# 偏微分方程数值解

中国科学技术大学数学学院

张梦萍

办公室: 东区-管理科学楼1227室

0551-63601855; mpzhang@ustc.edu.cn; 2019-09

# 1 偏微分方程的初边值问题

本章介绍偏微分方程的初边值问题的有限差分方法的构造(包括边界条件的处理),及其基本概念和理论,以及边界条件的近似

#### 1.1 边界条件的处理

考虑常系数的扩散方程的适定的初边值问题:

$$\begin{cases} u_t = u_{xx}, & x \in (0,1), \ t > 0 \\ u(x,0) = \cos \frac{\pi x}{2}, & x \in [0,1] \\ u_x(0,t) = 0, \ u(1,t) = 0 \ t \ge 0 \end{cases}$$

 $\Rightarrow$ : 在x = 0处,给出的是第二类边界条件(Neumann B.C.);在x = 1处,给出的是第一类边界条件(Dirichlet B.C.)。

剖分:空间采用等距剖分,即:

$$\Delta x = \frac{1}{n_x}; \ x_j = j\Delta x, \ j = 0, \dots, n_x; \ x_0 = 0, x_{n_x} = 1$$

时间剖分:  $\Delta t = c_{fl} \Delta x^2$ 

PDE逼近采用FTCS方法(计算区域内部),得:

$$\begin{cases} v_j^{n+1} = v_j^n + \frac{\Delta t}{(\Delta x)^2} (v_{j+1} - 2v_j^n + v_{j-1}^n); & j = 1, \dots, n_x - 1 \\ v_j^0 = \cos \frac{\pi x_j}{2}, & j = 0, \dots, n_x \\ v_{n_x}^n = 0, & n = 0, \dots \end{cases}$$
 (\*)

下面主要讨论x = 0处第二类边界条件 $u_x(0,t) = 0$ 的数值近似。

- 一、 基于微分形式第二类边界条件的近似
- 二、 基于积分形式第二类边界条件的近似

$$\begin{cases} u_t = u_{xx} + f(x,t), & x \in (0,1), \ t > 0 \\ u(x,0) = \cos\frac{\pi x}{2}, & x \in [0,1] \\ u_x(0,t) = g(t), \ u(1,t) = 0 \ \ t \ge 0 \end{cases}$$

#### 1.2 人工边界

#### 1.2 人工边界

考虑常系数的对流方程的适定的初边值问题:

$$\begin{cases} u_t + u_x = 0, & x \in (0,1), \ t > 0 \\ u(x,0) = \varphi(x), & x \in [0,1] \\ u(0,t) = 0, & t \ge 0 \ \text{(入流边界条件)} \end{cases}$$
 (\*)

或

$$\begin{cases} u_t - u_x = 0, & x \in (0,1), \ t > 0 \\ u(x,0) = \varphi(x), & x \in [0,1] \\ u(1,t) = 0, & t \ge 0 \ \text{(入流边界条件)} \end{cases}$$
 (\*\*)

以(\*\*)为例,常见的"人工边界条件"是:

- 利用计算区域内部点的值构造多项式,进行相应的外插逼近;如: 在x = 0处, $v_0^n = v_1^n$ 或线性外插: $v_0^n = 2v_1^n v_2^n$
- 利用过出流边界点的特征线是指向计算区域外部的特点,进行局部迎风设置:  $v_0^{n+1} = v_0^n + \frac{\Delta t}{\Delta x}(v_1^n v_0^n)$

作业(第二本参考书): P18: 1.5.9, 1.5.10

1.3 初边值问题的有限差分方法的基本概念和理论 1 偏微分方程的初边值问题

## 1.3 初边值问题的有限差分方法的基本概念和理论

本节的内容适用于相应的高维问题

#### 1. 收敛性:

初值问题与初边值问题的差分格式收敛的最大区别:

在考虑的初值问题的有该差分格式的按模收敛性质时,当我们确定较小的 $\Delta x$ 或 $\Delta t$ 时,对于 $-\infty < j < \infty$ ,我们工作的空间仍然是一个序列空间(无限维空间)。

若我们考虑初边值问题在[0,1]区间上的差分格式,对于每种空间剖分,都分别是一个有限维问题。空间步长 $\Delta x$ 越小,矢量就越大,空间的维数就越大。这并不是说我们不能衡量两者之间的差异。问题在于没有"一个好的空间"(如:固定维数的空间),在那儿,可以显示差分格式的收敛性。

有几种方法可以解决这个问题。最常用的是:选取 $\Delta x$ 以一种有序的方式逼近0,并在合适的空间定义模收敛。将给定的有界区域(如:[0,1])分别用空间步长 $\Delta x^k$ 做一系列均匀(这儿"均匀"不是必须的;只是用"均匀网格"证明已经足够困难了!)剖分( $k=1,2,\cdots$ ),且当 $k\to\infty$ 时, $\Delta x^k\to 0$ 。令 $X^k$ 表示包含用空间步长 $\Delta x^k$ 做均匀剖分涉及的解的有限维线性模空间,则其维数为 $n_x^k$ (有时是 $n_x^k\pm 1$ 维,取决于边界条件),且 $\Delta x^k=\frac{1}{n_x^k}$ ,数值解为 $V^{n,k}=\{v_0^{n,k},\cdots,v_{n_x^k}^{n,k}\}\in X^k$ 。可以在 $X^k$ 空间上定义差分格式的收敛性, $\|\cdot\|_k$ 表示该空间的一个模。

**Definition 1.1** 若  $\forall k \to \infty$  时,  $\Delta x^k \to 0$  的均匀剖分序列  $\{\Delta x^k\}_{k=1}^{\infty}$ , 当  $\forall k \to \infty$  时,  $\Delta t \to 0$  ,  $n\Delta t \to t$  , 有:

$$||U^{n+1,k} - V^{n+1,k}||_k \to 0$$

则称差分方法 $V^{n+1,k} = Q \cdot V^{n,k} + \Delta t \cdot G^{n,k}$ 是(无条件)收敛的。 其中 $U^{n,k}=\{u_1^{n,k},\cdots,u_{n_x^k}^{n,k}\}\in X^k$  是源PDE 准确解在格点值的矢 量。

若  $||U^{n+1,k}-V^{n+1,k}||_k=O((\Delta x)^p+(\Delta t)^q)$ , 则称该差分方法 关于模 $||\cdot||_k$  是(p,q) 阶收敛的。

### Example 1.1

$$\begin{cases} u_t = u_{xx}, & x \in (0,1), \ t > 0 \\ u(x,0) = f(x), & x \in [0,1] \\ u(0,t) = u(1,t) = 0 \ t \ge 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} v_j^{n+1} = v_j^n + \frac{\Delta t}{(\Delta x^k)^2}(v_{j+1} - 2v_j^n + v_{j-1}^n); & j = 1, \cdots, n_x^k - 1 \\ v_j^0 = f(x_j), & j = 0, \cdots, n_x^k \\ v_0^{n+1} = v_{n_x^k}^{n+1} = 0, & n = 0, \cdots \end{cases}$$
   
试证: 当  $0 \le \sigma = \frac{\Delta t}{(\Delta x^k)^2} \le \frac{1}{2}$  时,该方法是收敛的

大作业(第二本参考书): P48: HW2.2.2