Experiment—BFS

PB18010496 杨乐园

Introduction

针对无向图,通过邻接多重表方式进行存储。以节点A为起始节点,输出图的广度优先遍历的过程。

Purpose

实验目的: 学习邻接多重表的数据结构以及存储方式, 掌握广度优先遍历算法。

Data structure

顶点的数据结构为:

```
EVerNode = \{ \\ data: char; \\ number: int; \\ vi: int; \\ firstEdge: edgeNode*; \\ \}
```

其中data记录节点名称, number记录节点编号, vi记录是否被访问。

边的数据结构为:

```
edgeNode = \{ \begin{tabular}{ll} ivex:int; \\ jvex:int; \\ ilink:ENode*; \\ jlink:ENode*; \\ * linkNode \end{tabular}
```

其中,ivex和jvex表示该边的两个顶点在顶点数组中的位置;ilink和jlink分别表示指向依附于顶点ivex和jvex下一条边的指针。

Idea

广度优先遍历*BFS*算法是较为经典的一个算法,通过队列的"先进先出"原则,将起始节点入队,后,对其访问后将其出兑,并将其邻接节点依次入队;新一轮在出队一个节点,访问,将其不在队列里的邻接节点入队,依次步骤下去,直到这一连通分量结束,即队列为空就,完成遍历。若图为不连通的,只需选取新的起始节点开始遍历即可。

Algorithm

首先我们先利用每次插入一条边的方法,构造好相应的图:

```
#define vexnumber 8
char symbol[vexnumber] = { 'A','B','C','D','E','F','G','H' };
int first[] = { 0,0,2,2,3,5 };
int second[] = { 1,2,3,4,4,6 };
```

```
//逐边插入;
void insertEdgeAction(AMLGraph& G, int index1, int index2) {
    edgeNode* p, * q;
    edgeNode* edge = new edgeNode[1];
    edge->iVex = index1;
    edge->jVex = index2;
    p = G.adjmultiList[index1].firstEdge;//相当于链表的插入
    if (!p)
    {
        G.adjmultiList[index1].firstEdge = edge;
        edge->iLink = NULL;
    }
    else
        G.adjmultiList[index1].firstEdge = edge;
        edge->iLink = p;
    }
    q = G.adjmultiList[index2].firstEdge;//相当于链表的插入
    if (!q)
    {
        G.adjmultiList[index2].firstEdge = edge;
        edge->jLink = NULL;
    }
    else
    {
        G.adjmultiList[index2].firstEdge = edge;
        edge \rightarrow jLink = q;
    }
}
//建图;
void createAMLGraph(AMLGraph& G, int vexNum) {
    G.vexNum = vexNum;
    G.edgeNum = 0;
    for (int i = 0; i < G.vexNum; i++) {
        G.adjmultiList[i].number = i;
        G.adjmultiList[i].data = symbol[i];
        G.adjmultiList[i].vi = 0;
        G.adjmultiList[i].firstEdge = NULL;
    }
    for (int j = 0; j < size(first); j++)
        if (first[j] < 0 || second[j] < 0)</pre>
            exit(-1);
        insertEdgeAction(G, first[j], second[j]);
    }
}
```

与此同时,为了输出图,我们给出邻接多重表的结构输出:

```
//邻接多重表输出;
void printAMLGraph& G) {
for (int i = 0; i < G.vexNum; i++) {
```

```
cout << i << " " << G.adjmultiList[i].data;
edgeNode* edge = G.adjmultiList[i].firstEdge;

while (edge) {
    cout << "-->|" << edge->iVex << "|" << edge->jVex << "|";
    if (edge->iVex == i) {
        edge = edge->iLink;
    }
    else {
        edge = edge->jLink;
    }
}
cout << "-->NULL" << endl;
}</pre>
```

最后我们根据上述想法给出BFS遍历的算法:

```
//BFS;
void BFS(AMLGraph& G, int start)
{
    queue<vertexNode> q;
    q.push(G.adjmultiList[start]);
    while (q.size() > 0)
        vertexNode u = q.front();
        q.pop();
        //访问节点;
        cout << u.data;</pre>
        G.adjmultiList[u.number].vi = 1;
        edgeNode* p = u.firstEdge;
        while (p != NULL)
            if (u.data == G.adjmultiList[p->iVex].data && G.adjmultiList[p-
>jVex].vi == 0)
             {
                 q.push(G.adjmultiList[p->jVex]);
                 p = p \rightarrow i \text{Link};
             }
             else
                 p = NULL;
    }
}
```

Results

通过运行程序与测试数据, 我们有如下输出结果:

```
邻接多重表表示:
0 A--> | 0 | 2 | --> | 0 | 1 | --> NULL
1 B--> | 0 | 1 | --> NULL
2 C--> | 2 | 4 | --> | 2 | 3 | --> | 0 | 2 | --> NULL
3 D--> | 3 | 4 | --> | 2 | 3 | --> NULL
4 E--> | 3 | 4 | --> | 2 | 4 | --> NULL
5 F--> | 5 | 6 | --> NULL
6 G--> | 5 | 6 | --> NULL
7 H--> NULL
BFS广度优先遍历: ACBEDFGH
```

我们可以看到,输出结果正确。

Code

具体完整代码,参看附件文件BFSsearch。