#### Análise multivariada

Patrícia de Siqueira Ramos

UNIFAL-MG, campus Varginha

26 de Fevereiro de 2016

- Quando a inversa de A não é definida, ela é chamada matriz singular
- Isso ocorre quando o  $|\mathbf{A}| = 0$ , que é quando uma ou mais linhas (ou colunas) da matriz são redundantes
- Assim, nem toda a informação da matriz é única

- Quando a inversa de A não é definida, ela é chamada matriz singular
- Isso ocorre quando o  $|\mathbf{A}| = 0$ , que é quando uma ou mais linhas (ou colunas) da matriz são redundantes
- Assim, nem toda a informação da matriz é única

#### Ex.:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & 3 & 2 \\ 2 & 3 & 2 \end{bmatrix},$$

$$\mathbf{a}_{2} = \mathbf{a}_{3}.$$

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & 3 & 2 \\ 1 & 1, 5 & 1 \end{bmatrix},$$
$$\mathbf{b}_{3\cdot} = 0, 5\mathbf{b}_{2\cdot}$$

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & 3 & 2 \\ 1 & 1, 5 & 1 \end{bmatrix},$$

$$\mathbf{b}_{3} = 0.5\mathbf{b}_{2}.$$

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & 3 & 2 \\ 3 & 5 & 6 \end{bmatrix},$$

$$\mathbf{c}_{3.} = \mathbf{c}_{1.} + \mathbf{c}_{2.}$$

Então, uma matriz **A** é singular quando uma ou mais linhas (ou colunas) são combinações lineares de outras linhas (ou colunas), o que leva a:

• 
$$|A| = 0$$

• **A**<sup>-1</sup> não ser definida

### Posto de uma matriz (rank)

O posto avalia a quantidade de informação não redundante de uma matriz **A**, ou seja, o número de vetores linearmente independentes de **A** 

- O posto é único, seja focando em linhas ou colunas
- O posto nunca é maior do que o menor valor da dimensão
  - matriz  $m \times n$ , m < n, o posto é  $\leq m$  (se o posto for igual a m, a matriz é posto linha completo)
  - matriz  $m \times n$ , m > n, o posto é  $\leq n$  (se o posto for igual a n, a matriz é posto coluna completo)
- Sempre que posto( $\mathbf{A}$ ) ( $n \times n$ ) é menor do que n, a matriz é singular e a inversa não existe

Um sistema como, por exemplo:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 = y_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 = y_2 \end{cases}$$

pode ser escrito em notação matricial:

$$\mathbf{A}\mathbf{x}=\mathbf{y}$$
.

• Se existir  $\mathbf{A}^{-1}$ , pré-multiplicar

$$\mathbf{A}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{y}$$
$$\mathbf{x} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{y},$$

em que ambos os lados da igualdade serão vetores coluna.

 Se A<sup>-1</sup> existir, ela é única e A<sup>-1</sup>y é o vetor solução.

Um sistema homogêneo

$$Ax = 0$$
.

tem solução não trivial  $(\neq 0)$  sse **A** for singular.

- Todo sistema tem, pelo menos, a solução trivial e ela será a única sse A tiver inversa.
- Supor A não singular,

$$\mathbf{A}\mathbf{x}=\mathbf{0}$$
  $\mathbf{A}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{x}=\mathbf{A}^{-1}\mathbf{0}$  (pré-multiplicar ambos os lados pela inversa)  $\mathbf{I}\mathbf{x}=\mathbf{0}$  (usar definição de inversa)  $\mathbf{x}=\mathbf{0}$ 

Exemplo: Sejam

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \\ 1 & 3 & 2 \end{bmatrix}, \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}, \mathbf{y} = \begin{bmatrix} 0 \\ 4 \\ 7 \end{bmatrix}$$

Obter a solução do sistema.