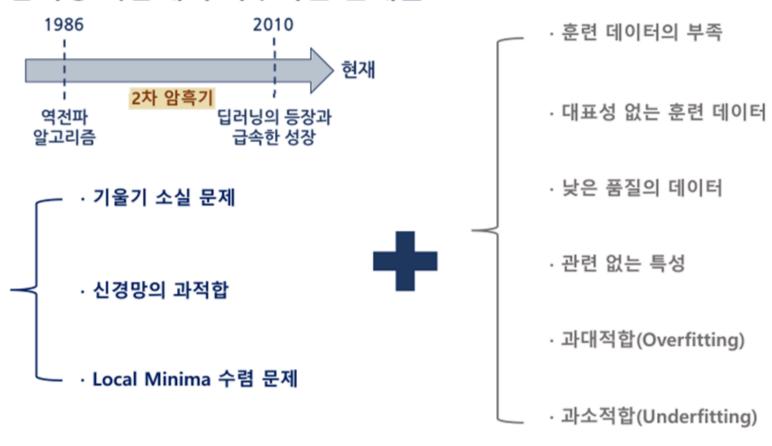
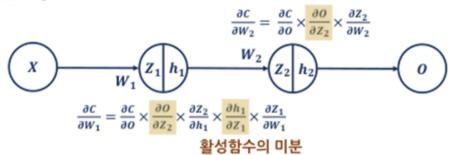
17강. 딥러닝 학습에서 마주하는 문제들

- · 기울기 소실 문제
- · RELU / 배치정규화
- · 드롭아웃 / 데이터 증강 / 규제 / 조기종료
- · 경사하강법 옵티마이저(Optimizer)

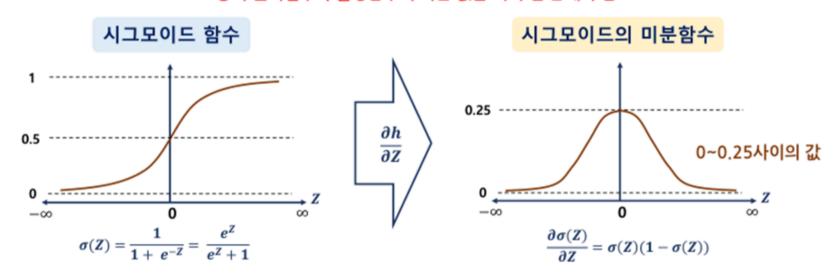
■ 딥러닝 학습에서 마주하는 문제들



■기울기 소실 문제



층이 깊어질수록 활성함수의 미분 값을 여러 번 곱해야 함



■기울기 소실 문제

활성함수로 시그모이드를 사용하면 층이 깊어질수록 기울기가 전파가 되지 않는 현상



(1층)
$$\frac{\partial h}{\partial Z}$$
 0~0.25

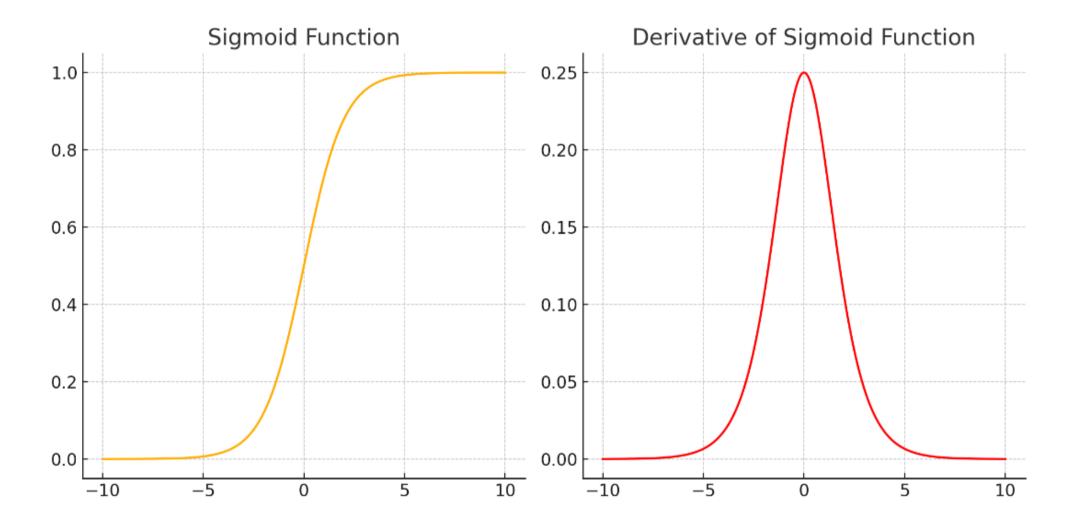
(2층)
$$\frac{\partial h}{\partial z} \times \frac{\partial h}{\partial z}$$
 0~0.0625

(3층)
$$\frac{\partial h}{\partial Z} \times \frac{\partial h}{\partial Z} \times \frac{\partial h}{\partial Z}$$
 0~0.015625

$$(\infty \stackrel{\stackrel{>}{>}}{>}) \quad \lim_{n \to \infty} \left(\frac{\partial h}{\partial Z} \right)^n = 0$$

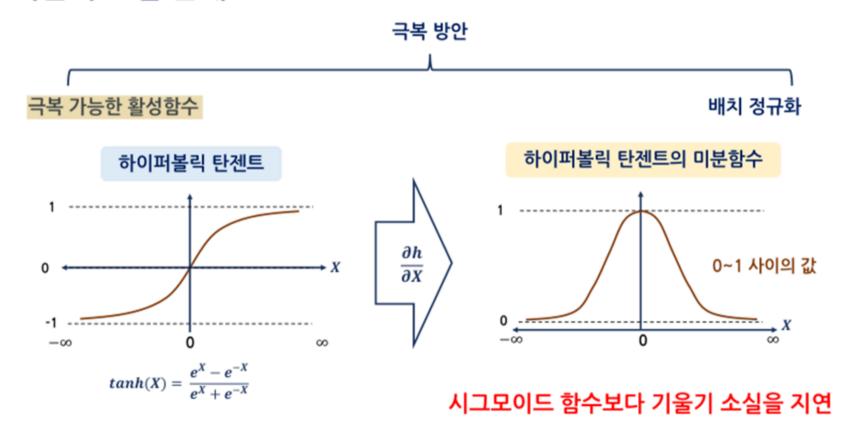
활성화 함수

- Sigmoid나 tanh와 같은 활성화 함수는 입력 값이 매우 크거나 작을 때 출력의 변화가 매우 작다. 예를 들어 Sigmoid의 도함수는 아래와 같다.
- 여기서 σ(x)가 0 또는 1에 가까워지면 도함수가 0에 가까워진다. 이러한 활성화 함수들은 입력 값이 크거나 작을 때 기울기를 거의 0으로 만들기 때문에, 역전파 동안 기울기가 점점 더 작아진다.

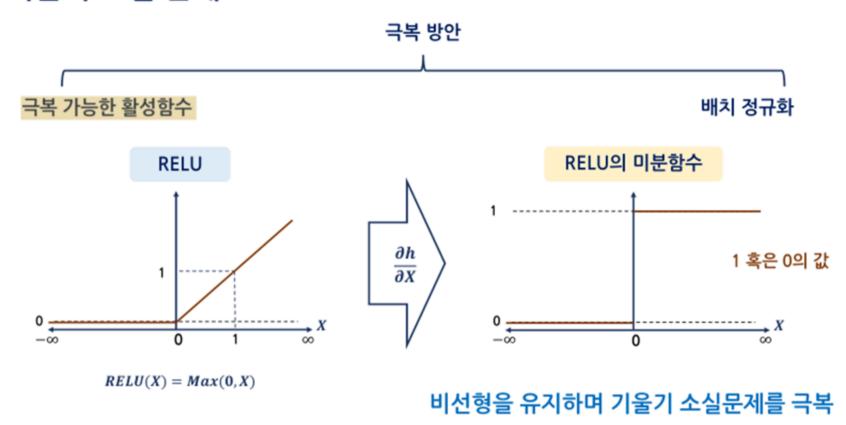


$$W_i = W_{i-1} - \eta rac{\delta Error}{\delta W}$$

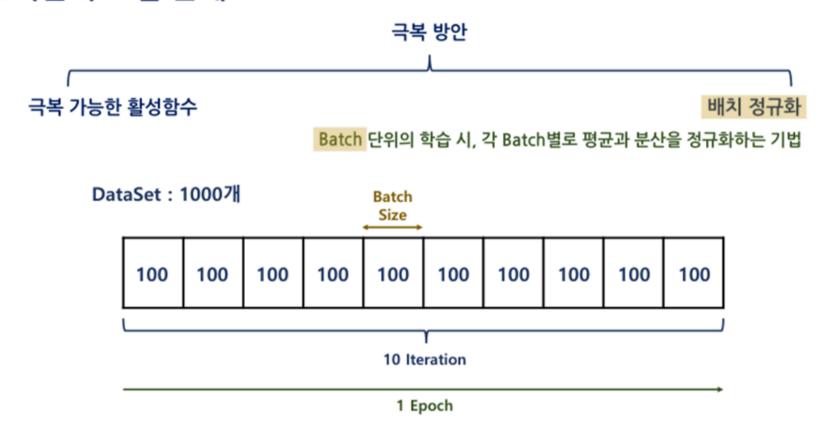
■기울기 소실 문제



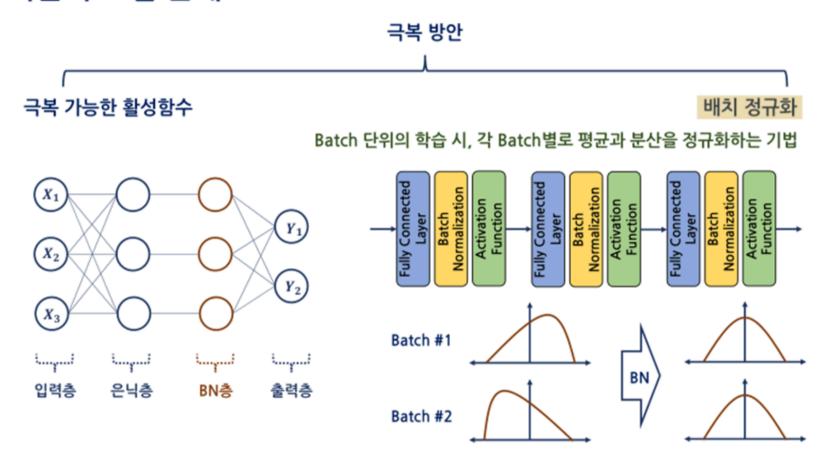
■ 기울기 소실 문제

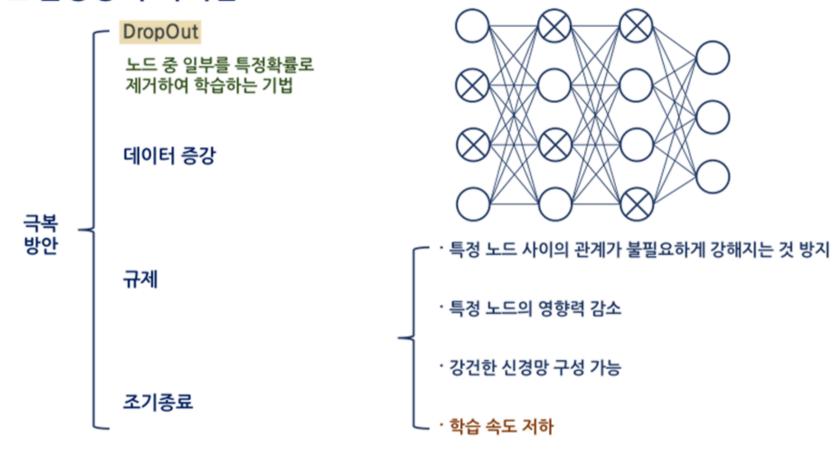


■ 기울기 소실 문제



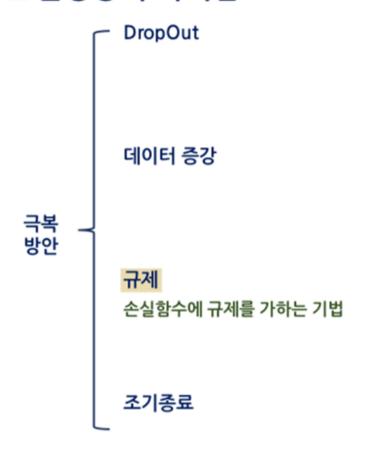
■ 기울기 소실 문제







※ 출처 : What is image augmentation and how it can improve the performance of deep neural networks' Link - What is image augmentation - Albumentations Documentation



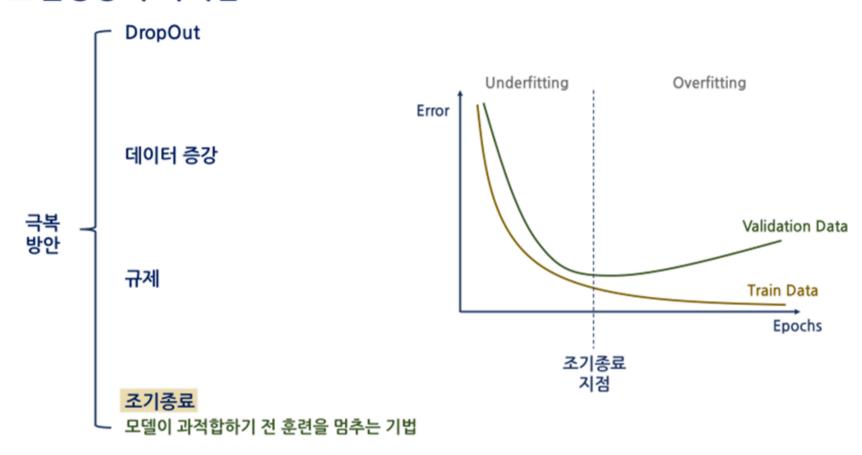
L1 규제

- · 라쏘(Lasso) 회귀
- \cdot 비용함수 + $\alpha \sum |W|$
- · 맨하탄 거리 기반

L2 규제

- · 릿지(Ridge) 회귀
- · 비용함수 + $\alpha \frac{1}{2} \sum W^2$
- · 유클리드 거리 기반

L2 규제가 일반적으로 학습 시 더 좋은 성능



■극소점(Local Minima) 수렴 문제



경사하강법으로 학습 시 원하는 건 Global Minima에 수렴 Local Minima에서 기울기가 0으로 학습이 종료되는 문제

■옵티마이저(Optimizer)

