|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **2023 ICT멘토링 회의록** | | | |
| **구분** | 7월 5차 회의 | **작성자** | 박상은 |
| **회의시간** | 2023. 07. 17. 10:00-20:00 | **회의장소** | 형남공학관 104호 |
| **참석자** | 박상은 박성욱 이건아 조민규 함정규 | | |
| **회의제목** | 7월 5차 회의 | | |
| * **주요 내용**   + **전달사항**   + **이전 과제 피드백**   + **금일 주요 내용**   + **다음 회의 때까지 할 일**   + **다음 회의 일정**   + **주요 일정 정리** * **멘토님과의 미팅**    + **킥오프미팅 날짜 미정** * **세부 내용**    + **전달사항**     - **실습장비 7월 2차 신청(7/20~7/24)**       * **실습장비 신청 목록 리스트 만들기**     - **방학 중 회의 지각 절대 안됨**       * **간식 사기 (1인 3000원 내)**   + **이전 과제 피드백**     - **상은**     - **성욱**     - **민규**       * **소형로봇 외부 설계 도면 수정 3->4**       * **모먼트 공부**     - **건아**     - **정규**   + **금일 주요 내용**     - **요청 사항**     - **블렌디드러닝 3차 이벤트 (**[**https://www.hanium.or.kr/portal/noticeAllBoard.do**](https://www.hanium.or.kr/portal/noticeAllBoard.do)**)**   + **Today 개인 목표**     - **상은**       * **프론트 페이지 파일 서버(백)이랑 연결하는 방법 찾기**       * **서버(백) -> 서버(프론트) 예제 데이터 넘기기**       * **서버(프론트) -> 서버(백) 검색한 숫자 입력 값 받는 코드 구현하기**       * **로그인 서버 구축하기. 이젠 진짜 해야 할 때.**     - **성욱**   **모체 로봇 외관 보드 사이즈 및 내부 필요 장비 신청 목록 작성하기 (링크, 개수, 이름)**   * + - * **터틀봇 90% 완성하기**       * **SLAM 예제코드 보면서 수정 후 적용하기**       * **Open CR 보드 소형로봇에서 필요한지 조사하기**     - **건아**       * **컨트롤러 모체 로봇-소형 로봇 변환 버튼 및 변환 페이지 구성하기**       * **기상청 API 연결하기**       * **서버(프론트) -> 서버(백) 입력한 숫자 값 보내는 코드 구현하기**       * **혹시 필요한 경우 jsp 파일로 변경하기**     - **민규**       * **소형 로봇 외관 보드 사이즈 및 내부 필요 장비 신청 목록 작성하기 (링크, 개수, 이름)**       * **CAD 외관 수정하기**       * **모먼트(마찰력) 이론 공부**       * **장애물 및 로봇 주행할 환경 구성하기 (몇 cm 계단, 지형 모양, 벽 등등)**     - **정규**       * **라즈베리파이 – 라즈베리파이 wifi 통신 구현하기 -점심 전까지 도전**       * **서버(백)->서버(프론트) 통신 방법 찾고 구현하기**       * **서버(프론트)->서버(백) 숫자 송신 방법 찾고 구현하기**   + **다음 회의 때까지 할 일**     - **전원**       * **오늘 계획한 일 못한 부분 하기**     - **상은**     - **성욱**     - **건아**     - **민규**     - **정규**   + **다음 회의 일정**     - **7/21 (금) 10:00 형남공학관 104호**   + **주요 일정 정리**     - **목표 완료 시기 정하기**       * **7/31**         + **모체 로봇**   **영상처리-> 우리 알고리즘으로 변경 + SLAM 구현 50%**  **터틀봇 재료로 기본 하드웨어(캐터필러 등 포함) 개발 0%**  **모체로봇 외관 설계도 제작 후 필요한 보드 크기 등 선정 0%**   * + - * + **소형 로봇**   **관절 및 하드웨어 외관 설계도 제작 후 필요한 재료, 보드 크기 등 선정 80%**  **관절의 움직임 관련 (진입 각 등) 이론적인 부분 + 코드로 개발 0%**  **온습도 센서 등 소유한 센서 라즈베리파이와 연결 후 데이터 수집 코드 개발 50%**   * + - * + **서버(프론트)**   **로봇 데이터 예제 자료 기반으로 프론트에 적용시키기 0%**  **네비게이션 바 안정화 50%**   * + - * + **서버(백엔드)**   **로그인 부분 서버 구축하기 50%**  **로봇 데이터 예제 자료 기반으로 서버(프론트)에 전송하기 0%**  **API 받아올 수 있도록 서버 구축하기 0%**   * + - * + **통신**   **라즈베리파이 – 서버(DB) http 통신 구현하기 60%**  **라즈베리파이 – 라즈베리파이 wifi 통신 구현하기 0%**   * + - * **1차 제출**         + **모체 로봇**   **전체 외관 개발 완성**   * + - * + **소형 로봇**   **하드웨어 관절 및 소형 로봇 외관 개발 완성**  **바퀴+관절 능동 주행 코드 구현**   * + - * + **서버(프론트)**   **실제 로봇이 수집한 센서 받아서 데이터 적용 (그래프 등 시각화)**  **로봇에 영상 띄워 실시간 스트리밍 페이지, 컨트롤러 페이지 개발**   * + - * + **서버(백엔드)**   **영상 파일 DB에 저장하기 구현**  **각종 센서 값 모체로봇 - DB에 저장 구현 및 프론트로 전송하는 서버 구축**  **1차 서류 작성**   * + - * + **통신**   **소켓 통신으로 모체 로봇-서버, 소형 로봇-서버 간 실시간 스트리밍 구현**  **모체 로봇-서버 간 실제 수집 데이터 DB에 저장 구현**   * + - * **8/31**         + **모체 로봇**   **내부 설계 하드웨어에 적용 및 구현**   * + - * + **소형 로봇**   **카메라, LiDAR센서 등 이용한 자율 주행(SLAM) 소형 로봇에 맞게 적용**  **객체탐지 등 s/w 요소 소형 로봇에 맞게 적용**   * + - * + **서버(프론트)**   **지난 영상 페이지 개발 포함 서버 구축 완료**   * + - * + **서버(백엔드)**   **서버 구축 완료**  **포스터논문, 프로그램 등록 등 서류 작업**   * + - * + **통신**   **모든 요소 간의 통신 구축 완료**   * + - **장비신청 목록** * **회의 사진** | | | |