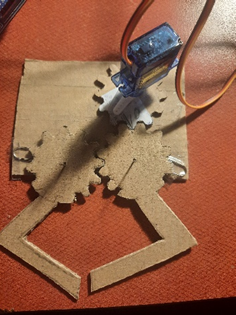
Bouzaida Nassim G-4

Rapport de Séance 3

-Amélioration de la maquette en carton réalisé la séance précédente (carton plus épais donc le pignon et la pince reste emboité, partie cranté sur la pince de diamètre plus petit, les crochet qui compose la pince ne sont plus identique mais il y a un décalage dans le crantage pour que la pince fermé soit droite)

 Une image contenant intérieur, personne, outil, boîte

Description générée automatiquement

Maquette de la pince séance 2 Maquette de la pince séance 3

-ajout du moteur sur le socle :

Une image contenant câble, Appareils électroniques, Ingénierie électronique, fils électriques

Description générée automatiquement

- avec un programme qui ouvre et ferme la pince lentement, le système est fonctionnel :

Une image contenant intérieur, livre, personne, ciseaux

Description générée automatiquement Une image contenant jouet, boîte, intérieur, personne

Description générée automatiquement

servomoteur à l’angle 0° servomoteur à l’angle 70°

-ajout du servomoteur qui fera monter et descendre la pince ,pour que la pince soit orienter vers le sol, on met une liaison pivot entre le support de la pince et la pièce que le moteur fais tourner, ainsi avec la gravité la pince reste orienté vers le bas.

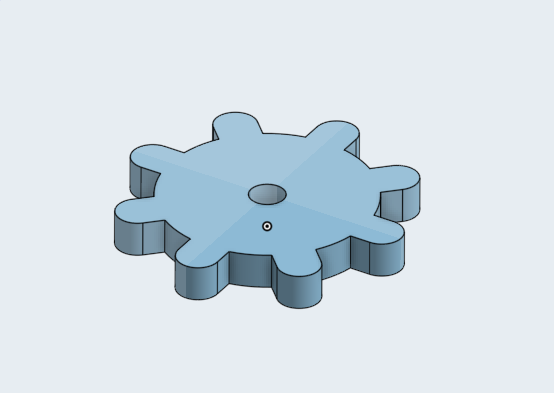
Une image contenant texte, boisson gazeuse, intérieur

Description générée automatiquement Une image contenant intérieur, ordinateur portable, mur, personne

Description générée automatiquement

servomoteur à l’angle 0°

-début de modélisation de pièces sur onshape :

pignon(fixé au servomoteur)