





- Intro to Machine Learning
- Basic computer vision with ML
- Introducing convolutional neural networks
- Build an image classifier for rock,paper,scissors















사람이 인식하는 것과 같은 방식으로 컴퓨터가 인식하면 어떨까?

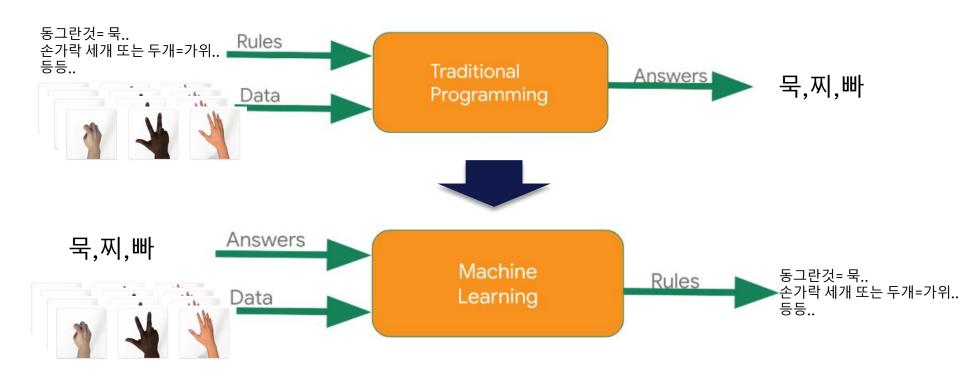


머신러닝의 핵심, 인공지능이 추구하는 것













$$Y = 3X + 1$$



모델 정의

모델 컴파일

x 데이터 y 데이터

```
model = tf.keras.Sequential([keras.layers.Dense(units=1, input shape=[1])])
# 한개의 레이어가 있고, 그 레이어는 한개의 뉴런을 지녔고, 인풋쉐입은 1이다.
model.compile(optimizer='sgd', loss='mean squared error')
xs = np.array([-1.0, 0.0, 1.0, 2.0, 3.0, 4.0], dtype=float)
ys = np.array([-2.0, 1.0, 4.0, 7.0, 10.0, 13.0], dtype=float)
model.fit(xs, ys, epochs=500)
# x값을 v의 값에다가 핏시킴
print(model.predict([10.0]))
```

모델이란? 학습된 뉴런 네트워크



```
model = tf.keras.Sequential([keras.layers.Dense(units=1, input shape=[1])])
# 한개의 레이어가 있고, 그 레이어는 한개의 뉴런을 지녔고, 인풋쉐입은 1이다.
model.compile(optimizer='sgd', loss='mean squared error')
xs = np.array([-1.0, 0.0, 1.0, 2.0, 3.0, 4.0], dtype=float)
ys = np.array([-2.0, 1.0, 4.0, 7.0, 10.0, 13.0], dtype=float)
model.fit(xs, ys, epochs=500)
# x값을 y의 값에다가 핏시킴
print(model.predict([10.0]))
                                       31가 나와야되는데 실제로는
                                       31.00321가 나온다 왜일까?
```



```
model = tf.keras.Sequential([keras.layers.Dense(units=1, input shape=[1])])
# 한개의 레이어가 있고, 그 레이어는 한개의 뉴런을 지녔고, 인풋쉐입은 1이다.
model.compile(optimizer='sgd', loss='mean squared error')
xs = np.array([-1.0, 0.0, 1.0, 2.0, 3.0, 4.0], dtype=float)
ys = np.array([-2.0, 1.0, 4.0, 7.0, 10.0, 13.0], dtype=float)
model.fit(xs, ys, epochs=500)
# x값을 v의 값에다가 핏시킴
print(model.predict([10.0]))
                                        훈련데이터가 6쌍 뿐이기 때문
```

두 관계가 일직선처럼 보이지만 그 밖의 값은 일직선이 아닐수도 있는 확률이 존재



Hello ML world

https://colab.research.google.com/drive/1eS0laRdvRMejyh1jYxj12zsj6YEuDAG-



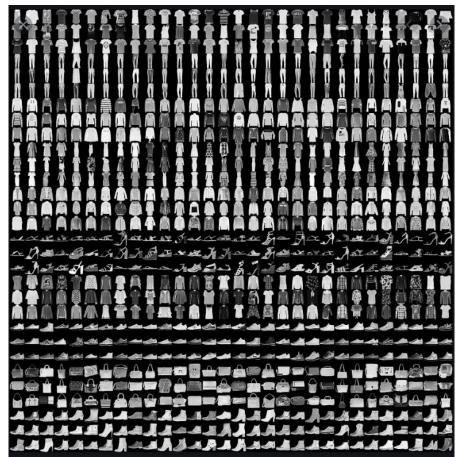


신발은 몇개일까?









0 T-shirt/top

1 Trouser

2 Pullover

3 Dress

4 Coat

5 Sandal

6 Shirt

7 Sneaker

8 Bag

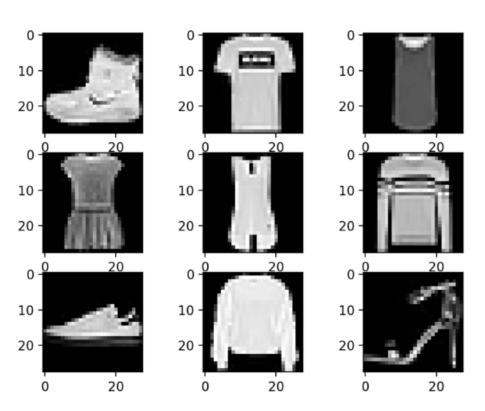
9 Ankle boot

Fashion MNIST

- 총 70000개의 이미지
- 10개의 카테고리
- 28X28 크기의 이미지

https://github.com/zalandoresearch/fashion-mnist





0 T-shirt/top 1 Trouser 2 Pullover 3 Dress 4 Coat 5 Sandal 6 Shirt 7 Sneaker 8 Bag 9 Ankle boot

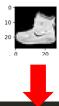
Fashion MNIST

- ▸ 총 70000개의 이미지
- 10개의 카테고리
- 28X28 크기의 이미지



```
import tensorflow as tf
from tensorflow import keras
fashion mnist = keras.datasets.fashion mnist
(train_images, train_labels),(test_images, test_labels) = fashion_mnist.load_data()
# 쉽게 불러올 수 있다
                   0 T-shirt/top
                   1 Trouser
                                        훈련 이미지는 60,000개
                   2 Pullover
                   3 Dress
                   4 Coat
                                        테스트 이미지는 10,000개
```

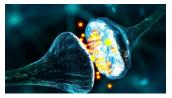






```
0 T-shirt/top
1 Trouser
2 Pullover
3 Dress
4 Coat
...
10
```



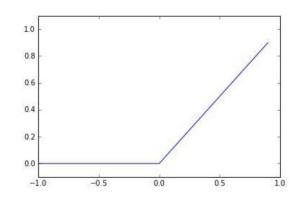


Firing of a neuron

Activation function(활성화 함수) Input data -> {activation function} -> output data

<ReLU>

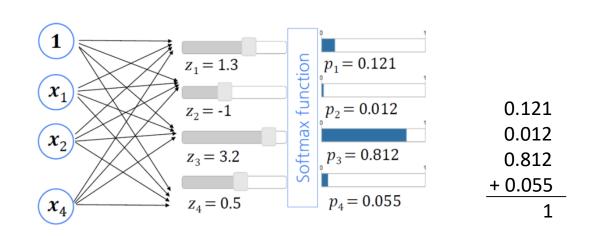
```
if (x>0){
    return x;
}
else{
    return 0;
}
```



```
import numpy as np
def relu(x):
    return np.maximum(0, x)
```



import numpy as np
def softmax(arr):
 arr = np.exp(arr)
 return arr / np.sum(arr)

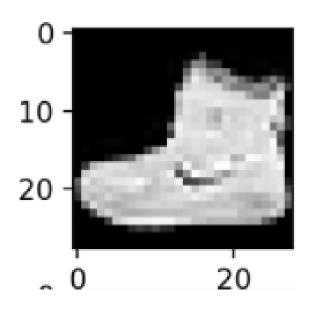




2_Computer_Vision_FashionMNIST_end

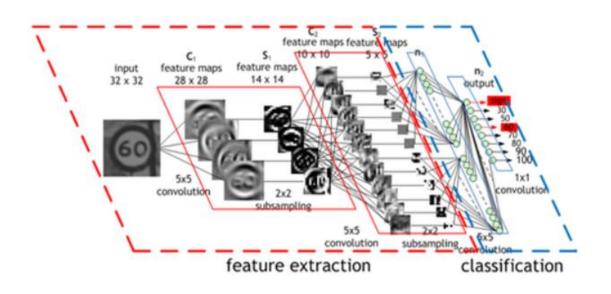
https://colab.research.google.com/drive/1eRRtGqB0396cqkrdCCWBukVJ433tVLWJ



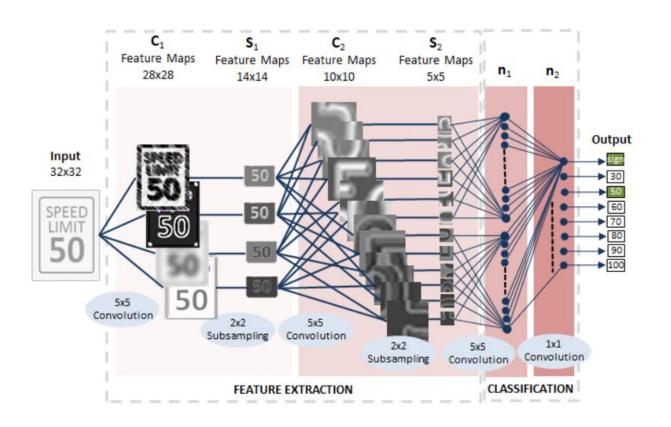






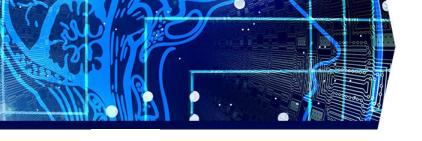












풀링 (Sub sampling or Pooling)

컨볼루셔널 레이어를 통해 어느정도 특징이 추출되었으면 이 모든 특징을 가지고 판단을 할 필요가 없다. (고해상도 저해상도 사진) 그래서, 인위로 줄이는 작업을 하는데, 이 작업을 sub sampling 도는 pooling 이라고 한다.

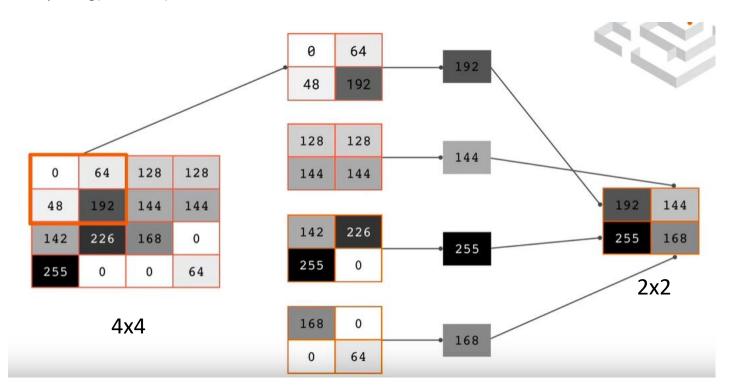
[Pooling의 종류]

- Max pooling
- Average pooling,

등이 있고, 그중에서 max pooling 이라는 기법이 많이 사용된다. 이미지의 크기는 줄어들지만 특징들은 강조되게 된다.

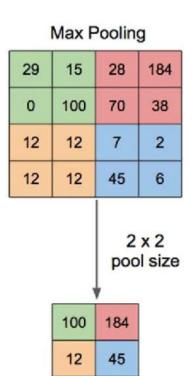


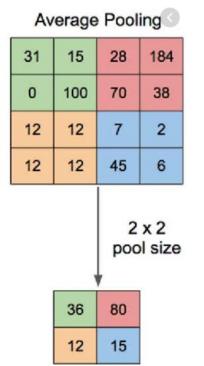
Max pooling(맥스풀링): 가장 큰 값을 뽑아냄





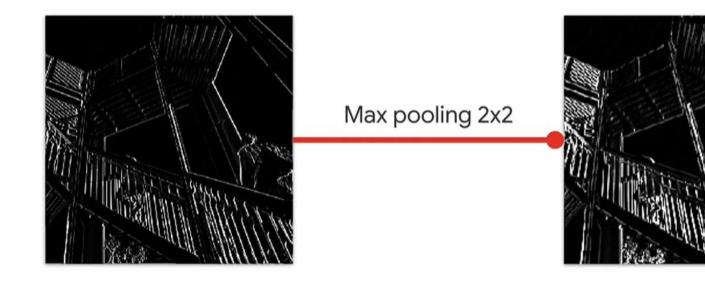
Average pooling(에버리지풀링): 평균 값을 뽑아냄





(31+15+0+100)/4 =36
(28+184+70+38)/4=80







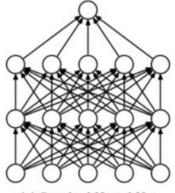




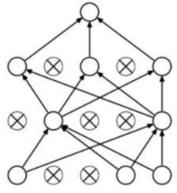


https://colab.research.google.com/drive/1yw9rwtDNo45mJ1XcVT 8W2hG--9Gt2vt

Drop out : 드롭 아웃은 오버피팅(over-fit)을 막기 위한 방법으로 뉴럴 네트워크가 학습중일때, 랜덤하게 뉴런을 꺼서 학습을 방해함으로써, 학습이 학습용 데이타에 치우치는 현상을 막아준다.



(a) Standard Neural Net



(b) After applying dropout.



Hyperparameters:

f: filter size

s:stride

Max or average pooling

$$\begin{array}{c}
N_{H} \times N_{\omega} \times N_{c} \\
\downarrow \\
N_{H} - f + \downarrow \\
\times N_{c}
\end{array}$$