Bevezetés a számítógépi grafikába Görbék a számítógépes grafikában

Troll Ede Mátyás

Matematikai és Informatikai Intézet Eszterházy Károly Egyetem

Eger, 2022



Áttekintés

Görbék leírása

- 2 Lineáris algebrai ismeretek
 - Vektortér, vektorok
 - Mátrixok

Áttekintés

Görbék leírása

- 2 Lineáris algebrai ismeretek
 - Vektortér, vektorok
 - Mátrixok

A számítógéppel segített tervezés során pusztán szakaszokkal és körívekkel tervezni nem kifizetődő.

• A tervezés nehézkes és rugalmatlan

- A tervezés nehézkes és rugalmatlan
- A program adatstruktúrája sem lesz megfelelő

- A tervezés nehézkes és rugalmatlan
- A program adatstruktúrája sem lesz megfelelő



- A tervezés nehézkes és rugalmatlan
- A program adatstruktúrája sem lesz megfelelő



A síkgörbéket az alábbi formákban adhatjuk meg:

A síkgörbéket az alábbi formákban adhatjuk meg:

1 Explicit megadási mód: y = f(x)

A síkgörbéket az alábbi formákban adhatjuk meg:

1 Explicit megadási mód: y = f(x)

2 Implicit megadási mód: F(x, y)

A síkgörbéket az alábbi formákban adhatjuk meg:

- **1** Explicit megadási mód: y = f(x)
- 2 Implicit megadási mód: F(x, y)
- 3 Paraméteres megadási mód: $\mathbf{r}(t) = x(t) e_1 + y(t) e_2$

Adott a síkban a Descartes-féle koordinátarendszer, valamint az y = f(x) függvény.

Adott a síkban a Descartes-féle koordinátarendszer, valamint az y = f(x) függvény. Azon pontok, melyek koordinátái (x, f(x)) alakúak, egy görbét írnak le. (Euler-Monge féle megadási mód)

Adott a síkban a Descartes-féle koordinátarendszer, valamint az y = f(x) függvény. Azon pontok, melyek koordinátái (x, f(x)) alakúak, egy görbét írnak le. (Euler-Monge féle megadási mód)

Hátrányai

• Megjelenítése nagymértékben függ a koordináta-rendszertől.

Adott a síkban a Descartes-féle koordinátarendszer, valamint az y = f(x) függvény. Azon pontok, melyek koordinátái (x, f(x)) alakúak, egy görbét írnak le. (Euler-Monge féle megadási mód)

Hátrányai

- Megjelenítése nagymértékben függ a koordináta-rendszertől.
- A globális explicit alak nem minden esetben létezik (y tengellyel párhuzamos egyenes, kör, stb...)

Adott a síkban a Descartes-féle koordinátarendszer, valamint az y = f(x) függvény. Azon pontok, melyek koordinátái (x, f(x)) alakúak, egy görbét írnak le. (Euler-Monge féle megadási mód)

Hátrányai

- Megjelenítése nagymértékben függ a koordináta-rendszertől.
- A globális explicit alak nem minden esetben létezik (y tengellyel párhuzamos egyenes, kör, stb...)
- Nem alkalmas térgörbék leírására, mert újabb változót bevezetve felületet írunk le vele.

Adott a síkban a Descartes-féle koordinátarendszer, valamint az F(x, y) függvény.

Adott a síkban a Descartes-féle koordinátarendszer, valamint az F(x,y) függvény. Azon pontok, melyek koordinátáit behelyettesítve a függvénybe a kapott függvényérték F(x,y)=0 egy görbét alkotbak. Az F(x,y)=c kifejezést kielégítő pontok szintén görbét írnak le. (Cauchy-féle előállításnak)

Adott a síkban a Descartes-féle koordinátarendszer, valamint az F(x,y) függvény. Azon pontok, melyek koordinátáit behelyettesítve a függvénybe a kapott függvényérték F(x,y)=0 egy görbét alkotbak. Az F(x,y)=c kifejezést kielégítő pontok szintén görbét írnak le. (Cauchy-féle előállításnak)

Hátrányai

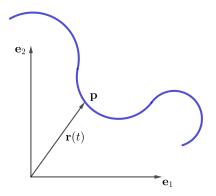
Megjelenítése scanline segítségével lehetséges.

Adott a síkban a Descartes-féle koordinátarendszer, valamint az F(x,y) függvény. Azon pontok, melyek koordinátáit behelyettesítve a függvénybe a kapott függvényérték F(x,y)=0 egy görbét alkotbak. Az F(x,y)=c kifejezést kielégítő pontok szintén görbét írnak le. (Cauchy-féle előállításnak)

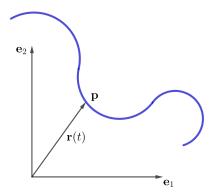
Hátrányai

- Megjelenítése scanline segítségével lehetséges.
- Nem alkalmas térgörbék leírására, mert újabb változót bevezetve felületet írunk le vele.

A síkban mozgó pont egy görbét ír le.

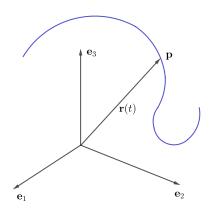


A síkban mozgó pont egy görbét ír le.



Ha minden t időpollanatban meghúzzuk az **op** vektort, és ezt $\mathbf{r}(t)$ -vel jelöljük, akkor egy I intervallumon értelmezett vektorfüggvényt kapunk.

Ha az előző előállításban szereplő pont a térben mozog, akkor térgörbét kapunk.



Az $\mathbf{r}(t)$ vektorfüggvényt általában koordinátafüggvényeivel adjuk meg.

Az $\mathbf{r}(t)$ vektorfüggvényt általában koordinátafüggvényeivel adjuk meg.

$$\mathbf{r}(t) = (x(t), y(t))$$
 síkban,
 $\mathbf{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$ térben,

ahol a koordinátafüggvények általában valós változós, valós értékű függvények.

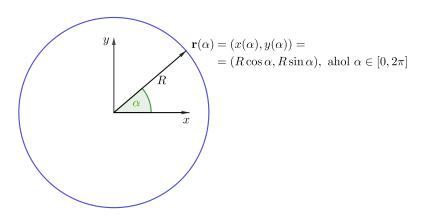
Az $\mathbf{r}(t)$ vektorfüggvényt általában koordinátafüggvényeivel adjuk meg.

$$\mathbf{r}(t) = (x(t), y(t))$$
 síkban,
 $\mathbf{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$ térben,

ahol a koordinátafüggvények általában valós változós, valós értékű függvények. A vektorfüggvény differenciálhányadosát a koordinátafüggvények deriváltjaival adjuk meg.

$$\dot{\mathbf{r}}(t) = (\dot{x}(t), \dot{y}(t))$$
 síkban,
 $\dot{\mathbf{r}}(t) = (\dot{x}(t), \dot{y}(t), \dot{z}(t))$ térben.

Origó középpontú R sugarú kör



A $[a,b] \subset \mathbb{R}$ intervallumon értelmezett $\mathbf{r}(t)$ görbét számítógépen töröttvonallal közelítjük.

A $[a,b] \subset \mathbb{R}$ intervallumon értelmezett $\mathbf{r}(t)$ görbét számítógépen töröttvonallal közelítjük.

Ez azt jelenti, hogy kiszámítjuk a

$$\mathbf{p}_{0} = \mathbf{r}(t0), \mathbf{p}_{1} = \mathbf{r}(t_{1}), \dots, \mathbf{p}_{n-1} = \mathbf{r}(t_{n-1}), \mathbf{p}_{n} = \mathbf{r}(t_{n})$$

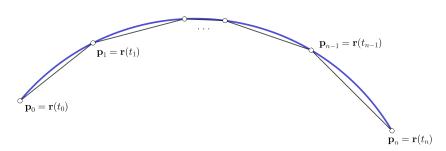
pontokat, ahol $t_0=a$ és $t_n=b$, majd a pontok által meghatározott szakaszokat megjelenítjük.

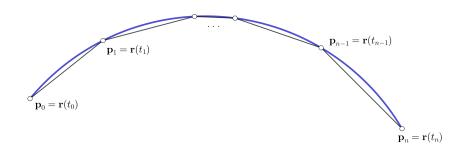
A $[a,b] \subset \mathbb{R}$ intervallumon értelmezett $\mathbf{r}(t)$ görbét számítógépen töröttvonallal közelítjük.

Ez azt jelenti, hogy kiszámítjuk a

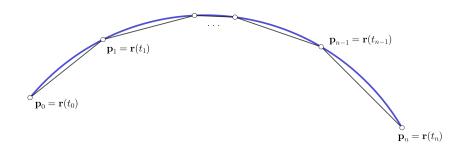
$$p_0 = r(t0), p_1 = r(t_1), \dots, p_{n-1} = r(t_{n-1}), p_n = r(t_n)$$

pontokat, ahol $t_0 = a$ és $t_n = b$, majd a pontok által meghatározott szakaszokat megjelenítjük.





A megjelenítés során meg kell határoznunk a szomszédos \mathbf{p}_i és \mathbf{p}_{i+1} pontok távolságát.



A megjelenítés során meg kell határoznunk a szomszédos \mathbf{p}_i és \mathbf{p}_{i+1} pontok távolságát.

Mivel a megjelenítés az [a, b] intervallumon való iterálással történik, így általában azt osztjuk föl egy előre meghatározott mennyiséggel.

```
ELJÁRÁS PARAM_GÖRBE(FÜGGVÉNY: X, FÜGGVÉNY: Y,
                       VALÓS: A, VALÓS: B, EGÉSZ: POTNOK);
    VÁLTOZÓK
         VALÓS: T, H;
         PONT: PO, P1;
    ALGORITMUS
         T \leftarrow A;
         H \leftarrow (B - A) / PONTOK;
         PO \leftarrow [X(T), Y(T)];
         CIKLUS AMÍG (T < B)
             T \leftarrow T + H:
             P1 <- [X(T), Y(T)]:
             SZAKASZ(PO. P1):
             PO <- P1:
         CIKLUS VÉGE:
ELJÁRÁS VÉGE:
```

Paraméteres megadási mód - Probléma: megjelenítés

Hány részre osszuk fel a paramétertartományt?

Paraméteres megadási mód - Probléma: illeszkedés

Legyen adott egy $\mathbf{r}(t)$ görbe a koordinátafüggvényeivel és egy $\mathbf{p}(x_p, y_p)$ pont.

Legyen adott egy $\mathbf{r}(t)$ görbe a koordinátafüggvényeivel és egy $\mathbf{p}(x_p, y_p)$ pont. Annak eldöntésére, hogy a \mathbf{p} pont illeszkedik-e a görbére olyan t_0 értéket kellene találnunk, melyre

Legyen adott egy $\mathbf{r}(t)$ görbe a koordinátafüggvényeivel és egy $\mathbf{p}(x_p, y_p)$ pont. Annak eldöntésére, hogy a \mathbf{p} pont illeszkedik-e a görbére olyan t_0 értéket kellene találnunk, melyre

$$x(t_0) = x_p$$
 és $y(t_0) = y_p$.

Legyen adott egy $\mathbf{r}(t)$ görbe a koordinátafüggvényeivel és egy $\mathbf{p}(x_p,y_p)$ pont. Annak eldöntésére, hogy a \mathbf{p} pont illeszkedik-e a görbére olyan t_0 értéket kellene találnunk, melyre

$$x(t_0) = x_p$$
 és $y(t_0) = y_p$.

A fenti probléma túlhatározott, a megoldás legtöbbször csak numerikusan meghatározható.

Legyen adott egy $\mathbf{r}(t)$ görbe a koordinátafüggvényeivel és egy $\mathbf{p}(x_p, y_p)$ pont. Annak eldöntésére, hogy a \mathbf{p} pont illeszkedik-e a görbére olyan t_0 értéket kellene találnunk, melyre

$$x(t_0) = x_p$$
 és $y(t_0) = y_p$.

A fenti probléma túlhatározott, a megoldás legtöbbször csak numerikusan meghatározható.

Ugyanez a probléma implicit eseben pusztán az F(x, y) = 0 egyenletbe való behelyettesítéssel eldönthető.

Határozzuk meg a g_1 és g_2 görbék a metszetét.

Határozzuk meg a g_1 és g_2 görbék a metszetét.

Az előző probléma alapján, két paraméteresen megadott görbe esetén csak numerikus módszerekkel próbálkozhatunk.

Határozzuk meg a g_1 és g_2 görbék a metszetét.

Az előző probléma alapján, két paraméteresen megadott görbe esetén csak numerikus módszerekkel próbálkozhatunk.

Az ideális eset az, ha az egyik görbe implicit, a másik paraméteres alakban van megadva, azaz

$$g_1 : F(x, y) = 0,$$

 $g_2 : \mathbf{r}(t) = (x(t), y(t)).$

Határozzuk meg a g_1 és g_2 görbék a metszetét.

Az előző probléma alapján, két paraméteresen megadott görbe esetén csak numerikus módszerekkel próbálkozhatunk.

Az ideális eset az, ha az egyik görbe implicit, a másik paraméteres alakban van megadva, azaz

$$g_1 : F(x, y) = 0,$$

 $g_2 : \mathbf{r}(t) = (x(t), y(t)).$

Ekkor g_2 koordinátafüggvényeit visszahelyettesítve g_1 -be az

$$F\left(x\left(t\right) ,y\left(t\right) \right) =0$$

egyismeretlenes egyenletet kapjuk.

Határozzuk meg a g_1 és g_2 görbék a metszetét.

Az előző probléma alapján, két paraméteresen megadott görbe esetén csak numerikus módszerekkel próbálkozhatunk.

Az ideális eset az, ha az egyik görbe implicit, a másik paraméteres alakban van megadva, azaz

$$g_1 : F(x, y) = 0,$$

 $g_2 : \mathbf{r}(t) = (x(t), y(t)).$

Ekkor g_2 koordinátafüggvényeit visszahelyettesítve g_1 -be az

$$F\left(x\left(t\right),y\left(t\right)\right)=0$$

egyismeretlenes egyenletet kapjuk. A g_2 paramétertartományába eső gyököket visszahelyettesítjük g_2 -be, és megkapjuk a metszetet.

Áttekintés

Görbék leírása

- 2 Lineáris algebrai ismeretek
 - Vektortér, vektorok
 - Mátrixok

Vektortér

A V nem üres halmazt vektortérnek nevezzük a $\mathbb T$ test felett, a értelmezve van rajta egy + művelet, melyre nézve a (V,+) kommutatív csoport, továbbá minden $\lambda \in \mathbb T$ és $a \in V$ esetén értelmezve van $\lambda a \in V$, és teljesülnek az alábbi tulajdonságok:

Vektortér

A V nem üres halmazt vektortérnek nevezzük a $\mathbb T$ test felett, a értelmezve van rajta egy + művelet, melyre nézve a (V,+) kommutatív csoport, továbbá minden $\lambda \in \mathbb T$ és $a \in V$ esetén értelmezve van $\lambda a \in V$, és teljesülnek az alábbi tulajdonságok:

$$\lambda (a + b) = \lambda a + \lambda b$$
$$(\lambda + \mu) a = \lambda a + \mu a$$
$$(\lambda \mu) a = \lambda (\mu a) = \mu (\lambda a)$$
$$1a = a$$

minden $\lambda, \mu \in \mathbb{T}$ és minden $a,b \in V$ esetén, ahol 1 a \mathbb{T} test multiplikatív egységelemét jelöli.

Vektortér

A V nem üres halmazt vektortérnek nevezzük a $\mathbb T$ test felett, a értelmezve van rajta egy + művelet, melyre nézve a (V,+) kommutatív csoport, továbbá minden $\lambda \in \mathbb T$ és $a \in V$ esetén értelmezve van $\lambda a \in V$, és teljesülnek az alábbi tulajdonságok:

$$\lambda (a + b) = \lambda a + \lambda b$$
$$(\lambda + \mu) a = \lambda a + \mu a$$
$$(\lambda \mu) a = \lambda (\mu a) = \mu (\lambda a)$$
$$1a = a$$

minden $\lambda, \mu \in \mathbb{T}$ és minden $a, b \in V$ esetén, ahol 1 a \mathbb{T} test multiplikatív egységelemét jelöli.

Példa: Síkban vagy térben a szabadvektorok vektorteret alkotnak a valós számok teste fölött.

Vektorműveletek

A \mathbb{T} -beli elemekből alkotott n-esek vektorteret alkotnak \mathbb{T} fölött. Ezt a vektorteret \mathbb{T}^n -nel jelöljük. Legyenek $\mathbf{a} (a_1, a_2, \ldots, a_n)^t$, $\mathbf{b} (b_1, b_2, \ldots, b_n)^t \in \mathbb{T}^n$, $\lambda \in \mathbb{T}$ esetén

Vektorműveletek

A \mathbb{T} -beli elemekből alkotott n-esek vektorteret alkotnak \mathbb{T} fölött. Ezt a vektorteret \mathbb{T}^n -nel jelöljük. Legyenek $\mathbf{a}(a_1, a_2, \dots, a_n)^t$, $\mathbf{b}(b_1, b_2, \dots, b_n)^t \in \mathbb{T}^n$, $\lambda \in \mathbb{T}$ esetén

$$\mathbf{a}^{t} + \mathbf{b}^{t} = \begin{pmatrix} a_{1} \\ a_{2} \\ \vdots \\ a_{n} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{1} \\ b_{2} \\ \vdots \\ b_{n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{1} + b_{1} \\ a_{2} + b_{2} \\ \vdots \\ a_{n} + b_{n} \end{pmatrix},$$

$$\lambda \mathbf{a}^{t} = \lambda \begin{pmatrix} a_{1} \\ a_{2} \\ \vdots \\ a_{n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda a_{1} \\ \lambda a_{2} \\ \vdots \\ \lambda a_{n} \end{pmatrix}.$$

Legyenek a_{ij} $1 \le i \le m$, $1 \le j \le n$ egy \mathbb{T} test elemei.

Legyenek a_{ij} $1 \leq i \leq m$, $1 \leq j \leq n$ egy $\mathbb T$ test elemei. Ekkor az

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

számtáblázatot $m \times n$ típusú mátrixnak nevezzük.

Legyenek a_{ij} $1 \leq i \leq m$, $1 \leq j \leq n$ egy $\mathbb T$ test elemei. Ekkor az

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

számtáblázatot $m \times n$ típusú mátrixnak nevezzük.

Ha m = n, akkor négyzetes mátrixról beszélünk.

Legyenek a_{ij} $1 \leq i \leq m$, $1 \leq j \leq n$ egy $\mathbb T$ test elemei. Ekkor az

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

számtáblázatot $m \times n$ típusú mátrixnak nevezzük.

Ha m = n, akkor négyzetes mátrixról beszélünk.

Két mátrix egyenlő, ha azonos típusúak, és elemenként megegyeznek, azaz

$$a_{ij} = b_{ij}, \forall 1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n.$$



Legyenek a_{ij} $1 \leq i \leq m$, $1 \leq j \leq n$ egy $\mathbb T$ test elemei. Ekkor az

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

számtáblázatot $m \times n$ típusú mátrixnak nevezzük.

Ha m = n, akkor négyzetes mátrixról beszélünk.

Két mátrix egyenlő, ha azonos típusúak, és elemenként megegyeznek, azaz

$$a_{ij} = b_{ij}, \forall 1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n.$$

Az A mátrix transzponáltját úgy képezzük, hogy felcseréljük a sorait és oszlopait, és A^t -vel jelöljük.



Az azonos típusú $A=(a_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ és $B=(b_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ mátrixok összege az a $C=(c_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ mátrix, melyre

Az azonos típusú $A=(a_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ és $B=(b_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ mátrixok összege az a $C=(c_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ mátrix, melyre

$$c_{ij}=a_{ij}+b_{ij} (1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n).$$

Az azonos típusú $A=(a_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ és $B=(b_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ mátrixok összege az a $C=(c_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ mátrix, melyre

$$c_{ij} = a_{ij} + b_{ij} (1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n).$$

Az $A=(a_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ és $B=(b_{ij})\in\mathcal{M}_{n\times k}$ mátrixok szorzata az a $C=(c_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times k}$ mátrix, melyre

Az azonos típusú $A=(a_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ és $B=(b_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ mátrixok összege az a $C=(c_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ mátrix, melyre

$$c_{ij} = a_{ij} + b_{ij} (1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n).$$

Az $A=(a_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ és $B=(b_{ij})\in\mathcal{M}_{n\times k}$ mátrixok szorzata az a $C=(c_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times k}$ mátrix, melyre

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} b_{kj} (1 \le i \le m, 1 \le j \le n).$$

Az azonos típusú $A=(a_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ és $B=(b_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ mátrixok összege az a $C=(c_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ mátrix, melyre

$$c_{ij} = a_{ij} + b_{ij} (1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n).$$

Az $A=(a_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times n}$ és $B=(b_{ij})\in\mathcal{M}_{n\times k}$ mátrixok szorzata az a $C=(c_{ij})\in\mathcal{M}_{m\times k}$ mátrix, melyre

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} b_{kj} (1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n).$$

Fontos megjegyeznünk, hogy a mátrixok szorzása asszociatív, azaz

$$A(BC) = (AB) C.$$



Köszönöm a figyelmet!