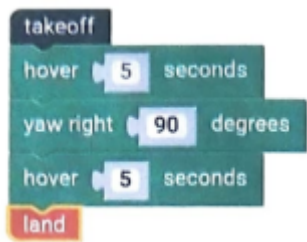
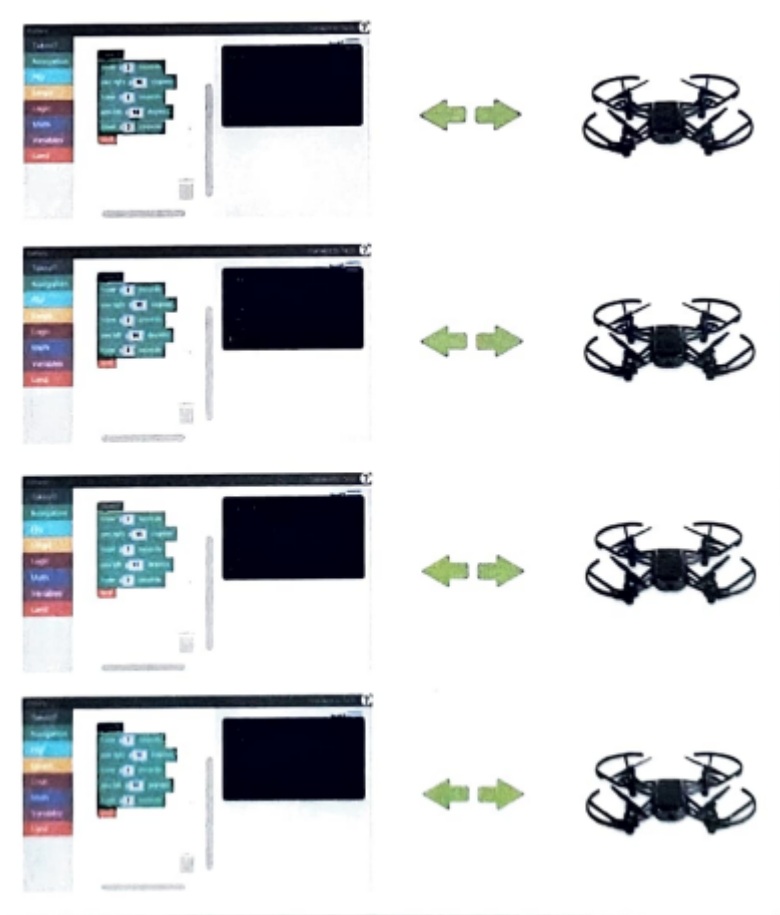


✓ Drone Blocks 및 Tello Edu 앱을 이용한 합동 비행

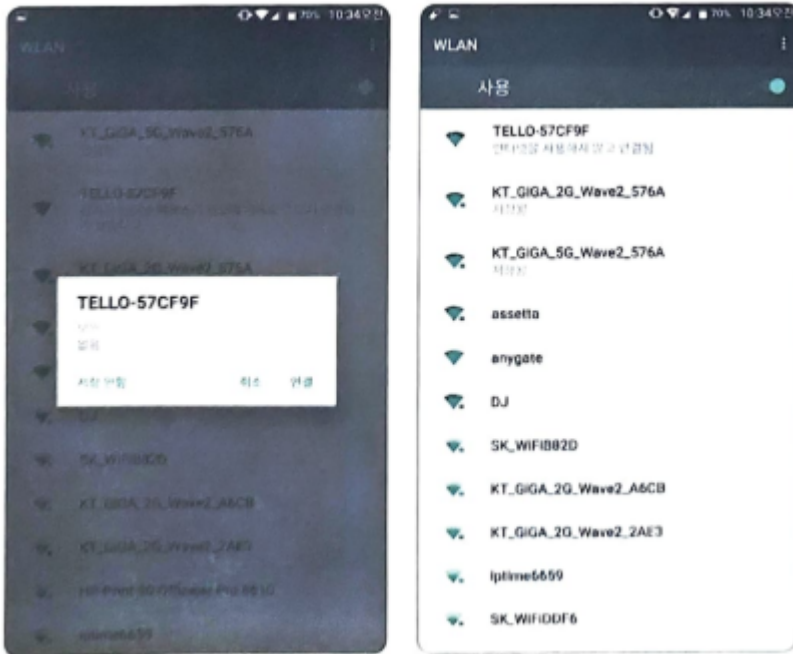
- 2인 2개조로 구성
- 개인별로 블록 코딩을 작성한 후 동시에 텔로 에듀에 각각 접속하여 합동으로 블록 코딩 자동 비행 또는 수동 비행 조작을 실시 -> 군집비행 유사 효과 연출

✓ Drone Blocks 앱을 활용하여 합동 비행

- 2인 1조를 편성
- 조원 모두 동일한 예제를 선택하고 블록 코딩을 진행



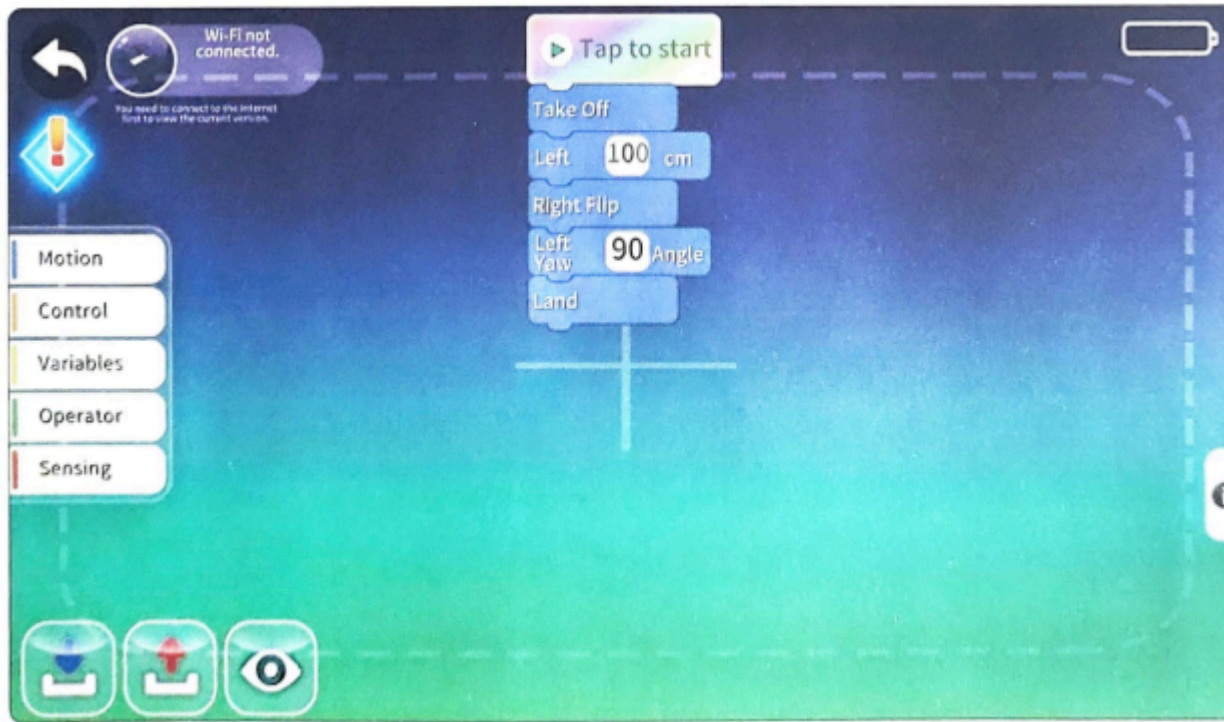
- 작성된 블록 미션 수행을 위해 [Drone Blocks 앱과 텔로 에듀를 Wifi로 접속 및 연결](#)
 - 한 사람씩 [본인의 텔로 에듀를 연결\(혼선 방지\)](#).



- 상단의 '[CONNECT TO TELLO](#)' 메뉴를 터치하여 명령 모드로 진입
- 기체는 1미터 간격으로 배치 후 조장의 신호에 따라 동시에 미션을 수행
- 하부 메뉴에서 '[Launch Mission](#)'을 터치 -> 'Abort Mission' 버튼이 나타나고 여러 대의 드론이 동시에 개별적으로 입력한 블록 미션을 수행 -> 합동 비행 -> '[Abort Mission](#)'이 사라지고 미션이 종료됨

✓ [Tello Edu 앱을 활용하여 합동 비행](#)

- 조별로 진행

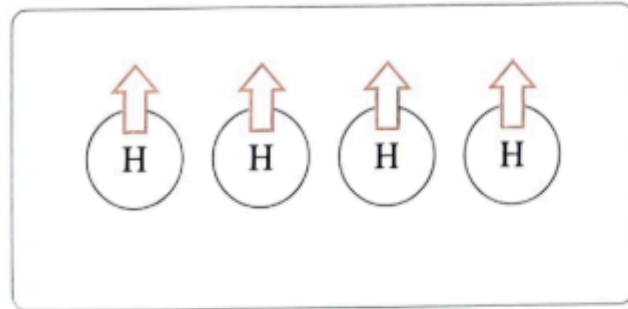


- 작성된 블록 미션 수행을 위해 [텔로 에듀 앱과 텔로 에듀를 Wifi로 접속 및 연결](#)
- 한 사람씩 본인의 텔로 에듀를 연결(혼선 방지)
- 기체를 1미터 간격으로 배치하고 조장의 신호에 따라 동시에 미션을 수행
 - '[Tap to start](#)' 메뉴를 터치한 후 ◦측 하단의 [Stop](#) 메뉴가 나타나고 기체가 코딩한 블록 명령대로 동작
 - 합동 비행 미션이 종료되면 블록 코딩 창으로 돌아옴

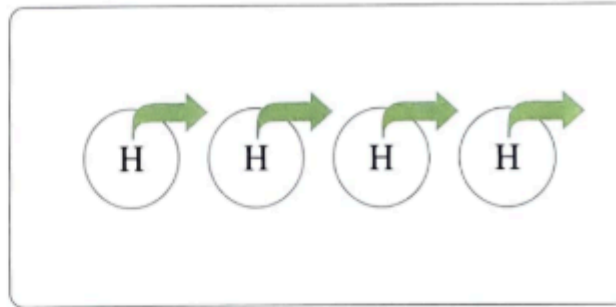
- 우측의 'i(information)' 메뉴를 터치하여 텔로 에듀의 현재 상태 정보를 표시
 - 실시간 피치(pitch=전후 기울임), 롤(Roll=좌우 기울림), 요(Yaw=방위각) 값과 가속도값, 기체의 온도, 이동거리, 고도 등의 데이터를 보면서 실제 작동 상태를 확인할 수 있음

✓ Tello Edu 앱을 활용하여 수동 조작으로 합동 비행

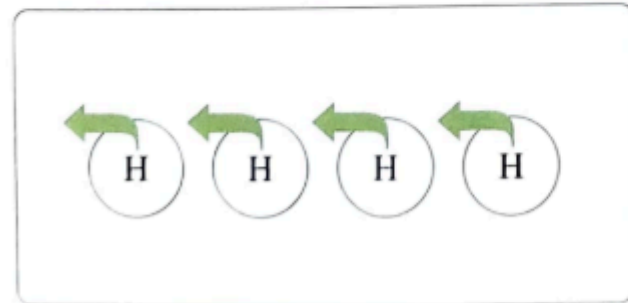




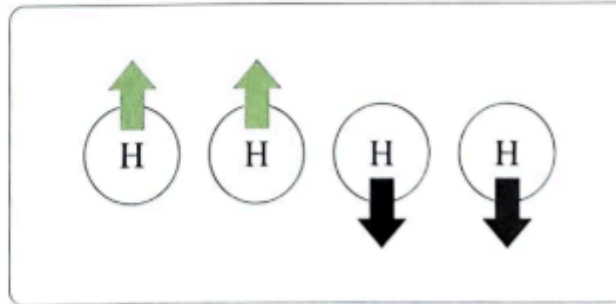
▲ 전 기체 동시에 Take Off



▲ 전 기체 동시에 90도 우회전



▲ 전 기체 동시에 90도 좌회전



▲ 좌측 2기 50cm 전진, 우측 2기 50cm 후진

