

圖 9.2 JPEG 編碼器之基本組成

合適參考資料

- [1] 酒井善則,吉田俊之原著,原島博監修,白執善編譯, "影像壓縮術",全華印行, 2004. (建議最先讀,淺顯易懂)
- [2] https://idea2ic.com/File_Formats/CCITT.pdf (官方標準)
- [3] 戴顯權,"資料壓縮 Data Compression,"旗標出版社, 2007. (同樣也是淺顯易懂的參 考資料,有提到視訊壓縮)
- (1) 顏色分量資料是將輸入的 R, G, B 先變成 Y, Cb, Cr Y = 0.299R +0.587 +0.114G B Cb = -0.169R - 0.331G + 0.5BCr = 0.5R -0.419G - 0.081B
- (2) 接著,再根據 page 35, 圖 1.19 的方法 將 Cb, Cr 每兩個 rows 只選一個 row 每兩個 columns 只選一個 column 例如 Cb1[m, n] = Cb[2m, 2n]
- (3)接著,再對Cb, Cr 值各加上127.5, 讓 Cb, Cr 值皆為正的

Note:

第 (1)-(3) 步若要還原, 則將 127.5 加回來 再把删去的 rows 和 columns 加回來 Cb[2m, 2n] = Cb1[m, n]

$$Cb[2m+1, 2n] = (Cb[2m, 2n] + Cb[2m+2, 2n])/2$$

 $Cb[m, 2n+1] = (Cb[m, 2n] + Cb[m, 2n+2])/2$

若要從 YCbCr 還原至 RGB 的座標可以算

[0.299, 0.114, 0.587;

-0.169, -0.331, 0.5;

0.5, -0.419, -0.081] 的反矩陣

- (4) 將 Y, Cb, Cr 分成多個 8x8 blocks
- (5) 對每一個 8x8 blocks 做 DCT 假設 f(i,j) (i,j = 0,1,2,3,4,5,6,7) 為其中一個 8x8 blocks 根據 Eqs. (5.99), (5.100) 來做 8x8 DCT

$$F(u, v) = \frac{2C(u)C(v)}{N} \sum_{i=0}^{N-1} \sum_{j=0}^{N-1} f(i, j)$$

$$\cdot \cos \frac{(2i+1)u\pi}{2N} \cos \frac{2j+1)v\pi}{2N}$$
(5.100)

$$f(i,j) = \frac{2}{N} \sum_{u=0}^{N-1} \sum_{v=0}^{N-1} C(u)C(v)F(u,v)$$

$$\cdot \cos \frac{(2i+1)u\pi}{2N} \cos \frac{(2j+1)v\pi}{2N}$$
(5.101)

$$0 \le i, j, u, v \le N-1$$
, $C(n) = \begin{cases} 1/\sqrt{2} & (n=0) \\ 1 & (n \ne 0) \end{cases}$

值得注意的是,以上的式子可以用 matrix multiplication 來表示,若將

$$f(i, j) (i, j = 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7)$$

$$F(u, v) (u, v = 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7)$$

用 8x8 matrices f, F 來表示,則

$$\mathbf{F} = \mathbf{C}_1 \mathbf{f} \mathbf{C}_2$$

其中

$$\mathbf{C}_{1}\left[u,i\right] = \sqrt{\frac{2}{N}}C\left(u\right)\cos\left(\frac{(2i+1)u}{2N}\pi\right) \qquad C(n) = \begin{cases} 1/\sqrt{2} & n=0\\ 1 & n\neq 0 \end{cases}$$

$$\mathbf{C}_{2}[j,v] = \sqrt{\frac{2}{N}}C(v)\cos\left(\frac{(2j+1)v}{2N}\pi\right)$$

我們可以驗證

$$\mathbf{C}_1 = \mathbf{C}_2^{\mathrm{T}}, \qquad \mathbf{C}_1^{-1} = \mathbf{C}_1^{\mathrm{T}} = \mathbf{C}_2$$

所以 $F = C_1 f C_2$ 可以改寫成

$$\mathbf{F} = \mathbf{C}_1 \mathbf{f} \mathbf{C}_1^{\mathrm{T}}$$

(Note): 這一步要做 inverse 可以用

$$\mathbf{f} = \mathbf{C}\mathbf{F}_1^{\mathrm{T}}\mathbf{C}_1$$

(Step 5 加速方法)

若原影像為
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \mathbf{f}_{1,1} & \mathbf{f}_{1,2} & \mathbf{f}_{1,3} & \cdots & \mathbf{f}_{1,N} \\ \mathbf{f}_{2,1} & \mathbf{f}_{2,2} & \mathbf{f}_{2,3} & \cdots & \mathbf{f}_{2,N} \\ \mathbf{f}_{3,1} & \mathbf{f}_{3,2} & \mathbf{f}_{3,3} & \cdots & \mathbf{f}_{3,N} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{f}_{M,1} & \mathbf{f}_{M,2} & \mathbf{f}_{M,3} & \cdots & \mathbf{f}_{M,N} \end{bmatrix}$$
 每個 $\mathbf{f}_{m,n}$ 是一個 8×8 block

DCT output 為
$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} \mathbf{F}_{1,1} & \mathbf{F}_{1,2} & \mathbf{F}_{1,3} & \cdots & \mathbf{F}_{1,N} \\ \mathbf{F}_{2,1} & \mathbf{F}_{2,2} & \mathbf{F}_{2,3} & \cdots & \mathbf{F}_{2,N} \\ \mathbf{F}_{3,1} & \mathbf{F}_{3,2} & \mathbf{F}_{3,3} & \cdots & \mathbf{F}_{3,N} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{F}_{M,1} & \mathbf{F}_{M,2} & \mathbf{F}_{M,3} & \cdots & \mathbf{F}_{M,N} \end{bmatrix}$$
 $\mathbf{F}_{m,n}$ 的 8x8 DCT

可以採用

$$\begin{bmatrix} \mathbf{C_1} \mathbf{f}_{m,1} & \mathbf{C_1} \mathbf{f}_{m,2} & \mathbf{C_1} \mathbf{f}_{m,3} & \cdots & \mathbf{C_1} \mathbf{f}_{m,N} \end{bmatrix} = \mathbf{C_1} \begin{bmatrix} \mathbf{f}_{m,1} & \mathbf{f}_{m,2} & \mathbf{f}_{m,3} & \cdots & \mathbf{f}_{m,N} \end{bmatrix}$$

m=1,2,..., M (將 A 每 8 個 rows 為一組,前面乘上 C₁)

$$\begin{bmatrix} \mathbf{F}_{1,n} \\ \mathbf{F}_{2,n} \\ \mathbf{F}_{3,n} \\ \vdots \\ \mathbf{F}_{M,n} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{C}_1 \mathbf{f}_{1,n} \\ \mathbf{C}_1 \mathbf{f}_{2,n} \\ \mathbf{C}_1 \mathbf{f}_{3,n} \\ \vdots \\ \mathbf{C}_1 \mathbf{f}_{M,n} \end{bmatrix} \mathbf{C}_1^\mathsf{T} \qquad \textbf{(每 8 個 columns 為一組,後面乘上 \mathbf{C}_1}^\mathsf{T}\textbf{)}$$

$$n = 1, 2, ..., N$$

(6) 做 quantization,可使用 Eqs. (9.2), (9.3) 的 quantization matrices

$$\begin{split} F_q\big[m,n\big] &= round \left(\frac{F\big[m,n\big]}{Q_Y\big[m,n\big]}\right) & \text{for Y channel} \\ F_q\big[m,n\big] &= round \left(\frac{F\big[m,n\big]}{Q_C\big[m,n\big]}\right) & \text{for Cb and Cr channels} \end{split}$$

其中 round 是指四捨五入,直接用 round 的指令即可,

$$Q_{Y}(u,v) = \begin{bmatrix} 16 & 11 & 10 & 16 & 24 & 40 & 51 & 61 \\ 12 & 12 & 14 & 19 & 26 & 58 & 60 & 55 \\ 14 & 13 & 16 & 24 & 40 & 57 & 69 & 56 \\ 14 & 17 & 22 & 29 & 51 & 87 & 80 & 62 \\ 18 & 22 & 37 & 56 & 68 & 109 & 103 & 77 \\ 24 & 35 & 55 & 64 & 81 & 104 & 113 & 92 \\ 49 & 64 & 78 & 87 & 103 & 121 & 120 & 101 \\ 72 & 92 & 95 & 98 & 112 & 100 & 103 & 99 \end{bmatrix}$$
(9.2)

$$Q_{C}(u,v) = \begin{bmatrix} 17 & 18 & 24 & 47 & 99 & 99 & 99 & 99 \\ 18 & 21 & 26 & 66 & 99 & 99 & 99 & 99 \\ 24 & 26 & 56 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 \\ 47 & 66 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 \\ 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 \\ 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 \\ 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 \\ 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 \end{bmatrix}$$

$$(9.3)$$

(Note): 這一步要做 inverse 可以用

$$F[m,n] = F_q[m,n]Q_Y[m,n]$$
 for Y channel

$$F[m,n] = F_q[m,n]Q_c[m,n]$$
 for Cb and Cr channels

(7) For DC terms, calculate the DC difference.

$$DC[i, j] - DC[i, j-1]$$

$$DC[i,j] \text{ means the DC value (the value of } F_q\big[0,0\big] = round \bigg(\frac{F\big[0,0\big]}{Q_{YorC}\big[0,0\big]}\bigg) \text{) at the } [i,j]^{\text{th}} \text{ block.}$$

(8) For AC terms, first, perform zigzag scanning

v = 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7

u = 0,
1,
2,
3,
4,
5,
6,

Please see page 6-14 and Eq. (6-15).

這一步建議用 table lookup, 告訴電腦 8x8 matrix 上的每一個點在 zigzag 之後排序為第 幾個點,會比較省事

1 5 6 14 15

2 4 7 13 16

3 8 12 17

9 11 18

10 19

20

7

(9) Then, the zero-run-length method as in Eq. (6-16) is applied.

格式:(前面有幾個0;值)

EOB 代表 end of block, 後面將全部為 0

(10) DC AC 的編碼,要參考 CCITT Rec. T.81 這本書

DC Difference Table: Page 149

AC Table: Page 150-157

Luminance: Y; Chrominance: Cb, Cr

關於 DC Difference 編碼的部分,要注意的是,我們並不是直接對 DC difference 來編碼,而是將 DC difference 先做分類再編碼

當中的 category 是指這個 DC difference 被分為第幾群

Category 0 是 DC difference = 0

Category 1 是 DC difference = +-1

Category 2 是 DC difference = +-2, +-3

Category 3 是 DC difference = +-4, +-5, +-6, +-7

:

Category k 是 DC difference = +-2^(k-1), +-2^(k-1)+1, +-2^(k-1)+2,, +-2^k -1

編碼範例

若經過 quantization 之後,Y channel 相鄰兩個 8x8blocks 的 DC term 分別為 100,95 則 DC difference 為-5,

-5 屬於 Category 3 當中的 負值,又是負值當中的第2個值 (-4, -5, -6, -7 當中的第2個值)

根據 Table K.3, Category 3 編碼為 100

接著,我們以 '1' 代表正,以'0'代表負

接著,由於-5 是4個值當中的第二個值,所以用'01'來表示

(-4, -5, -6, -7 分別用 00, 01, 10, 11 來表示)

所以,-5 的編碼結果為

'100''0''01'

(11) 關於 AC Term 編碼的部分,

Y 的 AC term 要用 page 150-153 頁的 table

Cb, Cr 的 AC term 要用 page 154-157 頁的 table

要注意的是,我們並不是直接對 AC term 來編碼,

而是先轉在 zero-run-length 之後(如 Eq. (6-16)) 先做分類再編碼

Pages 150-157 當中的 Size 是指這個 DC difference 被分為第幾群

Size 0 是 AC value = 0

Size 1 是 AC value = +-1

Size 2 是 AC value = +-2, +-3

Size 3 是 AC value = +-4, +-5, +-6, +-7

.

izak 🗏 ACval

Size k 是 AC value = +-2^(k-1), +-2^(k-1)+1, +-2^(k-1)+2,, +-2^k -1

編碼範例

根據 Eq. (6-15) 的例子,前面兩個 zero-run-length 值為 (0,-2), (3,6), 首先,關於 (0,-2) 的部分

-2 屬於 Size 2 當中的 負值,又是負值當中的第1個值

(2,3 當中的第1個值)

根據 Table K.5, zero-run = 0, Size = 2 編碼為 01

接著,我們以 '1' 代表正,以'0'代表負

接著,由於-2是2個值當中的第一個值,所以用'0'來表示

(-2,-3 分別用 0,1 來表示)

所以,(0,-2)的編碼結果為

'01''0''0'

其次,關於 (3,6) 的部分

6 屬於 Size3 當中的 正值,又是正值當中的第3個值

(4,5,6,7 當中的第3個值)

根據 Table K.5, zero-run = 3, Size =3 編碼為 1111111110101

接著,我們以 '1' 代表正,以'0'代表負

接著,由於 6 是 4 個值當中的第 3 個值,所以用 '10' 來表示

(4, 5, 6, 7 分別用 00, 01, 10, 11 來表示)

所以,(3,6)的編碼結果為

'111111110101"1"10'

- (12) AC term 的補充
- (i) End-of-block 就相當於 (0,0)
- (ii) Pages 150-157 當中,zero run 最多只有 F (15) 個

若超過 15 個 0,需要用 ZRL

例子: 如果有 20 個 0 再接 1 (20, 1)

可以變成 (F, 0), (4, 1)

(也就是 15 個 0,再加 1 個 0,再加 4 個 0,再加 1)

- (F, O)對應 111111111001
- (4,1) 對應 '111011''1' (1代表正號)

所以編碼結果為

(13) 計算 bpp (bit per pixel)

$$bpp = \frac{total\ number\ of\ bits}{MN}$$

其中 M×N 是影像的大小

(沒經過任何壓縮的影像,bpp = 24,因為有 RGB = Ell channels,每個 channel 的每一點需要 8 個 bits)

(14) 計算 PSNR

$$PSNR = 10\log_{10} \frac{255^{2}}{\frac{1}{3MN} \sum_{m=0}^{M-1} \sum_{n=0}^{N-1} \sum_{c=r,g,b} (y[m,n,c] - x[m,n,c])^{2}}$$

參考:

對於 Lena512c.bmp, bpp = 0.7228, PSNR = 31.92dB

對於 Baboon1.bmp, bpp = 1.5348, PSNR = 24.7228dB

對於 Baboon1.bmp, bpp = 0.7857, PSNR = 29.3088dB