#### Simulations de variables aléatoires

Pierre Gloaguen

07/04/2020

#### Annonces:

- Premier rendu pour le 13 Avril à midi (exo5 du TD1)
- ▶ À faire en binome et à rendre sur Ecampus
- ▶ TD sur échantillonnage préférentiel en ligne sur ma page.
- ▶ Rendre l'exo 3 pour le 21 Avril au soir.

#### Rappel des précédents

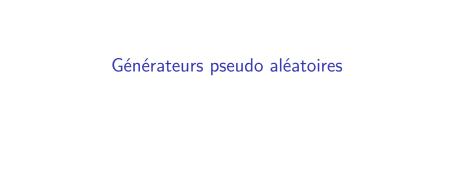
- Nécessité en statistiques d'évaluer des espérances;
- Principes des méthodes de Monte Carlo:
  - Classiques et échantillonnage préférentiel.
- Approximation d'intégrales (espérances) par simulation de variables aléatoires.
- ► Fonctionne grâce à la loi des grands nombres, IC grâce au TCL.

#### Rappel des précédents

- Nécessité en statistiques d'évaluer des espérances;
- Principes des méthodes de Monte Carlo:
  - Classiques et échantillonnage préférentiel.
- Approximation d'intégrales (espérances) par simulation de variables aléatoires.
- ► Fonctionne grâce à la loi des grands nombres, IC grâce au TCL.
- Comment simule t'on ces lois?
  - ▶ Lois usuelles implémentées dans R (ou autre...)
  - ► Comment est ce fait?
  - Pour des lois non usuelles, comment faire?

#### Objectif du cours

- Comment simuler une loi uniforme continue avec un ordinateur?
  - Générateurs pseudo aléatoires;
- ► Comment simuler des lois génériques à partir de lois uniformes?
  - Méthode d'inversion;
- Comment simuler des lois non classique à partir de lois simulables?
  - Méthode d'acceptation rejet.



**Objectif:** Simuler une suite de variables aléatoires  $X_1, \dots, X_M$  telles qu'elles soient:

- Distribuées selon une même loi donnée:
- Mutuellement indépendantes.

**Objectif:** Simuler une suite de variables aléatoires  $X_1, \ldots, X_M$  telles qu'elles soient:

- Distribuées selon une même loi donnée:
- Mutuellement indépendantes.
- Une telle simulation est faite selon un algorithme déterministe;

**Objectif:** Simuler une suite de variables aléatoires  $X_1, \ldots, X_M$  telles qu'elles soient:

- Distribuées selon une même loi donnée:
- Mutuellement indépendantes.
- Une telle simulation est faite selon un algorithme déterministe;
- ▶ À l'heure actuelle, un ordinateur ne peut que **mimer l'aléa**;

**Objectif:** Simuler une suite de variables aléatoires  $X_1, \ldots, X_M$  telles qu'elles soient:

- Distribuées selon une même loi donnée:
- Mutuellement indépendantes.
- Une telle simulation est faite selon un algorithme déterministe;
- À l'heure actuelle, un ordinateur ne peut que mimer l'aléa;
- ▶ Mimer l'aléa: Pour un échantillon de loi donnée:
  - Passer les tests statistiques usuels d'adéquations (test du  $\chi^2$ , test de Kolmogorov Smirnoff);
  - Passer les tests d'indépendances usuels (test du  $\chi^2$ , test de corrélation linéaire, . . . ).

# Générateur de la loi uniforme $\mathcal{U}[0,1]$

 $\blacktriangleright \ \, \text{En pratique, la loi "atomique" est la loi $\mathcal{U}[0,1]$};$ 

# Générateur de la loi uniforme $\mathcal{U}[0,1]$

- ▶ En pratique, la loi "atomique" est la loi  $\mathcal{U}[0,1]$ ;
- Si on sait simuler selon cette loi, par différentes méthodes on pourra se ramener aux autres.

# Générateur de la loi uniforme $\mathcal{U}[0,1]$

- ▶ En pratique, la loi "atomique" est la loi  $\mathcal{U}[0,1]$ ;
- Si on sait simuler selon cette loi, par différentes méthodes on pourra se ramener aux autres.
- Nécessité d'un algorithme permettant de mimer un échantillon i.i.d. de loi  $\mathcal{U}[0,1]$ .

Algorithme basé sur 4 données initiales choisies par l'utilisateur:

- ▶ Un entier m > 0, appelé module;
- ▶ Un entier 0 < *a* < *m* appelé *multiplicateur*;
- ▶ Un entier  $0 \le c < m$  appelé *incrément*;
- ▶ Un entier  $0 \le x_0 < m$  appelé *graine*.

Algorithme basé sur 4 données initiales choisies par l'utilisateur:

- ▶ Un entier m > 0, appelé module;
- ▶ Un entier 0 < *a* < *m* appelé *multiplicateur*;
- ▶ Un entier  $0 \le c < m$  appelé *incrément*;
- ▶ Un entier  $0 \le x_0 < m$  appelé *graine*.

On créera alors une suite de nombres  $x_1, \ldots x_n$  en utilisant la relation de récurrence

$$x_k = (ax_{k-1} + c) \text{ modulo } m.$$

Algorithme basé sur 4 données initiales choisies par l'utilisateur:

- ▶ Un entier m > 0, appelé module;
- ▶ Un entier 0 < *a* < *m* appelé *multiplicateur*;
- ▶ Un entier  $0 \le c < m$  appelé *incrément*;
- ▶ Un entier  $0 \le x_0 < m$  appelé graine.

On créera alors une suite de nombres  $x_1, \ldots x_n$  en utilisant la relation de récurrence

$$x_k = (ax_{k-1} + c) \text{ modulo } m.$$

On définit enfin les nombres  $u_1, \ldots, u_n$  dans l'intervalle [0,1]:

$$u_k = \frac{x_k}{m}, \ 1 \leq k \leq n.$$

```
mon runif <- function(n, a, m, c, x0){
  echantillon \leftarrow rep(NA, n + 1)
  # %% est l'opérateur modulo
  x vals[1] <- (x0 %% m) # Initialisation
  for(k in 2:(n + 1)){ # Iteration
    x \text{ vals}[k] \leftarrow (a * x \text{ vals}[k - 1] + c) \% m
  u_vals <- x_vals / m # Mise entre 0 et 1
  return(u_vals[-1])
  # On ne retourne pas la graine
}
```

- $ightharpoonup \grave{A} x_0$  fixé, la séquence obtenue est **toujours la même**.
  - ► En pratique, elle n'est pas demandée à l'utilisateur, mais obtenue en interne.
  - ► Exemple: nombre de millisecondes (modulo *m*) écoulé depuis le 1er Janvier 1970.

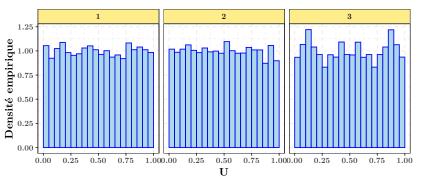
- $ightharpoonup \grave{A} x_0$  fixé, la séquence obtenue est **toujours la même**.
  - En pratique, elle n'est pas demandée à l'utilisateur, mais obtenue en interne.
  - Exemple: nombre de millisecondes (modulo m) écoulé depuis le 1er Janvier 1970.
- ▶ Doit couvrir "tout" [0, 1]:
  - $ightharpoonup \Rightarrow m \text{ grand};$

- $ightharpoonup À x_0$  fixé, la séquence obtenue est **toujours la même**.
  - ► En pratique, elle n'est pas demandée à l'utilisateur, mais obtenue en interne.
  - Exemple: nombre de millisecondes (modulo m) écoulé depuis le 1er Janvier 1970.
- ▶ Doit couvrir "tout" [0, 1]:
  - $ightharpoonup \Rightarrow m \text{ grand};$
- La suite est nécessairement périodique!
  - On veut une période "invisible" (mimer l'indépendance);
  - $ightharpoonup \Rightarrow a \text{ grand } \mathbf{et} \text{ relativement premier } \mathbf{a} \text{ } m.$

- $ightharpoonup À x_0$  fixé, la séquence obtenue est **toujours la même**.
  - ► En pratique, elle n'est pas demandée à l'utilisateur, mais obtenue en interne.
  - Exemple: nombre de millisecondes (modulo m) écoulé depuis le 1er Janvier 1970.
- ▶ Doit couvrir "tout" [0, 1]:
  - $ightharpoonup \Rightarrow m \text{ grand};$
- La suite est nécessairement périodique!
  - On veut une période "invisible" (mimer l'indépendance);
  - $ightharpoonup \Rightarrow a \text{ grand } \mathbf{et} \text{ relativement premier } \mathbf{a} m.$
- Considération algorithmiques sur le modulo.
- Voir références poly.

## Choix important (distribution)

3 jeux de paramètres (voir  $\mathsf{TD}$ ), donnant 3 suites de 10000 valeurs entre 0 et 1

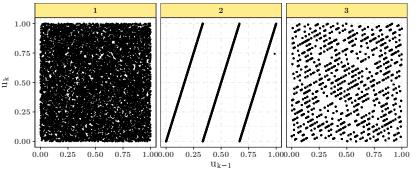


Au risque 5%, avec un test de Kolmogorov-Smirnoff, on rejette

 $ightharpoonup H_0$ : Echantillon de loi uniforme  $\mathcal{U}[0,1]$  seulement pour l'échantillon 3.

## Choix important (indépendance)

On regarde, pour les 3 échantillons, la valeur de  $u_k$  en fonction de celle de  $u_{k-1}$ :



Il y a une forte autocorrélation empirique dans les deux derniers échantillons!

## Loi uniforme générique

▶ Si on sait simuler  $U \sim \mathcal{U}[0,1]$ , alors, pour  $a < b \in \mathbb{R}$ 

$$(b-a)U+a\sim \mathcal{U}[a,b]$$

- ▶ Dans R, la simulation d'une loi uniforme est faite avec runif;
- ▶ Dans la suite: on suppose qu'on sait simuler selon  $\mathcal{U}[0,1]$ .



# Rappel: Fonction de répartition

Soit X une variable aléatoire à valeurs réelles. Pour tout réel x, on appelle fonction de répartition de X la fonction  $F_X$ :

$$\mathbb{R} \mapsto [0,1]$$
  
  $x \mapsto F_X(x) = \mathbb{P}(X \le x)$ 

# Rappel: Fonction de répartition

Soit X une variable aléatoire à valeurs réelles. Pour tout réel x, on appelle fonction de répartition de X la fonction  $F_X$ :

$$\mathbb{R} \mapsto [0,1]$$
  
  $x \mapsto F_X(x) = \mathbb{P}(X \le x)$ 

Une fonction de répartition  $F_X$  est caractérisée par les propriétés suivantes:

1.  $F_X$  est partout continue à droite, i.e. pour tout  $x \in \mathbb{R}$ :

$$\lim_{\substack{h\to 0\\>0}} F(x+h) = F(x)$$

- 2.  $F_X$  est croissante.
- 3.  $\lim_{x\to-\infty} F_X(x) = 0$ ,  $\lim_{x\to+\infty} F_X(x) = 1$

Ainsi, toute fonction F sur  $\mathbb{R}$  satisfaisant ces conditions est une fonction de répartition.

#### Exemple: Fonction de répartition

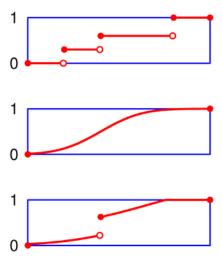


Figure 1: Exemples de fonction de répartition pour une variable aléatoire discrète (haut), continue (centre) ou avec atome (bas). Source *Wikipedia*.

## Inverse généralisée de F (fonction quantile)

Soit F une fonction de répartition, on appelle inverse généralisée de F, notée,  $F^{-1}$  la fonction:

$$\begin{array}{ccc} ]0,1[ & \mapsto & \mathbb{R} \\ u & \mapsto & F^{-1}(u) = \inf \left\{ z \in \mathbb{R} \text{ tel que } F(z) \geq u \right\} \end{array}$$

Pour une variable aléatoire X, la fonction  $F_X^{-1}$  est également appelée fonction quantile de la variable aléatoire X. On convient que  $F_X^{-1}(0)$  et  $F_X^{-1}(1)$  sont la plus petite et la plus grande des valeurs du support de X (éventuellement infinies).

### Inverse généralisée

**Remarque:** Dans le cas d'une fonction de répartition F continue et strictement croissante sur  $\mathbb{R}$ , la fonction  $F^{-1}$  est simplement l'inverse de F.

Supposon qu'on ait une variable aléatoire X dont on connait la fonction de répartiion F, comment simuler X?

Supposon qu'on ait une variable aléatoire X dont on connait la fonction de répartiion F, comment simuler X?

*Exemple:*  $X \sim \mathcal{E}xp(\lambda)$ :

▶ **Densité**:  $f(x) = \lambda e^{-\lambda x} \mathbf{1}_{x \ge 0}$ 

Supposon qu'on ait une variable aléatoire X dont on connait la fonction de répartiion F, comment simuler X?

Exemple:  $X \sim \mathcal{E}xp(\lambda)$ :

- ▶ **Densité:**  $f(x) = \lambda e^{-\lambda x} \mathbf{1}_{x>0}$
- Fonction de répartition:

$$F(x) = \int_{-\infty}^{x} f(z) dz = (1 - e^{-\lambda x}) \mathbf{1}_{x \ge 0}$$

Supposon qu'on ait une variable aléatoire X dont on connait la fonction de répartiion F, comment simuler X?

Exemple:  $X \sim \mathcal{E}xp(\lambda)$ :

- ▶ **Densité**:  $f(x) = \lambda e^{-\lambda x} \mathbf{1}_{x>0}$
- Fonction de répartition:

$$F(x) = \int_{-\infty}^{x} f(z) dz = (1 - e^{-\lambda x}) \mathbf{1}_{x \ge 0}$$

▶ Inverse généralisée:  $0 < u < 1, F^{-1}(u) = -\frac{\ln(1-u)}{\lambda}$ 

Supposon qu'on ait une variable aléatoire X dont on connait la fonction de répartiion F, comment simuler X?

Exemple:  $X \sim \mathcal{E}xp(\lambda)$ :

- ▶ **Densité**:  $f(x) = \lambda e^{-\lambda x} \mathbf{1}_{x>0}$
- Fonction de répartition:

$$F(x) = \int_{-\infty}^{x} f(z) dz = (1 - e^{-\lambda x}) \mathbf{1}_{x \ge 0}$$

▶ Inverse généralisée:  $0 < u < 1, F^{-1}(u) = -\frac{\ln(1-u)}{\lambda}$ 

**Méthode d'inversion** Soit F une fonction de répartition. Soit  $F^{-1}$  son inverse généralisée. Soit U une variable aléatoire de loi uniforme sur [0,1], alors la variable aléatoire

$$X:=F^{-1}(U)$$

admet F comme fonction de répartition.

### Exemple de méthode d'inversion

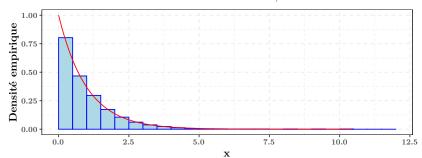
$$F^{-1}(u) = -\frac{\ln(1-u)}{\lambda}$$

```
mon_rexp <- function(n, lambda){
    # On simule selon une loi uniforme
    us <- runif(n) # Echantillon IID U[0,1]
    # On applique la fonction quantile a l'échantillon
    - log(1 - us) / lambda
}</pre>
```

# Exemple de méthode d'inversion

$$F^{-1}(u) = -\frac{\ln(1-u)}{\lambda}$$

Echantillon de taille 10000,  $\lambda = 1$ 



On veut montrer que, pour tout  $x \in \mathbb{R}$ , si  $U \sim \mathcal{U}[0,1]$ , alors

$$\mathbb{P}(F^{-1}(U) \le x) = F(x).$$

On veut montrer que, pour tout  $x \in \mathbb{R}$ , si  $U \sim \mathcal{U}[0,1]$ , alors

$$\mathbb{P}(F^{-1}(U) \le x) = F(x).$$

Montrons tout d'abord que, pour tout  $u \in ]0,1[$ 

$$\forall x \in \mathbb{R}, F^{-1}(u) \le x \Leftrightarrow u \le F(x). \tag{1}$$

On veut montrer que, pour tout  $x \in \mathbb{R}$ , si  $U \sim \mathcal{U}[0,1]$ , alors

$$\mathbb{P}(F^{-1}(U) \le x) = F(x).$$

Montrons tout d'abord que, pour tout  $u \in ]0,1[$ 

$$\forall x \in \mathbb{R}, F^{-1}(u) \le x \Leftrightarrow u \le F(x). \tag{1}$$

En effet, si on y parvient, il restera à conclure en se servant de la définition d'une loi uniforme:

$$\mathbb{P}(F^{-1}(U) \leq x) \stackrel{\mathsf{par}\ (1)}{=} \mathbb{P}(U \leq F(x)) \stackrel{\mathsf{car}\ U \sim \mathcal{U}[0,1]}{=} F(x).$$

Montrons d'abord que, pour tout  $u \in ]0,1[$ 

$$\forall x \in \mathbb{R}, F^{-1}(u) \leq x \Rightarrow u \leq F(x).$$

Montrons d'abord que, pour tout  $u \in ]0,1[$ 

$$\forall x \in \mathbb{R}, F^{-1}(u) \leq x \Rightarrow u \leq F(x).$$

⇒ Soient  $u \in ]0,1[$  et  $x \in \mathbb{R}$  tels que  $F^{-1}(u) \le x$ . Par croissance de F, on a donc:

$$F\left(F^{-1}(u)\right) \leq F(x)$$

Or, en se souvenant que par définition

$$F^{-1}(u) = \inf \left\{ z \in \mathbb{R} \text{ tel que } F(z) \geq u \right\},$$

on a donc directement

$$u \leq F\left(F^{-1}(u)\right) \leq F(x)$$

Montrons maintenant, pour tout  $u \in ]0,1[$ 

$$\forall x \in \mathbb{R}, F^{-1}(u) \le x \Leftarrow u \le F(x).$$

Montrons maintenant, pour tout  $u \in ]0,1[$ 

$$\forall x \in \mathbb{R}, F^{-1}(u) \le x \Leftarrow u \le F(x).$$

← Soient  $u \in ]0,1[$  et  $x \in \mathbb{R}$  tels que  $u \le F(x)$ . Ainsi,  $x \in \{z \in \mathbb{R} \text{ tel que } F(z) \ge u\}$ , donc  $F^{-1}(u) \le x$ .

#### Intérêt de la méthode d'inversion

Ainsi, pour une variable aléatoire à valeurs dans  $\mathbb{R}$ , on sait simuler si on connaît l'inverse généralisée de sa fonction de répartition.



## Exemple motivant

On veut simuler selon la densité  $f(x) = \sqrt{\frac{2}{\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}} \mathbf{1}_{x \ge 0}$ .

La fonction quantile n'a pas d'expression analytique. La méthode d'inversion ne peut être appliquée.

## Exemple motivant

On veut simuler selon la densité  $f(x) = \sqrt{\frac{2}{\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}} \mathbf{1}_{x \ge 0}$ .

La fonction quantile n'a pas d'expression analytique. La méthode d'inversion ne peut être appliquée.

#### Principe de la méthode d'acceptation rejet:

▶ Simuler des *candidats* selon une autre loi qu'on sait simuler.

## Exemple motivant

On veut simuler selon la densité  $f(x) = \sqrt{\frac{2}{\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}} \mathbf{1}_{x \ge 0}$ .

La fonction quantile n'a pas d'expression analytique. La méthode d'inversion ne peut être appliquée.

#### Principe de la méthode d'acceptation rejet:

- ▶ Simuler des candidats selon une autre loi qu'on sait simuler.
- Choisir parmi les candidats grâce à la loi uniforme.

Soit f et g deux densités sur  $\mathbb{R}^d$ . On suppose qu'il existe une constante M telle que

$$\forall x \in \mathbb{R}^d \ f(x) \leq Mg(x)$$

On note

$$0 \le r(x) := \frac{f(x)}{Mg(x)} \le 1.$$

Soit f et g deux densités sur  $\mathbb{R}^d$ . On suppose qu'il existe une constante M telle que

$$\forall x \in \mathbb{R}^d \ f(x) \leq Mg(x)$$

On note

$$0 \le r(x) := \frac{f(x)}{Mg(x)} \le 1.$$

-Soient  $(Y_n)_{n\geq 1}$  une suite de variables aléatoires i.i.d. de densité g et  $(U_n)_{n\geq 1}$  une suite de variables aléatoires i.i.d. de loi uniforme sur [0,1].

Soit f et g deux densités sur  $\mathbb{R}^d$ . On suppose qu'il existe une constante M telle que

$$\forall x \in \mathbb{R}^d \ f(x) \leq Mg(x)$$

On note

$$0 \le r(x) := \frac{f(x)}{Mg(x)} \le 1.$$

-Soient  $(Y_n)_{n\geq 1}$  une suite de variables aléatoires i.i.d. de densité g et  $(U_n)_{n\geq 1}$  une suite de variables aléatoires i.i.d. de loi uniforme sur [0,1]. - On note T la variable aléatoire (à valeurs dans  $\mathbb{N}^*$ ):

$$T = \inf \{n, \text{ tel que } U_n \leq r(Y_n)\}.$$

•

Soit f et g deux densités sur  $\mathbb{R}^d$ . On suppose qu'il existe une constante M telle que

$$\forall x \in \mathbb{R}^d \ f(x) \leq Mg(x)$$

On note

$$0 \le r(x) := \frac{f(x)}{Mg(x)} \le 1.$$

-Soient  $(Y_n)_{n\geq 1}$  une suite de variables aléatoires i.i.d. de densité g et  $(U_n)_{n\geq 1}$  une suite de variables aléatoires i.i.d. de loi uniforme sur [0,1]. - On note T la variable aléatoire (à valeurs dans  $\mathbb{N}^*$ ):

$$T = \inf \{n, \text{ tel que } U_n \leq r(Y_n)\}.$$

. - Alors, la variable aléatoire  $X:=Y_T$  (T-ième valeur de la suite  $(Y_n)_{n\geq 1}$ ) a pour densité f.

# Méthode d'acceptation rejet (algorithme)

On veut tirer un échantillon X de densité f. On ne sait simuler que selon la densité g. On suppose qu'il existe une constante M telle que

$$\forall x \in \mathbb{R}^d \ f(x) \leq Mg(x)$$

#### Algorithme Condition <- FALSE

- ▶ Tant que not Condition:
  - ▶ Tirer  $Y \sim g(y)$ ;
  - ▶ Tirer (indépendemment)  $U \sim \mathcal{U}[0, 1]$ ;
  - ► Si

$$U \leq \frac{f(Y)}{Mg(Y)},$$

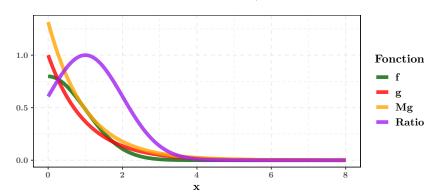
alors on pose Condition <- TRUE et X=Y

► Sinon Condition <- FALSE

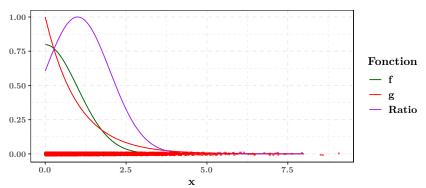
En sortie,  $X \sim f(x)$ .

- On veut simuler selon  $f(x) = \sqrt{\frac{2}{\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}} \mathbf{1}_{x \ge 0}$
- On considère  $g(x) = e^{-x} \mathbf{1}_{x \geq 0}$  (densité d'un  $\mathcal{E}xp(\lambda = 1)$ )
- On montre que

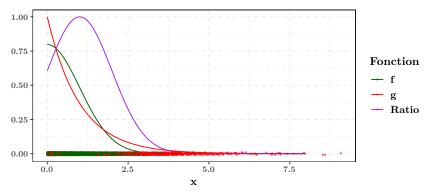
$$\forall x \in \mathbb{R}, \ f(x) \leq \sqrt{\frac{2}{\pi}} e^{\frac{1}{2}} g(x)$$



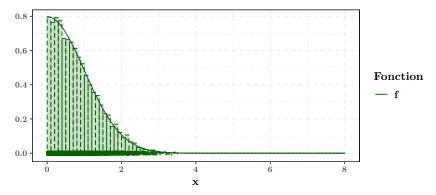
### ▶ On simule 10000 points selon g



- ► On simule 10000 points selon g
- On accepte avec une probabilité donnée par le ratio



- ▶ On simule 10000 points selon *g*
- On accepte avec une probabilité donnée par le ratio
- Les points acceptés sont i.i.d. de densité f.



## Remarque

Sur l'exemple précédent, au lieu de faire un "tant que", on a simuler 10000 points et on n'a retenu que les acceptés.

## Remarque

Sur l'exemple précédent, au lieu de faire un "tant que", on a simuler 10000 points et on n'a retenu que les acceptés.

- Proportion empirique acceptée: 0.761
- ightharpoonup D'un autre côté, on a 1/M=0.76

# Preuve de la méthode d'acceptation rejet

#### Preuve à connaître!

- Voir le poly de cours.
- Analogue de la preuve sera demandée en devoir.

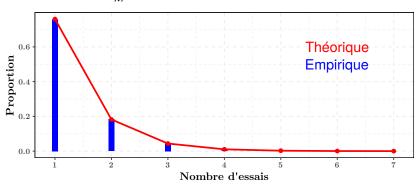
#### Code R

```
get_one_sample <- function(){</pre>
  condition <- FALSE
  while(!condition){
    y <- simulate_g(...) # Simulation selon q
    u <- runif(1) # Uniform
    # On suppose que f, g, et M existent
    condition \leftarrow u \leftarrow f(y) / (M * g(y))
  return(y)
```

## Loi du temps d'attente

On s'arrête au premier temps tel qu'une uniforme est inférieure au ratio observée.

La loi du temps d'attente (voir preuve) est une loi géométrique sur  $\mathbb{N}^*$  de paramètre  $\frac{1}{M}$  .



### Vecteurs aléatoires

Pour simuler un vecteur aléatoire (X, Y), on pourra utiliser (voir poly et TD pour des exemples):

- Conditionnement;
- Changement de variables

# Changements de variables pour densité

Soit un couple de variables aléatoires (U,V) de densité  $f_{U,V}(u,v)$  définie sur  $E_{UV} \subset \mathbb{R}^2$  et un couple de variables aléatoires (X,Y) à valeurs dans  $E_{XY} \subset \mathbb{R}^2$ . Supposons qu'il existe une application  $\phi$ ,  $C^1$ , inversible, et d'inverse  $C^1$ , tel que  $(X,Y) = \phi(U,V)$ , alors la densité jointe de (X,Y) est donnée par:

$$f_{X,Y}(x,y) = f_{U,V}(\phi^{-1}(x,y))|\det J_{\phi^{-1}}(x,y)|$$

où  $J_\phi$  désigne la matrice jacobienne d'une application  $\phi(u,v)$ :

$$J_{\phi}(u,v) = \begin{pmatrix} \frac{\delta\phi_1}{\delta u}(u,v) & \frac{\delta\phi_1}{\delta v}(u,v) \\ \frac{\delta\phi_2}{\delta u}(u,v) & \frac{\delta\phi_2}{\delta v}(u,v) \end{pmatrix}$$