

servomotor7.c

```
1#include "servomotor7.h"
2#include "tim.h"
3#include "gpio.h"
4#include "main.h"
5
6/* inicjalizacja biblioteki */
7void servo_init_motor7(void)
8{
9    HAL_TIM_PWM_Start(&PULSE_TIM_MOTOR7, PULSE_TIM_CH_MOTOR7);
10   HAL_Delay(2);
11   __HAL_TIM_SET_COMPARE(&PULSE_TIM_MOTOR7, PULSE_TIM_CH_MOTOR7, OPEN_GRIPPER);
12}
13
14void servo_open_gripper(void)
15{
16   __HAL_TIM_SET_COMPARE(&PULSE_TIM_MOTOR7, PULSE_TIM_CH_MOTOR7, OPEN_GRIPPER);
17}
18
19void servo_close_gripper(void)
20{
21   __HAL_TIM_SET_COMPARE(&PULSE_TIM_MOTOR7, PULSE_TIM_CH_MOTOR7, CLOSE_GRIPPER);
22}
23
```