

Signals

System Programming

gcc 사용하기

□ 책자(이론) 예제 코드 컴파일 및 실행 해보기

- Prog. 10. 2
- Prog. 1. 4 을 아래와 같이 수정해보기
 - 이 프로그램을 먼저 수행해서 Ctrl-C로 인터럽트 신호 보내서 종료되는 것 확인
 - 이 프로그램에 SIGINT에 대한 함수 sig_int를 등록하고(Prog.1.10 참고) Ctrl-C를 입력하면, 종료되지 않고 Interrupt만 화면에 출력 후 계속 수행되도록 하기.
 - ✓ 이론 수업의 Interrupted system call 내용을 참고하기
 - 이후에 종료를 원하면 Ctrl-D를 입력하기
- Prog. 10. 8 & Prog. 10.9
 - 컴파일할 때, 두개의 c 소스코드를 같이 컴파일 하기 (예) gcc -o test prog10_8.c prog10_9.c)
 - 실행파일을 실행하고 2-3초 정도 지난후에 Ctrl-C 입력하기

Process Control

□ Prog. 10. 2 코드

```
#include "apue.h"
static void sig usr(int); /* one handler for both signals */
int
main(void)
    if (signal(SIGUSR1, sig usr) == SIG ERR)
       err sys("can't catch SIGUSR1");
    if (signal(SIGUSR2, sig usr) == SIG ERR)
       err sys("can't catch SIGUSR2");
    for (;;)
        pause();
}
static void
sig_usr(int signo) /* argument is signal number */
    if (signo == SIGUSR1)
        printf("received SIGUSR1\n");
    else if (signo == SIGUSR2)
        printf("received SIGUSR2\n");
    else
        err dump("received signal %d\n", signo);
```

Figure 10.2 Simple program to catch SIGUSR1 and SIGUSR2

Process Control

□ Prog. 1. 4 코드

```
#include "apue.h"
#define BUFFSIZE 4096
int main(void)
  int n;
  char buf[BUFFSIZE];
  while ((n = read(STDIN_FILENO, buf, BUFFSIZE)) > 0)
    if (write(STDOUT_FILENO, buf, n) != n)
      err_sys("write error");
  if (n < 0)
    err_sys("read error");
  exit(0);
```

Process Control

□ Prog. 10.8 코드

```
<setjmp.h>
#include
           <signal.h>
#include
           <unistd.h>
#include
static jmp buf env alrm;
static void
sig alrm(int signo)
   longjmp(env alrm, 1);
unsigned int
sleep2(unsigned int seconds)
   if (signal(SIGALRM, sig alrm) == SIG ERR)
       return(seconds);
   if (setjmp(env alrm) == 0) {
       alarm(seconds); /* start the timer */
       pause();
                        /* next caught signal wakes us up */
   return(alarm(0)); /* turn off timer, return unslept time */
```

Figure 10.8 Another (imperfect) implementation of sleep

Process Control

□ Prog. 10. 9 코드

```
#include "apue.h"
                sleep2(unsigned int);
unsigned int
static void
                sig int(int);
int
main(void)
    unsigned int
                    unslept;
    if (signal(SIGINT, sig_int) == SIG_ERR)
        err sys("signal(SIGINT) error");
    unslept = sleep2(5);
    printf("sleep2 returned: %u\n", unslept);
    exit(0);
}
static void
sig int(int signo)
{
    int
                    i, j;
    volatile int
                    k;
     * Tune these loops to run for more than 5 seconds
     * on whatever system this test program is run.
     */
    printf("\nsig int starting\n");
    for (i = 0; i < 300000; i++)
        for (j = 0; j < 4000; j++)
            k += i * j;
    printf("sig int finished\n");
```

Figure 10.9 Calling sleep2 from a program that catches other signals



Process Control

□ Prog.10.2 실행

```
$ ./a.out &
[1] 7216
$ kill -USR1 7216
received SIGUSR1
$ kill -USR2 7216
received SIGUSR2
$ kill 7216
[1]+ Terminated
```

start process in background job-control shell prints job number and process ID send it SIGUSR1

send it SIGUSR2

now send it SIGTERM

./a.out

Process Control

□ Prog.1. 4 수정 프로그램의 실행

```
🙆 🖨 🗊 sjhong@ubuntu: ~/sysprog
sjhong@ubuntu:~/sysprog$ ./mycat
sdfc
sdfc
ee
ee
wegesfr
wegesfr
sdf
sdf
^CInterrupt!!
sdfe
sdfe
svdvse
svdvse
^CInterrupt!!
dsf
dsf
read error: Interrupted system call
sjhong@ubuntu:~/sysprog$
```

Process Control

□ Prog.10.8 & 9 실행

```
$ ./a.out
^C
sig_int starting
sleep2 returned: 0
```

we type the interrupt character

Thank you for your attention!!

Q and A