1_buffon

2024年5月27日

1 シミュレーション実習中間レポート課題の回答

```
[]: # Google Colab setup
    !pip install numpy==1.22.0
    !pip install -U polars seaborn
    !pip install sympy

[4]: %matplotlib inline
    import matplotlib.pyplot as plt
    import numpy as np
    import seaborn as sns
    import polars as pl
```

1.1 第1問

```
1.1.1 1-1
# define parameterss
d = 8
1_list = [1, 2, 6, 8]

# Generate thera array to plot on graph
theta_array = np.arange(0.01, np.pi/2, np.pi/256)
# Generate y_c array to plot on graph
y_c_array = np.arange(0.01, d/2, d/256)

def condition(1, y_c, theta):
    cond = 1 * np.cos(theta) / (2 * y_c) > 1
    return cond
```

```
def touched_patterns(l, y_c_array, theta_array):
    patterns = []
    for y_c in y_c_array:
        for theta in theta_array:
            if condition(l, y_c, theta):
                patterns.append([l, y_c, theta])
    return patterns

patterns_dict = {l: [] for l in l_list}
print(isinstance(patterns_dict, dict))
```

True

```
[]: # Simulate bar-touch and generate DataFrame of touched paramters patterns

df = pl.DataFrame()

for l in patterns_dict.keys():
    patterns_dict[1] = touched_patterns(1, y_c_array, theta_array)

df_temp = pl.DataFrame(patterns_dict[1])
    df = df.vstack(df_temp)

df.columns = ['l', 'y_c', 'theta']

print(df.shape)

print(df.head(5))
```

1.1.2 1-1 結果

■シミュレーションの概要

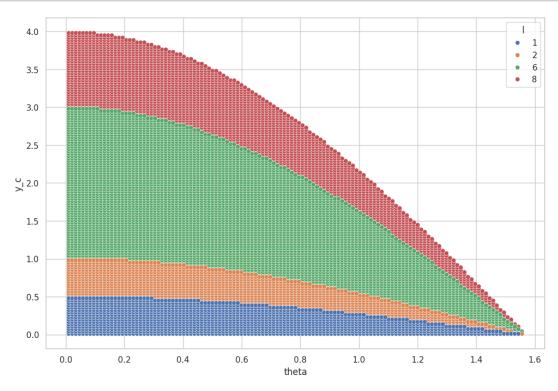
- 1. 以下は d=8 としたときの針が棒と交わる $\theta-y_c$ の条件を数値計算した結果である。
- 2. 針の長さを表す l を [1, 2, 6, 8] の 4 つの場合でシミュレーションした。

■結果

1. グラフの通り l が長くなればなるほど針が棒と交わる θ, y_c の条件が緩くなることがわかる。

```
[]: # Sort by l for displaying
    df = df.sort('l', descending=True)
    # Plot
    sns.set_theme(style="whitegrid")
```

```
plt.figure(figsize=(12, 8))
sns.scatterplot(data=df, x='theta', y='y_c', hue='l', palette='deep')
plt.show()
```



1.2 1-2

- 棒を落とした時に取りうる $-y_c$ 平面上の全領域の面積を s_all
- 1-1 で得られた棒と針が交わる場合の領域の面積を s_touched とする。 $p(l)=s_all/s_touched$ とすると p(l) が棒と針が交わる確率を表せる。

$$S_{\rm all} = d/2 \times \pi/2 = d \times \pi/4$$

 $S_{\rm touched}$ は $y_c \leq l/2 \times \cos \theta$ を満たす領域の面積。以下のコードブロックで計算する。

```
[]: from sympy import *

x = Symbol("x")
1 = Symbol("1")
theta = Symbol("theta")
y_c = Symbol("y_c")
```

```
s_touched = integrate(1 / 2 * cos(theta), (theta, 0, pi/2))
print(s_touched)
```

1/2

1.2.1 1-2 結果

以上の計算より $S_{\text{touched}} = l/2$

また $S_{\rm all}=d\pi/4$ であるから求めたい確率は確かに $p(l)=\frac{2l}{\pi d}$ となる。

1.2.2 1-3

1-2 で求めた確率 p(l) / l=1 / (pi*d) となるので y_c , theta の一様乱数を生成して数値的に p(l) の近似値を得れば 1 / (pi*d) すなわり pi の近似値を得ることができる。

```
[]: # Google Colab setup

!nvidia-smi
!pip uninstall -y cupy-cuda12x
!pip install cupy-cuda11x
```

```
[2]: import cupy as cp import numpy as np
```

```
[6]: # 高速化のため qupy で GPGPU行列演算させる

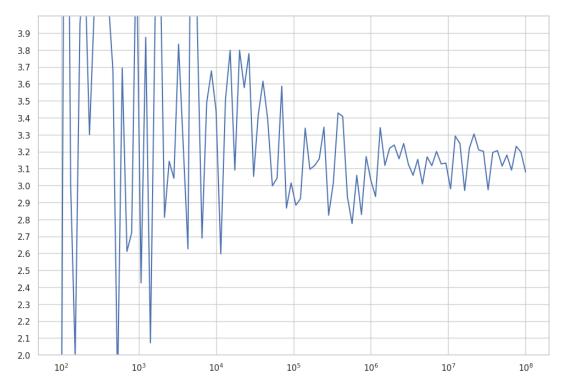
def condition(1, y_c, theta):
    return 1 * cp.cos(theta) / (2 * y_c) > 1

def pi_approxer(d: int, 1: int, count_pairs: int = 10**2):
    count_pairs_sqrt = int(np.sqrt(count_pairs))
    theta_array = np.random.uniform(0, np.pi / 2, count_pairs_sqrt).astype(np.
    4float16)
    y_c_array = np.random.uniform(0, d / 2, count_pairs_sqrt).astype(np.float16)

    theta_array = cp.asarray(theta_array, dtype=cp.float16)
    y_c_array = cp.asarray(y_c_array, dtype=cp.float16)

# Use numpy broadcasting to calculate the condition for all pairs
    touched = condition(1, y_c_array[:, np.newaxis], theta_array)
```

```
# Count the number of True values
    count_touched = np.sum(touched)
    count_all_pairs = count_pairs
   posibility = count_touched / count_all_pairs
   pi = 2 * 1 / d / posibility
   return pi
count_throw_array = np.logspace(2, 8, 100).astype(int)
pi_array = np.array([pi_approxer(8, 2, count_throw).get() for count_throw in_
 ⇔count_throw_array])
sns.set_theme(style="whitegrid")
plt.figure(figsize=(12, 8))
sns.lineplot(x=count_throw_array, y=pi_array)
plt.xscale('log')
plt.yticks(np.arange(2, 4, 0.1))
plt.ylim(2, 4)
# plt.show()
plt.savefig('pi_approximation.png')
```



1.2.3 1-3

以下の画像が 102 から 108 回針を落としたシミュレーションで得られた pi の近似値の推移である。 収束速度は遅いが 3.14159… に収束する様子がわかる。

1.2.4 1-4

```
[7]: # 試行回数 n と 誤差 error の関係

c_over_root_n = 40 / np.sqrt(count_throw_array)

error_array = np.abs(np.pi - pi_array)

sns.set_theme(style="whitegrid")

plt.figure(figsize=(12, 8))

sns.lineplot(x=count_throw_array, y=error_array)

sns.lineplot(x=count_throw_array, y=c_over_root_n)

plt.xscale('log')

plt.yscale('log')

plt.ylabel('n: Number of throws')

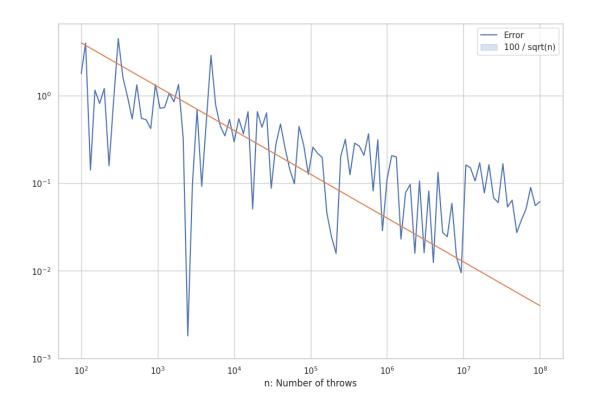
plt.yticks(np.logspace(-3, 0, 4))

plt.legend(['Error', '100 / sqrt(n)'])

# plt.ylim(1e-3, 10**2)

# plt.show()

plt.savefig('error_approximation.png')
```



1.2.5 1-4 結果

- 上で行った数値計算の結果 Buffon の針による円周率の近似は誤差収束速度が \sqrt{N} より遅いことがわかった。
- 非効率な円周率計算アルゴリズムと言える。