

# Conceptions Systemes en C++: Borne de recharge de vehicule

By Kossi Pascal SEWODA & Kahina ACHARI, M1 SME, 2020-2021

Generated by Doxygen 1.9.1



<b>1 Class Index</b>	<b>1</b>
1.1 Class List	1
<b>2 File Index</b>	<b>3</b>
2.1 File List	3
<b>3 Class Documentation</b>	<b>5</b>
3.1 BaseClient Class Reference	5
3.1.1 Detailed Description	5
3.1.2 Member Function Documentation	5
3.1.2.1 authentifier()	5
3.2 Boutons Class Reference	6
3.2.1 Detailed Description	6
3.2.2 Member Function Documentation	6
3.2.2.1 charge()	6
3.2.2.2 initialiser()	7
3.2.2.3 stop()	7
3.3 GenerateurSave Class Reference	8
3.3.1 Detailed Description	8
3.3.2 Member Function Documentation	8
3.3.2.1 genererPWM()	8
3.3.2.2 MEF()	9
3.3.2.3 tension()	11
3.4 LecteurCarte Class Reference	11
3.4.1 Detailed Description	12
3.4.2 Member Function Documentation	12
3.4.2.1 lire_carte()	12
3.5 Prise Class Reference	12
3.5.1 Detailed Description	13
3.5.2 Member Function Documentation	13
3.5.2.1 deverouiller_trappe()	13
3.5.2.2 initialiser()	14
3.5.2.3 set_prise()	15
3.5.2.4 verouiller_trappe()	16
3.6 Timer Class Reference	17
3.6.1 Detailed Description	17
3.6.2 Constructor & Destructor Documentation	17
3.6.2.1 Timer()	17
3.6.3 Member Function Documentation	17
3.6.3.1 initialiser()	18
3.6.3.2 pause()	18
3.6.3.3 raz()	19
3.6.3.4 valeur()	19

---

3.7 Voyants Class Reference . . . . .	20
3.7.1 Detailed Description . . . . .	20
3.7.2 Member Function Documentation . . . . .	20
3.7.2.1 blink_charge() . . . . .	20
3.7.2.2 initialiser() . . . . .	21
3.7.2.3 set_charge() . . . . .	21
3.7.2.4 set_default() . . . . .	22
3.7.2.5 set_dispo() . . . . .	22
<b>4 File Documentation</b>	<b>23</b>
4.1 baseclient.h File Reference . . . . .	23
4.1.1 Detailed Description . . . . .	24
4.2 borne.cpp File Reference . . . . .	24
4.2.1 Detailed Description . . . . .	25
4.3 boutons.h File Reference . . . . .	26
4.3.1 Detailed Description . . . . .	27
4.4 generateur_save.h File Reference . . . . .	27
4.4.1 Detailed Description . . . . .	28
4.5 lecteurcarte.h File Reference . . . . .	28
4.5.1 Detailed Description . . . . .	29
4.6 prise.h File Reference . . . . .	29
4.6.1 Detailed Description . . . . .	30
4.7 timer.h File Reference . . . . .	30
4.7.1 Detailed Description . . . . .	31
4.8 voyants.h File Reference . . . . .	31
4.8.1 Detailed Description . . . . .	32
<b>Index</b>	<b>35</b>

# Chapter 1

## Class Index

### 1.1 Class List

Here are the classes, structs, unions and interfaces with brief descriptions:

<a href="#">BaseClient</a>	5
<a href="#">Boutons</a>	6
<a href="#">GenerateurSave</a>	8
<a href="#">LecteurCarte</a>	11
<a href="#">Prise</a>	12
<a href="#">Timer</a>	17
<a href="#">Voyants</a>	20



## Chapter 2

# File Index

### 2.1 File List

Here is a list of all documented files with brief descriptions:

<b>baseclient.cpp</b>	??
<b>baseclient.h</b>	
Permet d'enregistrer les clients	23
<b>borne.cpp</b>	
Fonction principale de la borne Cette fonction principale fait appel a la fonction lecteur carte qui demarre un cycle de rechargement. Le circuit de recharge dédié et imposé dans le « Mode 3 » est défini dans la proposition de norme IEC 61851-1 « ELECTRIC VEHICLE CONDUCTIVE CHARGING SYSTEM ». Cela permet de garantir une sécurité maximale des utilisateurs lors de la recharge de leur véhicule électrique. La Figure 3 représente la connectique entre une borne et un véhicule	24
<b>boutons.cpp</b>	??
<b>boutons.h</b>	
Cette classe permet de gerer les appuis sur les boutons a travers l'utilisation des pointeurs et des acces memoire	26
<b>generateur_save.cpp</b>	??
<b>generateur_save.h</b>	
Cette classe permet de gerer les appuis sur les boutons a travers l'utilisation des pointeurs et des acces memoire	27
<b>lecteurcarte.cpp</b>	??
<b>lecteurcarte.h</b>	
Cette classe permet d'interagir avec la borne avec la carte client la borne de recharge	28
<b>prise.cpp</b>	??
<b>prise.h</b>	
Cette classe gere les etats de la prise de la borne de recharge	29
<b>timer.cpp</b>	??
<b>timer.h</b>	
Cette classe permet de creer des methodes pour la gestion du temps dans le systeme de recharge de vehicule	30
<b>voyants.cpp</b>	??
<b>voyants.h</b>	
Gere les voyants de la borne	31





## Chapter 3

# Class Documentation

### 3.1 BaseClient Class Reference

#### Public Member Functions

- int [authentifier](#) (int num\_carte)  
*Methode qui permet d'authentifier un client.*
- int [recherche](#) (int num)  
*verifie si le numero fourni existe dans la base*
- int [enregistrer](#) (int numeroClient)  
*Enrgitrer un numero client Enregistre un client dans la base de donnees database.txt qui est une base de donnees locale sous forme de fichier texte.*
- void [ajout](#) ()  
*Interface permttant un enregissrement de client Cette fonction utilise la fonction enregistrer pour permettre a un administrateur de la borne d'ajouter un client la base de donnees.*
- int [lire](#) ()  
*Mets a jour la variable dbClient: tableau dynamique avec vector Cette fonction est appeler au demarrage de la borne pour mettre a jour la variable dbClient qui est un vector local. Ceci permet de recuperer tout les clients et ainsi reduire le temps d'authenfication d'un client. Elle est egalement appele apres l'[ajout\(\)](#) d'un client dans la base. NB: Ceci n'est pas neccessaire dans notre car la DB n'est pas distant.*
- void [supprimer\\_clients](#) ()  
*Supprime un client dans la DB et met a jour le vecteur dbClient avec [lire\(\)](#).*

#### 3.1.1 Detailed Description

Definition at line 21 of file baseclient.h.

#### 3.1.2 Member Function Documentation

##### 3.1.2.1 authentifier()

```
int BaseClient::authentifier (  
    int num_carte )
```

Methode qui permet d'authentifier un client.

#### Parameters

<code>void, pas</code>	de paramettre
------------------------	---------------

#### Returns

Booleen

Pour permettre a l'utilisateur de recharger son vehicule il faut l'authentifier au prealable d'ou cette fonction qui verifie bien que l'utilisateur est enregistrer dans la bas de donnees.

Definition at line 7 of file baseclient.cpp.

The documentation for this class was generated from the following files:

- [baseclient.h](#)
- [baseclient.cpp](#)

## 3.2 Boutons Class Reference

### Public Member Functions

- void [initialiser](#) ()  
*Permet d'initialiser les boutons.*
- int [charge](#) ()  
*Signale l'appui sur le bouton charge. L'appui sur le bouton charge doit se faire avnat 8 secondes. pour pouvoir demarrer un cycle de charge.*
- int [stop](#) ()  
*Signale l'appui sur le bouton stop de la borne. L'appui sur le bouton charge doit se faire avnat 8 secondes. pour pouvoir demarrer un cycle de charge.*

### 3.2.1 Detailed Description

Definition at line 12 of file boutons.h.

### 3.2.2 Member Function Documentation

#### 3.2.2.1 [charge\(\)](#)

```
int Boutons::charge ( )
```

Signale l'appui sur le bouton charge. L'appui sur le bouton charge doit se faire avnat 8 secondes. pour pouvoir demarrer un cycle de charge.

**Parameters**

<i>void</i>	
-------------	--

**Returns**

int

Definition at line 17 of file boutons.cpp.

**3.2.2.2 initialiser()**

```
void Boutons::initialiser ( )
```

Permet d'initialiser les boutons.

Autorise l'accès à la mémoire partagée. Appeler à chaque interaction avec la borne. Sinon affiche erreur d'accès

**Parameters**

<i>void</i>	
-------------	--

**Returns**

void

Definition at line 8 of file boutons.cpp.

**3.2.2.3 stop()**

```
int Boutons::stop ( )
```

Signale l'appui sur le bouton stop de la borne. L'appui sur le bouton charge doit se faire avant 8 secondes. pour pouvoir démarrer un cycle de charge.

**Parameters**

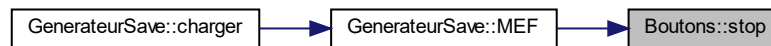
<i>void</i>	
-------------	--

**Returns**

int

Definition at line 24 of file boutons.cpp.

Here is the caller graph for this function:



The documentation for this class was generated from the following files:

- [boutons.h](#)
- [boutons.cpp](#)

## 3.3 GenerateurSave Class Reference

### Public Member Functions

- void **initialiser** ()
- void **genererPWM** (pwm [tension](#))  
*genere une tension PWM (modulation d'amplitude)*
- int [tension](#) ()  
*Recupere la tension sur le fil pilote.*
- void [MEF](#) (Etat init)  
*Machine a etat fini de la charge.*
- void [charger](#) ()  
*Demarre la machine a etat fini (MEF)*
- void [ouvert](#) ()  
*Ouvre lle contacteur lorsque le vehicule est banche pour commencer un cycle de charge.*
- void [fermer](#) ()  
*Fermer le contacteur lorsque le vehicule est banche pour commencer un cycle de charge.*
- void [deconnecter](#) ()  
*Remet la borne a l'etat initial. Etat E : Quand le véhicule détecte que la batterie est chargée, S2 est ouvert. Le signal remonte à 9V/-12V, indiquant à la borne d'ouvrir le contacteur AC. Le voyant « charge » s'allume en Vert. Etat F : retour à 12V quand la prise est déconnectée. Le voyant « charge » s'éteint. Lors de la reprise du véhicule, le client s'identifie à nouveau sur la borne. Si le véhicule est encore en charge, il appuie sur le bouton « Stop », sinon il peut le récupérer directement après l'avoir débranché. Le contacteur AC doit être ouvert, la prise déverrouillée. Une fois la prise débranchée par le client, la trappe doit être verrouillée, voyant « [Prise](#) » éteint et le voyant « disponible » allumé.*

### 3.3.1 Detailed Description

Definition at line 22 of file `generateur_save.h`.

### 3.3.2 Member Function Documentation

#### 3.3.2.1 genererPWM()

```
void GenerateurSave::genererPWM (
    pwm tension )
```

genere une tension PWM (modulation d'amplitude)

## Parameters

<i>pwm</i>	tension : genere une tension pwm specifier en entree. La variable tension = (STOP,DC,AC_1K,AC_CL). Ces differentes tension sont uiltiser pour communiquer avce le vehicule.
------------	---

## Returns

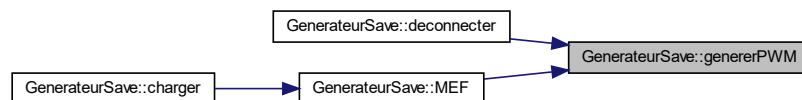
void A travers la variable memoire gene\_pwm elle genere la tension pwm selon les different commande existant.

Definition at line 15 of file generateur\_save.cpp.

Here is the call graph for this function:



Here is the caller graph for this function:



### 3.3.2.2 MEF()

```
void GenerateurSave::MEF (  
    Etat init )
```

Machine a etat fini de la charge.

## Parameters

<i>Etat</i>	init : Etat initial systeme c'est a dire quand aucun vehicule n'est en charge.
-------------	--

## Returns

void

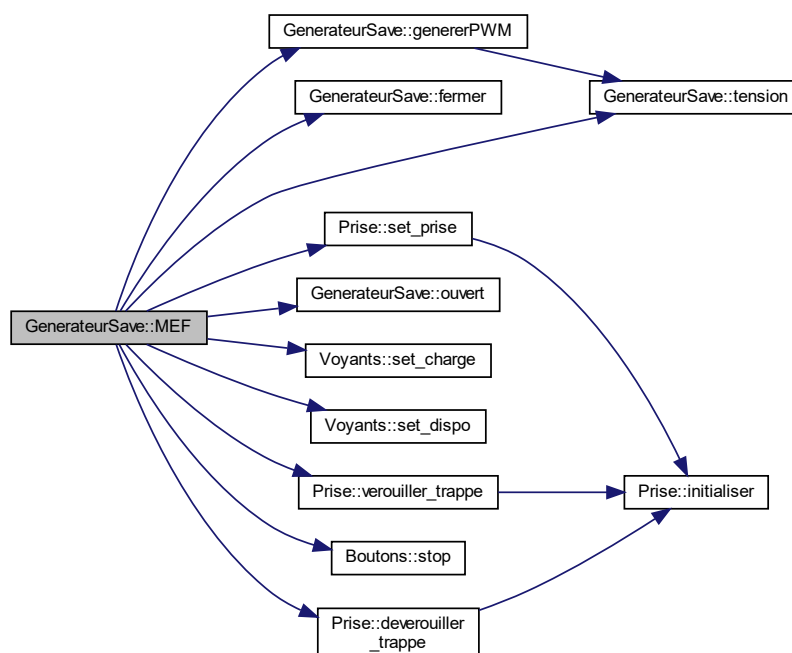
Cette valeur de tension est modifiée par le simulateur. Donne l'état courant du système. Un contrôleur de recharge, nommé générateur SAVE et situé côté infrastructure, vérifie les éléments suivants avant d'enclencher la recharge : vérification que le véhicule est bien connecté au système (Etat B); Vérification que la masse du véhicule est bien reliée au circuit de protection de l'installation (Etat C); Vérification de la cohérence des puissances entre le câble, le véhicule et le circuit de recharge (Etat D); Détermination de la puissance maximale de recharge qui sera allouée au véhicule. L'ensemble de ces vérifications et de la communication se font au travers d'une communication sur fil spécifique, dit « fil PILOTE ». Voir la représentation d'une prise Type 3 sur la Figure 2 et la connectique entre la borne et le véhicule en Figure 3 (on notera la présence du connecteur S2 sur le véhicule). La figure 4 représente la valeur de la tension durant le processus. Ainsi, la charge se fait en fonction du dialogue suivant entre le véhicule et la borne (Figure 4):

Etat A : véhicule électrique non connecté, le générateur SAVE fournit une tension de + 12V. Le voyant « charge » s'allume en rouge. Etat B : véhicule électrique connecté et système d'alimentation non disponible, la tension chute à +9V. S2 est ouvert.

Etat C : véhicule électrique connecté et système d'alimentation disponible, le générateur SAVE fournit un signal carré +9V / -12V de fréquence 1 kHz qui aura pour effet de fermer le contacteur S2 sur le véhicule. Etat D : S2 est fermé et engendre une nouvelle chute de tension à 6V. Le générateur SAVE fournit un signal (+6V/-12V) de fréquence 1 kHz à rapport cyclique variable. (signal PWM modulation en largeur d'impulsion). Ce rapport cyclique indique la puissance que la borne peut fournir au chargeur. La largeur d'impulsion varie linéairement entre 100 us (6A fourni par la borne) et 800 us (48A). La position fermée de S2 indique que le chargeur du véhicule électrique peut recevoir de l'énergie. La fermeture de S2 entraîne la fermeture d'un contacteur du circuit puissance sur la borne de recharge (AC). (il n'apparaît pas sur le schéma) Etat E : Quand le véhicule détecte que la batterie est chargée, S2 est ouvert. Le signal remonte à 9V/-12V, indiquant à la borne d'ouvrir le contacteur AC. Le voyant « charge » s'allume en Vert. Etat F : retour à 12V quand la prise est déconnectée. Le voyant « charge » s'éteint. Lors de la reprise du véhicule, le client s'identifie à nouveau sur la borne. Si le véhicule est encore en charge, il appuie sur le bouton « Stop », sinon il peut le récupérer directement après l'avoir débranché. Le contacteur AC doit être ouvert, la prise déverrouillée. Une fois la prise débranchée par le client, la trappe doit être verrouillée, voyant « [Prise](#) » éteint et le voyant « disponible » allumé. Implementation de la machine à état fini correspondant au cycle charge

Definition at line 45 of file generateur\_save.cpp.

Here is the call graph for this function:



Here is the caller graph for this function:



### 3.3.2.3 tension()

```
void int GenerateurSave::tension ( )
```

Recupere la tension sur le fil pilote.

#### Parameters

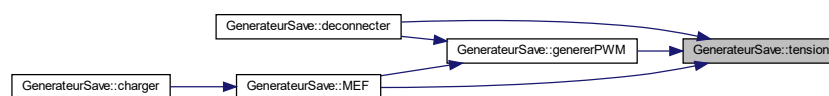
<code>void</code>	
-------------------	--

#### Returns

`int` \Cette valeur de tension est modifier par le simulateur. Donne l'etat courant du systeme.

Definition at line 21 of file `generateur_save.cpp`.

Here is the caller graph for this function:



The documentation for this class was generated from the following files:

- [generateur\\_save.h](#)
- `generateur_save.cpp`

## 3.4 LecteurCarte Class Reference

```
#include <lecteurcarte.h>
```

## Public Member Functions

- void **initialiser** ()
- void **lire\_carte** ()  
*Lecteur de carte.*
- void **reprise** ()

*Permet deverrouiller la trappe pour que l'utilisateur reprenne son vehicule. Pour etre sur que le vehicule appartient a ce dernier, on verifie egalement que la carte inserer correspond a la derniere carte inserer.*

### 3.4.1 Detailed Description

#### Author

SEWODA & ACHARI

#### Date

01 April 2021

#### Version

1.3

Definition at line 23 of file lecteurcarte.h.

### 3.4.2 Member Function Documentation

#### 3.4.2.1 lire\_carte()

```
void LecteurCarte::lire_carte ( )
```

Lecteur de carte.

Cette fonction represente le point d'entree de rechargement d'un vehicule. Elle fait appel a d'autre fonction pour :

authentifier() charger() **reprise()** deconnecter()

Definition at line 11 of file lecteurcarte.cpp.

The documentation for this class was generated from the following files:

- [lecteurcarte.h](#)
- [lecteurcarte.cpp](#)

## 3.5 Prise Class Reference

```
#include <prise.h>
```



## Public Member Functions

- void `initialiser` ()  
*Permet d'initialiser les acces memoire.*
- void `set_prise` (led etat)  
*Donne l'etat de la prise, si elle est libre ou connectee. Utilise les pointeurs pour acceder aux variables systemes.*
- void `verouiller_trappe` ()  
*Permet de voir l'etat de la prise: verouiller. Dans cette etat la voiture ne peut pas etre brancher. Utilise les pointeurs pour acceder aux variables systemes.*
- void `deverouiller_trappe` ()  
*Permet de voir l'etat de la prise: deverouiller. Dans cette etat la voiture peut etre brancher. Utilise les pointeurs pour acceder aux variables systemes.*

### 3.5.1 Detailed Description

#### Author

SEWODA & ACHARI

#### Date

01 April 2021

#### Version

1.3

Definition at line 17 of file prise.h.

### 3.5.2 Member Function Documentation

#### 3.5.2.1 `deverouiller_trappe()`

```
void Prise::deverouiller_trappe ( )
```

Permet de voir l'etat de la prise: deverouiller. Dans cette etat la voiture peut etre brancher. Utilise les pointeurs pour acceder aux variables systemes.

#### Parameters

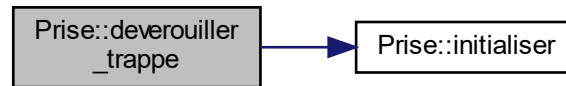
<i>led</i>	etat: allumee pour signifier libre
------------	------------------------------------

#### Returns

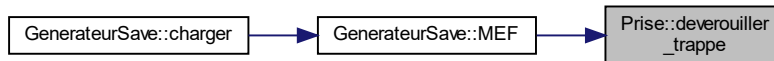
void: ne retourne pas de valeur

Definition at line 19 of file prise.cpp.

Here is the call graph for this function:



Here is the caller graph for this function:



### 3.5.2.2 initialiser()

```
void Prise::initialiser ( )
```

Permet d'initialiser les acces memoire.

Autorise l'accès à la mémoire partagée. Appeler à chaque interaction avec la borne. Sinon affiche erreur d'accès

#### Parameters

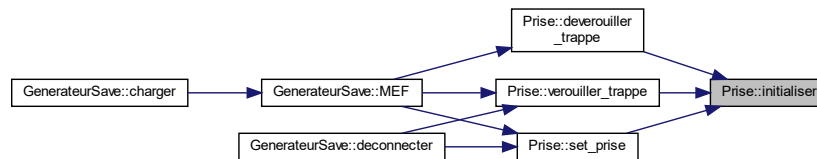
<i>void</i>	
-------------	--

#### Returns

`void`

Definition at line 4 of file prise.cpp.

Here is the caller graph for this function:



### 3.5.2.3 set\_prise()

```
void Prise::set_prise (
    led etat )
```

Donne l'état de la prise, si elle est libre ou connectée. Utilisez les pointeurs pour accéder aux variables système.

#### Parameters

<i>led</i>	etat: allumée pour signifier libre
------------	------------------------------------

#### Returns

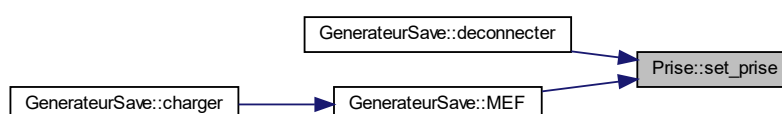
void: ne retourne pas de valeur

Definition at line 25 of file prise.cpp.

Here is the call graph for this function:



Here is the caller graph for this function:



### 3.5.2.4 verouiller\_trappe()

```
void Prise::verouiller_trappe ( )
```

Permet de voir l'etat de la prise: verouiller. Dans cette etat la voiture ne peut pas etre brancher. Utilise les pointeurs pour acceder aux variables systemes.

#### Parameters

<i>led</i>	etat: allumee pour signifier libre
------------	------------------------------------

#### Returns

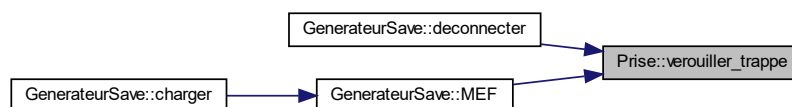
void: ne retourne pas de valeur

Definition at line 13 of file prise.cpp.

Here is the call graph for this function:



Here is the caller graph for this function:



The documentation for this class was generated from the following files:

- [prise.h](#)
- [prise.cpp](#)

## 3.6 Timer Class Reference

### Public Member Functions

- [Timer](#) ()  
*represente le constructeur de la classe [Timer](#).*
- void [initialiser](#) ()  
*Permet d'initialiser les acces memoires.*
- void [raz](#) ()  
*Permet d'initialiser le compteur de temps.*
- int [valeur](#) ()  
*Renvoi la valeur actuel du compteur temps systeme.*
- void [pause](#) (int s)  
*Permet de faire une pause de s secondes dans l'execution des taches par le systemes.*

### 3.6.1 Detailed Description

Definition at line 19 of file timer.h.

### 3.6.2 Constructor & Destructor Documentation

#### 3.6.2.1 Timer()

```
void Timer::Timer ( )
```

represente le constructeur de la classe [Timer](#).

Permet d'initialiser le timer.

#### Parameters

<i>void</i>	
-------------	--

#### Returns

void

Definition at line 5 of file timer.cpp.

### 3.6.3 Member Function Documentation

### 3.6.3.1 initialiser()

```
void Timer::initialiser ( )
```

Permet d'initialiser les acces memoires.

Autorise l'accès à la mémoire partagée. Appeler à chaque interaction avec la borne. Sinon affiche erreur d'accès

#### Parameters

<i>void</i>	
-------------	--

#### Returns

*void*

Definition at line 6 of file timer.cpp.

### 3.6.3.2 pause()

```
void Timer::pause (
    int s )
```

Permet de faire une pause de s secondes dans l'exécution des tâches par le système.

#### Parameters

<i>int</i>	<i>s</i>
------------	----------

#### Returns

*void*

Definition at line 15 of file timer.cpp.

Here is the call graph for this function:



### 3.6.3.3 raz()

```
void Timer::raz ( )
```

Permet d'initialiser le compteur de temps.

Communique a travers un pointeur

#### Parameters

<i>void</i>	
-------------	--

#### Returns

void

Definition at line 23 of file timer.cpp.

### 3.6.3.4 valeur()

```
void Timer::valeur ( )
```

Renvoi la valeur actuel du compteur temps systeme.

#### Parameters

<i>void</i>	
-------------	--

#### Returns

void

Definition at line 28 of file timer.cpp.

Here is the caller graph for this function:



The documentation for this class was generated from the following files:

- [timer.h](#)
- [timer.cpp](#)

## 3.7 Voyants Class Reference

### Public Member Functions

- void `initialiser` ()  
*Permet de configurer l'accès à la mémoire partagée à l'aide la variable `shmid` (share memory id) pour permettre de communiquer avec la carte. Un message d'erreur s'affiche en cas de problème d'accès.*
- void `set_charge` (led ledCoul)  
*Allume le voyant charge quand le véhicule charge.*
- void `set_dispo` (led ledCoul)  
*Allume le voyant disponible à la fin de la charge.*
- void `blink_charge` ()  
*Clignoter la led charge pendant 8 seconde.*
- void `set_default` ()  
*Allume la LED défaut de la borne.*
- int `dispo` ()
- void `blink_default` ()  
*clignoter la LED défaut pendant 8 secondes*
- int `getStatus_bouton` ()

### 3.7.1 Detailed Description

Definition at line 20 of file voyants.h.

### 3.7.2 Member Function Documentation

#### 3.7.2.1 `blink_charge()`

```
void Voyants::blink_charge ( )
```

Clignoter la led charge pendant 8 seconde.

#### Parameters

<i>int</i>	ledCoul: qui représente la couleur à afficher
------------	---

#### Returns

void

Definition at line 27 of file voyants.cpp.



### 3.7.2.2 initialiser()

```
void Voyants::initialiser ( )
```

Permet de configurer l'accès à la mémoire partagée à l'aide de la variable `shmid` (share memory id) pour permettre de communiquer avec la carte. Un message d'erreur s'affiche en cas de problème d'accès.

#### Parameters

<i>void</i>	
-------------	--

#### Returns

`void`

Definition at line 9 of file `voyants.cpp`.

### 3.7.2.3 set\_charge()

```
void Voyants::set_charge (
    led ledCoul )
```

Allume le voyant charge quand le véhicule charge.

#### Parameters

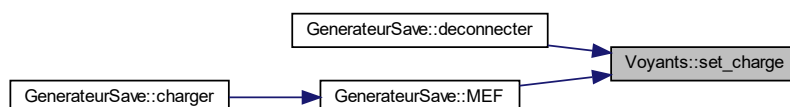
<i>int</i>	<code>ledCoul</code> : qui représente la couleur à afficher
------------	---

#### Returns

`void`

Definition at line 18 of file `voyants.cpp`.

Here is the caller graph for this function:



### 3.7.2.4 set\_default()

```
void Voyants::set_default ( )
```

Allume la LED defaut de la borne.

#### Parameters

<i>int</i>	ledCoul: qui represente la couleur a afficher
------------	---

#### Returns

void

Definition at line 46 of file voyants.cpp.

### 3.7.2.5 set\_dispo()

```
void Voyants::set_dispo (
    led ledCoul )
```

Allume le voyant disponible a la fin de la charge.

#### Parameters

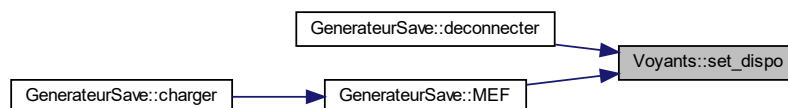
<i>int</i>	ledCoul: qui represente la couleur a afficher
------------	---

#### Returns

void

Definition at line 23 of file voyants.cpp.

Here is the caller graph for this function:



The documentation for this class was generated from the following files:

- [voyants.h](#)
- [voyants.cpp](#)

## Chapter 4

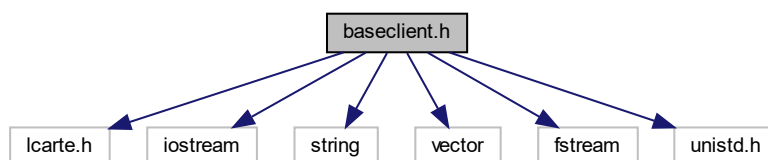
# File Documentation

### 4.1 baseclient.h File Reference

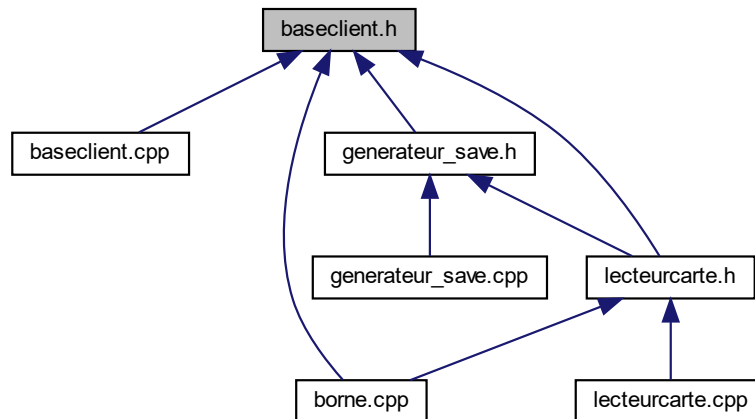
Permet d'enregistrer les clients.

```
#include <lcarte.h>
#include <iostream>
#include <string>
#include <vector>
#include <fstream>
#include <unistd.h>
```

Include dependency graph for baseclient.h:



This graph shows which files directly or indirectly include this file:



## Classes

- class [BaseClient](#)

### 4.1.1 Detailed Description

Permet d'enregistrer les clients.

#### Author

Sewoda et Achari

#### Version

1.0

## 4.2 borne.cpp File Reference

Fonction principale de la borne Cette fonction principale fait appel a la fonction lecteur carte qui démarre un cycle de rechargement. Le circuit de recharge dédié et imposé dans le « Mode 3 » est défini dans la proposition de norme IEC 61851-1 « ELECTRIC VEHICLE CONDUCTIVE CHARGING SYSTEM ». Cela permet de garantir une sécurité maximale des utilisateurs lors de la recharge de leur véhicule électrique. La Figure 3 représente la connectique entre une borne et un véhicule.

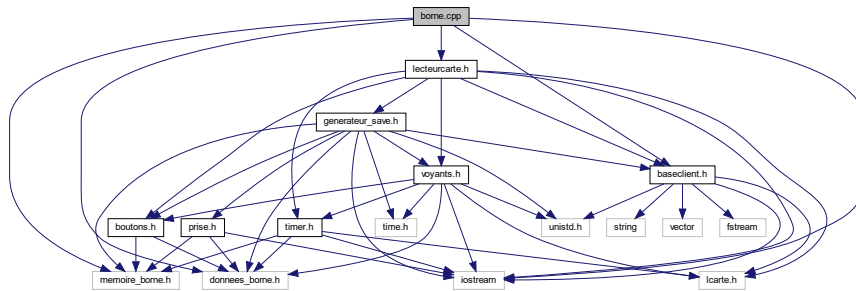
```

#include <iostream>
#include <memoire_borne.h>
#include <donnees_borne.h>
#include "lecteurcarte.h"

```

```
#include "baseclient.h"
```

Include dependency graph for borne.cpp:



## Macros

- `#define ADMIN 1234`

## Functions

- `int main ()`

### 4.2.1 Detailed Description

Fonction principale de la borne Cette fonction principale fait appel a la fonction lecteur carte qui démarre un cycle de rechargement. Le circuit de recharge dédié et imposé dans le « Mode 3 » est défini dans la proposition de norme IEC 61851-1 « ELECTRIC VEHICLE CONDUCTIVE CHARGING SYSTEM ». Cela permet de garantir une sécurité maximale des utilisateurs lors de la recharge de leur véhicule électrique. La Figure 3 représente la connectique entre une borne et un véhicule.

Code admin =1234

#### Author

Sewoda et Achari

#### Version

1.0

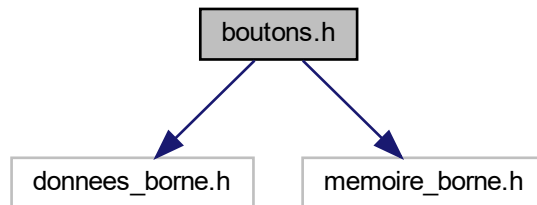
#### Date

11/04/2021

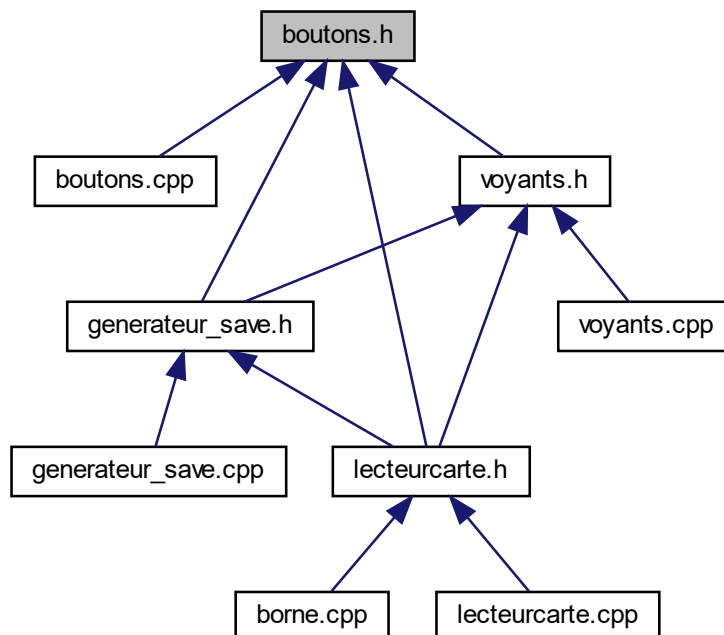
### 4.3 boutons.h File Reference

Cette classe permet de gerer les appuis sur les boutons a travers l'utilisation des pointeurs et des acces memoire.

```
#include <donnees_borne.h>
#include <memoire_borne.h>
Include dependency graph for boutons.h:
```



This graph shows which files directly or indirectly include this file:



#### Classes

- class [Boutons](#)

### 4.3.1 Detailed Description

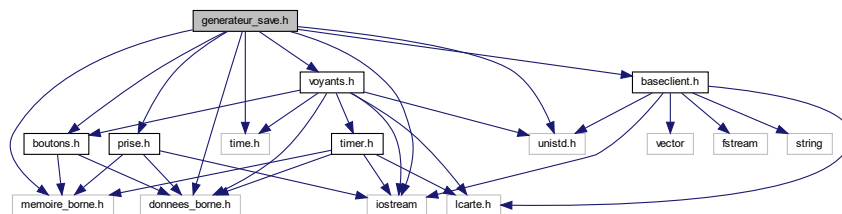
Cette classe permet de gerer les appuis sur les boutons a travers l'utilisation des pointeurs et des acces memoire.

## 4.4 generateur\_save.h File Reference

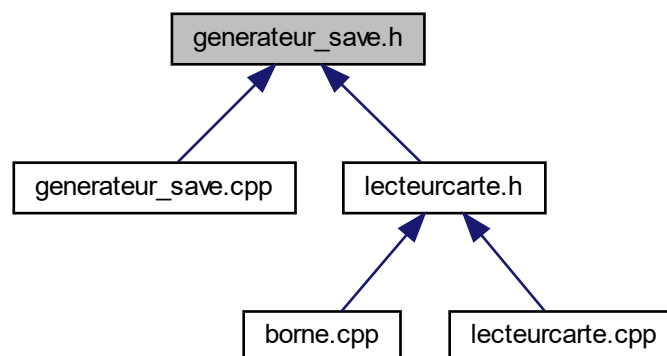
Cette classe permet de gerer les appuis sur les boutons a travers l'utilisation des pointeurs et des acces memoire.

```
#include <iostream>
#include <donnees_borne.h>
#include <memoire_borne.h>
#include <time.h>
#include <unistd.h>
#include "prise.h"
#include "boutons.h"
#include "baseclient.h"
#include "voyants.h"
```

Include dependency graph for generateur\_save.h:



This graph shows which files directly or indirectly include this file:



## Classes

- class [GenerateurSave](#)

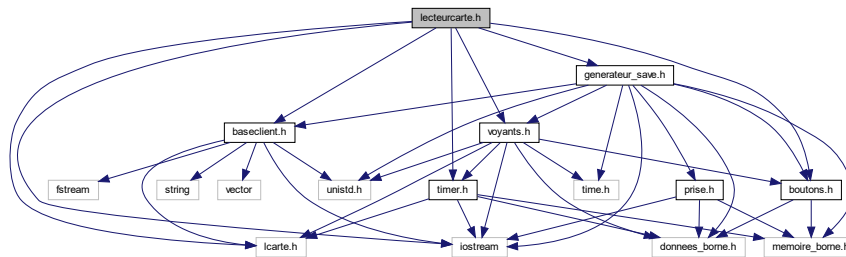
#### 4.4.1 Detailed Description

Cette classe permet de gerer les appuis sur les boutons a travers l'utilisation des pointeurs et des acces memoire.

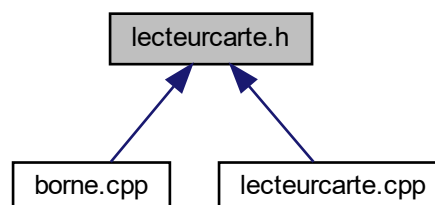
### 4.5 lecteurcarte.h File Reference

Cette classe permet d'interagir avec la borne avec la carte client la borne de recharge.

```
#include <lcarte.h>
#include <iostream>
#include "voyants.h"
#include "timer.h"
#include "boutons.h"
#include "baseclient.h"
#include "generateur_save.h"
Include dependency graph for lecteurcarte.h:
```



This graph shows which files directly or indirectly include this file:



### Classes

- class [LecteurCarte](#)



### 4.5.1 Detailed Description

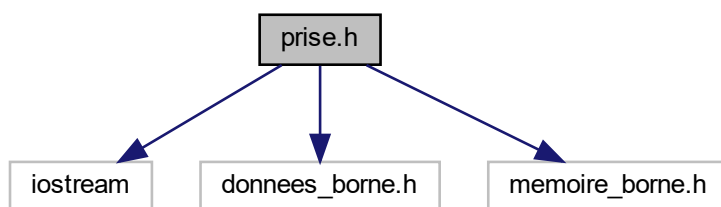
Cette classe permet d'interagir avec la borne avec la carte client la borne de recharge.

## 4.6 prise.h File Reference

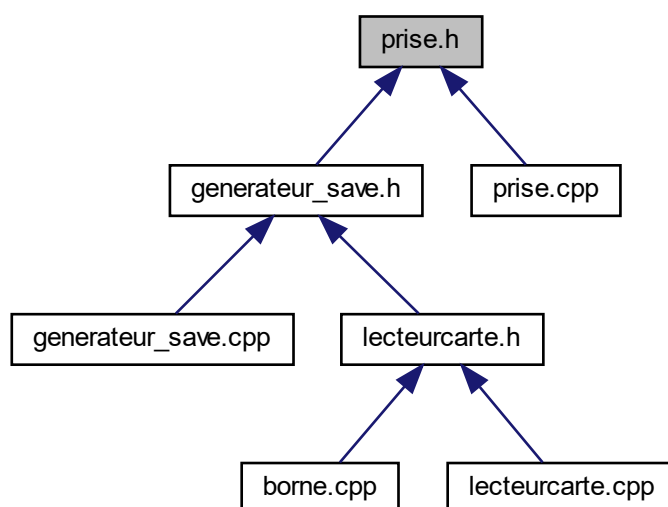
Cette classe gere les etats de la prise de la borne de recharge.

```
#include <iostream>
#include <donnees_borne.h>
#include <memoire_borne.h>
```

Include dependency graph for prise.h:



This graph shows which files directly or indirectly include this file:



## Classes

- class [Prise](#)

### 4.6.1 Detailed Description

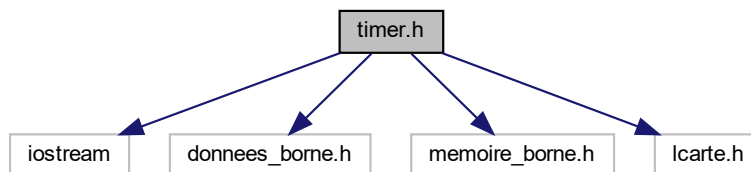
Cette classe gere les etats de la prise de la borne de recharge.

## 4.7 timer.h File Reference

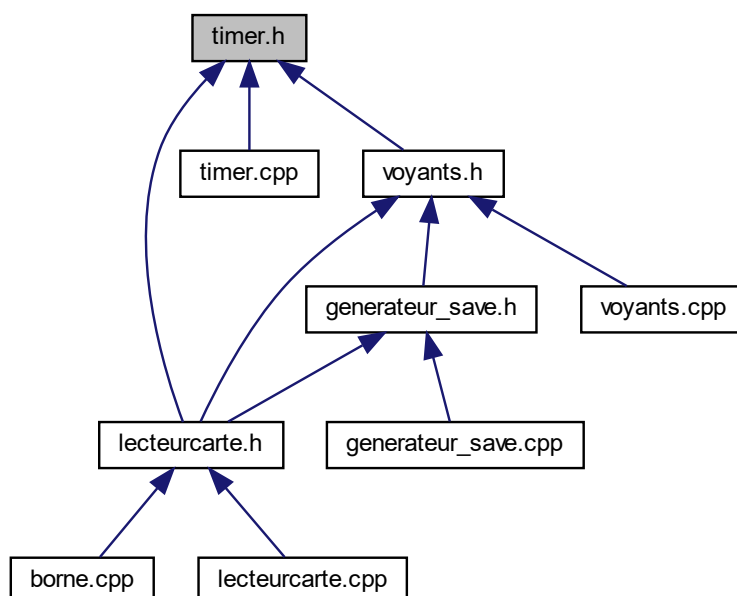
Cette classe permet de creer des methodes pour la gestion du temps dans le systeme de recharge de vehicule.

```
#include <iostream>
#include <donnees_borne.h>
#include <memoire_borne.h>
#include <lcarte.h>
```

Include dependency graph for timer.h:



This graph shows which files directly or indirectly include this file:



## Classes

- class [Timer](#)

### 4.7.1 Detailed Description

Cette classe permet de creer des methodes pour la gestion du temps dans le systeme de recharge de vehicule.

#### Author

Sewoda et Achari

#### Version

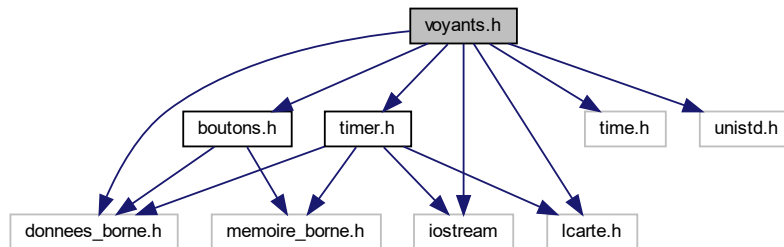
1.0

## 4.8 voyants.h File Reference

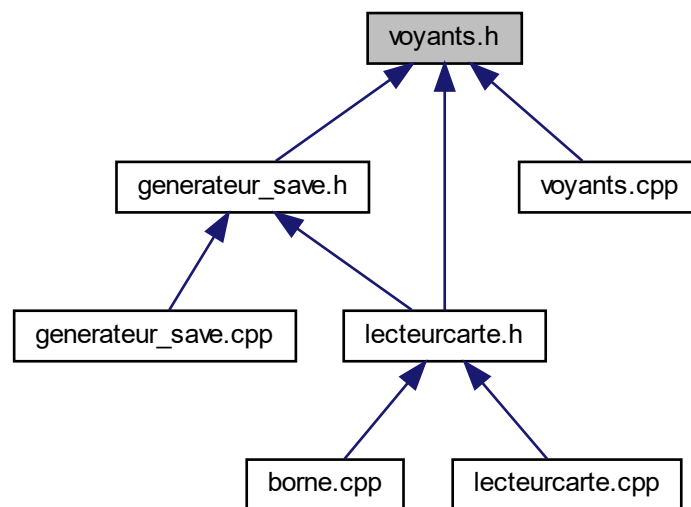
Gere les voyants de la borne.

```
#include <donnees_borne.h>
#include <iostream>
#include <lcarte.h>
```

```
#include "timer.h"
#include "time.h"
#include "boutons.h"
#include "unistd.h"
Include dependency graph for voyants.h:
```



This graph shows which files directly or indirectly include this file:



## Classes

- class [Voyants](#)

### 4.8.1 Detailed Description

Gere les voyants de la borne.

**Author**

Sewoda Pascal and Achari Kahina

**Version**

1.0



# Index

- authentifier
  - BaseClient, 5
- BaseClient, 5
  - authentifier, 5
- baseclient.h, 23
- blink\_charge
  - Voyants, 20
- borne.cpp, 24
- Boutons, 6
  - charge, 6
  - initialiser, 7
  - stop, 7
- boutons.h, 26
- charge
  - Boutons, 6
- deverouiller\_trappe
  - Prise, 13
- generateur\_save.h, 27
- GenerateurSave, 8
  - genererPWM, 8
  - MEF, 9
  - tension, 11
- genererPWM
  - GenerateurSave, 8
- initialiser
  - Boutons, 7
  - Prise, 14
  - Timer, 17
  - Voyants, 20
- LecteurCarte, 11
  - lire\_carte, 12
- lecteurcarte.h, 28
- lire\_carte
  - LecteurCarte, 12
- MEF
  - GenerateurSave, 9
- pause
  - Timer, 18
- Prise, 12
  - deverouiller\_trappe, 13
  - initialiser, 14
  - set\_prise, 15
  - verouiller\_trappe, 16
- prise.h, 29
- raz
  - Timer, 18
- set\_charge
  - Voyants, 21
- set\_default
  - Voyants, 21
- set\_dispo
  - Voyants, 22
- set\_prise
  - Prise, 15
- stop
  - Boutons, 7
- tension
  - GenerateurSave, 11
- Timer, 17
  - initialiser, 17
  - pause, 18
  - raz, 18
  - Timer, 17
  - valeur, 19
- timer.h, 30
- valeur
  - Timer, 19
- verouiller\_trappe
  - Prise, 16
- Voyants, 20
  - blink\_charge, 20
  - initialiser, 20
  - set\_charge, 21
  - set\_default, 21
  - set\_dispo, 22
- voyants.h, 31