http://www.linkedin.com/in/tkoziara

t.koziara@gmail.com Tel: 604 229 454

Tomasz Koziara

Zatrudnienie

2016-teraz Rozwój oprogramowania parmes.org.

Wsparcie i rozwój otwartego oprogramowania obliczeniowego parmes.org w powiązaniu z jego zastosowaniem w kontekście bezpieczeństwa energetyki nuklearnej w UK. Praca zdalna, fundowana przez EDF Energy poprzez agencję Rullion, UK.

2012-2015 Wykładowca Obliczeniowej/Teoretycznej Mechaniki Ciał Stałych, Wydział Inżynierii, Uniwersytet w Durham, UK.

Praca ta zawierała kilka elementów: badawczy (indywidualna praca naukowa, konsulting dla przemysłu, aplikowanie o granty), administracyjny (np. nadzór nad laboratoriami), gościnny (np. wspieranie dni otwartych, współorganizowanie konferencji), oraz rolę mentora (np. wspieranie 4-7 studentów magisterskich rocznie, 2 studentów doktoranckich) i nauczyciela (przygotowywanie i prowadzenie wykładów dla 30-160 studentów inżynierii lat 2-4).

2009-2011 Pracownik naukowy, Wydział Inżynierii, Uniwersytet w Glasgow, UK.

Kontrakt post-doktorancki ufundowany przez EDF Energy. Rozwój oprogramowania wysokiej wydajności parmes.org/solfec-1.0 do obliczeń dynamiki wielu elastycznych ciał z kontaktem i tarciem, z zastosowaniem do wspierania oceny bezpieczeństwa sejsmicznego reaktorów nuklearnych moderowanych grafitem.

2007-2007 Inżynier w dziale badań i rozwoju, Halcrow, Glasgow, UK.

Część etatu. Moja rola opierała się na wykorzystaniu oprogramowania Diana, ANSYS i LS-DYNA do analizy konstrukcji ceglanych, betonowych i stalowych.

2001-2004 Programista, Robobat, Kraków

Rozwój oprogramowania Metody Elementów Skończonych w kontekście zastosowań dla Inżynierii Lądowej.

Edukacja

2004-2008 Doktorat w dziedzinie Metod Obliczeniowych Mechaniki. Wydział Inżynierii, Uniwer-

sytet w Glasgow, UK.

Praca o tytule "Aspekty Obliczeniowej Dynamiki Kontaktu" otrzymała nagrodę ECCOMAS jako jedna z dwóch najlepszych prac doktoranckich w Europie w roku 2008 w dziedzinie metod obliczeniowych w naukach stosowanych i inżynierii. Praca otrzymała również Nagrodę Zienkiewicza w UK w 2008.

1997-2002 Magisterium w dziedzinie Metod Obliczeniowych Mechaniki. Wydział Inżynierii Lądowej, Politechnika Krakowska.

Praca o tytule "Modelowanie XFEM kohezywnego pękania betonu", oparta na oryginalnie stworzonym oprogramowaniu, obroniona z wyróżnieniem.

Doświadczenie

• Rozwój oprogramowania: Wstępnie pracowałem rozwijając zaawansowane arkusze Excel w kontekście Inżynierii Lądowej, łączące wizualny interfejs napisany w języku VisualBasic z kodem obliczeniowym C++. W ostatnich 10+ latach napisałem otwarty kod wysokiej wydajności (ang. High Performance

Computing, HPC) SOLFEC-1.0 (przede wszystkim wykorzystując język C, oraz Python jako interpreter plików wejściowych, zrównoleglizowany z pomocą biblioteki MPI, zawierający graficzny interfejs 3D OpenGL, oraz kilka formatów wyjściowych), napisałem dokumentację tego kodu, oraz zapewniłem długofalowe wsparcie jego przemysłowym użytkownikom (włączając w to rozwój nowych funkcjonalności, naprawianie błędów, oraz bezpośrednie wsparcie na dedykowanej platformie HPC). W ostatnich 20 latach używałem C, C++ oraz Python do implementowania kodów obliczeniowych, oraz Scilab i MATLAB do prototypowania pomysłów. Używałem również języków FORTRAN, Julia, JavaScript, HTML, CSS. Zobacz też: parmes.org, https://github.com/parmes, oraz https://github.com/tkoziara.

- Badania i rozwój: Ze względu na doświadczenie w dziedzinie Mechaniki Obliczeniowej pracowałem nad różnymi algorytmami opartymi na siatkach, głównie w kontekście metody elementów skończonych (zarówno 2D, jak i 3D, liniowej i nieliniowej). W kontekście SOLFEC-1.0 obejmowało to np. pracę niegładką metoda Newtona dla problemu kontaktu z tarciem [1], metody całkowania czasu dla sztywnych obrotów [2], oraz całościowy projekt kodu równoległego [3]. Ostatnio pracowałem nad ko-rotacyjnym i zredukowanym kinematycznym modelem elementów skończonych, odpowiednim do analizy niegładkiej dynamiki wielkoskalowych układów wielu ciał [4]; Zobacz także: profil Researchgate.
- Rola recenzenta: International Journal for Numerical Methods in Engineering, Computer Methods in Applied Mechanics in Engineering.
- Rola nauczyciela: Jako student studiów podyplomowych na Politechnice Krakowskiej wspierałem nauczanie programowania C wśród studentów niższych lat. Jako wykładowca w Durham uczyłem: Układów Statycznych, rok 2: metody macierzowe statyki kratownic i ram 2d (wykłady dla 150+ studentów); opracowałem praktyczne laboratorium eksperymentalne które towarzyszyło temu wykładowi; uczyłem też Metod Projektowania, rok 3: podstaw projektowania konstrukcji żelbetowych i stalowych zgodnie z Eurokodami (wykłady dla 20-30 studentów Inżynierii Lądowej); oraz Mechaniki Kontaktu, rok 4: podstawy klasycznej mechaniki kontaktu i aspekty numerycznej analizy kontaktu (wykłady dla 75-100 studentów; opracowane od podstaw).
- Prezentowanie: Prezentowałem na kilkunastu międzynarodowych konferencjach. W konsekwencji wcześniejszego zaproszenia do INRIA Grenoble, wygłosiłem dwuczęściowy zaproszony wykład na temat implementacji HPC SOLFEC-1.0 podczas letniej szkoły Non-smooth Contact Mechanics (Aussois, Francja, 2012).
- Rola mentora i opiekuna: jako wykładowca w Durham wspierałem studentów w różnorodny sposób, od roli mentorowania grup studentów asystującego ich 4-letniemu uniwersyteckiemu doświadczeniu, poprzez nauczanie w różnych modalnościach (np. jako wykładowca, korepetytor, doradca laboratoryjny, egzaminator), po indywidualną opiekę nad studentami ostatniego roku. Spełniłem rolę dodatkowego opiekuna dla jednego doktoranta (temat: analiza zmęczeniowa łopat turbin wiatrowych) oraz służyłem jako główny opiekun innemu doktorantowi (temat: wysokowydajne wykrywanie kontaktu w obliczeniach elementów dyskretnych; mieszane finansowanie państwowo-przemysłowe; praca została ukończona po moim wyieździe z Durham).

Elektroniczna wersja tego CV znajduje się pod adresem
 https://parmes.org/_downloads/Tomasz-Koziara-CV-pl.pdf i umożliwia korzystanie z aktywnym linków.

Wybrana publikacje

- [1] T. Koziara, N. Bićanić. Semismooth Newton method for frictional contact between pseudo-rigid bodies. Computer Methods in Applied Mechanics and Engineering 2008, 197, 2763–2777.
- [2] T. Koziara, N. Bićanić. Simple and efficient integration of rigid rotations suitable for constraint solvers. *Journal for Numerical Methods in Engineering* **2009**, *81*, 1073 1092.
- [3] T. Koziara, N. Bićanić. A distributed memory parallel multibody Contact Dynamics code. International Journal for Numerical Methods in Engineering 2011, 87, 437–456.
- [4] T. Koziara, S. Brasier, L. Kaczmarczyk. Co-rotated and reduced order finite element time integrators for multibody contact dynamics. *PARMES technical report TR1* **2017**.