# Лабораторная работа №5

# Сети с обратными связями

Выполнил Попов Матвей

Группа М8О-408Б-20

Вариант 21

### Цель работы

Исследование свойств сетей Хопфилда, Хэмминга и Элмана, алгоритмов обучения, а также применение сетей в задачах распознавания статических и динамических образов.

## Сценарий работы

Использовать сеть Элмана для распознавания динамических образов. Проверить качество распознавания.

Импортируем необходимые библиотеки

```
In [9]:
```

```
import numpy as np
import tensorflow as tf
from tensorflow import keras
import matplotlib.pyplot as plt
```

### Зададим входные данные

```
In [10]:
```

```
def fp1(k):
    return np.sin(4 * np.pi * k)

def g(k):
    return np.sin(np.sin(k) * k**2 - k)

k1 = [0, 1]

k2 = [1.12, 3.6]

h = 0.025

r = (3, 0, 5)
```

#### Визуализируем два сигнала

```
In [11]:
```

```
k1 = np.arange(k1[0], k1[1] + h, h)
k2 = np.arange(k2[0], k2[1] + h, h)

p1 = fp1(k1)
p2 = g(k2)

p = np.concatenate((
    np.tile(p1, r[0]), p2,
```

```
np.tile(p1, r[1]), p2,
np.tile(p1, r[2]), p2,
))

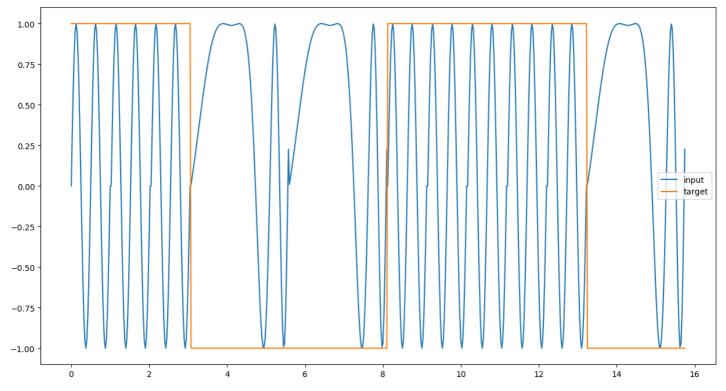
t = np.concatenate((
    np.ones(len(p1) * r[0]), -np.ones(len(p2)),
    np.ones(len(p1) * r[1]), -np.ones(len(p2)),
    np.ones(len(p1) * r[2]), -np.ones(len(p2)),
))

x = np.arange(len(p)) * h

plt.figure(figsize=(15, 8))

plt.plot(x, p, label='input')
plt.plot(x, t, label='target')
plt.legend()

plt.show()
```



#### Подготовим датасет

```
In [12]:
```

```
delay = 5

p_train = np.array([np.hstack([p[i:i+delay]]) for i in range(len(p) - delay)])
t_train = np.array([np.hstack([t[i:i+delay]]) for i in range(len(t) - delay)])
```

#### Реализуем сеть Элмана

#### In [13]:

```
class Elman(keras.layers.Layer):
    def __init__(self, output_dim, **kwargs):
        self.output_dim = output_dim
        self.prev = tf.Variable(tf.zeros((1, output_dim)))
        super(Elman, self).__init__(**kwargs)

def build(self, input_shape):
    self.w1 = self.add_weight(
        name='w1',
        shape=(input_shape[1], self.output_dim),
        initializer='uniform',
```

```
trainable=True,
   self.w2 = self.add weight(
       name='w2',
       shape=(self.output dim, self.output dim),
       initializer='uniform',
       trainable=True,
   self.b = self.add weight(
       name='b',
       shape=(self.output dim, self.output dim),
       initializer='uniform',
       trainable=True,
    super(Elman, self).build(input shape)
def call(self, inputs):
   res = inputs @ self.w1 + self.b
   res += self.prev @ self.w2
   res = tf.keras.activations.tanh(res)
   self.prev.assign(res)
   return res
```

#### Создадим и обучим модель

#### In [14]:

```
model = keras.Sequential([
    Elman(output_dim=8),
    keras.layers.Dense(delay),
])

model.compile(
    loss='mse',
    optimizer='Adam',
)

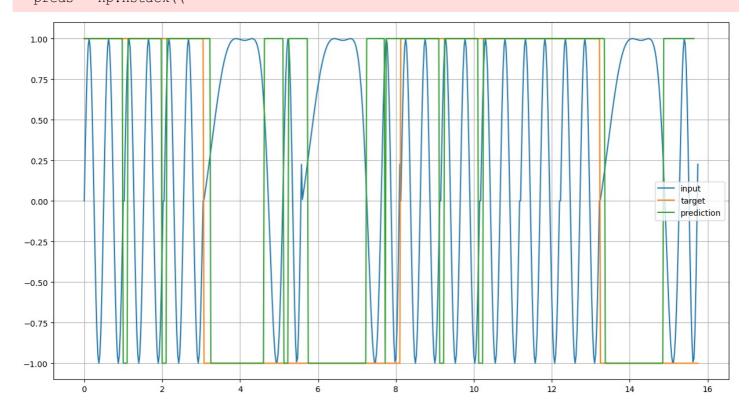
train_info = model.fit(
    p_train,
    t_train,
    batch_size=1,
    epochs=100,
    verbose=0,
)
```

#### Проверим модель в действии

#### In [15]:

quence type such as fist of tuple. Support for hom-sequence freedres such as generators is deprecated as of NumPy 1.16 and will raise an error in the future.

preds = np.hstack((



# Вывод

Проделав лабораторную работу, я реализовал слой для сети Элмана и обучил модель определять тип сигнала.