略分配给线程的计算量是随机的,分段长度不均匀,负载均衡较差,因此耗时较长;而 dynamic 策略实现了完全的负载均衡,同时由于分段数量较少,分配开销不大,因此耗时较小; guided 策略进一步减少了分配开销,因此耗时更小。

实验结果基本符合预期。不过在实际实验中发现,多次实验结果会有一定的、有时是不小的波动,可能会对实验结果产生一定的影响。