

形式変形理論概要

2022年1月23日 ④ paper 3510mm

§0. Intro.

§1. 形式変形理論

§1-1. アルティン環の関手と接空間

§1-2. 障碍理論

§2. 例：複素多様体の変形（カクシ）

§3. DGLA に付随する変形関手

§4. Guiding Principle

Literature:

§1-3. = Mannetti: Deformation theory via differential graded Lie algebras (2005)

Mannetti: Differential graded Lie algebras
and formal deformation theory (2006)

「変形理論」，第3回琵琶湖若手数学者勉強会 報告集 (2004)

§2. Sernesi: Deformations of algebraic schemes (2006)

+ 藤木明先生による書評

Hartshorne: Deformation theory (2010)

§4. Porta: Derived formal moduli problems (2013)

30. Intro

④ 変形理論の起源: Kodaira-Spencer 理論 (1958)

└ 複素構造の変形.

= 複素多様体の座標系の貼り合わせ方をさすと言える.

④ 複素構造の変形 \leftarrow 解析的 \rightarrow 代数(幾何)的.

◦ 複素多様体 X の無限小変形とは.

$$\pi: X_A \rightarrow \text{Spec } A = \text{flat sur.}$$

s.t. $\begin{array}{ccc} X & \xrightarrow{\quad} & X_A \\ \downarrow & \lrcorner & \downarrow \pi \\ \text{Spec } C & \hookrightarrow & \text{Spec } A \end{array}$: pullback.

$\cong \mathbb{C}$.

特に, $A = k[[t]]/(t^2)$ のとき, 一次の無限小変形 といふ

◦ 問題意識は 2つ.

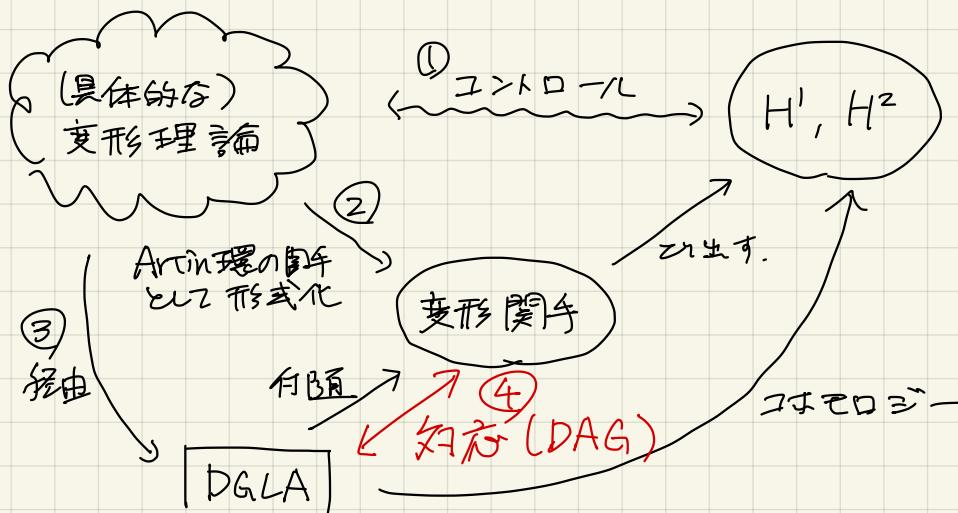
- ・ 変形の方向は どれくらいあるか. \rightarrow 一次の無限小変形
- ・ 変形は どれくらい滑らかにでききるか. \rightarrow 変形の障壁類

◦ X = コンパクト複素多様体に対して, $\mathcal{O}_X = \text{flm}(\Omega^1, \Omega_X)$: holo. vector. bundle とすると.

- X の一次の無限小変形は. $H^1(X, \mathcal{O}_X)$ の元と 1対1に対応する.
- X の障壁類は. $H^2(X, \mathcal{O}_X)$ の元で与えられる

④ 様々な変形理論

- ・ 複素多様体の変形 $\leftrightarrow H^1(X, \mathcal{O}_X)$
- ・ 代数的変形 $\leftrightarrow HH^2(A, A) = \text{Hochschild コホモロジー}$
- ・ スケームの変形
- ・ ベクトル束の変形
- ・ Poisson 構造の変形
- ・ アーベル圏の変形 etc...



§1. 形式変形理論

$k = \text{base field}$, $\text{ch } k = 0$ 且つ Σ fix する。
 A : local k -algebra の 積大イデアル Σm_A で表す。

§§1-1. アルティン環の関手と接空間

$\text{Art} = \text{Art}_k$: cat. of $\begin{cases} \text{obj: local Artin } k\text{-alg. } (A, m_A) \text{ s.t. } A/m_A = k \\ \text{mor: local homomorphism} \end{cases}$

Rmk 1.1

A : k -alg. は \Rightarrow

A is Noether \Leftrightarrow A のイデアルの 上昇列 は必ず 停留する.
 \Leftrightarrow すべてのイデアルは有限生成

A is Artin \Leftrightarrow A のイデアルの 減少列 は必ず 停留する.

$\Leftrightarrow A$: Noether かつ $\dim A = 0$

すべての素イデアルが極大イデアル

(A, m_A) : local Artin k -alg. (= つまり、 Σ が成り立つ)

- A の Krull 次元は 0.
すなはち $\text{Spec } A = \{m_A\}$
- m_A は ベキ零 (nilpotent) である.
- $\alpha: B \rightarrow A$: local sur. は S . $\alpha|_{m_B} = m_B \rightarrow m_A$: sur.
- zero ring は含まない (local でない)

例 1.2

重要な例 1. $k[\Sigma] = k[t]/(t^2) \in \text{Art}_k$

他の例. $k[[t]] \in \text{Art}_k$ は

Rmk 1.3

Art_k の $\beta: B \rightarrow A$, $\gamma: C \rightarrow A$ の組合せ.

$$B \times_A C := \{ (b, c) \in B \times C \mid \beta(b) = \gamma(c) \}$$

は Art_k の pullback と呼ぶ。

$B \times_A C$ は、 $m_B \times_{m_A} m_C = \text{Ker}(B \times_A C \rightarrow k)$ は極大イデアル (= かつ 局所環).

Def 1.4

Artin 環の関手 (functor of Artin rings) とは、

$$F: \text{Art}_k \longrightarrow \text{Set} = \text{functor} \quad \text{s.t. } F(k) = \{\ast\}$$

のことを。Artin 環の関手の間の射とは、nat. trans. $\phi: F \Rightarrow G$ のこと。

以後 F や G は Artin 環の関手とする。

例 1.5

(i) $\mathbb{A}^* = \text{Art}_k \longrightarrow \text{Set}$ は Artin 環の関手。(自明な関手)

$$A \mapsto \{\ast\}$$

(ii) $R = \text{local } k\text{-algebra} \quad \text{s.t. } R/\mathfrak{m}_R \cong k \quad (\Rightarrow \exists! L)$

$h_R: \text{Art}_k \longrightarrow \text{Set}; A \mapsto \text{Hom}(R, A) := \{ \text{local } k\text{-alg. hom. } R \rightarrow A \}$
とすると、 h_R = functor of Artin rings.

□ $A = k \text{ のとき. } R \rightarrow R/\mathfrak{m}_R \cong k = k\text{-alg. hom. } \exists!$. $(R \rightarrow R/\mathfrak{m}_R) \in \text{Hom}(R, k)$

$f = R \rightarrow k = k\text{-alg. hom. } \exists! \text{ とす. } f(\mathfrak{m}_R) = 0 \quad \forall s \in S$.

さて、 $f = (R \rightarrow R/\mathfrak{m}_R \cong k)$ とすると、 $\text{Hom}(R, k) = \{\ast\}$ □

(iii) $V = k\text{-vec space} \subset \text{をとる.}$

$T_V: \text{Art}_k \longrightarrow \text{Set}; A \mapsto V \otimes M_A$
とすると、 T_V = functor of Artin rings. □

さて、 Art_k における pullback 図式

$$\begin{array}{ccc} B \times_A C & \longrightarrow & C \\ \downarrow & \lrcorner & \downarrow \gamma \\ B & \xrightarrow{\rho} & A \end{array} \quad \Rightarrow \text{pullback}$$

を考える。このとき、 $F: \text{Artin 環の関手} \rightarrow \text{Set}$

$$\begin{array}{ccc} F(B \times_A C) & \xrightarrow{\exists! \eta} & F(C) \\ & \searrow & \downarrow F(\gamma) \\ & F(B) \times_{F(A)} F(C) & \longrightarrow F(C) \\ & \downarrow & \downarrow F(\rho) \\ & F(B) & \xrightarrow{F(\rho)} F(A) \end{array}$$

$\Rightarrow \exists \eta: F(B \times_A C) \rightarrow F(B) \times_{F(A)} F(C)$ が得られる。

Def 1.6

$F: \text{Artin 環の関手}$ is a deformation functor (変形関手)

\Leftrightarrow (1) $\forall B \rightarrow A = \text{sur. in } \text{Art}_k, \eta: \text{sur.}$

(2) $A = k \in S, \eta = \text{bij.}$

F is homogeneous $\Leftrightarrow \forall B \rightarrow A = \text{sur. in } \text{Art}_k, \eta = \text{bij.}$

homogeneous \Rightarrow deformation functor である。

$k[\varepsilon] := k[x]/(x^2)$ と定め子 ($\varepsilon = \bar{x}, \varepsilon^2 = 0$)

Def 1.7

F : functor of Artin rings 12.7. $t_F := F(k[\varepsilon])$ ε , F の接空間 (Tangent space) と呼ぶ.

Prop 1.8

F : deformation functor 12.7. t_F は自然な k -vec. sp. の構造をもつ
 $\phi: F \Rightarrow G$: Artin環の同手の身は k -linear hom $t_\phi: t_F \rightarrow t_G$ を説明する.

proof

- $F(k) = \{*\} T_F$ とす.

$$k \hookrightarrow k[\varepsilon]$$

$$\rightsquigarrow F(k) = \{*\} \longrightarrow F(k[\varepsilon]) = t_F$$

(= $\varepsilon = 0$, $\pi \circ \varepsilon \in t_F$ と定め子)

- $(H_2) F \cong F(k[\varepsilon]) \times_k k[\varepsilon] = t_F \times t_F T_F$ とす.

$$k[\varepsilon] \times_k k[\varepsilon] \longrightarrow k[\varepsilon]; (a+b_1\varepsilon, a+b_2\varepsilon) \mapsto a + (b_1+b_2)\varepsilon$$

$$\rightsquigarrow t_F \times t_F \longrightarrow t_F$$

(= $\varepsilon = 0$ 和 ε 定め子).

- $c \in k$ 12.7.

$$k[\varepsilon] \longrightarrow k[\varepsilon]; a+b\varepsilon \mapsto a+cb\varepsilon$$

$$\rightsquigarrow t_F \longrightarrow t_F$$

(= $\varepsilon = 0$, スカラ-倍と定め子).

これで F , t_F : k -vec. sp. と定め子.

$\phi: F \Rightarrow G$ 12.7. $\phi(k[\varepsilon]): t_F \rightarrow t_G$ が k -linear hom 12.7. と定め子.



nat. Trans. $\phi: F \Rightarrow G$ と定め子. Art_k の $B \rightarrow A$ 12.7. と.

$$\begin{array}{ccc} F(B) & \xrightarrow{\exists! \rho} & F(A) \\ \phi_B \curvearrowright \downarrow & G(B) \times_{G(A)} F(A) & \downarrow \phi_A \\ & \downarrow & \\ G(B) & \longrightarrow & G(A) \end{array}$$

(= $\varepsilon = 0$ $\rho: F(B) \rightarrow G(B) \times_{G(A)} F(A)$ が得られる).

Def 1.9

F, G : functor of Artin rings.

$\phi: F \Rightarrow G$ = nat. trans.

(= 12.7).

- (1) ϕ は 不可逆 (unramified) $\Leftrightarrow t_\phi = t_F \rightarrow t_G = \text{inj.}$
- (2) ϕ は 滑らか (smooth) $\Leftrightarrow \forall \beta: B \rightarrow A = \text{sur. in } \text{Art}_k,$
 $\rho: F(B) \rightarrow G(B) \times_{G(A)} F(A) = \text{surj.}$
- (3) ϕ は エタール (étale) $\Leftrightarrow \phi: \text{unramified} \Rightarrow \text{smooth}.$
- (4) F は smooth $\Leftrightarrow F \rightarrow \text{id} = \text{smooth}$
 $\Leftrightarrow \forall \beta: B \rightarrow A = \text{sur. in } \text{Art}_k,$
 $F(\beta): F(B) \rightarrow F(A) = \text{sur.}$

Rmk 1.10

ϕ : smooth $\Leftrightarrow \forall B \rightarrow A : \text{sur in } \text{Art}_k,$

$$\begin{array}{ccc} h_A & \xrightarrow{\forall} & F \\ \downarrow & \exists, -\rightarrow & \downarrow \phi \\ h_B & \xrightarrow{\forall} & G \end{array}$$

Prop 1.11

$\phi: F \Rightarrow G = \text{smooth} \wedge \forall F.$ $\forall A \in \text{Art}_k, \phi_A: F(A) \rightarrow G(A) = \text{sur}$

$\text{A.s. } t_\phi: t_F \rightarrow t_G = \text{sur.}$

proof

$\beta: A \rightarrow X_{\text{Art}} = k = \text{sur.}$ $\exists \tilde{A} \text{ s.t. } \beta = \phi_A \circ \tau_{\tilde{A}}$ is OK \square

Cor 1.12

$\phi: \text{\'etale TS.}$ $t_\phi: t_F \rightarrow t_G = \text{bijective.}$ (hence, iso.) \square

§§1-2、障碍理論

Def 1.13

Art_k の small surjection とは.

$$\alpha : B \rightarrow A = \text{sur. in } \text{Art}_k \quad \text{s.t. } m_B \cdot I = 0 \quad (I = \text{Ker}(\alpha))$$

のことを.

すなはち、 $I = \text{vec. space over } B/m_B = k$ となる。 $B = \text{Noether}$ かつ I は有限次元。

Art_k の small extension とは.

$$e: 0 \rightarrow I \rightarrow B \xrightarrow{\alpha} A \rightarrow 0 = \text{exact with } \alpha = \text{small sur.}$$

のことを.

特例 $\dim_k I = 1$ のとき、principal small extension という。

例 1.14

$$0 \rightarrow (x)/(x^2) \rightarrow k[x]/(x^2) \rightarrow k[x]/(x) \rightarrow 0$$

(は) principal small extension

$$0 \rightarrow (x)/(x^3) \rightarrow k[x]/(x^3) \rightarrow k[x]/(x) \rightarrow 0$$

(は) small extension. (principal ではない)

Prop 1.15

すべての Art_k の sur. は、有限個の small sur. の合成で表せる。

proof

$\alpha: B \rightarrow A$: sur. in Art_k とする。 $I = \text{Ker}(\alpha)$ とおく。

$$n(\alpha) = n := \min \{ n' \mid m_B^{n'} \cdot I = 0 \} \geq 1$$

とおく。 $B = \text{Art}_k$ は Noetherian で、 m_B はヘキ澤で、 n は有限の値を取る。

$n=1$ のとき、 $m_B \cdot I = 0$ となる。 $\alpha = \text{small sur.}$

$n \geq 2$ のとき、 $J = m_B^{n-1} \cdot I$ とおくと、 $J \subseteq I = \text{Ker}(\alpha)$ が、

$$\begin{array}{ccc} B & \xrightarrow{\alpha} & A \\ \beta \downarrow & \nearrow \alpha' & \\ B' := B/J & \dashrightarrow & \end{array}$$

すなはち $\text{Ker}(\beta) = J$ で、 $m_B \cdot J = 0$ が、 $\beta = \text{small sur.}$ となる。

また、 $\text{Ker}(\alpha') = \overline{I}$ 、 $m_{B'} = \overline{m_B}$ が、

$$\frac{m_B^{n-1}}{m_B} \cdot \overline{I} = \frac{m_B^{n-1} \cdot I}{m_B} = \overline{J} = 0$$

が成り立つ。 $n(\alpha') < n(\alpha)$ となる。

これを繰り返せば、いかでか $n=1$ まで、small sur. の有限個の合成に分解される。



Lem 1.16

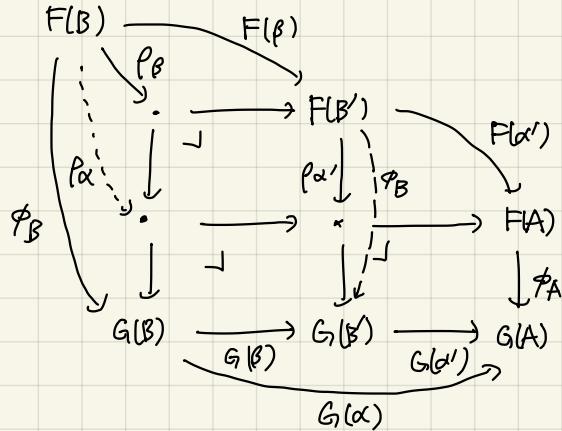
$\phi = F \Rightarrow G = \text{nat. trans. } \vdash \text{を} \vdash \text{。}$

$\forall \beta: B \rightarrow A : \text{small sur. in Art}_k, \rho = F(B) \rightarrow G(B) \times_{G(A)} F(A) = \text{sur.}$

で β は。 ϕ : smooth. \vdash を \vdash 。

proof

$\alpha: B \rightarrow A = \text{sur. } \vdash, \alpha = (B \xrightarrow{\beta} B' \xrightarrow{\alpha'} A), \beta = \text{small sur. } \vdash$ と解釈する



より、

$$\begin{array}{ccc} F(B) & \xrightarrow{p_\alpha} & \cdot \\ & \searrow p_\beta & \nearrow (\rho_{\alpha'} \circ \text{pullback}) \\ \cdot & & \end{array}$$

で β は。仮定より $p_\beta = \text{sur. } \vdash$ を \vdash 。

で $L, \rho_{\alpha'} = \text{sur. } \vdash$ で $(\rho_{\alpha'} \circ \text{pullback}) = \text{sur. } \vdash$ を \vdash が \vdash 。 $\rho_\alpha = \text{sur. } \vdash$ を \vdash 。

すべての sur. α は、有限個の small sur. の合成で表せば \vdash 。これで証明が終る。



Cor 1.17

$F = \text{Artin } \mathbb{F}_q \text{ の } \mathbb{F}_q \text{ の } \vdash \text{を } \vdash \text{ smooth } \Leftrightarrow \forall \alpha: B \rightarrow A = \text{small sur. } F(B) \rightarrow F(A) = \text{sur.}$

pf

$G = *$ とすれば \vdash 。 \blacksquare

Def 1.18

$F : \text{Art}_k \rightarrow \text{Set}$: functor of Artin rings.
 $\exists \in \text{対応する障碍理論 (obstruction theory)}$ とは、

- $V = k\text{-vec. sp.}$
- Art_k の small ext. $e = 0 \rightarrow I \rightarrow B \xrightarrow{\alpha} A \rightarrow 0$ について。
 $v_e : F(A) \rightarrow V \otimes_k I$ - map.

を満たすもの。

の組であって、

- (1) $\xi \in F(A)$ が $F(B)$ に持ち上がるならば、 $v_e(\xi) = 0$
i.e. $v_e(F_A(F_B)) = 0$

- (2) small ext. の \exists の map

$$e_1 : 0 \rightarrow I_1 \rightarrow B_1 \rightarrow A_1 \rightarrow 0$$

$$\alpha_I \downarrow \curvearrowright \alpha_B \downarrow \curvearrowright \alpha_A$$

$$e_2 : 0 \rightarrow I_2 \rightarrow B_2 \rightarrow A_2 \rightarrow 0$$

$$\begin{array}{ccc} & F(B) & \\ \nearrow & \downarrow & \searrow \\ F(A) & \xrightarrow{v_e} & V \otimes_k I \end{array}$$

with $\alpha_A, \alpha_B \in \text{Art}_k$

について、

$$\begin{array}{ccc} F(A_1) & \xrightarrow{v_{e_1}} & V \otimes_k I_1 \\ \downarrow F_A \quad \curvearrowright & \downarrow \text{id} \otimes \alpha_I & \downarrow \\ F(A_2) & \xrightarrow{v_{e_2}} & V \otimes_k I_2 \end{array} \quad \begin{array}{ccc} \alpha \mapsto v_{e_1}(\xi) \\ \downarrow \\ F_A(\xi) \mapsto v_{e_2}(F_A(\xi)) = (\text{id} \otimes \alpha_I)(v_e(\xi)) \end{array}$$

を満たすもの。

このとき、 V を 障碍空間 (obstruction space), v_e を 障碍写像 (obstruction map)

という

Def 1.19

(V, v_e) : obstruction theory for F は 完全 (complete)

\Leftrightarrow (1) の \exists が 成り立つ。

i.e. $v_e(\xi) = 0 \Leftrightarrow \xi \in F(A)$ は $F(B)$ に持ち上がる。

Prop 1.20

$\phi : F \Rightarrow G$: nat. Trans., (V, v_e) : obst. theory for G .

とする。

(i) $v'_e = v_e \circ \phi_A$ とおくと、 (V, v'_e) : obst. theory for F となる。

(ii) $\exists \in \phi$: smooth \exists . (V, v_e) : complete \exists s. (V, v'_e) は complete \exists s.

proof

(i) 明らか。

(ii) Art の small sur $\alpha : B \rightarrow A$ をとる。

$\xi \in F(A)$ について、 $v'_e(\xi) = v_e(\phi_A(\xi)) = 0$ とする。

(V, v_e) : complete \exists .

$$\exists \mu \in G(B), \quad G(\alpha)(\mu) = \phi_A(\xi).$$

である。

$$\begin{array}{ccc} F(B) & \xrightarrow{\rho} & G(B) \\ \downarrow F_A \quad \curvearrowright & \downarrow & \downarrow G(\alpha) \\ F(A) & \xrightarrow{\phi_A} & G(A) \end{array} \quad \begin{array}{ccc} (\xi, \mu) & & M \\ \downarrow & & \downarrow \\ \xi & \mapsto & \phi_A(\xi) \end{array}$$

であると、 $(\xi, \mu) \in F(A) \times_{G(A)} G(B)$

ϕ : smooth \exists . ρ : sur. \exists である。

$$\exists \nu \in F(B), \quad \rho(\nu) = (\xi, \mu)$$

特に $F(\alpha)(\nu) = \xi$ である。したがって (V, v'_e) は complete.

□

F が complete obst. theory (V, v_e) をもつば。 V は k -vector space. 12 増加入る
 こと: 無理な Ω が多すぎの complete obst. theory の 1 つは “ Ω ” でよい。
 さて “最小” のものと探すことが重要となる。

Def 1.21

$(V, v_e), (W, w_e)$: obst. theory for F
障碍理論の射 $(V, v_e) \rightarrow (W, w_e)$ とは。
 $\theta: V \rightarrow W$: k -linear map.

で、

$$\forall e = \text{small ext.}, \quad F(A) \xrightarrow{v_e} V \otimes_k I$$

$$w_e \searrow \quad \downarrow \theta \otimes \text{id}$$

$$W \otimes_k I$$

となる。

F に対する 障碍理論 $(\mathcal{O}_F, \text{obe})$ は存在。

$(\mathcal{O}_F, \text{obe})$ は **普遍** (universal)

$\Leftrightarrow \forall (V, v_e)$: obst. theory for F , $\exists! (\mathcal{O}_F, \text{obe}) \rightarrow (V, v_e)$

universal obst. theory た。 つまり “最小” の obst. theory となる

Thm 1.22 (Fantechi-Manetti 1998)

$F: \text{Art}_k \rightarrow \text{Set}$: deformation functor は存在。 universal obst. theory $(\mathcal{O}_F, \text{obe})$ は存在。
 $\exists \mathcal{O}_F$ は complete である。

証明。 任意の $x \in \mathcal{O}_F$ は、

$\exists e = 0 \rightarrow k \rightarrow B \rightarrow A \rightarrow 0$: principal small ext., $\exists \bar{x} \in F(A)$, $\text{obe}(\bar{x}) = x$.

証明する。 \square

proof

quite long and not easy ☹

Cor 1.23

F : deformation functor, (V, v_e) : complete obstruction theory for F
 のとき、

$$\mathcal{O}_F \cong \langle \{x \in V \mid \exists e = \text{principal small ext. } \exists \bar{x} \in F(A), x = v_e(\bar{x})\} \rangle \subseteq V$$

proof

右辺の V の subspace を V' とする。

左辺の obst. theory の射 $\theta: \mathcal{O}_F \rightarrow V$ とすると、上の Thm より $\theta(\mathcal{O}_F) = V'$
 V : complete た、 θ : inj. た。 $\mathcal{O}_F \cong V'$ がわかる

$$\left(\begin{array}{l} z \in \mathcal{O}_F \text{ は } \exists e = \text{small ext. } \exists \bar{z} \in F(A), \text{obe}(\bar{z}) = z \\ \theta(z) = 0 \text{ とする } \end{array} \right)$$

$$\begin{array}{ccc} F(B) & \xrightarrow{\theta} & \mathcal{O}_F \\ \downarrow & \searrow & \downarrow \theta \\ F(A) & \xrightarrow{\text{obe}} & \mathcal{O}_F \xrightarrow{\theta} V \\ & & \uparrow \exists \bar{z} \in F(A), \text{obe}(\bar{z}) = z \end{array}$$

是れ等を状況で、何が obst. theory か、obSTRUCTION かと言ふ記述
 できるかを調べるには大変！

Thm 1.24

F, G : deformation functors $\phi: F \Rightarrow G$ = nat trans.
 (2) $t_F \rightarrow t_G$, t_G is surj.

(1) ϕ : smooth

(2) $t_\phi: t_F \rightarrow t_G$ = surj. $\Rightarrow \text{ob } \phi: \mathcal{O}_F \rightarrow \mathcal{O}_G$ = bijective.

(3) $t_\phi: t_F \rightarrow t_G$ = surj. $\Rightarrow \text{ob } \phi: \mathcal{O}_F \rightarrow \mathcal{O}_G$ = inject. \square

Cor 1.25

F, G : deformation functors, $\phi: F \Rightarrow G$: nat. trans.
 (2) $t_F \rightarrow t_G$.

ϕ : etale $\Leftrightarrow t_\phi: t_F \rightarrow t_G$ = bijective.

$\text{ob } \phi: \mathcal{O}_F \rightarrow \mathcal{O}_G$ = inject.

proof

ϕ : unramified $\Leftrightarrow t_\phi: \text{inj.} \Rightarrow \text{surj.}$ \square

Cor 1.26

F : deformation functor, G : homogeneous, $\phi: F \Rightarrow G$ = nat. trans.
 (2) $t_F \rightarrow t_G$.

$t_\phi: t_F \rightarrow t_G$ = bijective. $\Rightarrow \text{ob } \phi: \mathcal{O}_F \rightarrow \mathcal{O}_G$ = injective.

たゞばく, ϕ : iso. \square

Cor 1.27

F : deformation functor is smooth $\Leftrightarrow \mathcal{O}_F = 0$ \square

この \Leftrightarrow \mathcal{O}_F は F の smoothness の度合を表す。

§2. 例：複素多様体の変形

$k = \mathbb{C}$ とし、コンパクト複素多様体 X の変形を考える。

Def 2.1

X : cpt cpx mfd. ただし、 X の $A \in \text{Art}_{\mathbb{C}}$ 上の (無限+) 変形とは、

$$\pi: X_A \rightarrow \text{Spec } A = \text{flat sur.}$$

$$\begin{array}{ccc} \text{s.t.} & X & \longrightarrow X_A \\ & \downarrow \sim & \downarrow \pi \\ & \text{Spec } \mathbb{C} & \hookrightarrow \text{Spec } A \end{array} \quad : \text{pullback}$$

(?) \Rightarrow など

$\text{Spec } \mathbb{C} \hookrightarrow \text{Spec } A$: closed imm. つまり $X \hookrightarrow X_A$ = closed imm. である。

特に $A = k[\epsilon]$ のとき、一次の無限+変形 (first order infinitesimal deformation) という

Rmk 2.2

$X \subset X_A$ の座標空間は一致する。



$$\mathcal{O}_A \rightarrow \mathcal{O}_X$$

s.t. \mathcal{O}_A is flat over A

$$(\mathcal{O}_A \otimes_A \mathbb{C}) \rightarrow \mathcal{O}_X = \mathcal{O}_0.$$

Def 2.3

X_A, X'_A : deformations of X over A are equivalent.

$$\Leftrightarrow \exists f: X_A \rightarrow X'_A = \text{iso. over } \text{Spec } A.$$

s.t.

$$\begin{array}{ccc} X & \xrightarrow{\quad} & \\ \downarrow & \nearrow & \\ X_A & \xrightarrow{f \cong} & X'_A \end{array}$$

Def 2.4

X : cpt cpx mfd ただし、 $\text{Def}_X: \text{Art} \rightarrow \text{Set}$ で、

$\text{Def}_X(A) := \{ \text{Spec } A \text{ 上の変形の同値類} \}$

は定義される。

Prop 2.5

Def_X is deformation functor. \square

Thm 2.6

$$\text{Def}_X(k[\epsilon]) = \{ X \cap \text{1次の無限+変形の同値類} \} \cong H^1(X, \mathcal{O}_X) = \text{big.}$$

\square

Thm 2.7

$H^2(X, \mathcal{O}_X)$ は、 Def_X の complete obst. space である。 \square

さて、特に、 $H^2(X, \mathcal{O}_X) = 0$ ならば、obst. が有限。

§3. DGLA 併隨する変形圈

b : fixed field, $ch(b) = 0$

Def 3.1

k 上の DGLA (differential graded Lie algebra) とは.

- $L = \bigoplus_{i \in \mathbb{Z}} L^i = \mathbb{Z}\text{-graded } k\text{-vector space.}$

$[,] : L \times L \rightarrow L = \text{bilinear map, called bracket}$

$d : L \rightarrow L = \text{linear map, called differential}$

の組 $(L, d, [,]) \in \mathcal{C}_{dgk\text{-}Z}$.

- dg-module : $d(L^i) \subseteq L^{i+1}$
 $d \circ d = 0$

(1) bracket $[,]$ is homogeneous and skewsymmetric

i.e. $[L^i, L^j] \subseteq L^{i+j}$

$$[a, b] + (-1)^{|a||b|} [b, a] = 0 \quad (a, b: \text{homo. element}, |a|, |b| = \text{its degree})$$

(2) Jacobi identity:

$$[a, [b, c]] = [[a, b], c] + (-1)^{|a||b|} [b, [a, c]] \quad (a, b, c: \text{homo. elem.})$$

(3) Leibniz rule:

$$d[a, b] = [da, b] + (-1)^{|a|} [a, db] \quad (a, b: \text{homo. elem.})$$

を満たすもの.

DGLA とは. $d, [,]$ を保つ graded ver. sp. の非同型 \cong .

\rightsquigarrow DGLA: cat of DGLAs

例 3.2

- Lie algebra は. grading で $0 \cong$ 中して DGLA
- dg k -vec. sp. は. $[,] = 0$ で DGLA.
- L : DGLA のとき. $H^*(L) = \bigoplus_{i \in \mathbb{Z}} H^i(L)$ で $d = 0$ の DGLA は \cong

例 3.3

L : DGLA, m : 同様に 結合的積 Σ で k -vec. sp.

\cong する.

$$L \otimes_k m : \dots \xrightarrow{d \otimes 1} L \otimes_k m \xrightarrow{d \otimes 1} L \otimes_k m \xrightarrow{d \otimes 1} \dots$$

$$d(x \otimes r) = dx \otimes r$$

$$[x \otimes r, y \otimes s] = [x, y] \otimes rs$$

の組は. DGLA $L \otimes_k m$ を定める.

m が nilpotent (たとえば. m が local Artin k -alg. の極大イデアル) のとき.

$L \otimes_k m$ が nilpotent で. $a \in L^0 \otimes m \cong L$

$$[a, -] : L \otimes m \rightarrow L \otimes m$$

が nilpotent で:

$$e^{[a, -]} := \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{[a, -]^n}{n!}, \quad L \otimes m \rightarrow L \otimes m$$

が well-defined で定まる.

例3.4

$(V, \bar{\partial})$: dg k -module とみなし.

$$\text{Hom}^*(V, V) = \bigoplus_{i \in \mathbb{Z}} \text{Hom}^i(V, V) : \text{graded } k\text{-vec. sp.}$$

$$\text{Hom}^i(V, V) := \{ f: V \rightarrow V : \text{linear} \mid f(V^n) \subseteq V^{n+i} \}$$

は、

$$[f, g] = fg - (-1)^{|f||g|} gf$$

$$df = [\bar{\partial}, f] = \bar{\partial}f - (-1)^{|f|} f\bar{\partial} \quad (\text{rank } = \bar{\partial} \in \text{Hom}^1(V, V) \text{ とする})$$

\Rightarrow DG LA とみなし.

\Rightarrow $\text{Hom}^*(V, V)$ と書く.

Toy Example 3.5 (有界複体の無限変形)

k -vec. sp. の有界複体.

$$(V, \bar{\partial}): 0 \rightarrow V^0 \xrightarrow{\bar{\partial}} V^1 \xrightarrow{\bar{\partial}} \dots \xrightarrow{\bar{\partial}} V^n \rightarrow 0$$

空間のコホモロジー

を考える. $(V, \bar{\partial})$ の無限変形を考える.

(A, ∇_A) : local Artin k -alg. で $A/\mathfrak{m}_A = k$ とするとする

$(V, \bar{\partial})$ の A 上の無限変形 (infinitesimal deformation) Ξ .

$$(\nabla_A, \bar{\partial}_A): 0 \rightarrow V^0 \otimes_k A \xrightarrow{\bar{\partial}_A} V^1 \otimes_k A \xrightarrow{\bar{\partial}_A} \dots \xrightarrow{\bar{\partial}_A} V^n \otimes_k A \rightarrow 0 : \text{cpx.}$$

s.t. $\nabla_A/\mathfrak{m}_A \cong V$

$$\left(\begin{array}{l} \text{i.e. } \nabla_A : V^i \otimes A \xrightarrow{\bar{\partial}_A} V^{i+1} \otimes A \\ \downarrow \qquad \qquad \qquad \downarrow \\ \nabla_A/\mathfrak{m}_A : V^i \otimes A/\mathfrak{m}_A \longrightarrow V^{i+1} \otimes A/\mathfrak{m}_A \\ \text{lvs} \qquad \text{lvs} \qquad \qquad \qquad \text{lvs} \\ V : V^i \xrightarrow{\bar{\partial}} V^{i+1} \end{array} \right)$$

として定義する.

k -vec. sp. とし $A \cong k \oplus \mathfrak{m}_A$ とするとき、

$$\nabla_A^i = V^i \otimes_k A \cong V^i \otimes_k (k \oplus \mathfrak{m}_A) \cong V^i \oplus (V^i \otimes_k \mathfrak{m}_A)$$

さて、 $\nabla_A/\mathfrak{m}_A \cong V$ が成り立つといふことは、differential について。

$$\bar{\partial}_A = \bar{\partial} + \bar{\xi} \quad \text{for some } \bar{\xi} \in \text{Hom}^1(V, V) \otimes_k \mathfrak{m}_A$$

と書けるといふこと (?)

さて、 $(\nabla_A, \bar{\partial}_A)$ が cpx. つまり $\bar{\partial}_A^2 = 0$ が成り立つといふことは、

$$0 = \bar{\partial}_A^2 = (\bar{\partial} + \bar{\xi})^2 = \bar{\partial}^2 + \bar{\partial}\bar{\xi} + \bar{\xi}\bar{\partial} + \bar{\xi}^2$$

$$= (\bar{\partial}\bar{\xi} - (-1)^{|\bar{\xi}|} \bar{\xi}\bar{\partial}) + \frac{\bar{\xi}^2 - (-1)^{|\bar{\xi}| |\bar{\xi}|} \bar{\xi}^2}{2}$$

$$= d\bar{\xi} + \frac{1}{2} [\bar{\xi}, \bar{\xi}] \quad \text{in } \text{Hom}^1(V, V) \otimes \mathfrak{m}_A$$

が成り立つといふこと。

すなはち、 $(V, \bar{\partial})$ の A 上の変形とは、

$$\bar{\xi} \in \text{Hom}^1(V, V) \otimes \mathfrak{m}_A \quad \text{s.t. } d\bar{\xi} + \frac{1}{2} [\bar{\xi}, \bar{\xi}] = 0$$

のこと。

これは同値な変形は同一視して考えたい

$(V, \bar{\delta})$ の A 上の変形 $(V_A, \bar{\delta}_A)$, $(V'_A, \bar{\delta}'_A)$ が同型であるとは、

$$\exists \phi: (V_A, \bar{\delta}_A) \rightarrow (V'_A, \bar{\delta}'_A) : \text{dg hom.}$$

$$\text{s.t. } \forall i, \phi_i: V_A^i \rightarrow V'^i_A : A\text{-iso. } \Rightarrow \phi_i = \text{id}_{V_i} \bmod m_A$$

のことをいふ。これは $\phi_i = \text{id}_{V_i} \bmod m_A$ といふこと。

$$\phi = \bigoplus_i \phi_i = \text{id}_V + \eta \quad \text{for some } \eta \in \text{Hom}^0(V, V) \otimes m_A$$

と表せるといふこと (?)

さて (=, m_A : nilpotent であるとする) η は nilpotent である。

$$a := \log(\text{id} + \eta) := - \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n} \eta^n$$

とおけば、

$$\phi = e^{\log \phi} = e^a \quad \text{for some } a \in \text{Hom}^0(V, V) \otimes m_A$$

と表せる。

さて ϕ が dg hom. であることを示す。

$$\begin{array}{ccc} V^i \otimes A & \xrightarrow{\bar{\delta}_A} & V^{i+1} \otimes A \\ \phi^i \downarrow & \lrcorner & \downarrow \phi^{i+1} \\ V^i \otimes A & \xrightarrow{\bar{\delta}_A} & V^{i+1} \otimes A \end{array}$$

が成り立つといふことは。

$$\bar{\delta}_A = e^a \circ \bar{\delta}_A \circ e^{-a}$$

$$\text{が成り立つといふことは } \bar{\delta}_A = \bar{\delta} + \bar{\gamma}, \bar{\delta}_A = \bar{\delta} + \bar{\gamma}', \bar{\delta}_A = \bar{\delta} + \bar{\gamma}'' \text{ と書くことにする。}$$

$$e^a \circ b \circ e^{-a} = e^{[a, -]}(b)$$

が成り立つことを示す。

$$\begin{aligned} \bar{\gamma}' &= \bar{\delta}_A - \bar{\delta} = e^{[a, -]}(\bar{\delta}_A) - \bar{\delta} \\ &= e^{[a, -]}(\bar{\delta} + \bar{\gamma}) - \bar{\delta} \\ &= (\bar{\delta} + \bar{\gamma}) + [a, -](\bar{\delta} + \bar{\gamma}) + \frac{[a, -]^2}{2!}(\bar{\delta} + \bar{\gamma}) + \dots \\ &\quad - \bar{\delta} \\ &= \bar{\gamma} + \sum_{n=0}^{\infty} \frac{[a, -]^n}{(n+1)!} ([a, \bar{\delta}] + [a, \bar{\gamma}]) \\ &= \bar{\gamma} + \sum_{n=0}^{\infty} \frac{[a, -]^n}{(n+1)!} ([a, \bar{\gamma}] - da) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} [a, \bar{\delta}] &= -[\bar{\delta}, a] \\ &= -da \end{aligned}$$

とわかる。

すなわち、 $(V_A, \bar{\delta}_A) = \bar{\gamma}$, $(V'_A, \bar{\delta}'_A) = \bar{\gamma}'$ が同値であるとは、

$$\exists a \in \text{Hom}^0(V, V) \otimes m_A, \bar{\gamma}' = \bar{\gamma} + \sum_{n=0}^{\infty} \frac{[a, -]^n}{(n+1)!} ([a, \bar{\gamma}] - da)$$

と定義される。

□

二の Toy example の定義、次を導入する。

Def 3.6

$L = \text{DGLA} \vdash \text{Art}_k$ 、 functor $MCL : \text{Art}_k \rightarrow \text{Set } \Sigma$.

$$MCL(A) := \{x \in L^1 \otimes_k m_A \mid dx + \frac{1}{2}[x, x] = 0\}$$

(2) 定義.

$dx + \frac{1}{2}[x, x] = 0 \in \Sigma$ Maurer-Cartan equation といふ。

$MCL \in \Sigma$ 。 L に付随する Maurer-Cartan 関手といふ。

Def 3.7

$x, y \in L \otimes m_A \vdash \text{Art}_k$.

x, y are gauge equivalent

$$\Leftrightarrow \exists a \in L^0 \otimes m_A, \quad y = e^a * x := x + \sum_{n=0}^{\infty} \frac{[a, -]^n}{(n+1)!} ([a, x] - da)$$

• $\Sigma L^0 \otimes m_A$ の Baker-Campbell-Hausdorff 積とするとき。

$$e^a * (e^b * x) = e^{a+b} * x$$

が成り立つ。たゞ、作用

$$*: \exp(L^0 \otimes m_A) \curvearrowright L \otimes m_A$$

Σ 定める。これを gauge action といふ。

Maurer-Cartan 元は、gauge action のモードを守るといわれる。

Def 3.8

$L = \text{DGLA} \vdash \text{Art}_k$ 、 functor $Def_L : \text{Art}_k \rightarrow \text{Set } \Sigma$.

$$Def_L(A) := MCL(A) / \sim_{\text{gauge}}$$

(2) 定義。これを L に付随する 变形関手 といふ

Toy example の計算は、

$$(V, \bar{\sigma}) \text{ の無限小変形の関手} = Def_L \quad (L = \text{Hom}^*(V, V) : \text{DGLA})$$

であることを示すことを示す。

Prop 3.9

$L = \text{DGLA} \vdash \text{Art}_k$ 、 MCL, Def_L = functor of Artin rings.

proof

$$MCL(k) = \{x \in L^1 \otimes_k 0 \mid \dots \} = \{0\}$$

$$Def_L(k) = \{0\}$$

OK \square

$MC_L \nrightarrow \text{Def}_L$ は \Rightarrow で証明する.

Rmk 3.10

$$L = DGLA \text{ は } MC_L \text{ の } \frac{1}{2} \text{ 積空間} \text{ は、}$$

$$\begin{aligned} T_{MC_L} = MC_L(k[\varepsilon]) &= \left\{ x \in L^1 \otimes_k k\varepsilon \mid dx + \frac{1}{2}[x, x] = 0 \right\} \\ &\cong \left\{ x \in L^1 \mid dx = 0 \right\} \quad \Leftrightarrow [l \otimes a\varepsilon, l \otimes a\varepsilon] \\ &= Z^1(L) \quad = [l, l] \otimes a^2\varepsilon^2 = 0 \end{aligned}$$

Def_L の $\frac{1}{2}$ 積空間は、

$$\begin{aligned} T_{\text{Def}_L} = \text{Def}_L(k[\varepsilon]) &= \left\{ x \in L^1 \otimes_k k\varepsilon \mid dx + \frac{1}{2}[x, x] = 0 \right\} / \{ da \mid a \in L^0 \otimes_k k\varepsilon \} \\ &\cong Z^1(L)/B^1(L) = H^1(L) \end{aligned}$$

Lem 3.11

$\alpha: B \rightarrow A$: sur. in Art_k は \Rightarrow である。

$x \in MC_L(A)$ が $MC_L(B)$ の元 \Rightarrow 上がる

$\Leftrightarrow [x] \in \text{Def}_L(A)$ が $\text{Def}_L(B)$ の元 \Rightarrow 上がる。

proof

(\Rightarrow) は 明らか。

(\Leftarrow): $[x] \in \text{Def}_L(A)$ が $\text{Def}_L(B)$ の元 $[y]$ \Rightarrow 上がるとすると、

$$\begin{array}{ccc} MC_L(B) & \longrightarrow & \text{Def}_L(B) \\ \downarrow & \lrcorner & \downarrow \\ MC_L(A) & \longrightarrow & \text{Def}_L(A) \end{array} \quad y \mapsto [y] \quad x \mapsto [x]$$

$$\text{すなはち}, \quad [\alpha(y)] = [x], \quad \rightarrow \text{すなはち},$$

$$\exists a \in L^0 \otimes_k m_A, \quad \alpha(y) = e^a * x$$

$$\alpha: \text{sur. すなはち} \quad L^0 \otimes_k m_B \rightarrow L^0 \otimes_k m_A: \text{sur.} \quad T \rightarrow b^{-1}S,$$

$$\exists b \in L^0 \otimes_k m_B, \quad (id \otimes \alpha)(b) = a$$

$$\text{したがって}, \quad y' = e^{-a} * y \text{ とすると},$$

$$\begin{aligned} y' &\mapsto e^{-a} * \alpha(y) = e^{-a} * (e^a * x) \quad \Rightarrow [-a, a] = 0 \text{ すなはち} \\ &= e^{-a+a} * x \\ &= x \end{aligned}$$

したがって $[x] = [y]$ である。 □

Prop 3.12

$L = DGLA \models \mathcal{L}$.

- (i) MCL : homogeneous 特性 \models deformation functor
- (ii) Def_L : deformation functor

proof

(i) $B \rightarrow A \leftarrow C$ in Art_k は \mathcal{L} .

$$L' \otimes_k m_{B \times C} \cong (L \otimes_k m_B) \times_{L \otimes_k m_A} (L \otimes_k m_C)$$

従って、二の 同型の モード Maurer-Cartan 級は 等しい。

$$MCL(B \times C) \cong MCL(B) \times_{MCL(A)} MCL(C)$$

次に (ii). MCL = homogeneous.

(ii) Art_k の $\beta: B \rightarrow A$, $\gamma: C \rightarrow A$ は \mathcal{L} . β = sur. とする.

$$\begin{array}{ccc} Def_L(B \times C) & \xrightarrow{\eta} & \\ & \searrow & \downarrow \\ & Def_L(B) \times_{Def_L(A)} Def_L(C) & \longrightarrow Def_L(C) \\ & \downarrow & \downarrow \\ & Def_L(B) & \longrightarrow Def_L(A) \end{array}$$

$[\alpha], [\beta] \in Def_L(B) \times_{Def_L(A)} Def_L(C)$ をとる。

$$\begin{array}{ccc} & MCL(C) & y \\ & \downarrow \gamma & | \\ MCL(B) & \xrightarrow{\beta} & MCL(A) \\ \downarrow & & \downarrow \\ Def_L(B) & \longrightarrow & Def_L(A) \end{array} \quad \begin{array}{ccc} x & \xrightarrow{\exists x'} & \gamma(\beta) \\ | & & | \\ [\alpha] & \longmapsto & [\beta(\alpha)] = [\gamma(\beta)] \end{array}$$

$\gamma(\beta) \in MCL(A)$ は $\gamma(\beta) = [\beta(\alpha)] \in Def_L(A)$ は、 $[\alpha] \in Def_L(B)$ は β が上記の β である。上の Lem 3.11 より $\gamma(\beta) \in MCL(A) \neq x' \in MCL(B)$ は x' 上記の β である。

$$\therefore \beta(x') = \gamma(\beta), [\alpha] = [x']$$

(i) より MCL : homogeneous である。 $(x', \beta) \in MCL(B) \times_{MCL(A)} MCL(C)$ は \mathcal{L} である。

$\exists z \in MCL(B \times C)$ が存在し、 $=$ である。

$$\eta([\alpha]) = ([x'], [\beta]) = ([\alpha], [\beta])$$

次に $\eta = \text{sur.}$

すなはち $A = k$ のとき。

$$Def_L(B \times C) \xrightarrow{\eta} Def_L(B) \times Def_L(C) : \text{sur.}$$

$[\alpha], [\beta'] \in Def_L(B \times C)$ は $\eta([\alpha]) = \eta([\beta'])$ とする。

$z, z' \in MCL(B \times C)$ で $z = (x, \beta)$, $z' = (x', \beta')$ 且 $MCL(B) \times MCL(C)$ で $\beta = (x, \beta)$, $\beta' = (x', \beta')$ とする。

$$\eta([z]) = ([x], [\beta]) = ([x'], [\beta']) = \eta([z'])$$

$$\therefore \exists b \in L^0 \otimes m_B, x = e^b * x', \exists c \in L^0 \otimes m_C, \beta = e^c * \beta'$$

$$\therefore \exists (b, c) \in L^0 \otimes (m_B \times m_C), (x, \beta) = e^{(b, c)} * (x', \beta')$$

次に $[z] = [z']$ となる b, c とする。 $\eta = \text{id}_{\mathcal{L}}$.



Prop 3.13

$H^2(L)$ は、 MCL の complete obst. space です。

proof

ATR の small ext.

$e: \mathcal{O} \rightarrow I \rightarrow B \xrightarrow{\alpha} A \rightarrow \mathcal{O}$, $\alpha = \text{small sur}$
 $(\exists L, \forall e: MCL(A) \rightarrow H^2(L) \otimes I \text{ 次の} \delta \text{ が定義する}:$

$$x \in MCL(A) = \{x \in L' \otimes m_A \mid dx + \frac{1}{2}[x, x] = 0\} \text{ とします。}$$

$\alpha = \text{sur. } \delta: L' \otimes m_B \rightarrow L' \otimes m_A = \text{sur. } \text{とします。}$

$$\exists \tilde{x} \in L' \otimes m_B, (\delta)(\tilde{x}) = x$$

とします。

$$h := d\tilde{x} + \frac{1}{2}[\tilde{x}, \tilde{x}] \in L^2 \otimes m_A$$

とします。

$$\begin{aligned} (\delta)(h) &= d((\delta)(\tilde{x})) + \frac{1}{2}[(\delta)(\tilde{x}), (\delta)(\tilde{x})] \\ &= dx + \frac{1}{2}[x, x] = 0 \end{aligned}$$

とします。

$$h \in \text{Ker}(\delta) = L^2 \otimes I$$

とします。とすると

$$\begin{aligned} dh &= d^2\tilde{x} + \frac{1}{2}d[\tilde{x}, \tilde{x}] \\ &= 0 + \frac{1}{2}([d\tilde{x}, \tilde{x}] - [\tilde{x}, d\tilde{x}]) \quad , [\tilde{x}, d\tilde{x}] = -[d\tilde{x}, \tilde{x}] \\ &= [d\tilde{x}, \tilde{x}] \\ &= [h, \tilde{x}] - \frac{1}{2}[[\tilde{x}, \tilde{x}], \tilde{x}] \end{aligned}$$

とします。 $m_B \cdot I = 0$ とし、 $[L^2 \otimes I, L' \otimes m_A] = 0$ とします。したがって、 $[h, \tilde{x}] = 0$

また Jacobi identity とし $[[\tilde{x}, \tilde{x}], \tilde{x}] = 0$ もわかる。

とすると $dh = 0$ 、すなわち $h \in Z^2(L \otimes I) = Z^2(L) \otimes I$

とします。

$$Ve(x) := [h] \in H^2(L \otimes I) = H^2(L) \otimes I$$

と定めます。これは、 x の 律上 \tilde{x} の 律 と I と が 通ります。

$\therefore \tilde{x} \in L' \otimes m_B$ とし、 $(\delta)(\tilde{x}) = x$ を満たすとします。
 $(\delta)(\tilde{x} - \tilde{x}) = x - x = 0$

とし、

$$\exists t \in L' \otimes I, \tilde{x} = \tilde{x} + t$$

とします。 $[L' \otimes I, L' \otimes m_B] = 0$ (= 注意する)。

$$\begin{aligned} h' &:= d\tilde{x} + \frac{1}{2}[\tilde{x}, \tilde{x}] = d\tilde{x} + dt + \frac{1}{2}[\tilde{x} + t, \tilde{x} + t] \\ &= d\tilde{x} + dt + \frac{1}{2}[\tilde{x}, \tilde{x}] \\ &= h + dt \end{aligned}$$

とすると $H^2(L) \otimes I$ の 元 です。 $[h'] = [h]$ とします。

とします。 $(H^2(L), Ve)$: obst. theory です。

(1) ATR の small extension

$$e: \mathcal{O} \rightarrow I \rightarrow B \xrightarrow{\alpha} A \rightarrow \mathcal{O}, \alpha = \text{small sur.}$$

$(\exists L, \forall x \in MCL(A) \text{ ある } \tilde{x} \in MCL(B) \text{ が } \delta \text{ を満たす})$

とします。

$$h = d\tilde{x} + \frac{1}{2}[\tilde{x}, \tilde{x}] = 0$$

とします。 $Ve(x) = [h] = [0] = 0$ とします。

(2) そろそろおわり。

より $(H^2(L), \nu_e) = \text{complete } \mathcal{L}$ とです。

$x \in MC_L(A)$ (\Rightarrow $\nu_e(x) = [h] = 0$ in $H^2(L) \otimes I$ とです) と

$$\exists l \in L \otimes I \subseteq L \otimes m_B, \quad h = dl$$

$$\bar{x} = \tilde{x} - l \in L \otimes m_B \text{ とおぼえ。}$$

$$\begin{aligned} d\bar{x} + \frac{1}{2}[\tilde{x}, \tilde{x}] &= (d\tilde{x} - dl) + \frac{1}{2}[\tilde{x} - l, \tilde{x} - l] \\ &= d\tilde{x} - dl + \frac{1}{2}[\tilde{x}, \tilde{x}] \\ &= h - dl = 0 \end{aligned}$$

より, $\bar{x} \in MC_L(B)$ とおぼえ, $(I \otimes \alpha)(\bar{x}) = (I \otimes \alpha)(\tilde{x}) - 0 = x$ とおぼえ。

$$l \in L \otimes I \text{ とおぼえ。}$$

□

Prop 3.14

$L = \text{DGLA}$ とおぼえ, $MC_L \rightarrow \text{Def}_L$ は smooth.

proof

$\beta: B \rightarrow A$ は sur. in Art_k とおぼえ。

$\eta: MC_L(B) \rightarrow \text{Def}_L(B) \times_{\text{Def}_L(A)} MC_L(A)$ は sur.

を示す。

$([\alpha], x) \in \text{Def}_L(B) \times_{\text{Def}_L(A)} MC_L(A)$ とおぼえ, $[\beta] \in \text{Def}_L(B)$ の代表元 $\beta \in MC_L(B)$ とおぼえ。

今、 $[\alpha] \in \text{Def}_L(A)$ は $[\beta] \in \text{Def}_L(B)$ とおぼえ上からおぼえ。上の Lem 3.11 より,

$$\exists y' \in MC_L(B), \quad MC_L(B) \rightarrow MC_L(A): y' \mapsto x$$

Lem 3.11 の証明から, $[y'] = [\beta]$ とおぼえます。

$$\eta(y') = ([\alpha'], x) = ([\alpha], x)$$

とおぼえ, η は sur.

□

Cor 3.15

$MC_L \cong \text{Def}_L$ の universal obstruction space は 同型. : $\Omega_{MC_L} \cong \Omega_{\text{Def}_L}$
すなはち, $H^2(L)$ の subspace とおぼえ 実現できます。

pf

smoothness とおぼえ。□

Cor 3.16

$H^2(L) = 0$ とおぼえ, MC_L, Def_L は smooth. □

Rmk 3.17

$L \leftrightarrow \text{Def}_L$ は 関手的.

つまり, DGLA の 関手 $f: L \rightarrow M$ について.

$$\text{Def}(f) : \text{Def}_L \Rightarrow \text{Def}_M$$

が得られる.

Thm 3.18

DGLA の 関手 $f: L \rightarrow M$ について、

$$(a) \quad H^0(f) : H^0(L) \rightarrow H^0(M) : \text{sur.}$$

$$(b) \quad H^1(f) : H^1(L) \rightarrow H^1(M) : \text{bij.}$$

$$(c) \quad H^2(f) : H^2(L) \rightarrow H^2(M) : \text{inj.}$$

が成り立つ.

$$\text{Def}(f) : \text{Def}_L \Rightarrow \text{Def}_M = \text{ISO}. \quad \square$$

Cor 3.19

L, M are quasi-isomorphic in DGLA

$$\Rightarrow \text{Def}_L \cong \text{Def}_M. \quad \square$$

これより, 变形関手は, quasi-isomorphic な DGLA は ISO である.

§4. Guiding principle

このように、与えられた変形関手 F が、 $F \cong \text{Def}_L^{\text{def}} (L: \text{DGLA})$ と表せば、
変形理論は立派である。

例 4.1

$X = \text{cpt cpx mfd}$ のとき、 KS_X : Kodaira-Spencer DGLA のとき、

$$\text{Def}_X \cong \text{Def}_{\text{KS}_X}$$

この通りを主張するのが、次の原理 (or スローガン) である。

Principle 4.2 (Kontsevich, Drinfeld)

In $\text{ch } h = 0$, every deformation problem is governed by a DGLA.

すなわち、

体 $k(\text{ch } h = 0)$ 上定義された代数的・幾何的対象の変形関手 F について、

$$F \cong \text{Def}_L$$

となる $L \in \text{DGLA}$ が存在してしかるべきである

□

これは次のようには定式化され、正しい。

Thm 4.3 (Pridham, Lurie)

$\text{ch}(h) = 0$ のとき、formal moduli functor のとき ∞ -cat Moduli と、

dg Lie algebra のとき ∞ -cat Lie_k は、同値である。

ここで、

Lie_k : DGLA のとき モデル圏の Dwyer-Kan localization の homotopy coherent nerve.

Moduli : comm. dg Alg. のとき モデル圏の DK-localization の htpy coh. nerve
 の、small algebra のとき full sub- ∞ -cat. $CAlg_k^{\text{sm}}$ の s -Set
 の functor である。この定義のとおり、
 $\subseteq \text{Fun}(CAlg_k^{\text{sm}}, s\text{Set})$

□