NOIP 提高组复赛模拟(简单)

一、题目概况

中文题目名称	新的世界	邻面合并	光线追踪
英文题目与子目录名	neworld	merging	raytracing
可执行文件名	neworld	merging	raytracing
输入文件名	neworld.in	merging.in	raytracing.in
输出文件名	neworld.out	merging.out	raytracing.out
每个测试点时限	1 秒	2 秒	2 秒
测试点数目	10	10	10
每个测试点分值	10	10	10
附加样例文件	无	无	有
结果比较方式	全文比较	爻 (过滤行末空格及文	末回车)
题目类型	传统	传统	传统
运行内存上限	256M	256M	256M

二、提交源程序文件名

对于 C++ 语言	neworld.cpp	merging.cpp	raytracing.cpp
对于 C 语言	neworld.c	merging.c	raytracing.c
对于 Pascal 语言	neworld.pas	merging.pas	raytracing.pas

三、编译命令(不包含任何优化开关)

对于 C++ 语言	g++ -o neworld	g++ -o merging	g++ -o raytracing
	neworld.cpp -lm	merging.cpp -lm	raytracing.cpp -lm
对于 C 语言	gcc -o neworld	gcc -o merging	gcc -o raytracing
	neworld.c -lm	merging.c -lm	raytracing.c -lm
对于 Pascal 语言	fpc neworld.pas	fpc merging.pas	fpc raytracing.pas

注意事项:

- 1、文件名(程序名和输入输出文件名)必须使用英文小写。
- 2、C/C++中函数 main()的返回值类型必须是 int, 程序正常结束时的返回值必须是 0。
- 3、只提供 Linux 格式附加样例文件。
- 4、提交的程序代码文件的放置位置请参照各省的具体要求。
- 5、特别提醒:评测在当前最新公布的 NOI Linux 下进行,各语言的编译器版本以其为准。

[BGM: With An Orchid - Yanni]

1. 新的世界

(neworld.cpp/c/pas)

【题目背景】

小学五六年级的乔猫是一个喜欢不务正业写游戏的孩纸······他曾经模仿著名的沙盒游戏《Minecraft》做过一个自己的游戏"NEWorld"。这两个游戏有着相同的规则,都是通过在一个满是方块组成的 3D 世界中,放置不同的方块来建造各种各样的东西。对了,游戏中还有一个独特的"近似全局光照"的亮度系统······为了简单,我们只考虑二维的情况吧。

【问题描述】

在一个N行M列的网格中,第i行j列的格子有一个可变的"亮度" L_{ij} (初始时都为 0)和一个固定的"不透光度" A_{ij} 。现在在r行c列放入一个亮度为l的光源,NEWorld 游戏引擎会根据以下逻辑,让光源逐步"照亮"附近的方格:

先将光源所在方格的亮度 L_{rc} 赋值为l。而对于i行j列一个**不是光源**的方格,它的亮度由 A_{ij} 和四周方格的亮度所确定。定义 $F(i,j) = max\{L_{i-1,j}, L_{i+1,j}, L_{i,j-1}, L_{i,j+1}, A_{ij}\} - A_{ij}$ (**此处当1** \leq i' \leq N不成立或1 \leq j' \leq M不成立时, $L_{i'j'}$ 被看作是 0),我们称方格(i,j)的 亮度 L_{ij} 是"有效"的,当且仅当 $L_{ij} = F(i,j)$ 。显然初始时所有亮度都是"有效"的,而放入光源后则可能存在亮度"无效"的方格。

现在引擎会循环执行操作,每一步找出当前所有亮度"无效"(不包括光源)的方格中,行数i最小的那一个(如果有多个行数i最小的,就选择其中列数j最小的方格),然后计算F(i,j)的值,将其赋值给 L_{ij} 。操作会不停地执行,直到所有亮度都"有效"为止(请参考样例,循环一定会在有限步操作后结束)。请问最后p行q列的方格亮度值 L_{pq} 是多少?

注: $max\{a,b,c,d,e\}$ 表示取a,b,c,d,e中最大的值。

【输入格式】

输入文件名为 neworld.in。

输入文件第一行两个正整数N, M,表示网格大小为N行M列。

接下来的N行,每行M个正整数,其中第i行j列的正整数为 A_{ii} 。

最后一行包含五个正整数r,c,l,p,q,表示在r行c列放入亮度为l的光源,需要查询的是亮度计算完成后p行q列的亮度值。

【输出格式】

输出文件名为 neworld.out。

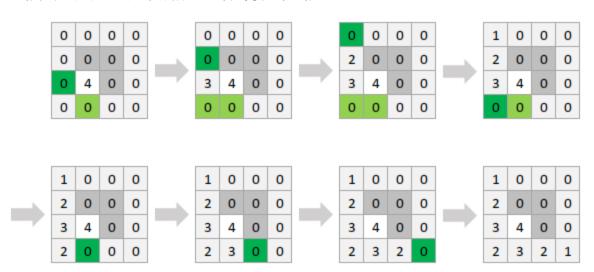
输出文件包含一行一个正整数,表示最后 L_{na} 的值。

【输入输出样例】

neworld.in	neworld.out
4 4	1
1 1 1 1	
1 4 4 1	
1 1 4 1	
1 1 1 1	
3 2 4 1 1	

【输入输出样例说明】

这张图展示了亮度重新计算的过程。数字表示方格亮度 L_{ij} ,白色方格为光源,灰色方格的灰度表示该方格的不透光度 A_{ij} (浅灰为 1 深灰为 4),绿色方格是亮度"无效"的方格,其中深绿色是即将被重新计算亮度的方格。



【数据规模与约定】

对于 60% 的数据: N, M ≤ 100。

对于 100% 的数据: $N, M \le 500$, $1 \le A_{ij}$, $l \le 10^9$, $1 \le r, p \le N$, $1 \le c, q \le M$ 。

2. 邻面合并

(merging.cpp/c/pas)

【题目背景】

NEWorld 作为一个 3D 游戏,对渲染(图形绘制)的效率要求极高。当玩家扩大视野范围时,可见的方块面数量将会迅速增多,以至于大量的顶点处理很快就成为了图形管线中的瓶颈。乔猫想了想,决定在大量绘制前,预处理一些相邻且有着相同材质的方块面——将许多小的面合成一个大的面,便可以在不改变渲染结果的同时减少很多顶点数量了吧……

【问题描述】

给定一个 $N \times M$ 的网格,每个格子上写有 0 或 1。现在用一些长方形覆盖其中写有 1 的格子,长方形的每条边都要与坐标轴平行。要求:每个写着 1 的格子都要被覆盖,长 方形不可以重叠(重复绘制也多少会增加性能开销),也不能覆盖到任何一个写着 0 的格子(不然绘制结果就不正确了)。请问最少需要多少长方形?

【输入格式】

输入文件名为 merging.in。

输入文件第一行两个正整数N, M.表示网格大小为N行M列。

接下来的N行,每行M个正整数 A_{ij} (保证均为 0 或 1),其中第i行j列的正整数表示网格i行j列里填的数。

【输出格式】

输出文件名为 merging.out。

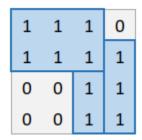
输出文件包含一行一个正整数,表示最少需要的长方形数量。

【输入输出样例】

merging.in	merging.out
4 4	3
1 1 1 0	
1 1 1 1	
0 0 1 1	
0 0 1 1	

【输入输出样例说明】

一种可行的覆盖方案(粗线表示分割线):



【数据规模与约定】

对于 30% 的数据: *N,M* ≤ 5。

对于 100% 的数据: $N \le 100$, $M \le 8$ 。

3. 光线追踪

(raytracing.cpp/c/pas)

【题目背景】

初中时的乔猫试着组建了 NEWorld 开发组,可是不久之后却因为合作上的问题(和乔猫工程水平差,代码混乱的问题),开发组成员之间常常产生矛盾,关系越来越不如以前······一年下来,受到长期挫折的乔猫最终放弃了 NEWorld,决定在信息竞赛方面努力奋斗······

又是一年过去,上了高中的乔猫突发奇想,决定自己尝试写一个基于八叉树 BVH (空间细分)的光线追踪渲染器。为了向自己的中二时代致敬,渲染的模型也是一个"方块组成的世界"……同样,为了简化,这里只考虑二维的情况……(貌似简化太多了吧 233)

【问题描述】

考虑一个二维平面,摄像机在(0,0)的位置,初始时平面上没有障碍物。现在执行 Q次操作,操作有两种(假设这是第i次操作, $1 \le i \le Q$):

- 1. 给定 $x_0, y_0, x_1, y_1(x_0 < x_1, y_0 < y_1)$,创建一个每条边与坐标轴平行的长方形障碍物,包含所有满足 $x_0 \le x \le x_1 \perp y_0 \le y \le y_1$ 的点(x, y)(如果这个区域的某一部分已经存在障碍,则直接覆盖掉它,具体请看样例)。这个障碍物的编号为i。
- 2. 给定向量(x,y), 会有一个动点从摄像机所在的(0,0)位置出发,以(x,y)所指的方向前进,直到碰到第一个障碍物为止。

对干第2种操作. 输出最先碰到的障碍物的编号。若不会碰到任何障碍物. 输出0。

【输入格式】

输入文件名为 raytracing.in。

输入文件第一行一个正整数0.表示操作总数。

接下来的Q行,每行第一个正整数 op_i 为操作种类(保证为 1 或 2)。如果为 1,则接下来四个正整数 $x_0, y_0, x_1, y_1(x_0 < x_1, y_0 < y_1)$ 表示障碍的位置;如果为 2,则接下来两个正整数 x_0, y_0, x_1, y_1

【输出格式】

输出文件名为 raytracing.out。

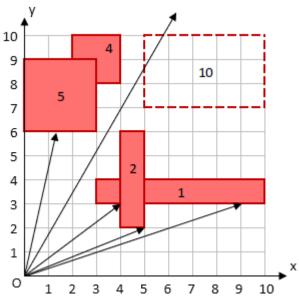
输出文件包含R行(R为第 2 种操作的总数),每行一个正整数,表示第一个碰到的障碍物编号。

【输入输出样例 1】

raytracing.in	raytracing.out
10	1
1 3 3 10 4	2
1 4 2 5 6	2
2 6 2	5
1 2 8 4 10	0
1 0 6 3 9	
2 5 2	
2 8 6	
2 2 9	
2 4 7	
1 5 7 10 10	

【输入输出样例1说明】

在 9 次操作之后, 平面的一部分如图所示(箭头为所有第 2 种操作询问的路线)。



【输入输出样例 2】见选手目录下的

raytracing/raytracing2.in 和 raytracing/raytracing2.ans。

【数据规模与约定】

对于 30% 的数据: $Q \le 1000$ 。

对于另外 30% 的数据: $0 \le x_0, y_0, x_1, y_1, x, y \le 200$ 。

对于 100% 的数据: $Q \le 10^5$, $0 \le x_0, y_0, x_1, y_1, x, y \le 10^9$, $x_0 < x_1$, $y_0 < y_1$; x_0 和 y_0 不全为 0, x和y不全为 0。