

# Laboratório de Programação II

## Matrizes

Universidade Federal de Juiz de Fora  
Departamento de Ciência da Computação

# Aula de Hoje

- ▶ Representação de matrizes
  - ▶ Vetor de vetores
  - ▶ Linear
- ▶ Aplicações com matrizes

# Representação de matrizes

## ► Vetor de vetores

```
class Matriz2D
{
    private:
        int nl, nc;
        float **mat; // <--- elementos da matriz
        // ...
};
```

## ► Linear

- Nesta aula iremos trabalhar apenas com essa representação!

```
class MatrizLin
{
    private:
        int nl, nc;
        float *vet; // <--- elementos da matriz
        // ...
};
```

# TAD Matriz

```
class MatrizLin
{
public:
    MatrizLin(int mm, int nn);
    ~MatrizLin();

    void set(int i, int j, float val);
    float get(int i, int j);

private:
    int nl, nc; // numero de linhas e colunas
    float *vet; // vetor de tamanho nl*nc

    int detInd(int i, int j);
};
```

# TAD Matriz - Representação linear

## ► Construtor e destrutor

```
MatrizLin::MatrizLin(int mm, int nn)
{
    nl = mm;
    nc = nn;
    vet = new float[nl*nc];
}
```

```
MatrizLin::~~MatrizLin()
{
    delete [] vet;
}
```

## TAD Matriz - Representação linear

```
int MatrizLin::detInd(int i, int j)
{
    if(i >= 0 && i < nl && j >= 0 && j < nc)
        return i*nc + j;
    else
        return -1; // indice invalido
};
```

## TAD Matriz - Representação linear

```
float MatrizLin::get(int i, int j)
{
    int k = detInd(i, j);
    if(k != -1)
        return vet[k];
    else {
        cout << "Indice invalido!" << endl;
        exit(1);
    }
}
```

```
void MatrizLin::set(int i, int j, float val)
{
    int k = detInd(i, j);
    if(k != -1)
        vet[k] = val;
    else
        cout << "Indice invalido!" << endl;
}
```

## Exercícios

1. Implemente uma operação do TAD MatrizLin para **imprimir a matriz**. Você deverá imprimir uma linha da matriz em cada linha da tela, com os elementos separados por vírgula.
2. Implementar uma função no programa principal que **determina se uma matriz quadrada é simétrica**. A função deve retornar `true` ou `false`.
3. Implemente uma função para **encontrar o maior valor da matriz**.



## Exercícios

4. Implemente uma operação que **cria e retorna a transposta da matriz**. A matriz transposta deve ser **alocada de forma dinâmica** e retornada ao final.

Utilize o seguinte protótipo:

```
MatrizLin* MatrizLin::transposta();
```

Observações:

- ▶ Essa é uma operação do TAD MatrizLin.
- ▶ Essa operação não deve alterar a matriz original, apenas criar uma nova matriz e copiar os elementos de forma correta para esta.

## Exercícios

5. Implemente uma função que realiza o **produto de uma matriz por um vetor**. O vetor será representado por um array de valores do tipo de dado float. Essa função deve ser implementada no arquivo `main.cpp` e deve possuir o seguinte protótipo:

```
float* prodMatVetor(MatrizLin *m, float *v);
```

onde `m` é a matriz a ser multiplicada pelo vetor `v`. O resultado é um vetor (`float *`) que deve ser **alocado de forma dinâmica dentro da função** e retornado ao final.

- Exemplo:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1x + 2y + 3z \\ 4x + 5y + 6z \\ 7x + 8y + 9z \end{bmatrix}$$