

## بخش ۱: آشنایی با متلب

توضیح مثال اول:

این قطعه کد، یک سیگنال تولید می‌کند و آن را رسم می‌کند. برای بررسی دقیق تر به توضیح هر خط کد می‌پردازیم:

$F_s=100$  نشان دهنده فرکانس نمونه برداری است. نشان می‌دهد در هر ثانیه چند نمونه گرفته می‌شود.

$t=-30:1/f_s:30$  با این خط کد یک بردار زمان می‌سازیم که از  $-30$  تا  $30$  را شامل می‌شود. گام اضافه شدن آن برابر  $1/f_s$  می‌باشد و از آنجایی که فرکانس نمونه برداری ما  $100$  است بنابراین در این بردار زمان  $0.01$  ثانیه زیاد می‌شود.

$x = \exp(-20.*\text{abs}(t))$  در اینجا سیگنال مورد نظر را می‌سازیم. در واقع  $x$  سیگنال تولیدی است. این سیگنال در واقع  $\text{exponential}$  قدر مطلق بردار زمان ضربدر  $-20$  می‌باشد (همان طور که در صورت مسئله هم اشاره شده، قصد رسم این تابع را داریم). نکته قابل توجه در این خط علامت  $*$  است که نشان دهنده ضرب عنصر به عنصر (element-wise multiplication) است.

$\text{plot}(t,x)$  این خط نمودار سیگنال  $x$  را برحسب بردار زمان رسم می‌کند.

سایر خطوط ویژگی‌های نمودار رسم شده، از جمله حد محور  $x$  و  $y$ ، نام محور ها، نام نمودار و... را تعیین می‌کنند.

توضیح مثال دوم:

این قطعه کد همزمان چند سیگنال را در یک نمودار رسم می‌کند. برای بررسی دقیق تر به توضیح هر خط کد می‌پردازیم:

$\text{plot}(t3,P\_r\_Beta\_0)$  سیگنال  $P\_r\_Beta\_0$  را نسبت به  $t3$  رسم می‌کند.

$\text{hold on}$  در واقع به متلب اعلام می‌کنیم که نمودار فعلی را با تمام ویژگی‌هایش نگه دارد تا بتوانیم سیگنال جدید را روی آن رسم کنیم. در صورتی که از این خط استفاده نکنیم، با اضافه شدن یک سیگنال جدید، سیگنال قبلی از روی نمودار پاک می‌شود و سیگنال جدید جایگزین آن می‌شود.

$\text{plot}(t3,P\_r2\_Beta\_0)$  سیگنال دوم را رسم می‌کند.

$\text{plot}(t3,P\_r3\_Beta\_0)$  سیگنال سوم را رسم می‌کند.

$\text{legend('Ideal Sampling ', 'Sampling Error = 0.1T', 'Sampling Error = 0.2T')}$  برای هر سیگنال اسم می‌گذارد و آن را در نمودار کشیده شده نشان می‌دهد. اسم‌ها به ترتیبی که در خط زده‌ایم به سیگنال‌ها از ابتدا تا انتها اختصاص داده می‌شوند.

سایر خطوط ویژگی‌های نمودار را تعیین می‌کنند.

$\text{hold off}$  این خط به متلب می‌فهماند که در صورتی که قصد کشیدن سایر سیگنال‌ها را داریم، نمودار فعلی را پاک کند و سیگنال‌های جدید را جایگزین آن کند.

## بخش ۱.۱ رسم نمودار:

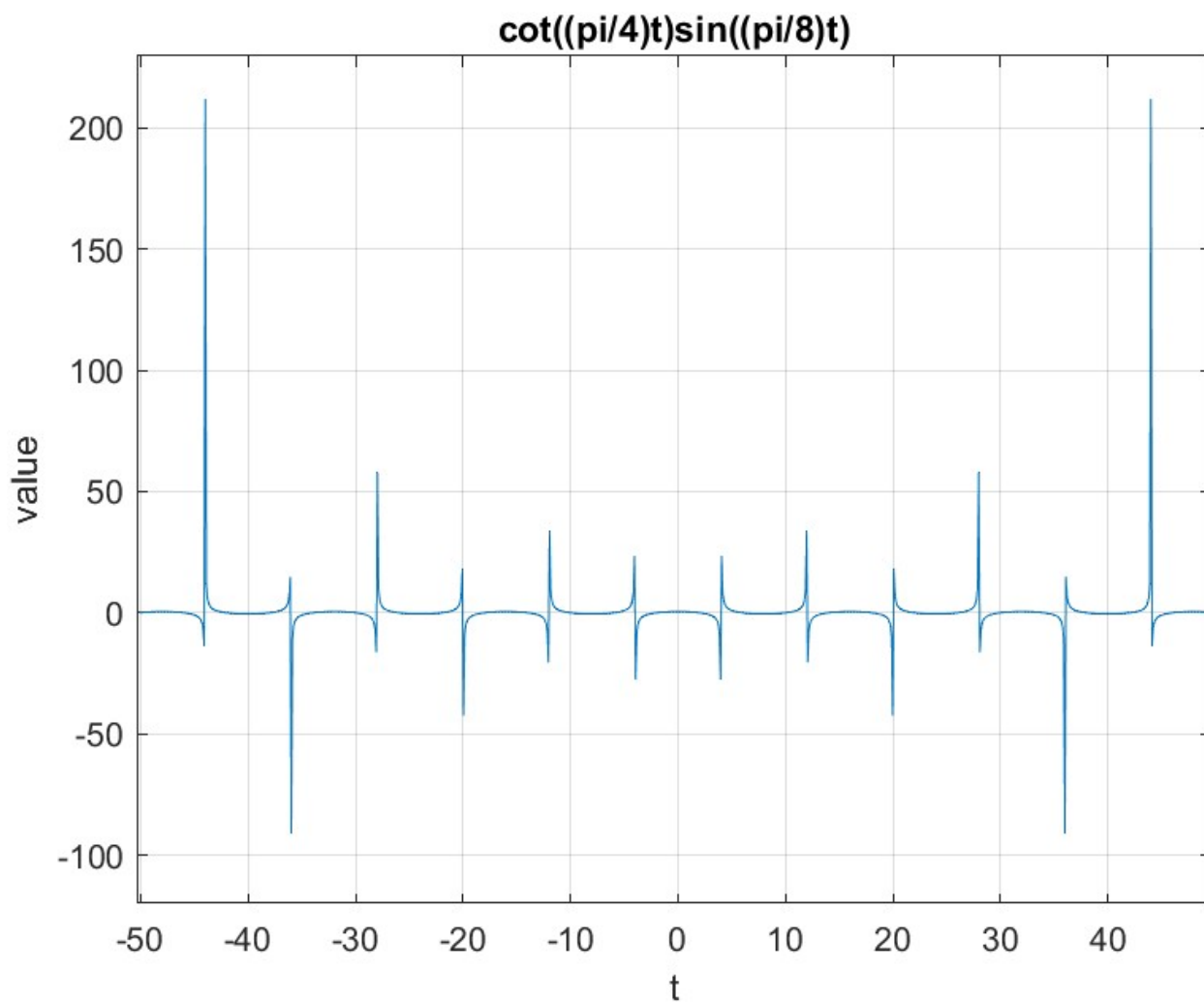
برای رسم توابع داده شده مانند مثال‌های قبلی عمل می‌کنیم. ابتدا بازه محور  $x$  را تعیین کرده و سپس با توجه به نوع نمودار، به ازای هر کدام از مقادیر مجاز مقدار خروجی تابع را محاسبه کرده و رسم می‌کنیم.

کد مربوط به تابع اول: part\_1\_1\_1

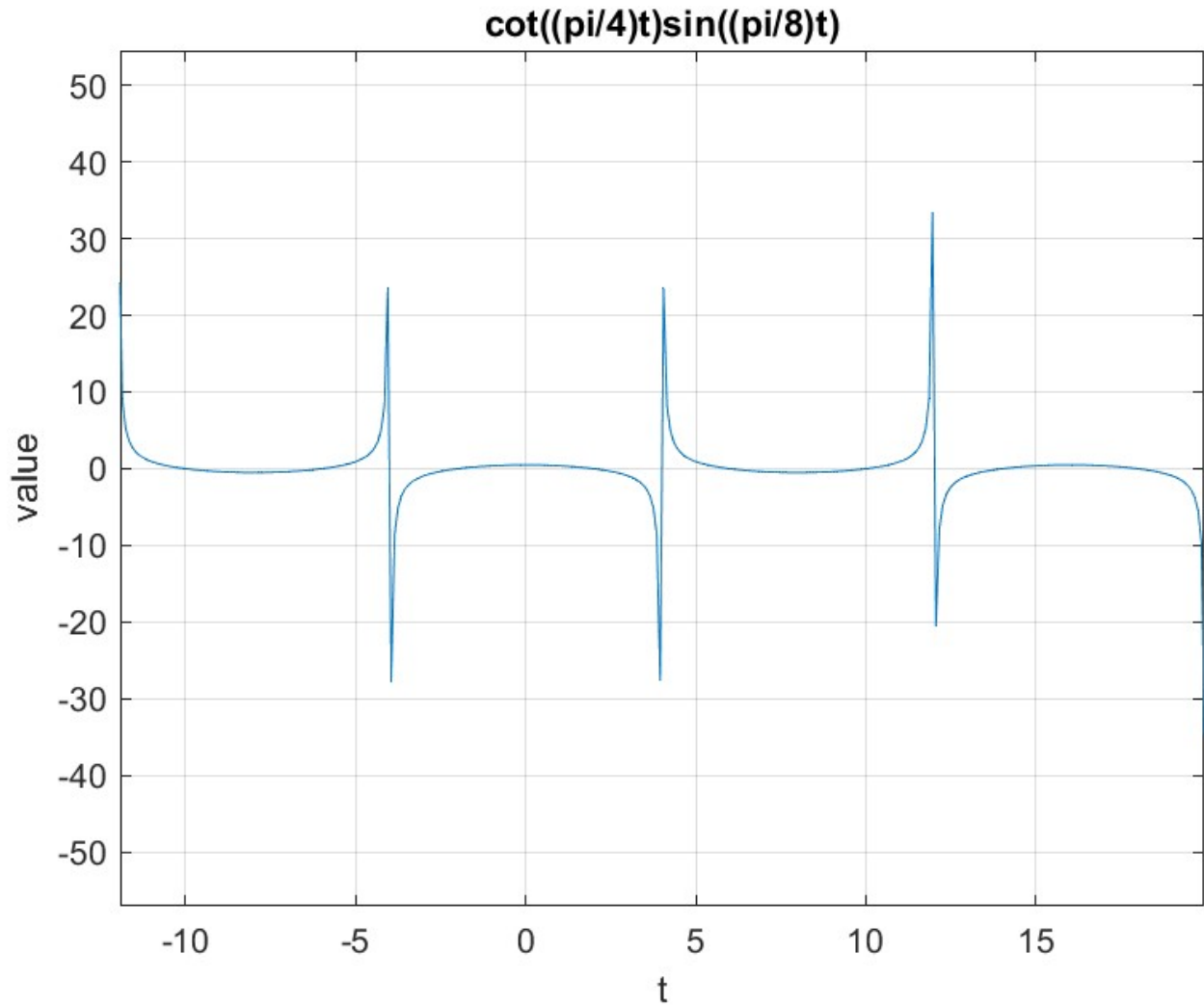
در این قطعه کد سعی داریم تابع داده شده را در بازه  $[-50, 50]$  رسم کنیم. بنابراین ابتدا بازه محور  $x$  را مشخص می‌کنیم. سپس توابع کتانژانت و سینوس را جداگانه تعریف کرده در درنهایت در هم ضرب می‌کنیم. چون متلب با ماتریس‌ها کار می‌کند باید از  $*$  استفاده کنیم که بتواند بُعد‌ها را تطبیق دهد. تصویر زیر قطعه کد این بخش را نشان می‌دهد.

```
t = linspace(-50, 50, 1000);  
sin_value = sin((pi/8)*t);  
cot_value = cot((pi/4)*t);  
y = cot_value.*sin_value;  
plot(t, y);  
xlabel('t');  
ylabel('value');  
title('cot((pi/4)t)sin((pi/8)t)');  
grid on;
```

با اجرای این کد خروجی نمودار به شکل زیر خواهد شد:



برای بررسی دقیق تر قسمتی از بازه رسم شده را بزرگ‌نمایی می‌کنیم:

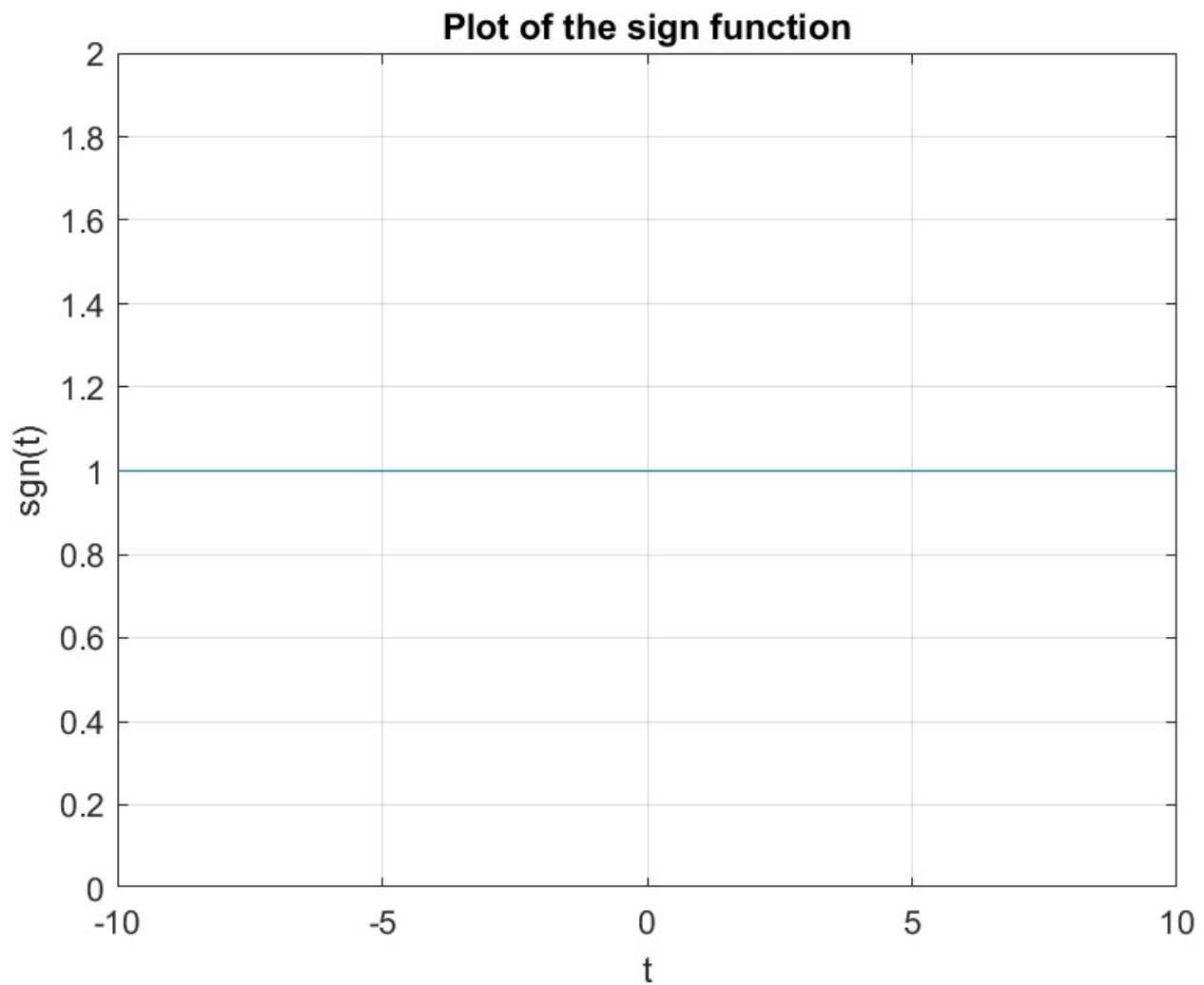


کد مربوط به تابع دوم: `part_1_1_2`

در این قطعه کد می‌خواهیم تابع علامت را برای بازه  $[-10, 10]$  رسم کنیم. ابتدا این بازه را تعریف می‌کنیم. و سپس به کمک تابع `sign` خروجی تابع را محاسبه می‌کنیم. توجه شود چون متلب با ماتریس کار می‌کند، برای تطبیق بُعد ها باید قبل از علائم محاسبه‌گر مثل تقسیم (`/`) یا توان (`^`) نقطه بگذاریم. این قطعه کد به شکل زیر خواهد بود:

```
t = -10:1:10;  
y = sign(1./(t.^2));  
plot(t, y);  
xlabel('t');  
ylabel('sgn(t)');  
title('Plot of the sign function');  
grid on;
```

چون این تابع، تابع علامت است خروجی آن دو حالت دارد:  $-1$  و  $1$ . برای اعداد مثبت خروجی آن  $1$  و برای اعداد منفی خروجی آن  $-1$  خواهد بود. با اجرای این قطعه کد خروجی نمودار به شکل زیر خواهد بود:



با توجه به اینکه در ورودی تابع  $\text{sgn}$  مقدار  $t$  را به توان دو رسانده‌ایم، بنابراین هیچ وقت به آن عدد منفی نداده‌ایم که خروجی آن  $-1$  شود. طبق نمودار هم خروجی این تابع به ازای تمام مقادیر  $1$  خواهد بود.

کد مربوط به تابع سوم: part\_1\_1\_3

در این قطعه مد سعی داریم تا یک تابع چند ضابطه‌ای رسم کنیم. ضابطه اول یک تابع ثابت است. برای رسم تابع ثابت در متلب از  $\text{ones}(\text{size}(t))$  استفاده می‌کنیم. برای سادگی در نمایش، بازه‌ای که این تابع را برای آن بررسی می‌کنیم، بازه  $[-10, 10]$  می‌باشد. برای مقادیر کوچکتر از  $-3$  از ضابطه اول استفاده می‌کنیم.

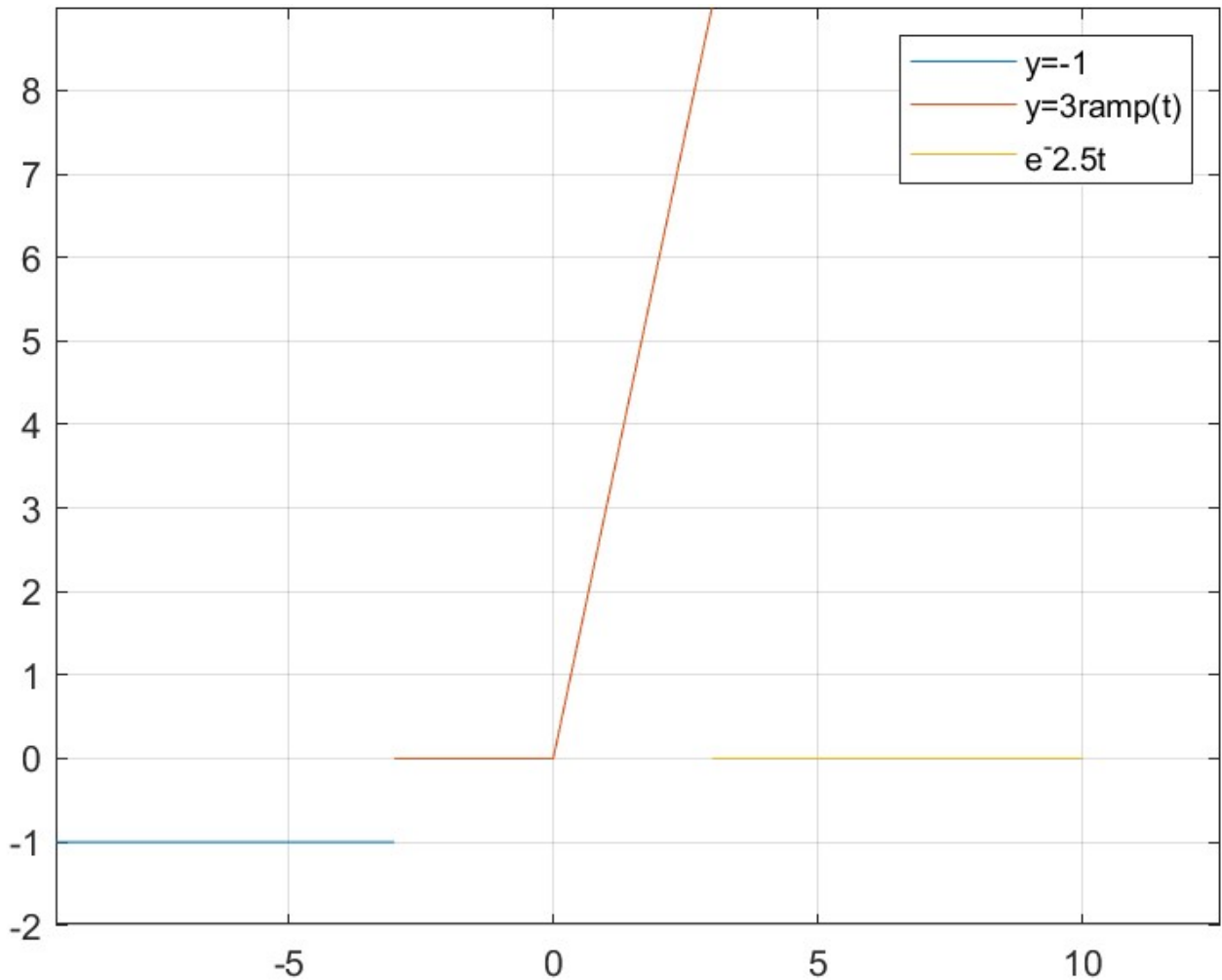
ضابطه دوم تابع  $\text{ramp}$  یا شیب است. این تابع به طور تعریف شده در متلب وجود ندارد. بنابراین برای رسم آن باید بر اساس اطلاعاتی که از آن داریم آن را رسم کنیم. می‌دانیم تابع شیب به شکل زیر تعریف می‌شود:

$$r(t) = \begin{cases} 0, & t \leq 0 \\ t, & t \geq 0 \end{cases}$$

بنابراین برای مقادیر کوچکتر از صفر، خروجی آن صفر و برای مقادیر بزرگتر از صفر همان مقدار ورودی را خروجی می‌دهیم. برای سادگی و جلوگیری از نوشتن توابع به صورت شرطی، خروجی تابع شیب را به شکل  $\max(0,t)$  تعریف می‌کنیم که برای مقادیر منفی صفر و برای مقادیر مثبت خود آنها را خروجی می‌دهد. سپس آن را در ۳ ضرب می‌کنیم.

ضابطه سوم یک تابع exponential است. این تابع به صورت آماده و با نام `exp` در متلب تعریف شده است که از آن برای محاسبه استفاده می‌کنیم.

با توجه به اینکه قصد داریم تمامی این توابع در یک نمودار رسم شوند، باید از `hold on` استفاده کنیم. همچنین با استفاده از `legend` برای هر قسمت از این تابع چند ضابطه ای، اسم تعیین می‌کنیم. پس از اجرای کد، خروجی به شکل زیر خواهد بود:



توجه شود برای ضابطه سوم یعنی تابع exponential، مقادیر تقریباً به صفر میل می‌کنند.

## بخش ۲: سری فوریه

### بخش ۲.۱: محاسبه سری فوریه:

کد مربوط به این قسمت: `FourierSeriesCalculator1` و `FourierSeriesCalculator1_run`

در این قسمت قصد داریم تابعی بنویسیم که سری فوریه تابعی به فرم  $x^a$  را محاسبه کند. می‌دانیم برای محاسبه سری فوریه توابع، از فرمول‌های زیر باید استفاده کنیم:

$$a_0 = \frac{1}{2L} \int_{-L}^L f(x) dx$$

$$a_n = \frac{1}{L} \int_{-L}^L f(x) \cos\left(\frac{n\pi}{L}x\right) dx$$

$$b_n = \frac{1}{L} \int_{-L}^L f(x) \sin\left(\frac{n\pi}{L}x\right) dx$$

$$f(x) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(nx) + b_n \sin(nx)$$

حال همین فرمول‌ها را در تابعی در متلب پیاده‌سازی می‌کنیم. تابع به فرم زیر خواهد بود:

```
function [f, t] = FourierSeriesCalculator1(Num, P, a, Nshow)
t = linspace(-2*P, 2*P, 1000);
a0 = (1/(P)) * integral(@(x) x.^a, -P, P);
disp('a0')
disp(a0)
an = zeros(Num, 1);
bn = zeros(Num, 1);
for n = 1:Num
    an(n) = (1/P) * integral(@(x) x.^a .* cos((pi*n*x)/P), -P, P);
    bn(n) = (1/P) * integral(@(x) x.^a .* sin((pi*n*x)/P), -P, P);
end
disp('an')
disp(an)
disp('bn')
disp(bn)
f = (a0/2);
for n = 1:Nshow
    f = f + an(n)*cos(pi*n*t/P) + bn(n)*sin(pi*n*t/P);
end
end
```

در خط اول تعریف تابع مورد نظر را می‌نویسیم. این تعریف تعداد ورودی‌های تابع و خروجی‌های آن را مشخص می‌کند. ورودی‌های تابع مطابق دستور داده شده است. در خروجی تابع،  $f$  نمایش سری فوریه تابع و  $t$  همان محور  $x$  یا همان بردار زمانی است.

در ابتدا برای محاسبه سری فوریه باید تناوب را مشخص کنیم. با توجه به  $P$  بازه‌ای که باید محاسبه کنیم  $[-2p, 2p]$  خواهد بود. در این بازه ۱۰۰۰ نمونه یا نقطه داریم. پس از آن به محاسبه ضرایب سری فوریه مطابق فرمول‌های بالا می‌پردازیم. ابتدا ضریب  $a_0$  را محاسبه می‌کنیم که همان DC است. با توجه به فرمول کافی است حاصل انتگرال محاسبه شود. انتگرال و بازه آن را در تابع آماده متلب برای محاسبه انتگرال جای‌گذاری کرده و خروجی آن را در متغیری به اسم  $a_0$  قرار می‌دهیم و به کمک تابع `disp` این مقدار محاسبه شده را چاپ می‌کنیم.

برای محاسبه ضرایب سینوسی و کسینوسی سری فوریه، ابتدا باید دو بردار را مقداردهی اولیه کنیم. بردار  $a_n$  برای ضرایب کسینوسی و بردار  $b_n$  برای ضرایب سینوسی. با توجه به اینکه تعداد جملات سری فوریه یکی از ورودی های تابع است، اندازه این دو بردار برابر با همان تعداد جملات یعنی Num خواهد بود.

پس از ساخت بردار ها، به کمک حلقه for هر کدام از ضرایب را محاسبه می کنیم. برای محاسبه ضرایب سینوسی و کسینوسی به کمک انتگرال به ازای هر مقدار  $n$  از فرمول های بالا استفاده می کنیم.

در نهایت پس از خارج شدن از حلقه، مقادیر محاسبه شده برای ضرایب سینوسی و کسینوسی را چاپ می کنیم.

پس محاسبه ضرایب به کمک حلقه دوم نمایش سری فوریه تابع را می سازیم به گونه ای که ابتدا  $f$  را با مقدار  $\frac{a_0}{2}$  مقدار دهی اولیه می کنیم و سپس جملات را به آن اضافه می کنیم. چون می دانیم طبق فرمول های بالا یک سیگما وجود دارد. این سیگما را به کمک حلقه for پیاده سازی کردیم.

در کد بعدی به کمک همین تابعی که نوشتیم، سری فوریه تابع  $x^3$  را محاسبه می کنیم و آن را رسم می کنیم.

```
Num = 10;
P = pi;
a = 3;
Nshow = 10;
[f, t] = FourierSeriesCalculator1(Num, P, a, Nshow);
plot(t, f);
xlabel('Time');
ylabel('f(x)');
title('Fourier Series Approximation of x^3');
```

در این کد، سری فوریه تابع  $x^3$  محاسبه می شود. در ترمینال ضرایب سری فوریه چاپ می شوند و در نهایت فرم سری فوریه تابع را رسم می کنیم. پس اجرای کد، خروجی ها به شکل زیر خواهند بود:

خروجی در ترمینال:

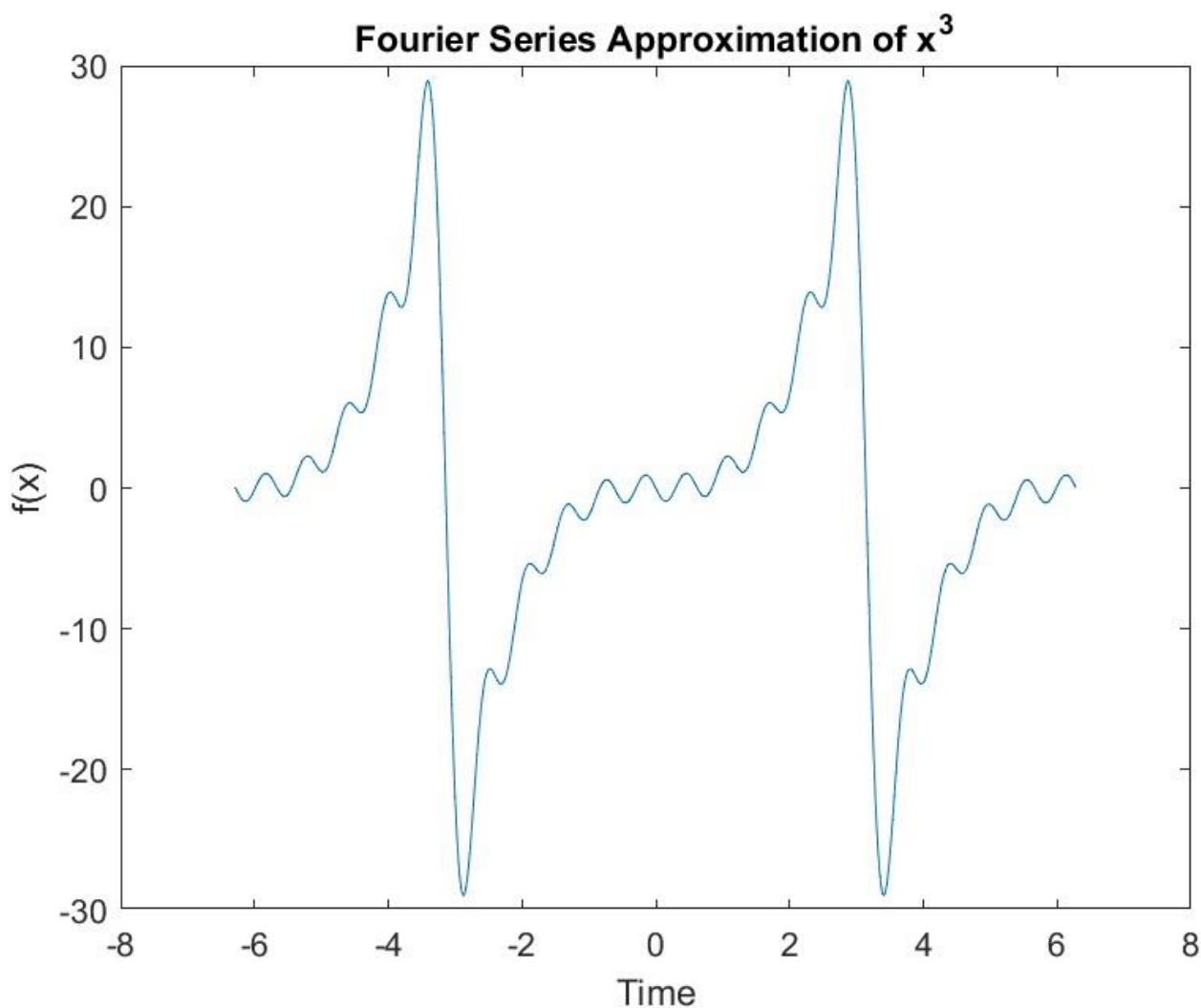
```
>> FourierSeriesCalculator1_run
a0
5.6543e-16

an
1.0e-14 *

-0.1696
0.1696
-0.0751
0.0848
-0.0777
-0.0212
0.2898
-0.5160
0.2756
0.0919

bn
7.7392
-8.3696
6.1353
-4.7473
3.8518
-3.2343
2.7849
-2.4440
2.1768
-1.9619
```

نمودار سری فوریه محاسبه شده:



بخش ۲.۲: محاسبه سری فوریه تابع خاص

کد های این قسمت: `FourierSeriesCalculator2` و `FourierSeriesCalculator2_run`

برای محاسبه سری فوریه این تابع خاص لازم است تغییراتی در تابع قسمت قبلی اعمال کنیم چراکه تابع مورد نظر تغییر کرده و نمی توان با شکل قبلی آن را محاسبه کرد. تنها تغییری که لازم است اعمال کنیم، تغییر دادن تابع درون انتگرال است. همچنین یک پارامتر دیگر به عنوان ورودی تابع در نظر می گیریم که در واقع ضریب  $x$  داخل تابع  $\ln$  می باشد. پس از اعمال تغییرات، تابع نهایی به فرم زیر خواهد بود:



```
function [f, t] = FourierSeriesCalculator2(Num, P, a, b , Nshow)|
t = linspace(-2*P, 2*P, 1000);
a0 = (1/(P)) * integral(@(x) x.^b .* log(a.*x), -P, P);
disp('a0')
disp(a0)
an = zeros(Num, 1);
bn = zeros(Num, 1);
for n = 1:Num
    an(n) = (1/P) * integral(@(x) x.^b .* log(a.*x) .* cos((pi*n*x)/P), -P, P);
    bn(n) = (1/P) * integral(@(x) x.^b .* log(a.*x) .* sin((pi*n*x)/P), -P, P);
end
disp('an')
disp(an)
disp('bn')
disp(bn)
f = (a0/2);
for n = 1:Nshow
    f = f + an(n)*cos(pi*n*t/P) + bn(n)*sin(pi*n*t/P);
end
end
```

برای مثال یک خروجی از این تابع به ازای این مقادیر می گیریم:

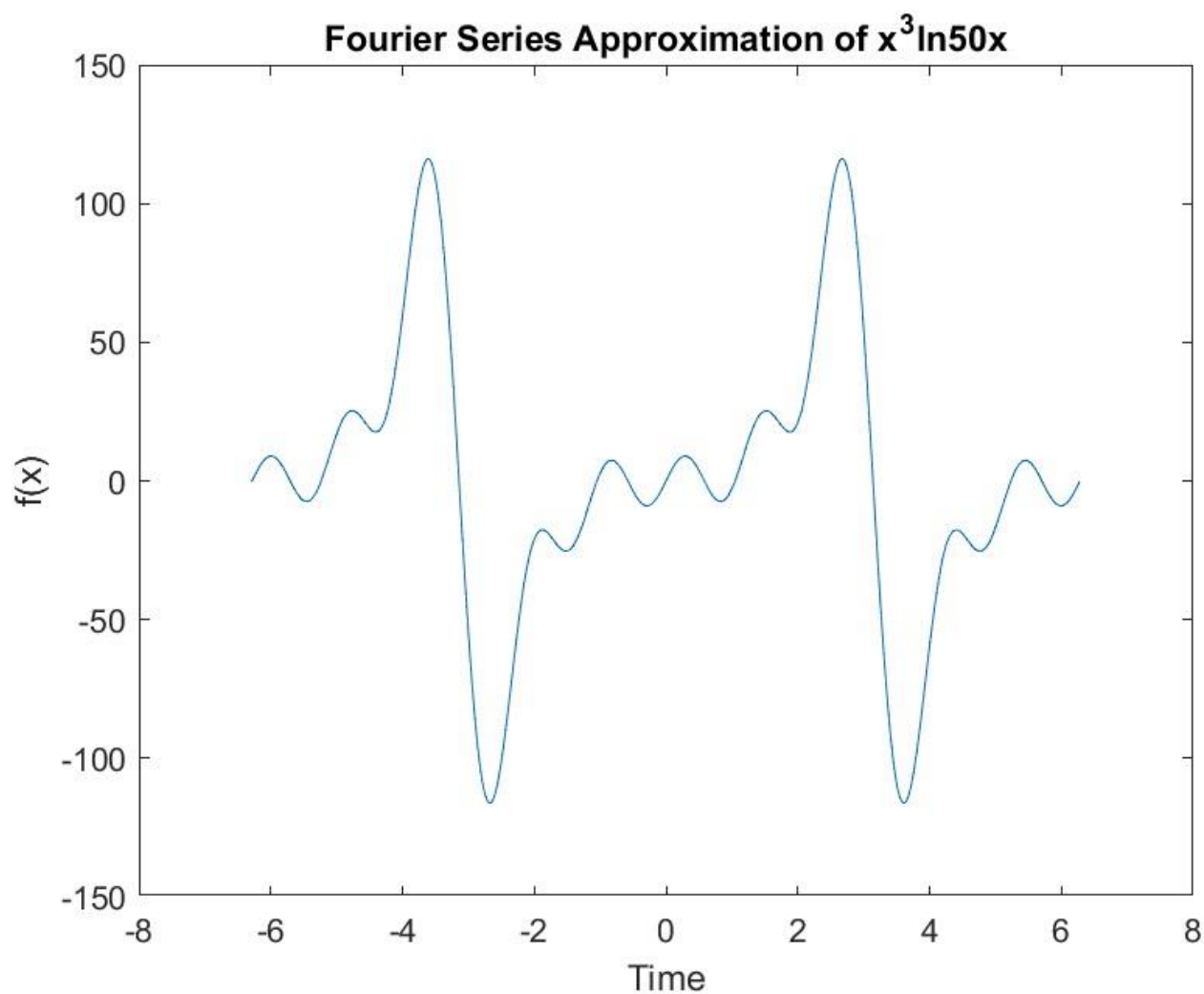
```
Num = 10;
P = pi;
a = 50;
b = 3;
Nshow = 5;
[f, t] = FourierSeriesCalculator2(Num, P, a, b , Nshow);
plot(t, f);
xlabel('Time');
ylabel('f(x)');
title('Fourier Series Approximation of x^3ln50x');|
```

خروجی ترمینال برای این کد:

```
a0
    0.0000 -24.3523i

an
-0.0000 +17.6088i
 0.0000 - 7.4022i
-0.0000 + 3.1417i
 0.0000 - 1.8506i
-0.0000 + 1.1652i
 0.0000 - 0.8225i
 0.0000 + 0.5993i
-0.0000 - 0.4626i
 0.0000 + 0.3637i
-0.0000 - 0.2961i

bn
36.2091 +12.1567i
-40.7345 -13.1469i
30.7333 + 9.6373i
-23.8274 - 7.4570i
19.4078 + 6.0505i
-16.3043 - 5.0804i
14.0560 + 4.3745i
-12.3376 - 3.8390i
10.9947 + 3.4193i
-9.9104 - 3.0818i
```



بخش ۳.۲: رسم سری فوریه و مقایسه با تابع اصلی

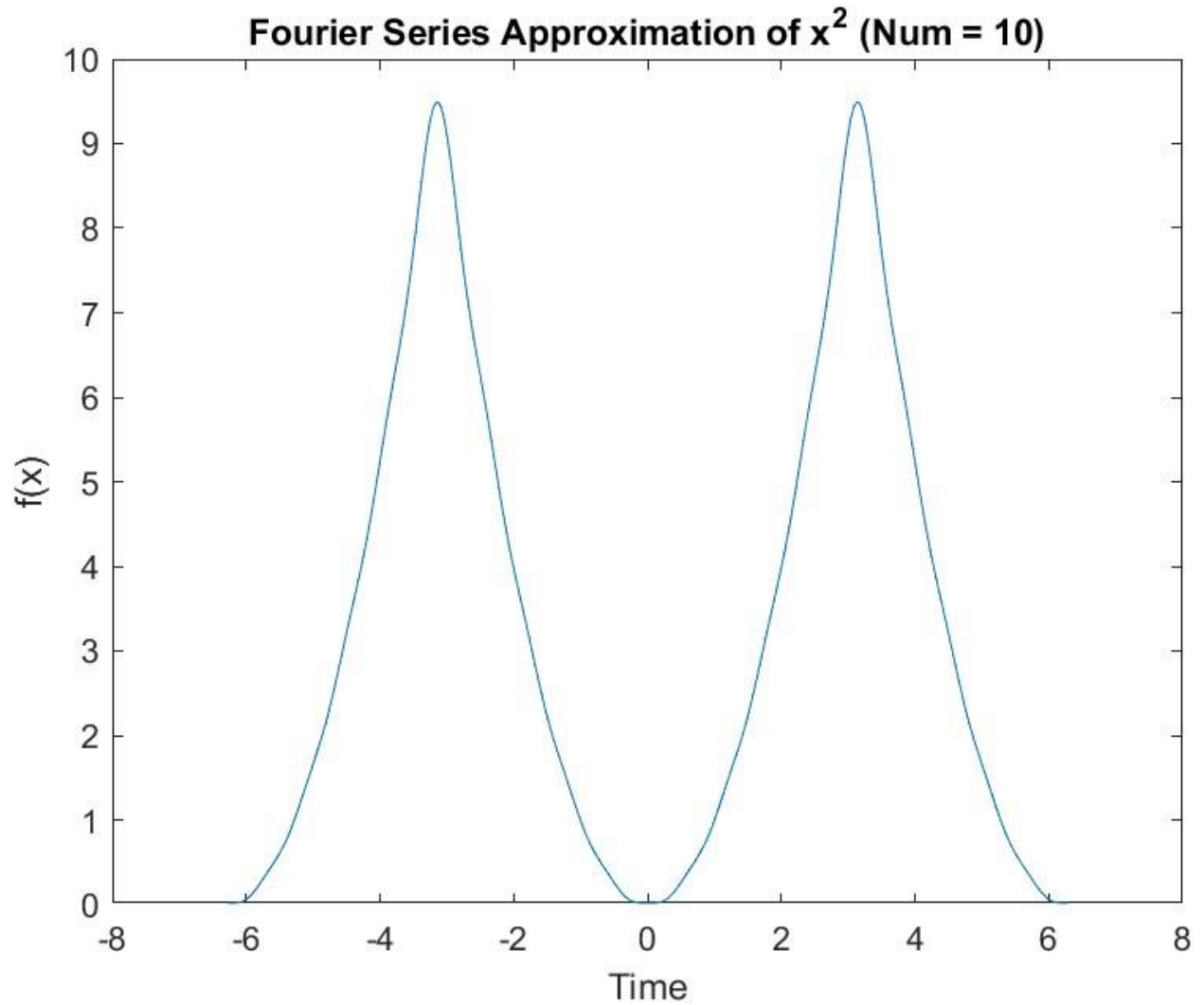
کدهای مربوط به این قسمت: [part 2\\_3\\_1](#) و [part 2\\_3\\_2](#) و [part 2\\_3\\_3](#)

از تابع `FourierSeriesCalculator1` استفاده می‌کنیم. برای `Num`های مختلف مقادیر ترمینال و نمودار کشیده شده را در ادامه می‌بینیم.

برای Num = 10

a0  
6.5797  
an  
-4.0000  
1.0000  
-0.4444  
0.2500  
-0.1600  
0.1111  
-0.0816  
0.0625  
-0.0494  
0.0400

bn  
1.0e-14 \*  
-0.0203  
0.0477  
0  
-0.0159  
0.0424  
-0.1133  
0.1789  
-0.0278  
0.0265  
0.0976



برای Num = 50

a0

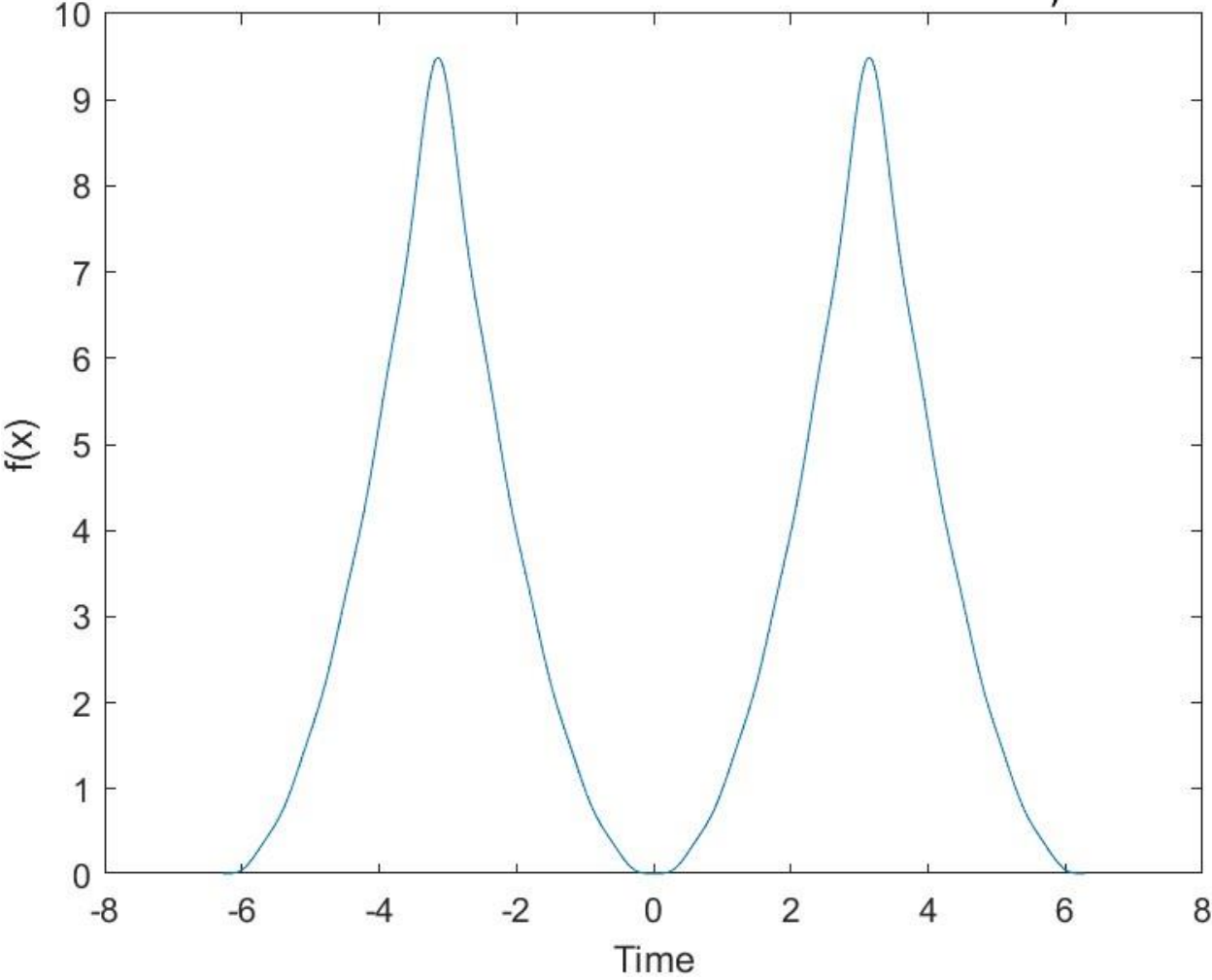
6.5797

an: -4.0000 1.0000 -0.4444 0.2500 -0.1600 0.1111 -0.0816 0.0625 -0.0494 0.0400 -0.0331  
0.0278 -0.0237 0.0204 -0.0178 0.0156 -0.0138 0.0123 -0.0111 0.0100 -0.0091 0.0083  
-0.0076 0.0069 -0.0064 0.0059 -0.0055 0.0051 -0.0048 0.0044 -0.0042 0.0039 -0.0037  
0.0035 -0.0033 0.0031 -0.0029 0.0028 -0.0026 0.0025 -0.0024 0.0023 -0.0022 0.0021  
-0.0020 0.0019 -0.0018 0.0017 -0.0017 0.0016

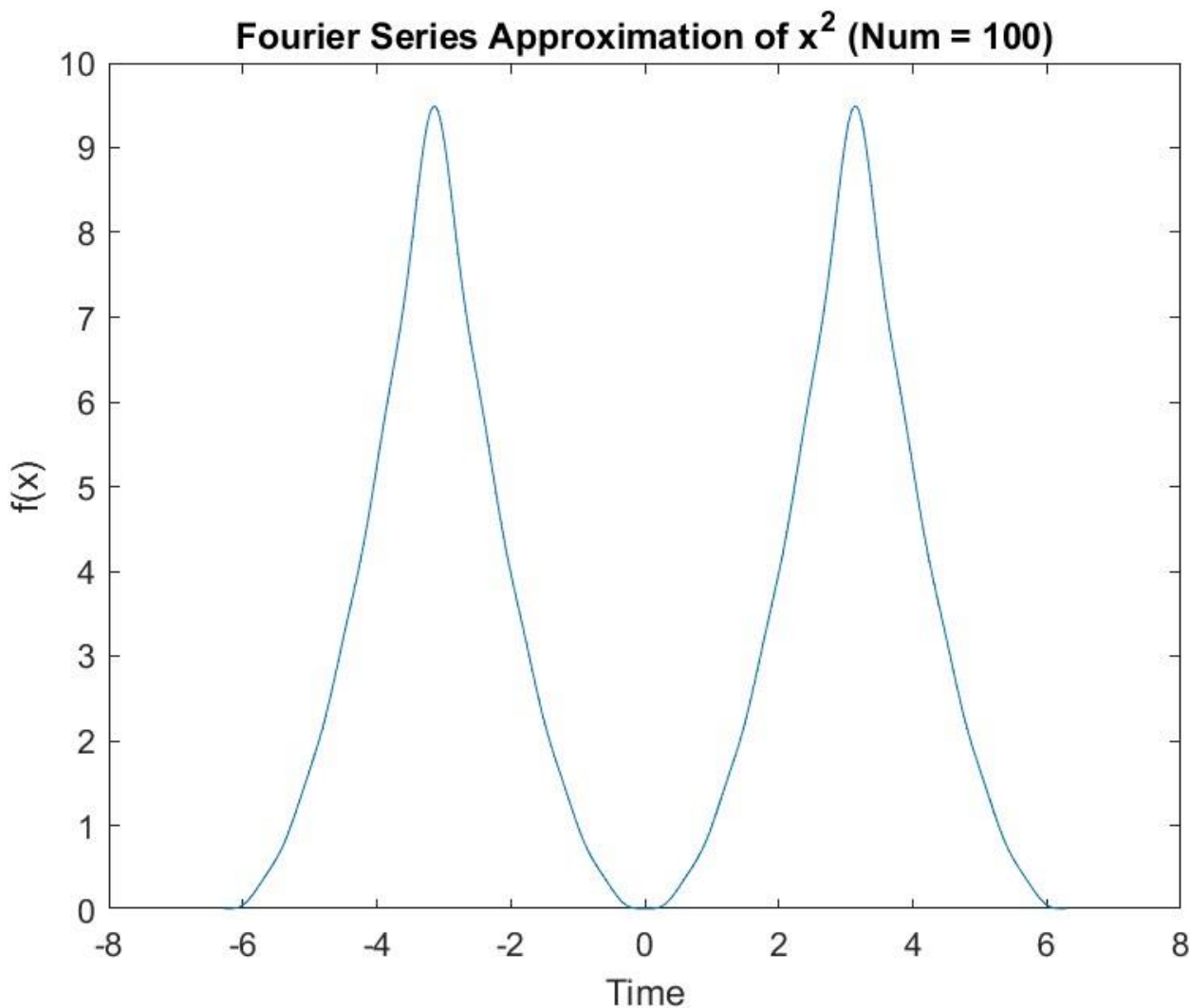
bn: 1.0e-14 \* -0.0203 0.0477 0 -0.0159 0.0424 -0.1133 0.1789 -0.0278 0.0265 0.0976  
-0.0331 -0.0707 0.1970 -0.1330 -0.0336 0.0292 -0.0795 0.1820 0.0371 -0.0486 0.0141  
-0.0689 0.0543 0.0070 -0.0398 0.1639 -0.1488 -0.1030 0.2507 -0.2739 0.4087 -0.3194  
0.0699 0.2644 -0.4966 0.6416 -0.5724 0.3330 0.1622 -0.3101 0.3545 -0.3072 0.2684

-0.2105   0.1119   0.1181   0.1658   -0.0703   -0.2006   -0.1429

**Fourier Series Approximation of  $x^2$  (Num = 50,**



برای  $\text{Num} = 100$ : چون تعداد اعداد ترمینال زیاد است از نمایش صرف نظر می‌کنیم.



همان طور که می‌دانیم، نمایش سری فوریه در واقع همان تابع را بیان می‌کند. بنابراین با رسم آن باید به شکل تقریبی تابع اصلی برسیم. هرچه تعداد جملاتی که محاسبه می‌کنیم بیشتر باشد، دقت نمودار رسم شده بهتر خواهد بود. زمانی که تعداد جملات کمتری را محاسبه می‌کنیم، ممکن است نمودار خیلی دقیق نباشد و در برخی جاها شاید نوسان باشیم. اما این مشکل را می‌توان با افزایش تعداد جملات حل کرد.

همچنین در خروجی نشان داده شده، ما تابع را به شکل متناوب درآورده‌ایم. به این معنا که در هر دوره تناوب تابع باید به شکل تابع  $x^2$  باشد. که در نمودارها مشخص است.

## بخش ۲.۴: محاسبه حد مجموع و تطبیق نتایج

کدهای این قسمت: `FourierSeriesCalculator3` و `part 2_4`

ابتدا به کمک فرمول‌های سری فوریه، به صورت دستی سری فوریه تابع  $x^2$  را محاسبه می‌کنیم: (از زوج بودن این تابع در محاسبات استفاده شده است)

$$f(x) = a_0 + \sum_{n=1}^{+\infty} a_n \cos(nx) + b_n \sin(nx)$$

$$a_0 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} x^2 dx = \frac{1}{3}\pi^2$$

$$a_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} x^2 \cos(nx) dx = \frac{1}{\pi} \frac{2(\pi^2 n^2 - 2) \sin(n\pi) + 4\pi n \cos(n\pi)}{n^3} = \frac{4(-1)^n}{n^2}$$

$$b_n = 0 \quad \forall n \geq 1$$

$$f(x) = \frac{\pi^2}{3} + 4 \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n^2} \cos(nx)$$

حال مقدار  $x$  را برابر  $\pi$  قرار می‌دهیم:

$$\pi^2 = \frac{\pi^2}{3} + 4 \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n^2} \cos(n\pi)$$

$$2 \frac{\pi^2}{3} = 4 \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n^2} (-1)^n$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6}$$

تابعی که در `FourierSeriesCalculator1` بود را با اندکی تغییر برای این قسمت آماده می‌کنیم. تنها تغییری که نیاز است اعمال شود این است که به جای انتخاب یک بازه برای  $t$ ، یک مقدار برای آن قرار می‌دهیم که برابر  $\pi$  است. در اینجا نیازی به ضرایب سینوسی و کسینوسی سری فوریه نداریم بنابراین آنها را چاپ نمی‌کنیم و فقط مقدار تابع که همان  $f$  است و DC چاپ می‌شود:

```
function [f, t] = FourierSeriesCalculator3(Num, P, a, Nshow)
t = pi;
a_0 = (1/(P)) * integral(@(x) x.^a, -P, P);
a_n = zeros(Num, 1);
b_n = zeros(Num, 1);
for n = 1:Num
    a_n(n) = (1/P) * integral(@(x) x.^a .* cos((pi*n*x)/P), -P, P);
    b_n(n) = (1/P) * integral(@(x) x.^a .* sin((pi*n*x)/P), -P, P);
end
f = (a_0/2);
for n = 1:Nshow
    f = f + a_n(n)*cos(pi*n*t/P) + b_n(n)*sin(pi*n*t/P);
end
disp('f')
disp(f)
disp('a0')
disp(a0)
end
|
```

پس از اجرای کد زیر:

```
Num = 100;  
P = pi;  
a = 2;  
Nshow = 100;  
[f, t] = FourierSeriesCalculator3(Num, P, a, Nshow);  
|
```

خروجی برای  $t=\pi$  در ترمینال نمایش داده خواهد شد که برابر ۹.۸۲۹۸ می‌باشد. مقدار  $a_0/2$  برابر ۳.۲۸۹۹ خواهد بود.

اگر به صورت دستی این حاصل را حساب کنیم داریم:

$$9.8298 = 3.289 + 4 \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n^2} (-1)^n$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{9.8298 - 3.289}{4} = 1.6352$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6} = 1.6449$$

میزان خطا برابر ۰.۰۰۹۷ است که خطای کمی است.

## بخش ۲.۵: آنالیز هارمونیک در سری فوریه

کد های این قسمت: `HarmonicFourierSeries` و `part_2_5`

برای نوشتن تابع برای آنالیز هارمونیک، از همان فرمول‌های دستور پروژه استفاده می‌کنیم و آن‌ها را به صورت کد متلب می‌نویسیم. کد به شکل زیر خواهد بود:

```
function [f, t] = HarmonicFourierSeries(x, fx, Nshow, P)  
t = linspace(-2*P, 2*P, 1000);  
num_points = numel(x);  
a0 = 2 * mean(fx);  
disp('a0')  
disp(a0)  
an = zeros(Nshow, 1);  
bn = zeros(Nshow, 1);  
  
for n = 1:Nshow  
    sum_cos = 0;  
    sum_sin = 0;  
    for i = 1:num_points  
        sum_cos = sum_cos + fx(i) * cos(n * x(i));  
    end  
    mean_cos = sum_cos / num_points;  
    an(n) = 2 * mean_cos;  
  
    for i = 1:num_points  
        sum_sin = sum_sin + fx(i) * sin(n * x(i));  
    end  
    mean_sin = sum_sin / num_points;  
    bn(n) = 2 * mean_sin;  
end  
  
f = (a0/2);  
for n = 1:Nshow  
    f = f + an(n)*cos(n*t) + bn(n)*sin(n*t);  
end
```

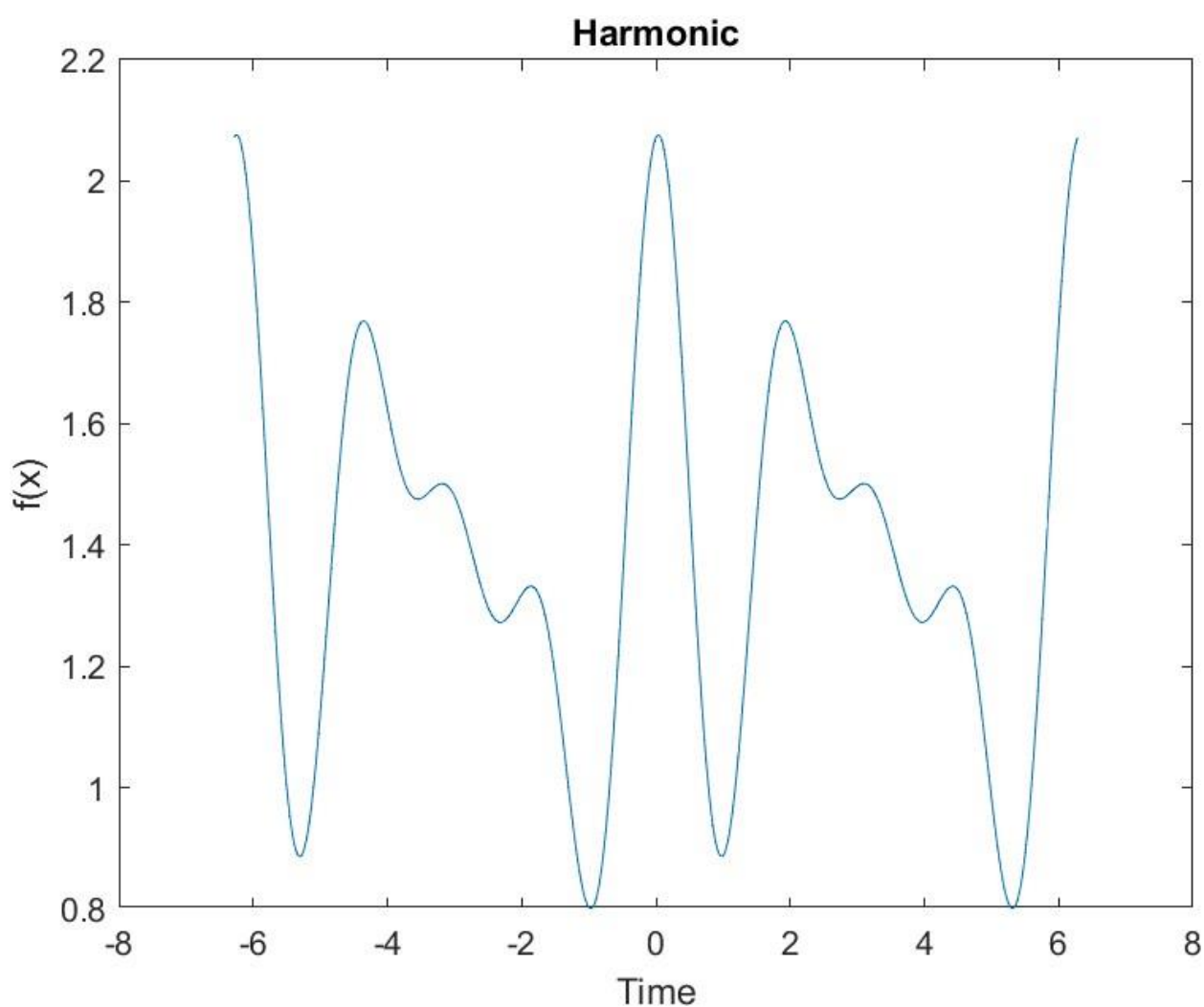
```
x = [0, pi/3, (2*pi)/3, pi, (4*pi)/3, (5*pi)/3, 2*pi];
fx = [1, 1.4, 1.9, 1.7, 1.5, 1.2, 1];
P = pi;
Nshow = 4;

[f, t] = HarmonicFourierSeries(x, fx, Nshow, P);

plot(t, f);
xlabel('Time');
ylabel('f(x)');
title('Harmonic');
```

نقاط داده شده در دستور را به تابع می‌دهیم تا نمودار را رسم کند.

نمودار:



اگر ضرایب را در تابعی که نوشتیم چاپ کنیم داریم: توجه: با توجه به هماهنگی صورت گرفته با چیف درس، ضرایب نوشته شده در صورت پروژه اشتباه است

**a0** 2.7714

**an** -0.0286 0.2000 0.3143 0.2000 **bn** 0.1485 -0.0495 -0.0000 0.0495



### بخش ۳: تبدیل فوریه

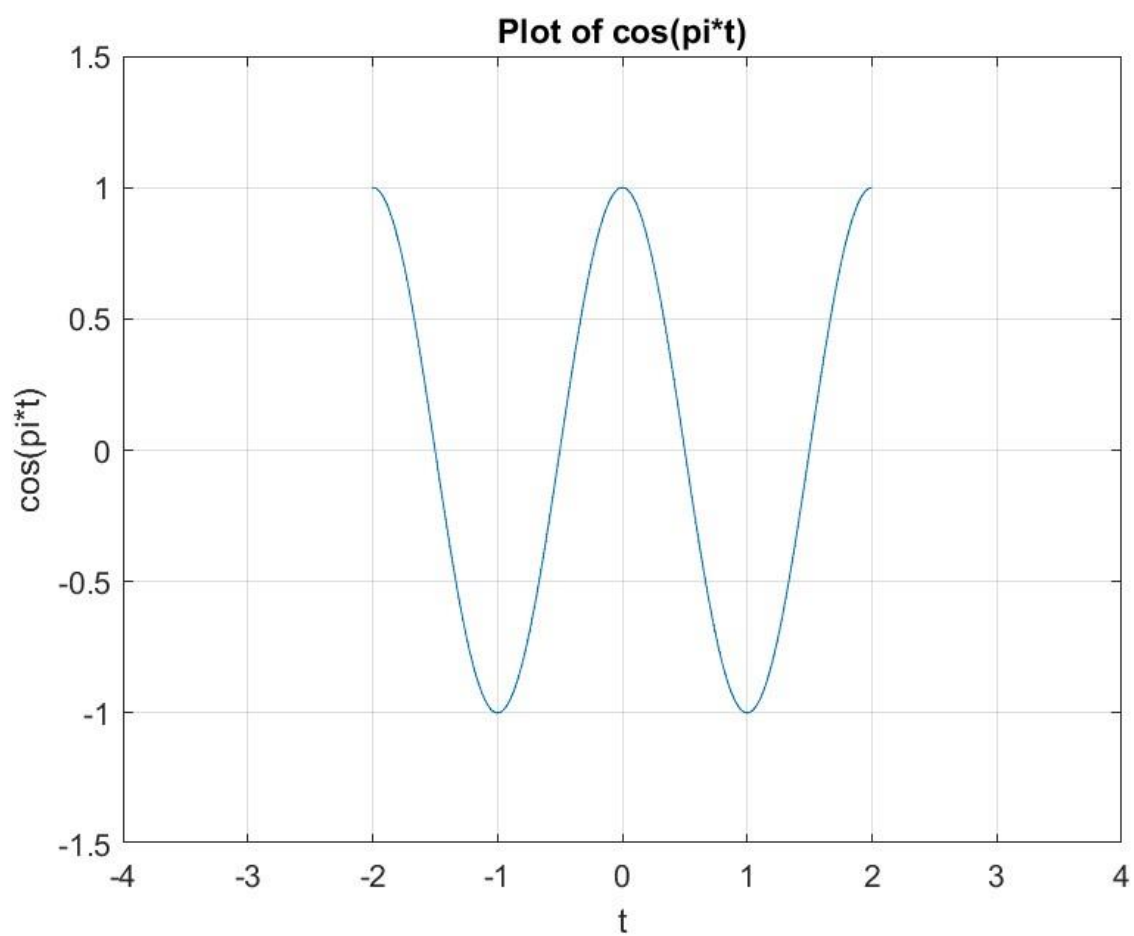
#### بخش ۳.۲: بررسی حوزه زمان و فرکانس چند تابع

کدهای این قسمت: part 3 2 1 1 part 3 2 1 2 part 3 2 1 3 part 3 2 2 1 part 3 2 2 2 part 3 2 2 3 part 3 2 3 1  
part 3 2 3 2 part 3 2 3 3

تابع  $\cos(\pi t)$ :

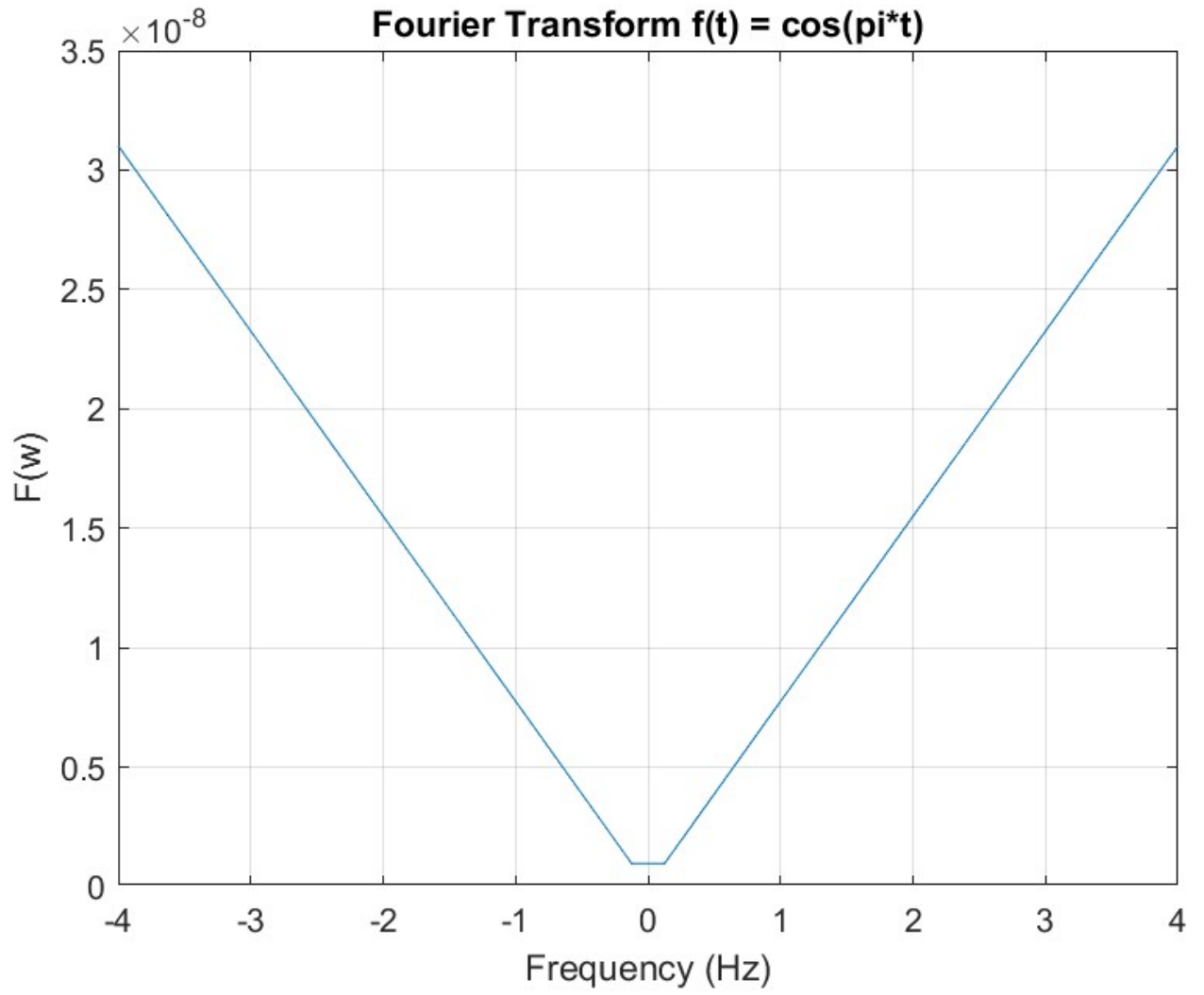
به کمک قطعه کد زیر تابع را رسم می‌کنیم:

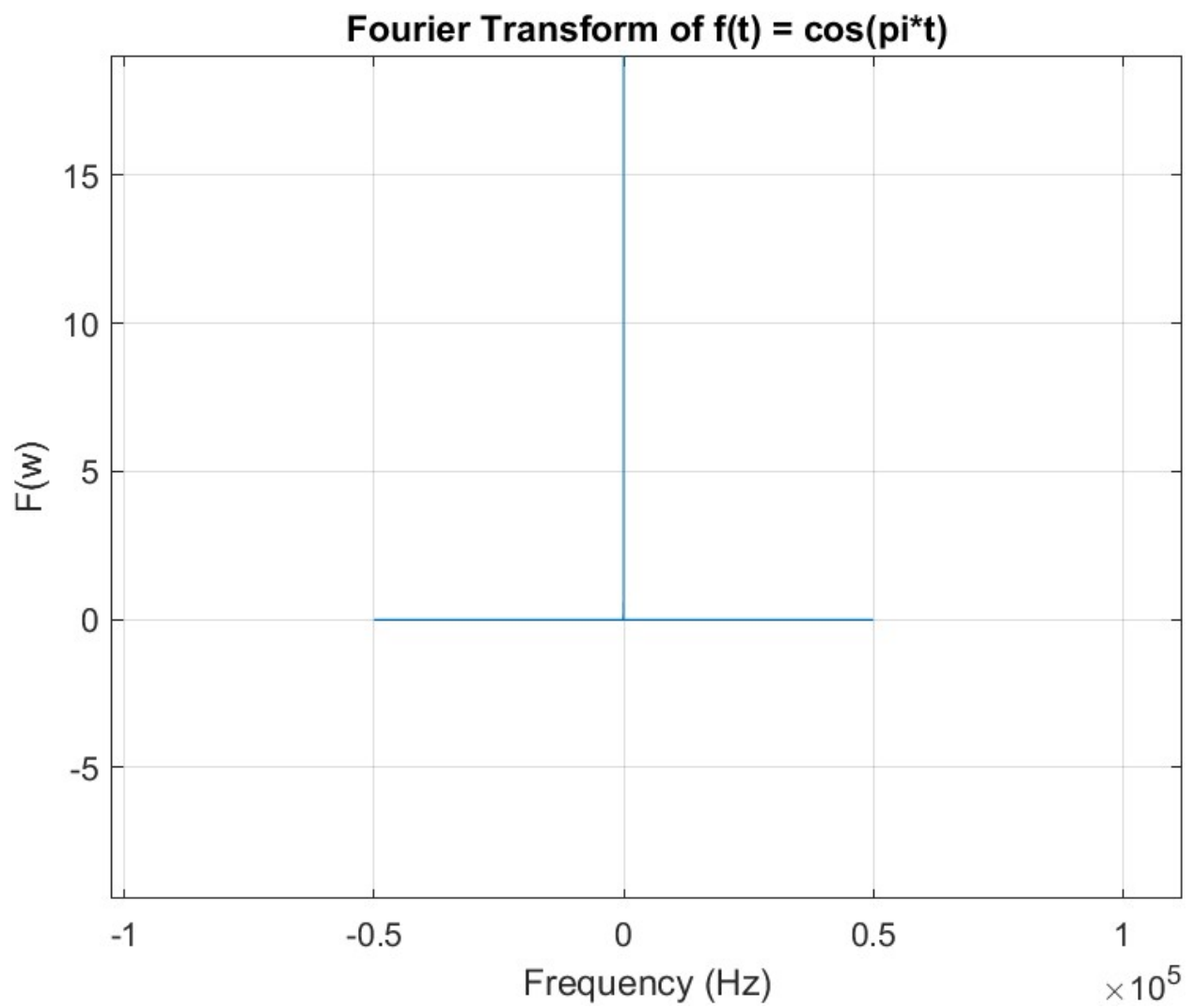
```
fs = 100000;  
t = -2:1/fs:2;  
y = cos(pi*t);  
  
plot(t,y)  
xlim([-4 4])  
ylim([-1.5 1.5])  
xlabel('t')  
ylabel('cos(pi*t)')  
title('Plot of cos(pi*t)')  
grid on
```



سپس به کمک `fft` و `fftshift` تبدیل فوریه را محاسبه کرده و رسم می‌کنیم:

نمودار:



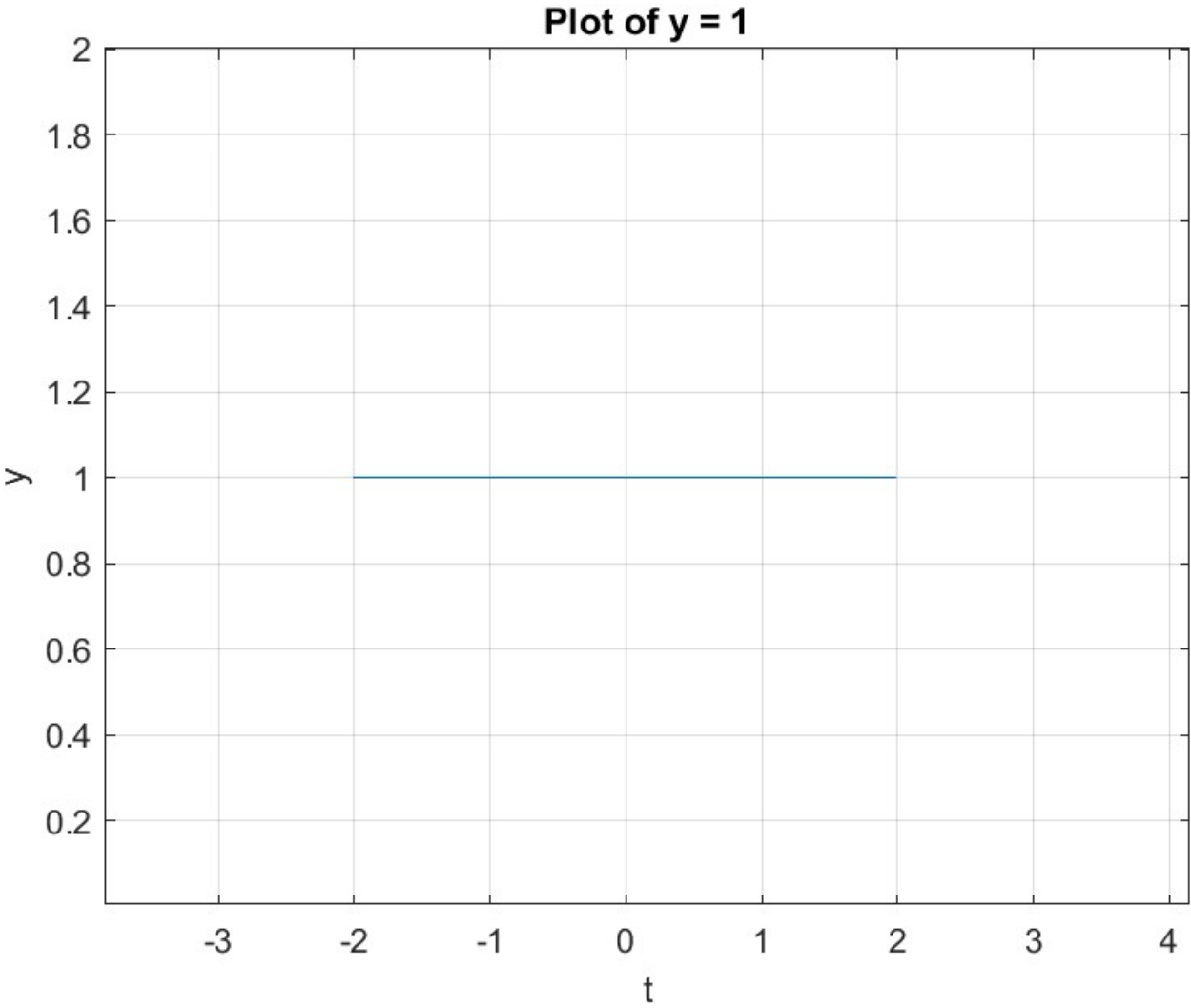


محاسبه دستی:

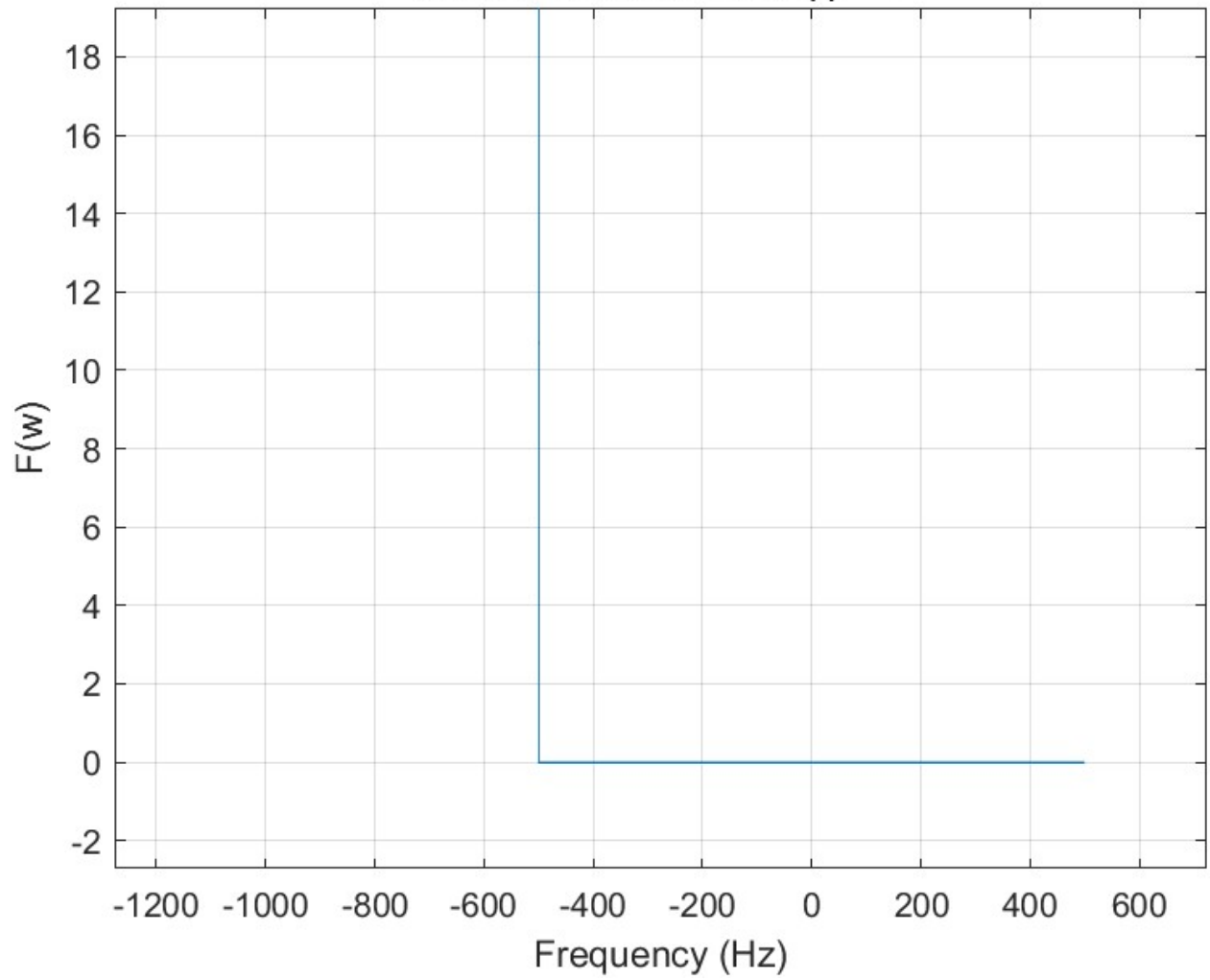
$$f(t) = \cos(\omega_0 t) \rightarrow F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i\omega t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \cos(\omega_0 t) e^{-i\omega t} dt$$

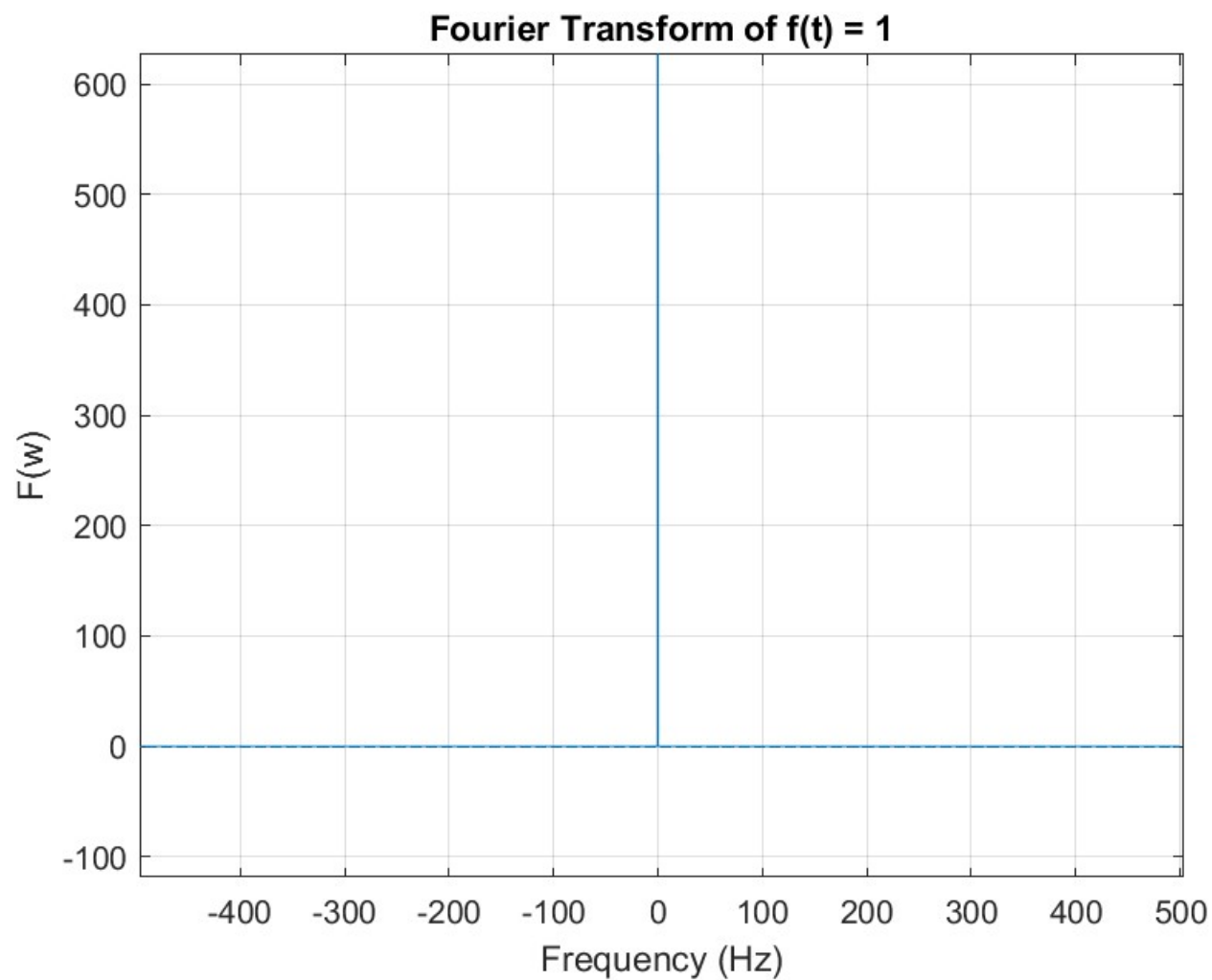
$$F(\omega) = \pi \delta(\omega - \omega_0) + \pi \delta(\omega + \omega_0)$$

تابع  $F(x) = 1$



Fourier Transform of  $f(t) = 1$



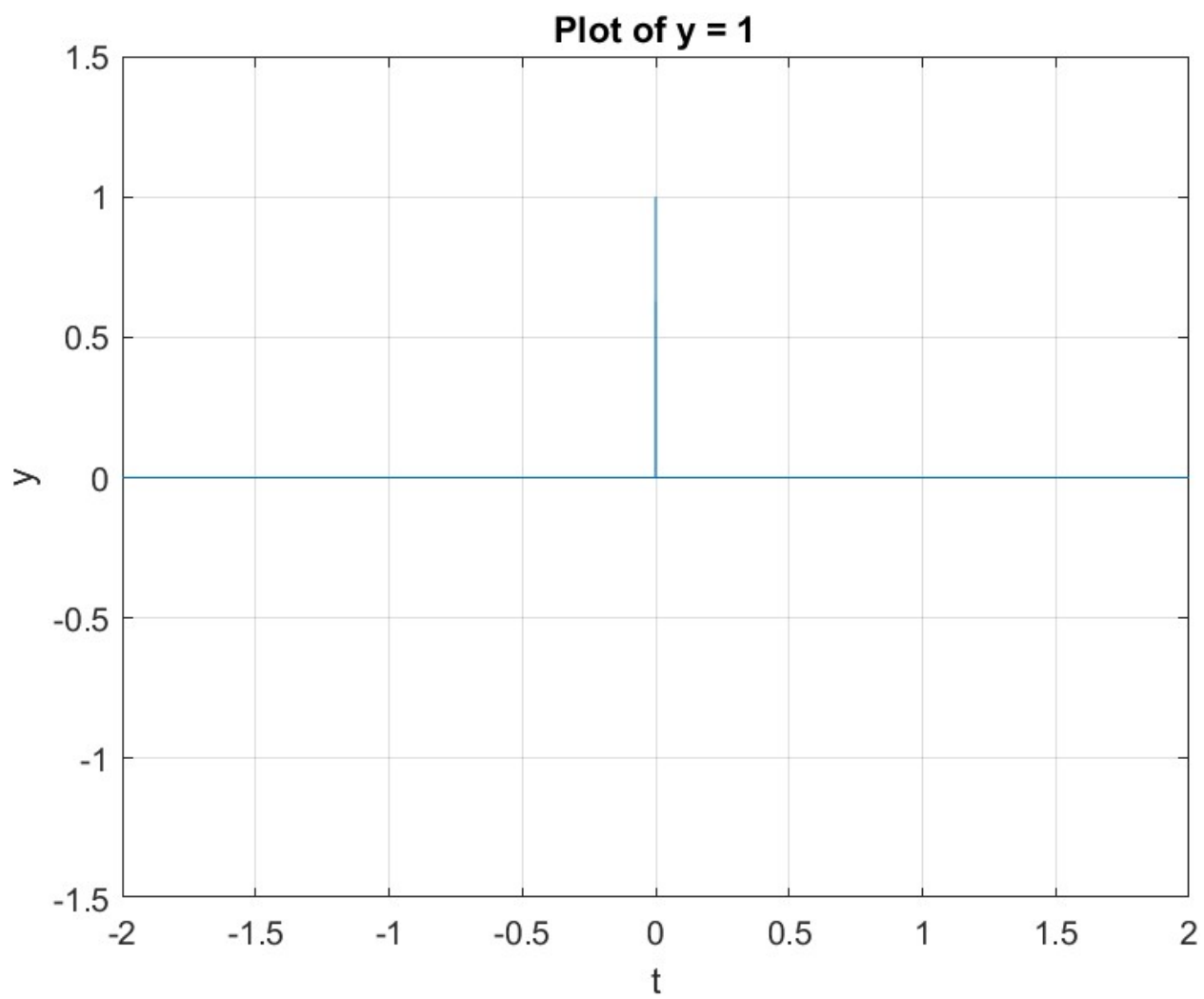


محاسبه دستی:

$$f(t) = 1 \rightarrow F(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} 1 \cdot e^{-i\omega t} dt$$

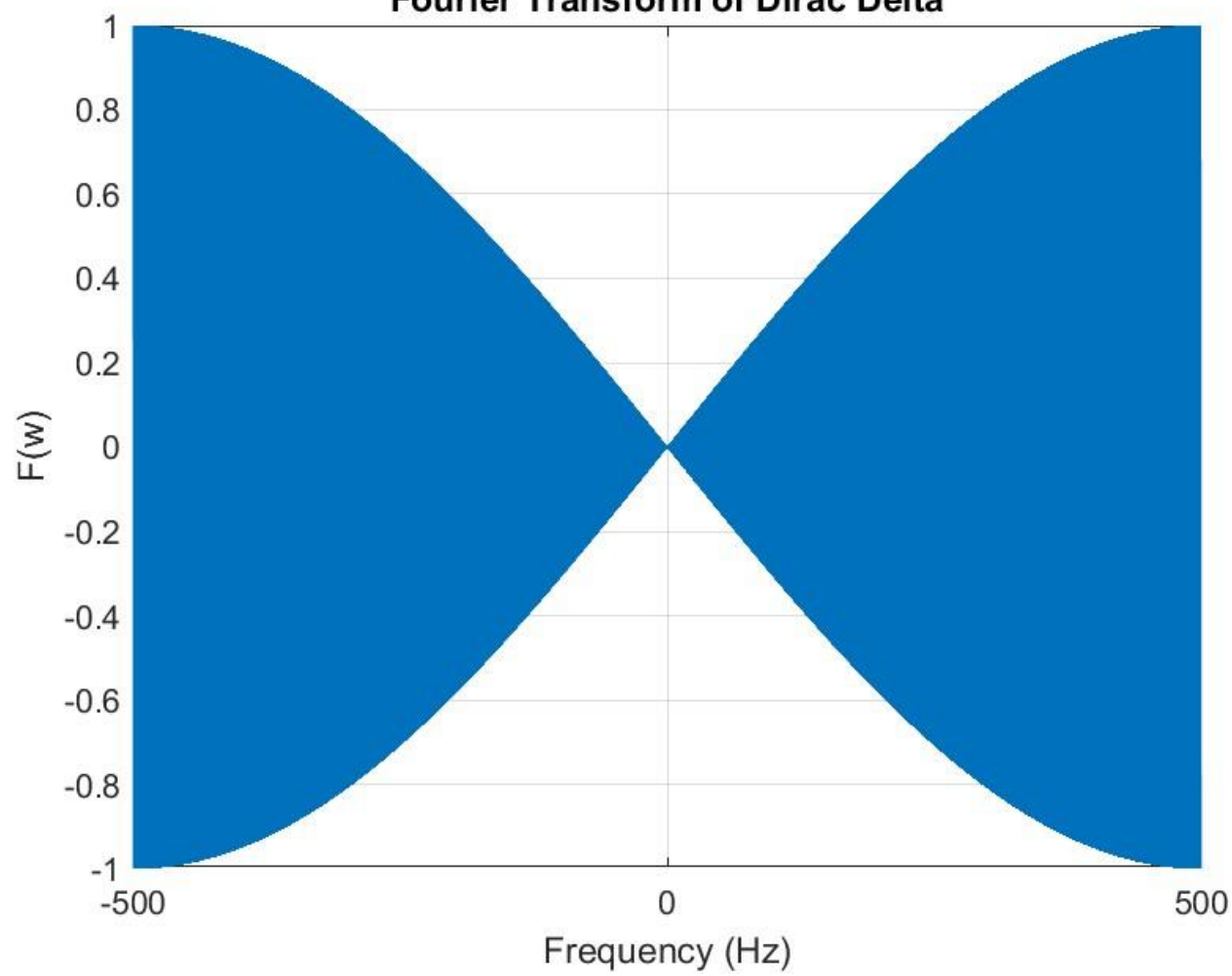
$$F(\omega) = 2\pi\delta(\omega)$$

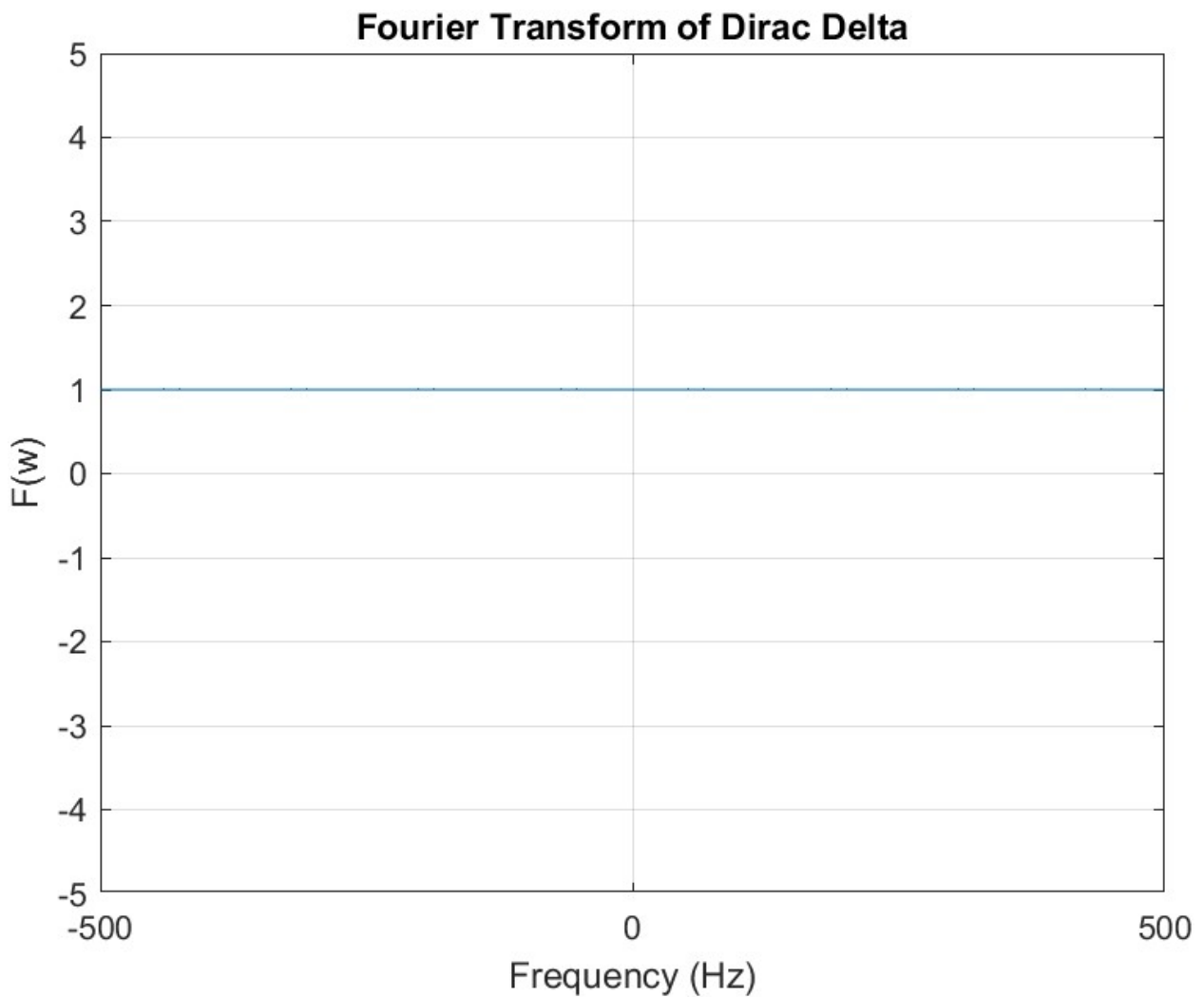
$$f(x) = \delta(x) \text{ تابع}$$





Fourier Transform of Dirac Delta





محاسبه دستی:

$$f(t) = \delta(t) \rightarrow F(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) e^{-i\omega t} dt$$

$$F(\omega) = 1$$

همان طور که مشخص است خروجی ها با محاسبه های دستی تطابق دارند.

در واقع خروجی هایی که بعد از اعمال `fftshift` رسم کردیم درست هستند. در واقع تابع `fft` تبدیل فوریه تابع داده شده را محاسبه می کند اما محور مربوط به فرکانس صحیح نیست و باید شیفت بخورد. در واقع خروجی تابع `fft` به شکل `zero centered` نیست و برای نمایش بصری بهتر باید `fftshift` اعمال شود.

### بخش ۳.۳: موسیقی

کد های این قسمت: part 3 3 1 part 3 3 2 part 3 3 3 part 3 3 4 part 3 3 5 part 3 3 6

برای تغییر فرکانس یک فایل صوتی در متلب ابتدا آن را به کمک تابع `audioread` باز می کنیم. خروجی این تابع در واقع شامل فرکانس هم هست. اگر فرکانس را برای فایل اصلی چاپ کنیم: 44100 (Fs)

همچنین اگر خروجی های تابع `audioread` را به تابع `sound` بدهیم، در محیط متلب فایل صوتی پخش می شود.

حال برای تغییر فرکانس ابتدا فایل اصلی را باز می‌کنیم، فرکانس را  $n$  برابر می‌کنیم و از  $y$  که خروجی تابع **audioread** است مجدداً با فرکانس جدید نمونه برداری می‌کنیم و در نهایت به کمک **audiowrite** در یک فایل جدید ذخیره می‌کنیم.

می‌توان فرکانس فایل‌های جدید را هم مثل فایل اصلی چاپ کرد که دقیقاً دو برابر یا نصف فایل اصلی هستند.

فرکانس این فایل همان طور که اشاره شد ۴۴۱۰۰ هرتز می‌باشد. در واقع این فرکانس، فرکانس استاندارد برای فایل‌های صوتی دیجیتال است. یکی از دلایل انتخاب این فرکانس قضیه نایکوئیست است. قضیه نایکوئیست بیان می‌کند که برای گرفتن دقیق سیگنال پیوسته، نرخ نمونه‌برداری باید حداقل دو برابر بالاترین فرکانس موجود در سیگنال باشد. شنوایی انسان معمولاً بین ۲۰ هرتز تا ۲۰ کیلوهرتز است. بنابراین، نرخ نمونه‌برداری حداقل ۴۰ کیلوهرتز برای گرفتن تمام فرکانس‌های شنیداری مورد نیاز است.

با تغییر فرکانس این فایل صوتی تغییراتی رخ می‌دهد که یکی از آنها تغییر حجم فایل‌های صوتی است. با تغییر فرکانس حجم فایل‌های صوتی بیشتر می‌شود. با دو برابر کردن فرکانس برخی قسمت‌های موسیقی کمی ناواضحی دارد. همچنین در برخی قسمت‌ها کشیدگی کلمات احساس می‌شود.

با کاهش فرکانس، بدون تغییر دادن میزان ولوم دستگاه، موسیقی بلندتر شنیده می‌شود. قسمت‌هایی که شنیده می‌شود به واضحی فایل اصلی نیست. همچنین در قسمت‌های پایانی مقدار قطعی داریم. قسمت گیتار انتهایی به شدت بلند احساس می‌شود.