

Optimize #1 - ทำการ skip frame/image โดยให้ทำการ detect ทุกๆ 4 frame

```
if skip == 0:
    skip = 3

start_time = time.time()
interpreter.set_tensor(input_details[0]['index'], input_data)
interpreter.invoke()

# Retrieve detection results
boxes = interpreter.get_tensor(output_details[0]['index'])[0] # Bounding box coordinates of detected objects
classes = interpreter.get_tensor(output_details[1]['index'])[0] # Class index of detected objects
scores = interpreter.get_tensor(output_details[2]['index'])[0] # Confidence of detected objects
elapsed_time.append(time.time() - start_time)

else:
    skip = skip - 1
```

Optimize #2 - กำหนด number of thread โดยการใช้ edgetpu (ทำไม่เสร็จ)

```
if use_TPU:
    interpreter = Interpreter(model_path=PATH_TO_CKPT,
                             experimental_delegates=[load_delegate('libedgetpu.so.1.0')], num_threads=4)
    print(PATH_TO_CKPT)
else:
    interpreter = Interpreter(model_path=PATH_TO_CKPT, num_threads=4)
```

(ติดปัญหา libedgetpu.so.1.0 not found)

Optimize #3 - ทำ multiprocessing ด้วย python โดยทำ multithread โดยแต่ละ thread run model ที่เหมือนกัน (ทำไม่เสร็จ)

Optimize #4 - ทำการ decode video .h264 ด้วย opencv (ยังไม่ได้ทำ)