

آزمایش چهارم: مدار کنترل کننده

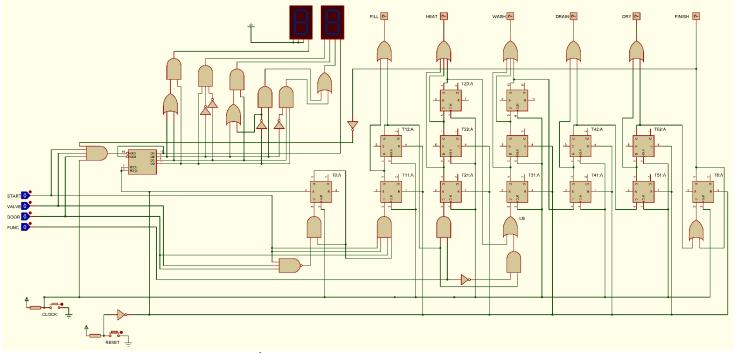
تايمر يک ماشين لباسشويي با مشخصات زير طراحي کنيد .:

سیگنالهای ورودی کلیدهای دوحالته شروع Start باز و بسته بودن شیر آب Valve باز و بسته بودن در ماشین لباسشویی Door انتخاب برنامه شستوشو با آب گرم یا سرد .Function یک کلید از نوع به button-push بازگرداندن مدار به حالت اولیه .Reset یک مولد پالس برای ورودی .button-push سیگنالهای خروجی آبگیری Fill گرم کردن آب Heat ،شستوشو Wash ،تخلیه آب Drain ،خشک کردن Dry فاتمه Finish مرز کار با زدن کلید شروع کار ماشین لباسشویی آغاز میشود، به شرط آنکه شیر آب باز و در ماشین لباسشویی آغاز میشود، به شرط آنکه شیر آب باز و در ماشین لباسشویی بسته و برنامه شستوشو مشخص باشد .این ماشین، دو برنامه شستوشو با آب گرم و شستوشو با آب سرد، عملیات آبگیری، شستوشو، تخلیه و خشککردن به ترتیب در زمانهای T3، T3 تانیه آنجام میشود .در برنامه شستوشو با آب گرم، عملیات آبگیری، گرمکردن آب، شستوشو، تخلیه و انجام میشود .در پایان هر دو برنامه خشککردن به ترتیب در زمانهای T1، T3، T2، T3، T4 و T5 ثانیه خشککردن به ترتیب در زمانهای Finish میشود و مدار در همان وضعیت باقی میماند تا زمانی که کلید خشککردن شود و تایمر به حالت اولیه برگردد .زمانهای T4 ، T5 و T5 را ۲ پالس ساعت و زمانهای T4 و T5 را ۳ پالس ساعت و زمانهای T5 و T5 را ۳ پالس ساعت فرض کنید

این مدار باید توانایی نمایش مراحل مختلف کار ماشین لباسشویی را داشته باشد و همچنین همزمان باید زمان جاری را توسط دو LED نمایش دهد.

ابتدا نمودار ASM مدار رسم میشود و سپس به روش one-hot (یک فلیپ فلاپ برای هر حالت) مدار را طراحی شده. این ماشین لباسشویی 4 ورودی کنترل کننده اصلی و 6 خروجی برای نمایش حالت کنونی ماشین لباسشویی دارد. خروجی ها توسط فلیپ فلاپ ها تولید شده و ورودی ها نیز به طور مستقیم یا غیر مستقیم در ورودی فلیپ فلاپ ها اثر داده شدهاند. برای نمایش زمان جاری نیز، از یک ماژول آماده که یک شمارنده باینری است و دو ماژول segment استفاده کردهایم. یک مدار ساده برای بررسی اعداد بزرگتر از ده و نمایش آنها نیز پیاده سازی شده است.

مراحل پیادهسازی و روند کار مدار: یک نمای کلی از مدار نهایی به صورت زیر است:



ورودی ها و خروجی ها: این مدار دارای 4 ورودی اصلی است که ویژگی های ماشین لباسشویی را مشخص میکنند:

- 1- ورودی START برای شروع شدن مدار
- 2- ورودی VALVE، که مقدار صفر آن یعنی شیر آب بسته و مقدار یک آن یعنی شیر آب باز است
 - 3- ورودی DOOR، که مقدار صفر آن یعنی در باز و مقدار یک آن یعنی در بسته است
- 4- ورودی FUNC، که مقدار صفر آن یعنی شستشو با آب سرد انجام میشود و مقدار یک آن یعنی شستشو با آب گرم انجام میشود.

همچنین دو ورودی RESET و CLOCK نیز به صورت Push button پیادهسازی شدهاند که ورودی RESET برای بازگرداندن مدار به حالت اولیه است.

این مدار 6 خروجی نیز دارد که بسته به مراحل انجام کار ماشین لباسشویی فعال میشوند:

- 1) خروجی FILL به معنای آبگیری
- 2)خروجی HEAT زمانی فعال می شود که شستشو با آب گرم را انتخاب کرده باشیم و ماشین در حال گرم کردن آب باشد.
 - 3)خروجی WASH که به معنای زمان شستشو میباشد.

- 4) خروجى DRAIN كه يعنى تخليه آب
- 5) خروجی DRY به معنی حالت خشک کن
- 6) خروجی FINISH که با اتمام کار ماشین فعال می شود و در همان حالت می ماند تا زمانی که مدار دوباره ریست شود.

نحوه کار مدار: مدار از دو بخش کاملا مجزا تشکیل شده که یک بخش مربوط به نمایش زمان گذشته برحسب کلاک زدن است و بخش دیگری مربوط به انجام عمل شست و شو که هردو با یک کلاک کار میکنند ولی ورودی ها و خروجی هایشان تاثیری بر یکدیگر ندارد

قسمت نمایش زمان به این صورت است که برای اعمال کلاک باید شروط شروع مدار فراهم شده باشند یعنی سیگنال شروع، شیر آب و در ماشین هر سه 1 باشند و اگر FINISH برابر یک باشد، دیگر کلاک وارد نمی شود وبرای شروع مجدد باید ریست روی کل مدار انجام شود. برای نمایش زمان از دو سون سگمنت استفاده شده تا بتوان اعداد دورقمی بر حسب کلاک را نیز نمایش داد. برای بدست آوردن چنین مداری، از جدول کارنو استفاده میکنیم. 4 خروجی $Q_D Q_C Q_B Q_A$ از شمارنده گرفته می شوند و بر حسب آن ها باید چهار سیگنال X را به سون سگمنت دوم برای مشخص کردن رقم ده گان داده میشود. جدول حالت به صورت زیر است:

| Q_D | $\mathbf{Q}_{\mathbf{C}}$ | Q_B | $\mathbf{Q}_{\mathbf{A}}$ | S_3 | S_2 | S_1 | S_0 | X |
|-------|---------------------------|-------|---------------------------|-------|-------|-------|-------|---|
| 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 |
| 0 | 0 | 1 | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 |
| 0 | 0 | 1 | 1 | 0 | 0 | 1 | 1 | 0 |
| 0 | 1 | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 | 0 |
| 0 | 1 | 0 | 1 | 0 | 1 | 0 | 1 | 0 |
| 0 | 1 | 1 | 0 | 0 | 1 | 1 | 0 | 0 |
| 0 | 1 | 1 | 1 | 0 | 1 | 1 | 1 | 0 |
| 1 | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| 1 | 0 | 0 | 1 | 1 | 0 | 0 | 1 | 0 |
| 1 | 0 | 1 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 |
| 1 | 0 | 1 | 1 | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 |
| 1 | 1 | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 | 0 | 1 |
| 1 | 1 | 0 | 1 | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 |
| 1 | 1 | 1 | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 | 1 |
| 1 | 1 | 1 | 1 | 0 | 1 | 0 | 1 | 1 |

از روی این جدول، و با کمک جدول کارنو، میتوان نتیجه گرفت که معادله خروجیها برابر است با:

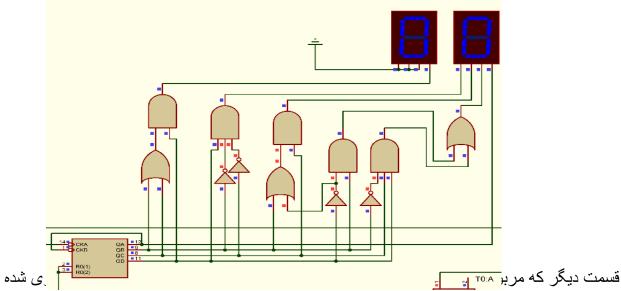
$$X = Q_D Q_B + Q_D Q_C = Q_D (Q_B + Q_C)$$
$$S_3 = Q_D Q_C' Q_B'$$

$$S_2 = Q_C Q_B + Q_D' Q_C = Q_C (Q_B + Q_D')$$

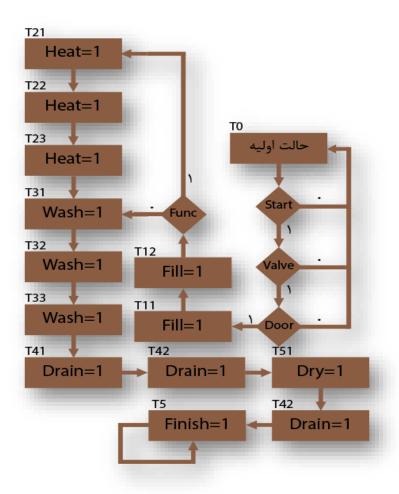
$$S_1 = Q_D' Q_B + Q_D Q_C Q_B$$

$$S_0 = Q_A$$

این بخش از مدار، در شکل زیر نمایش داده شدهاست:



است. برای طراحی مدار با روش وان هات به 14 فیلیپ فلاپ نیاز داریم. با توجه به شکل ورودی های هرر فیلیپ فلاپ را تعیین میشود.(علائم ۲۵، ۷۵۱۷ و ۲۶ به ترتیب نمایشگر ورودی های Valve ،Start، کا Door و Door هستند)



$$D_0 = T_0(S'+V'+D')$$
 $D_{11} = T_0SVD$
 $D_{12} = T_{11}$
 $D_{21} = T_{12}F$
 $D_{22} = T_{21}$
 $D_{23} = T_{22}$
 $D_{31} = T_{12}F' + T_{23}$
 $D_{32} = T_{31}$
 $D_{33} = T_{32}$, $D_{41} = T_{33}$, $D_{42} = T_{41}$, $D_{51} = T_{42}$, $D_{52} = T_{51}$
 $D_6 = T_{52} + T_6$

با توجه به معادلات فوق، مدار با 14 فليپ فلاپ را تشكيل مىدهيم. (در شكل اول جزئيات مدار به همراه اسم فلیپ فلاپها و ورودی هایشان مشخص شده است) توجه: شرط اولیه شروع مدار 1 بودن خروجی T_0 است این یعنی اگر ورودی های دیگر یک باشند تا زمانی که این خروجی فعال نشود مدار شروع به کار نمیکند. برای رفع این مشکل قبل از شروع به کار با استفاده از دکمه ریست مدار را ریست میکنیم اینگونه این مشکل حل میشود. بابان