### **Bachelorarbeit**

Pascal Hunkler

May 2022

### Inhaltsverzeichnis

1	Abs	tract	4
2	Einl	eitung	5
3	Gru	ndlagen	6
	3.1	Navier-Stokes-Gleichung und Flüssigkeitssimulationen	6
		3.1.1 Partikelbasierte Simulation	6
		3.1.2 Gitterbasierte Simulation	6
	3.2	SPH	6
		3.2.1 Diskretisierung mit SPH	6
		3.2.2 SPH in partikelbasierten Simulationen	6
4	Dru	ckberechnung	7
	4.1	Druckberechnung mit einer Zustandsgleichung	7
	4.2	Druckberechnung mit IISPH	7
5	Implementierung 8		
	5.1	Programmierumgebung	8
	5.2	Architektur der Software	8
	5.3	Kernelfunktion, Kernelgradient	8
	5.4	Nachbarschaftssuche	8
		5.4.1 Uniformes Gitter Aufbau	8
		5.4.2 Bestimmung der Nachbarn mithilfe des uniformen Gitters	8
	5.5	Simulationsschritt	8
		5.5.1 Berechnung der Dichte	8
		5.5.2 Berechnung des Drucks	8
		5.5.3 Berechnung der Druckbeschleunigung	8
		5.5.4 Berechnung der restlichen Beschleunigungen	8
	5.6	Visualisierung	8
6	Ana		9
	6.1	Szenarien	9
	6.2	Rechen- und Speicheraufwand	9
	6.3	Einfluss des Zeitschritts	9
7	Fazi	it und Ausblick	10

8 Literaturverzeichnis 11

### 1 Abstract

# 2 Einleitung

### 3 Grundlagen

- 3.1 Navier-Stokes-Gleichung und Flüssigkeitssimulationen
- 3.1.1 Partikelbasierte Simulation
- 3.1.2 Gitterbasierte Simulation

#### 3.2 SPH

Das Konzept Smoothed Particle Hydrodynamics wurde ursprünglich entwickelt, um astrophysikalische Phänomene besser darstellen zu können. [GM77], [Luc77].

- 3.2.1 Diskretisierung mit SPH
- 3.2.2 SPH in partikelbasierten Simulationen

## 4 Druckberechnung

- 4.1 Druckberechnung mit einer Zustandsgleichung
- 4.2 Druckberechnung mit IISPH

#### 5 Implementierung

- 5.1 Programmierumgebung
- 5.2 Architektur der Software
- 5.3 Kernelfunktion, Kernelgradient
- 5.4 Nachbarschaftssuche
- 5.4.1 Uniformes Gitter Aufbau
- 5.4.2 Bestimmung der Nachbarn mithilfe des uniformen Gitters
- 5.4.3
- 5.5 Simulationsschritt
- 5.5.1 Berechnung der Dichte
- 5.5.2 Berechnung des Drucks
- 5.5.3 Berechnung der Druckbeschleunigung
- 5.5.4 Berechnung der restlichen Beschleunigungen
- 5.6 Visualisierung

# 6 Analyse

- 6.1 Szenarien
- 6.2 Rechen- und Speicheraufwand
- 6.3 Einfluss des Zeitschritts
- 6.4

### 7 Fazit und Ausblick

## 8 Literaturverzeichnis

#### Literaturverzeichnis

- [GM77] Robert A. Gingold and Joseph J. Monaghan. Smoothed particle hydrodynamics: theory and application to non-spherical stars. *Monthly notices of the royal astronomical society*, 181(3):375–389, 1977. ISBN: 1365-2966 Publisher: Oxford University Press Oxford, UK.
- [Luc77] L. B. Lucy. A numerical approach to the testing of the fission hypothesis. *The Astronomical Journal*, 82:1013, December 1977.

#### Algorithm 1 Simulationsschritt

```
1: Determine neighbors of each particle
```

- 2: Compute density  $\rho_f$  of each fluid particle using algorithm 2
- 3: Compute non-pressure accelerations  $\mathbf{a}_f^n$  using algorithm 3
- 4: for all fluid particle f do
- 5:  $\mathbf{v}_f^* \leftarrow \mathbf{v}_f + \Delta t \mathbf{a}_f^n$
- 6. end for
- 7: Compute pressure  $p_f$  of each fluid particle using algorithm 5
- 8: Compute pressure accelerations  $\mathbf{a}_f^p$  using algorithm 4
- 9: **for all** fluid particle f **do**
- 10:  $\mathbf{v}_f \leftarrow \mathbf{v}_f^* + \Delta t \mathbf{a}_f^p$
- 11:  $\mathbf{end}$  for
- 12: for all fluid particle f do
- 13:  $\mathbf{x}_f \leftarrow \mathbf{x}_f + \Delta t \mathbf{v}_f$
- 14: end for
- 15:

#### Algorithm 2 Berechnung der Dichte der Partikel

```
for all particle i do

if particle i belongs to the boundary then

continue

end if

\rho_i \leftarrow 0

for all neighbor j of particle i do

\rho_i \leftarrow \rho_i + W_{ij}

end for

\rho_i \leftarrow \rho_i \cdot m_f

end for
```

#### Algorithm 3 Berechnung der restlichen Beschleunigungen

```
for all particle i do

if particle i belongs to the boundary then

\mathbf{a}_i^n \leftarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 \end{pmatrix}^\mathsf{T}

continue

end if

\mathbf{acc}_g \leftarrow \begin{pmatrix} 0 & -9.81 \end{pmatrix}^\mathsf{T}

\mathbf{acc}_v \leftarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 \end{pmatrix}^\mathsf{T}

// Viskositätsbeschleunigung an Partikel i

for all neighbor j of particle i do

if particle j belongs to the boundary then

\mathbf{acc}_v \leftarrow \mathbf{acc}_v + \frac{1}{\rho_i} \frac{(\mathbf{v}_i - \mathbf{v}_j)(\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j)}{(\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j)(\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j) + 0.01h^2} \cdot \nabla W_{ij}

else

\mathbf{acc}_v \leftarrow \mathbf{acc}_v + \frac{1}{\rho_j} \frac{(\mathbf{v}_i - \mathbf{v}_j)(\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j)}{(\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j)(\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j) + 0.01h^2} \cdot \nabla W_{ij}

end if

end for

\mathbf{acc}_v \leftarrow 2\nu m_f \cdot \mathbf{acc}_v

\mathbf{a}_i^n \leftarrow \mathbf{acc}_g + \mathbf{acc}_v

end for
```

#### ${\bf Algorithm~4}$ Berechnung der Druckbeschleunigungen

```
{\bf for\ all\ particle\ i\ do}
     {\bf if} particle i belongs to the boundary {\bf then}
          \mathbf{a}_i^p \leftarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 \end{pmatrix}^\mathsf{T}
          continue
     end if
     \mathbf{acc}_p \leftarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 \end{pmatrix}^\mathsf{T}
     // Druckbeschleunigung an Partikel i
     for all neighbor j of particle i do
          if particle j belongs to the boundary then
              \mathbf{acc}_p \leftarrow \mathbf{acc}_p - \left( rac{p_i}{
ho_i^2} + rac{p_i}{\left(
ho_f^0
ight)^2} 
ight) \cdot 
abla W_{ij}
          \begin{aligned} \mathbf{else} \\ \mathbf{acc}_p \leftarrow \mathbf{acc}_p - \left(\frac{p_i}{\rho_i^2} + \frac{p_j}{\rho_j^2}\right) \cdot \nabla W_{ij} \end{aligned} 
          end if
     end for
     \mathbf{acc}_p \leftarrow \mathbf{acc}_p \cdot m_f
     \mathbf{a}_i^p \leftarrow \mathbf{acc}_p
end for
```

#### Algorithm 5 Berechnung des Drucks der Partikel

```
1: for all fluid particle f do
             A_{ff} \leftarrow -\Delta t^2 \frac{m_f^2}{\rho_f^2} \cdot \left( \sum_{f_f} \nabla W_{ff_f} \nabla W_{ff_f} + \sum_{f_b} \nabla W_{ff_b} \nabla W_{ff_b} \right)
s_f \leftarrow \rho_f^0 - \rho_f - m_f \Delta t \left( \sum_{f_f} (\mathbf{v}_f^* - \mathbf{v}_{f_f}^*) \nabla W_{ff_f} + \sum_{f_b} \mathbf{v}_f^* \nabla W_{ff_b} \right)
  5: end for
  6: e \leftarrow \infty
  7: while e \ge 0.001 \text{ do}
               e \leftarrow 0
               Compute pressure accelerations \mathbf{a}_f^p using algorithm 4
  9:
10:
               {f for\ all} fluid particle f {f do}
                    (\mathbf{Ap})_f \leftarrow m_f \Delta t^2 \left( \sum_{f_f} (\mathbf{a}_f^p - \mathbf{a}_{f_f}^p) \nabla W_{ff_f} + \sum_{f_b} \mathbf{a}_f^p \nabla W_{ff_b} \right)
if f has no neighbors then
11:
12:
                           (\mathbf{Ap})_f \leftarrow 0
13:
                    p_f \leftarrow \max(p_f + \omega \frac{s_f - (\mathbf{A}\mathbf{p})_f}{\mathbf{A}_{ff}}, 0)e \leftarrow e + \frac{(\mathbf{A}\mathbf{p})_f - s_f}{\rho_f^0}
15:
16:
               end for
17:
               e \leftarrow \frac{e}{n}
18:
19: end while
```